

20.04.10

ET IV

•  
Übung

## GGET IV Übung

• spietz @ ient.rwth-aachen.de

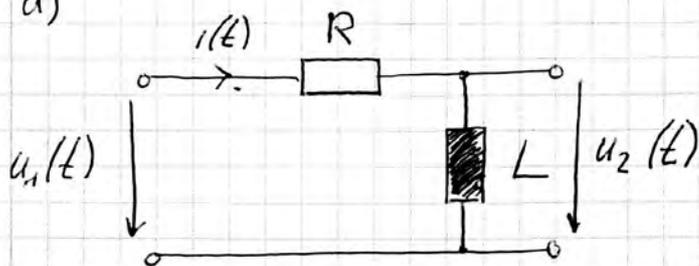
•  
"Nach dem Leben ist es wie  
vor dem Leben!" (Ketov)

ketov@gmx.de

ketov@gmx.de

# Aufgabe 1.1

a)



$$u_1(t) = R i(t) + u_2(t) \quad \text{mit} \quad u_2(t) = L \frac{di(t)}{dt}$$

$$i(t) = \frac{1}{L} \int u_2(t) dt$$

$$u_1(t) = \frac{R}{L} \int u_2(t) dt + u_2(t)$$

mit  $u_1(t) = \underbrace{B}_{\text{Amplitude}} \underbrace{e^{j2\pi ft}}_{\text{Frequenz + Phase}}$

Amplitude      Frequenz + Phase

$$\Rightarrow u_2(t) = B \cdot H(t) e^{j2\pi ft}$$

siehe auch Formeln

2.1 - 2.3

„Eigenfunktion von LTI-Systemen“

$H(t) \in \mathbb{C}$

Vorteil der komplexen Wechselstromrechnung

$$B e^{j2\pi ft} = \frac{R}{L} \int B H(\#) e^{j2\pi f t} dt + B H(\#) e^{j2\pi f t}$$

$$= \frac{R}{L} \underline{B H(\#)} \frac{1}{j2\pi f} e^{j2\pi f t} + \underline{B H(\#)} e^{j2\pi f t}$$

$$T := \frac{L}{R}$$

$$\Rightarrow 1 = \left( \frac{R}{j2\pi f L} + 1 \right) H(\#)$$

$$H(f) = \frac{1}{1 + \frac{R}{j2\pi fL}} = \frac{j2\pi f \frac{L}{R}}{1 + j2\pi fT}$$

$$[L] = \text{Henry} = \Omega s$$

$$H(f) = \frac{j2\pi fT}{1 + j2\pi fT}$$

$$[R] = \Omega$$

$$\left[\frac{L}{R}\right] = [T] = s$$

Betrag:  $|H(f)| = \frac{|2\pi fT|}{\sqrt{1 + (2\pi fT)^2}} \leftarrow \text{Betrag!}$

keine  
Wurzel!

Phase:  $H(f) = \frac{j2\pi fT (1 - j2\pi fT)}{(1 + j2\pi fT)(1 - j2\pi fT)}$

$$= \underbrace{\frac{(2\pi fT)^2}{1 + (2\pi fT)^2}}_{= \text{Re}\{H(f)\}} + j \underbrace{\frac{2\pi fT}{1 + (2\pi fT)^2}}_{= \text{Im}\{H(f)\}}$$

} Aufteilung für Phase  $\oplus \ominus$

Realteil  $\neq$  Betrag

$$\varphi(f) = \arctan\left(\frac{\text{Im}\{H(f)\}}{\text{Re}\{H(f)\}}\right) \oplus k(f)\pi, \quad k(f) = \begin{cases} 0 & \text{Re} \geq 0 \\ -1 & \text{Re} < 0 \end{cases}$$

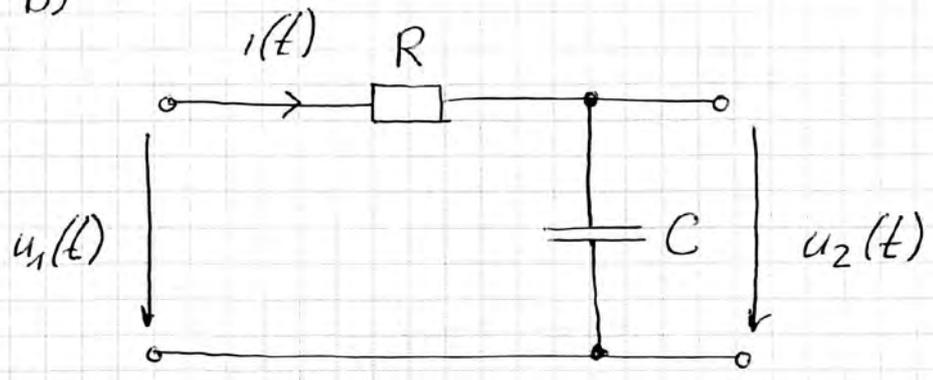
+ 2. Quadrant  
- 3. Quadrant

$$= \arctan\left(\frac{1}{2\pi fT}\right), \quad \text{da } \text{Re}\{H(f)\} \geq 0 \quad \begin{matrix} + & - \\ \hline 0 & 0 \\ - & 0 \end{matrix}$$

( $\Rightarrow k(f) = 0$ )

RL-Hochpass  
(Vgl. Pole/Null)

b)



$$u_1(t) = i(t)R + u_2(t) \quad \text{mit } i(t) = C \frac{du_2(t)}{dt}$$

$$u_1(t) = RC \frac{du_2(t)}{dt} + u_2(t)$$

$$\text{mit } u_1(t) = B e^{j2\pi f t}$$

$$u_2(t) = B H(f) e^{j2\pi f t}$$

$$B e^{j2\pi f t} = RC B H(f) j 2\pi f e^{j2\pi f t} + B H(f) e^{j2\pi f t}$$

$$1 = j 2\pi f RC H(f) + H(f)$$

$$H(f) = \frac{1}{1 + j 2\pi f RC}$$

$\therefore RC = T$   
Zeitkonstante

$$H(f) = \frac{1}{1 + (2\pi f T)^2} - j \frac{2\pi f T}{1 + (2\pi f T)^2}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{= \operatorname{Re}\{H(f)\}} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{= -\operatorname{Im}\{H(f)\}}$

$$|H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + (2\pi f T)^2}}$$

$$\therefore \varphi(f) = \arctan(-2\pi f T)$$

$(k(f) \neq 0, \text{ da } \operatorname{Re}\{H(f)\} \geq 0)$

3dB-Punkte

bei  $\frac{1}{\sqrt{2}} = |H(f)|$

### RC-Tiefpass

Stationäre Betrachtung ohne Einschaltvorgänge

## Aufgabe 1.2

$$\begin{aligned}u_1(t) &= \hat{u}_1 \cos(2\pi f t + \phi_1) \\ &= \operatorname{Re} \left\{ \hat{u}_1 e^{j(2\pi f t + \phi_1)} \right\}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}u_2(t) &= \operatorname{Re} \left\{ \hat{u}_1 e^{j(2\pi f t + \phi_1)} H(f) \right\} \\ &= \operatorname{Re} \left\{ \hat{u}_1 e^{j(2\pi f t + \phi_1)} |H(f)| e^{j\varphi(f)} \right\} \\ &= \hat{u}_1 |H(f)| \cos(2\pi f t + \phi_1 + \varphi(f))\end{aligned}$$

Alternativ (vom Prof. Ohm)

Für die Übertragungsfunktion gilt:

$$\begin{aligned}H(f) &= |H(f)| e^{j\varphi(f)} = \frac{\hat{u}_2}{\hat{u}_1} && \text{komplexer} \\ & && \text{Drehzeiger aus} \\ & && \text{der Wechselstromtechnik} \\ &= \frac{\hat{u}_2 e^{j2\pi f t}}{\hat{u}_1 e^{j2\pi f t}} && \leftarrow \text{Äquivalent zu Zeitsignal}\end{aligned}$$

Eingangssignal: 
$$\begin{aligned}u_1(t) &= \hat{u}_1 \cos(2\pi f t + \phi_1) \\ &= \operatorname{Re} \left\{ \hat{u}_1 e^{j(2\pi f t + \phi_1)} \right\} \\ &= \operatorname{Re} \left\{ \underbrace{\hat{u}_1 e^{j\phi_1}}_{= \hat{u}_1 \text{ (Phasor)}} e^{j2\pi f t} \right\}\end{aligned}$$

$$\Rightarrow u_1(t) = \operatorname{Re} \left\{ \underbrace{\hat{u}_1 e^{j2\pi f t}}_{= \text{Sinor}} \right\} \left. \vphantom{\operatorname{Re}} \right\} \begin{array}{l} \text{Vgl} \\ \text{ET2} \end{array}$$

$$\hat{u}_2 = H(f) \hat{u}_1 = |H(f)| e^{j\phi(f)} \hat{u}_1 e^{j\phi_1}$$

$$= \hat{u}_2 e^{j\phi_2} = |H(f)| \hat{u}_1 e^{j(\phi_1 + \phi(f))}$$

### Merke

Betrag, Multiplikation

$$\hat{u}_2 = \hat{u}_1 |H(f)|$$

Phase, Addition

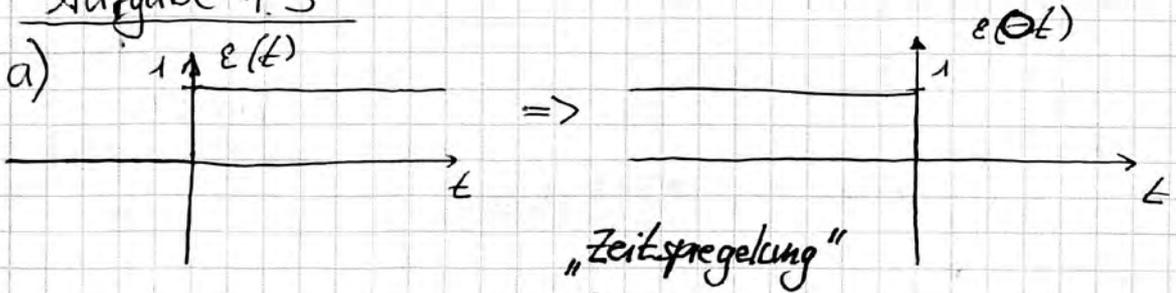
$$\phi_2 = \phi_1 + \phi(f)$$

$$u_2(t) = \text{Re} \{ \hat{u}_2 e^{j2\pi ft} \}$$

$$= \text{Re} \{ \hat{u}_2 e^{j\phi_2} e^{j2\pi ft} \}$$

$$= \hat{u}_2 \cos(2\pi ft + \phi_2) = \hat{u}_1 |H(f)| \cos(2\pi ft + \phi_1 + \phi(f))$$

### Aufgabe 1.3



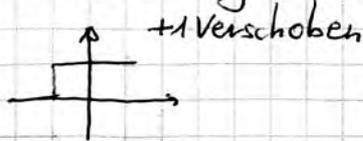
### SSV

1) Spiegeln (S)

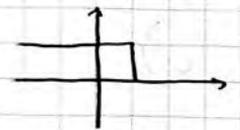
2) Strecken/ (S)  
Stäuchen

3) Verschieben (V)

Verschiebung + Zeitspiegelung: Reihenfolge nicht egal

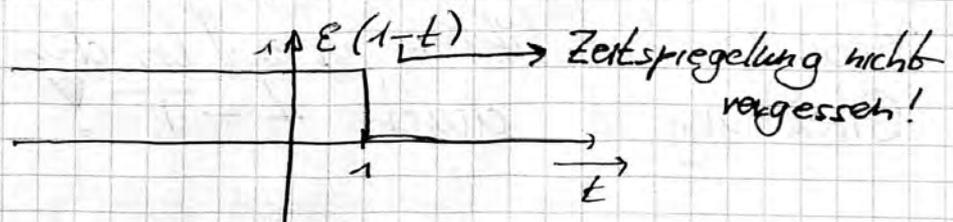


oder?

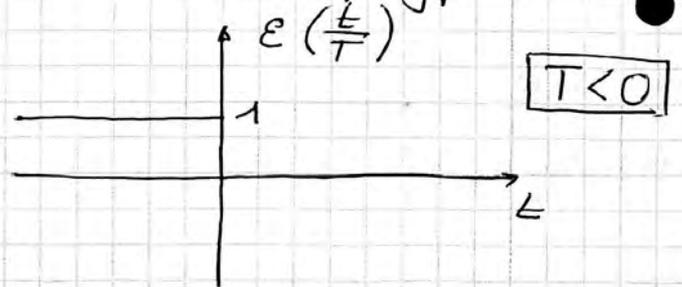
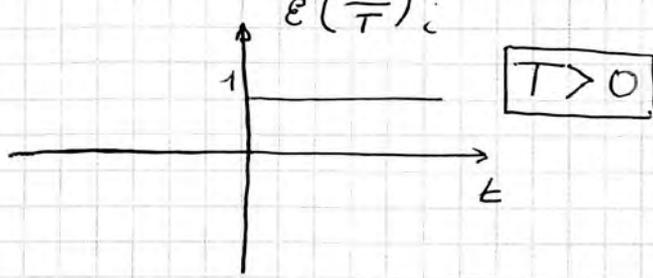


$$e(1-t) \quad [e(t) \text{ Sprungstelle bei } t=0]$$

$$\Rightarrow 1-t=0 \Leftrightarrow t=1$$

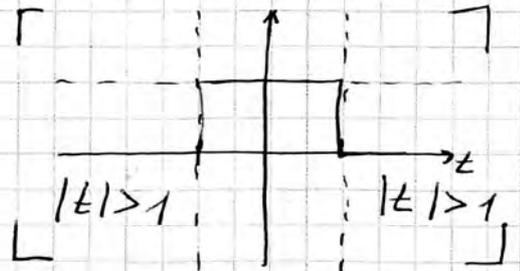
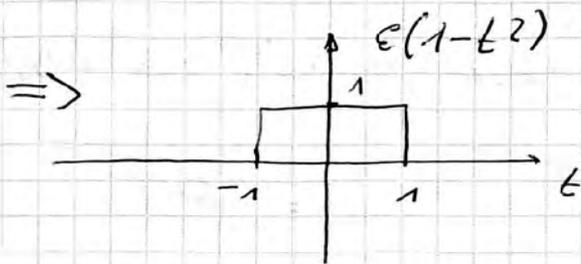


$\varepsilon\left(\frac{t}{T}\right) \Rightarrow$  Stauchung / Streckung: kein Einfluss auf Sprungfunktion



$\varepsilon(1-t^2) : 1-t^2=0 \Leftrightarrow t = \pm 1$

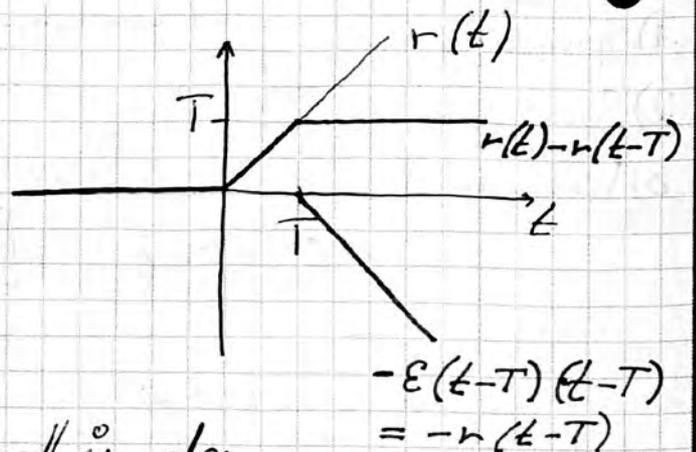
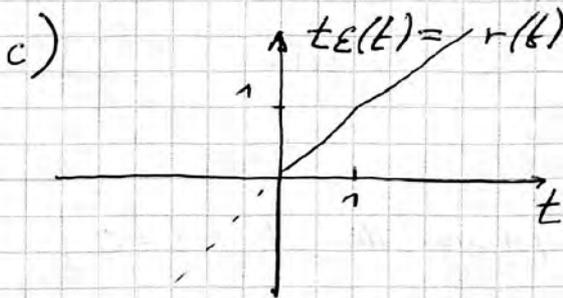
für  $|t| > 1$  wird Argument negativ



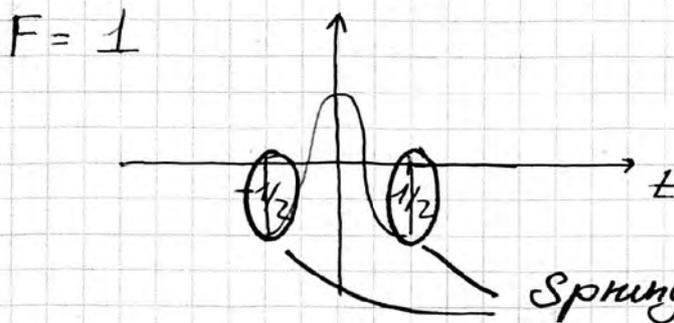
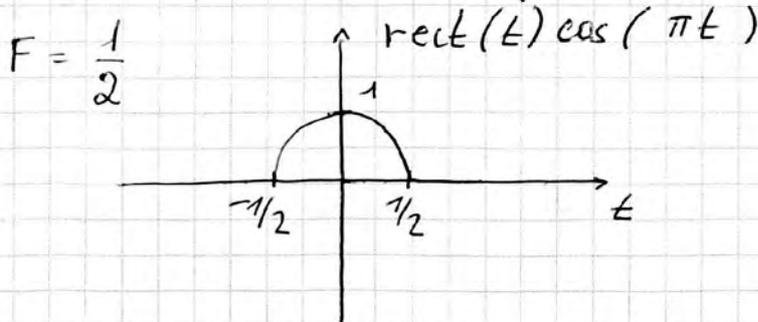
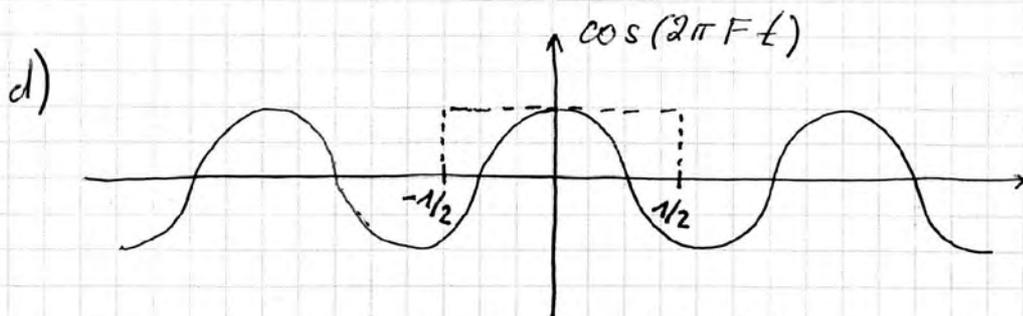
$\varepsilon(1-t^2) = \text{rect}\left(\frac{t}{2}\right)$

↓ nicht linear      ↓ LT1

Streckung ( $>1$ )



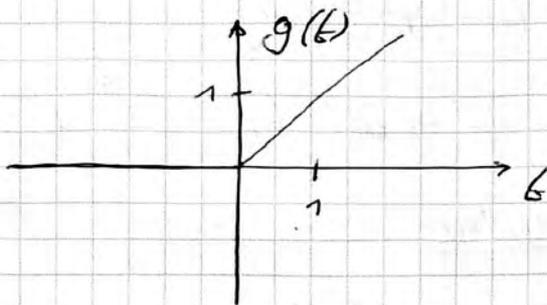
Beachte: Substituiere überall in der Gleichung  $t$  durch  $t-T$ ! (Vgl. Spiegelung bei Faltung)



Bei Ableiten  
 $a \cdot \delta(t - \frac{1}{2})$   
 ↑  
 "Höhe des Sprungs"

$$f) \quad g(t) = \int_{-\infty}^t \varepsilon(\tau) d\tau = 0 \quad \text{für } t \leq 0$$

$$= \int_0^t 1 d\tau = t \quad \text{für } \underline{t > 0}$$



b), e), d)  $F = 10$  für eigenständige Übung

## Aufgabe 1.4

Auf Summe bezogen!

Linearität:  
(Definition)

$$\text{Tr} \left\{ \sum_i a_i \cdot s_i(t) \right\} = \sum_i a_i \text{Tr} \{ s_i(t) \} \\ = \sum_i a_i g_i(t)$$

(Skript S. 1.29)

Zeitinvariant:  
(Definition)

$$\text{Tr} \{ s(t-t_0) \} = g(t-t_0)$$

a)  $g(t) = \frac{d}{dt} s(t)$

Nur auf Funktion bezogen!

$$\text{Tr} \left\{ \sum_i a_i s_i(t) \right\} = \frac{d}{dt} \left( \sum_i a_i s_i(t) \right) = \sum_i \frac{d}{dt} (a_i s_i(t)) \\ = \sum_i a_i \frac{d}{dt} (s_i(t)) = \sum_i a_i g_i(t) \Rightarrow \underline{\text{Linear}}$$

$$\text{Tr} \{ s(t-t_0) \} = \frac{d}{dt} s(t-t_0) = g(t-t_0)$$

$\Rightarrow$  Zeitinvariant

$\Rightarrow \frac{d}{dt}$  ist LTI-System  $[x \delta'(t)]$

b)  $g(t) = s(-t)$  Zeitspiegelung

$$\text{Tr} \left\{ \sum_i a_i s_i(t) \right\} = \sum_i a_i s_i(-t) = \sum_i a_i g_i(t)$$

$\Rightarrow$  Linear

~~$\text{Tr} \{ s(t-t_0) \} = s(-(t+t_0)) = s(-t \oplus t_0)$~~

~~aber  $g(t-t_0) = s(-t \oplus t_0)$~~

~~$\Rightarrow$  nicht Zeitinvariant~~

~~$g(t) = s(-t) \Rightarrow g(t-t_0) = s(-t-t_0)$~~

$$c) \quad g(t) = 1 + s(t)$$

$$\text{Tr} \{s(t)\} = 1 + s(t)$$

$$\text{Tr} \left\{ \sum_i a_i s_i(t) \right\} = 1 + \sum_i a_i s_i(t)$$

aber

$$\begin{aligned} \sum_i a_i g_i(t) &= \sum_i a_i \text{Tr} \{s_i(t)\} = \sum_i a_i (1 + s_i(t)) \\ &= \sum_i a_i + \sum_i a_i s_i(t) \end{aligned}$$

gilt nur für  $1 = \sum_i a_i$ , aber nicht allgemein

$\Rightarrow$  nicht linear

$$\begin{aligned} \text{Tr} \{s(t-t_0)\} &= 1 + s(t-t_0) \Rightarrow \text{zeitinvariant} \\ g(t-t_0) &= 1 + s(t-t_0) \end{aligned}$$

d), f), g), h) selbst üben

Aufgabe  
Summe

$$e) \quad g(t) = s^2(t)$$

$$\text{Tr} \left\{ \sum_i a_i s_i(t) \right\} = \left( \sum_i a_i s_i(t) \right)^2 \neq$$

$$\sum_i a_i g_i(t) = \sum_i a_i \text{Tr} \{s_i(t)\} = \sum_i a_i s_i^2(t)$$

$\Rightarrow$  nicht linear

$$\text{Tr} \{s(t-t_0)\} = s^2(t-t_0) = g(t-t_0)$$

$\Rightarrow$  zeitinvariant

Transformation  
anwenden als  
Ganzes!

b) Zeitinvarianz

$$g(t) = s(-t); g(f(t)) = s(-f(t))$$

$$\text{Tr} \{ s(t-t_0) \} = s(t-t_0) \neq$$

$$g(t-t_0) = s(-t+t_0)$$

⇒ nicht Zeitinvariant

Nur  $t$   
durch  $-t$   
substituieren  
Bzw.  $t_0$  in  
Abhängigkeit  
einsetzen

### Aufgabe 1.5

a)  $g(t) = \varepsilon(t) * \text{rect}(t)$

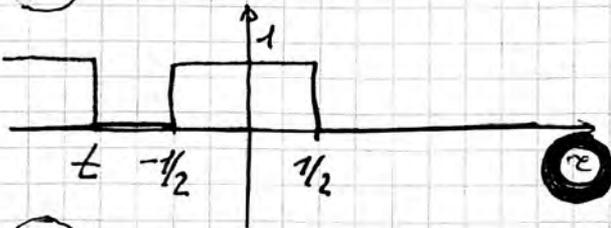
Gibt Signalantwort wieder  
mit Systemimpulsantwort  $\text{rect}(t)$   
auf Eingangssignal  $\varepsilon(t)$   
⇒ Sprungantwort

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{\varepsilon(t-\tau)}_{=h(\tau)} \underbrace{\text{rect}(\tau)}_{=s(t)} d\tau$$

$\varepsilon(t-\tau)$ : Zeitgespiegelt über  $\tau$

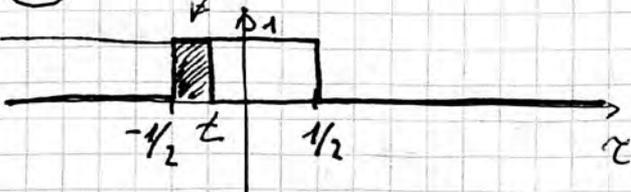
Sprungstelle bei  $t-\tau=0 \Rightarrow t=\tau$

(I)



$$\Rightarrow g(t) = 0 \text{ für } t \leq -\frac{1}{2}$$

(II)



Funktionswerte die multipliziert  
werden

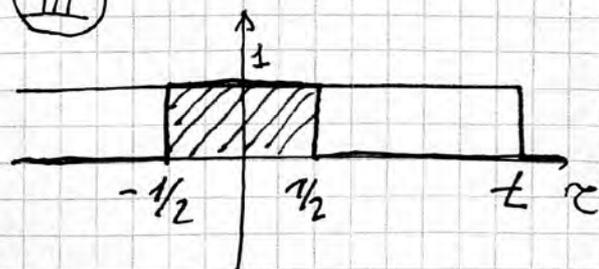
nur im schraffierten Bereich  
sind beide Funktionen  $\neq 0$

Integrationsbereich

$$g(t) = \int_{-1/2}^t 1 \cdot 1 d\tau = \left[ \tau \right]_{-1/2}^t$$

$$g(t) = t + \frac{1}{2} \text{ für } -\frac{1}{2} < t \leq \frac{1}{2}$$

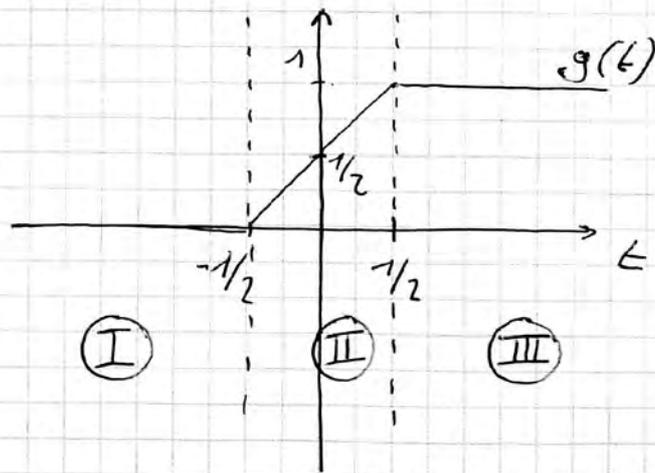
(III)



$$\Rightarrow g(t) = \int_{-1/2}^{1/2} 1 \cdot 1 d\tau = 1 = g(t)$$

$$\text{für } t > \frac{1}{2}$$

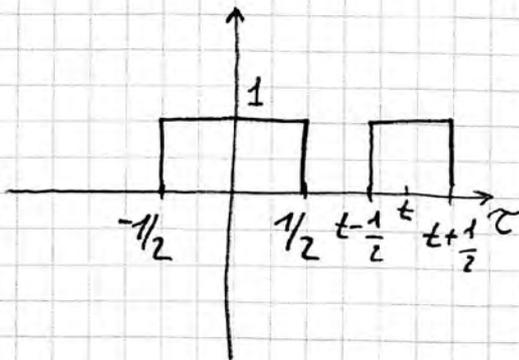
Integrationsbereich



Merke →

b)  $g(t) = \text{rect}(t) * \text{rect}(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \text{rect}(t-\tau) \text{rect}(\tau) d\tau$   
 $= \int_{-1/2}^{1/2} \text{rect}(t-\tau) \text{rect}(\tau) d\tau$   
 $= \Lambda(t)$

bei Faltung auf  $\tau$ -Achse arbeiten!



$t - \tau = \frac{1}{2} \Rightarrow \tau = t - \frac{1}{2}$   
 $t - \tau = -\frac{1}{2} \Rightarrow \tau = t + \frac{1}{2}$   
Grenzen      Auf  $\tau$ -Achse

In Klausur Spiegelung hinzeichnen!

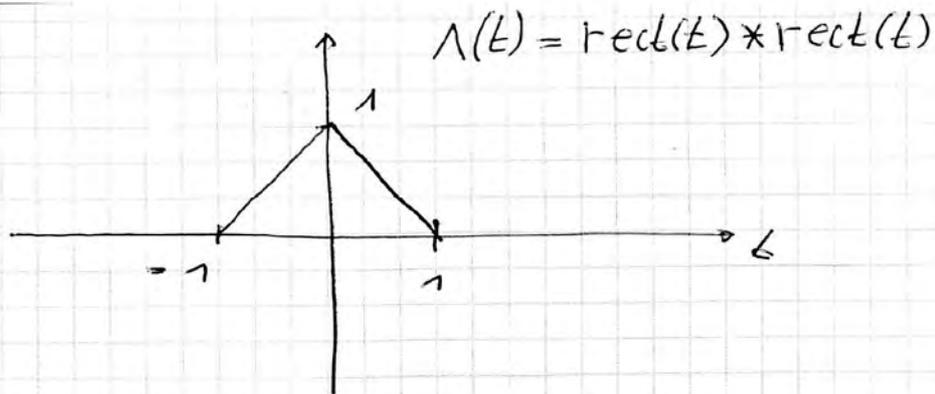
$g(t) = 0$  für  $t < -1$  und  $t > 1$

$g(t) = \int_{-\frac{1}{2}}^{t+\frac{1}{2}} 1 \cdot 1 \cdot d\tau = \tau \Big|_{-\frac{1}{2}}^{t+\frac{1}{2}} = t+1$  *solange nicht komplett drinn!*

für  $t - \frac{1}{2} < -\frac{1}{2} \Rightarrow t < 0$

$t + \frac{1}{2} \geq -\frac{1}{2} \Rightarrow t \geq -1$

$g(t) = \int_{t-\frac{1}{2}}^{+\frac{1}{2}} 1 \cdot 1 \cdot d\tau = \tau \Big|_{t-\frac{1}{2}}^{+\frac{1}{2}} = 1-t$  *Schnittmenge vorhanden!*  
 für  $0 \leq t < 1$



c)  $g(t) = (\varepsilon(t) e^{-t}) * (\varepsilon(t) e^{-t})$

Impulsantwort des RC-TP  
(Siehe Skript Abs. 1.6)

$$g(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \varepsilon(t-\tau) e^{-(t-\tau)} \varepsilon(\tau) e^{-\tau} d\tau$$

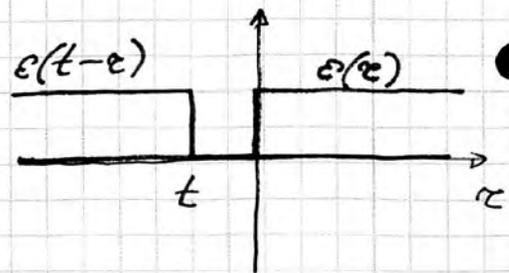
$$= \int_{-\infty}^{\infty} \varepsilon(t-\tau) \varepsilon(\tau) \underbrace{e^{-t} e^{\tau} e^{-\tau}}_{=1} d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-t} \varepsilon(t-\tau) \varepsilon(\tau) d\tau$$

$$= e^{-t} \int_{-\infty}^{\infty} \varepsilon(t-\tau) \varepsilon(\tau) d\tau$$

$$\left. \begin{aligned} &= 0 \text{ für } t \leq 0 \\ &= \int_0^t 1 d\tau = t \text{ (für } t > 0) \end{aligned} \right\} = t \cdot \varepsilon(t)$$

$$\Rightarrow g(t) = \varepsilon(t) \cdot t \cdot e^{-t}$$



für  
Skizze

Ableitung:

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt} g(t) &= \frac{d}{dt}[\varepsilon(t)](t e^{-t}) + \varepsilon(t) \frac{d}{dt}[t e^{-t}] \\ &= \delta(t) (t e^{-t}) + \varepsilon(t) (1 \cdot e^{-t} - e^{-t} \cdot t)\end{aligned}$$

$$\text{Siebergenschaft: } \delta(t) \cdot (t e^{-t}) \Big|_{t=0} = \delta(t) \cdot 0 \cdot 1 = 0$$

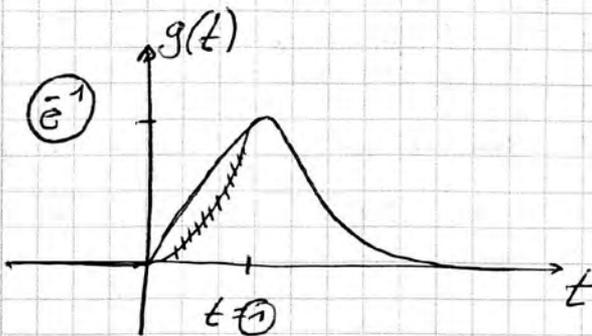
L

$$= \varepsilon(t) e^{-t} (1-t) \stackrel{!}{=} 0 \Rightarrow t=1$$

$$g(1) = \varepsilon(1) \cdot 1 \cdot e^{-1} = e^{-1}$$

} => HP

markanter  
Punkt  
(Klausur)



Beachte: in Musterlösung Antwort bestimmt  
(für Klausur) in Übung Antwort berechnet

L

# Nachtrag A1.4 Zeitinvarianz

21.04.10

Beispiel  $s(t) = \varepsilon(t)$

ET IV

$$\underbrace{\text{Tr}\{s(t-t_0)\}}_{\text{I}} = \underbrace{g(t-t_0)}_{\text{II}}$$

Übung

b)  $g(t) = s(-t)$

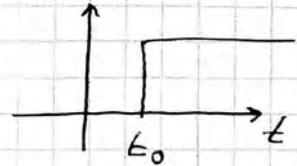
„wird zu“



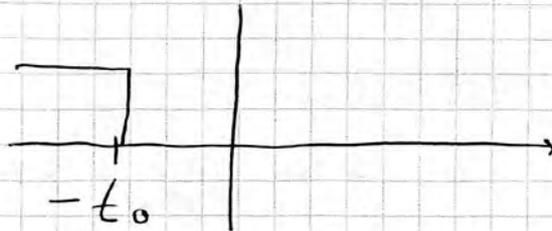
① 1. Schritt: Verschiebung  $s(t) \rightarrow s(t-t_0)$

2. Schritt: Zeitspiegelung

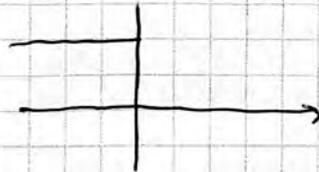
$$s(t-t_0) \rightarrow s(-t-t_0)$$



Das Signal  $s(t-t_0)$  wird als neues Signal  $f(t)$  betrachtet. Auf  $f(t)$  wird die Transformation angewendet.



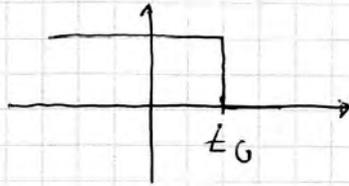
② 1. Schritt: Zeitspiegelung  $s(t) \rightarrow g(t) = s(-t)$



2. Schritt: Zeitverschiebung

(durch Einsetzen des neuen Argumentes  $t \rightarrow t-t_0$ )

$$g(t) \rightarrow g(t-t_0) = s(-(t-t_0)) = s(-t+t_0)$$

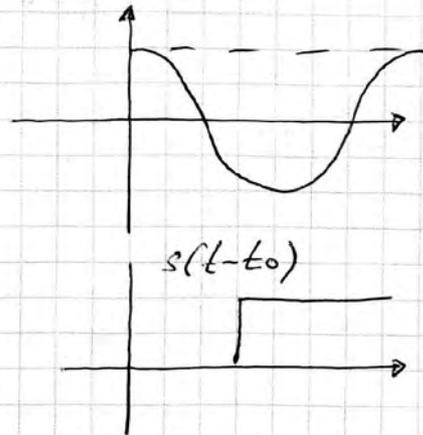


d)  $g(t) = s(t)m(t)$

$$s(t) = \varepsilon(t)$$

$$m(t) = \cos(t)$$

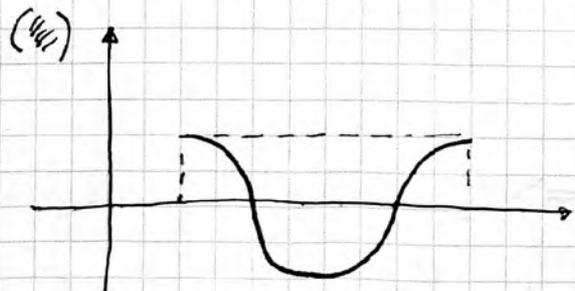
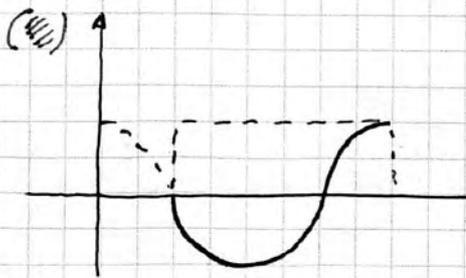
I  $f(t) = s(t-t_0)$



$$\begin{aligned} \text{Tr} \{ f(t) \} &= f(t)m(t) \\ &= f(t) \cdot \cos(t) \\ &\text{Bsp (II)} \end{aligned}$$

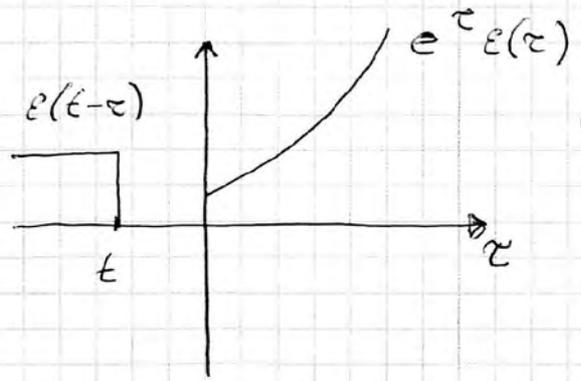
II  $g(t) = s(t) \cos(t)$

$$g(t-t_0) = s(t-t_0) \cos(t-t_0) \quad (\text{III})$$



## Aufgabe 1.6

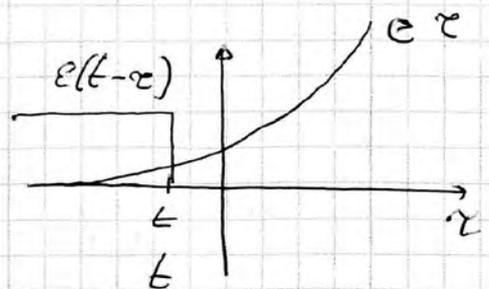
$$\begin{aligned} & \varepsilon(t) * [e^t \cdot \varepsilon(t)] \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{\varepsilon(t-\tau)}_{=0 \text{ für } t \leq 0} e^{\tau} \varepsilon(\tau) d\tau \end{aligned}$$



$$= \int_0^t e^{\tau} d\tau = e^{\tau} \Big|_0^t = e^t - 1 \quad \text{für } t > 0$$

$$= \varepsilon(t) (e^t - 1)$$

$$\begin{aligned} & [ \underbrace{\varepsilon(t) * e^t}_{= e^t} ] \varepsilon(t) \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \varepsilon(t-\tau) e^{\tau} d\tau = \int_{-\infty}^t e^{\tau} d\tau = e^{\tau} \Big|_{-\infty}^t = e^t \end{aligned}$$



$$\Rightarrow [\varepsilon(t) * e^t] \varepsilon(t) = e^t \varepsilon(t) \neq \varepsilon(t) (e^t - 1)$$

$\Rightarrow$  Multiplikation und Faltung dürfen nicht vertauscht werden

(immer auf Klammern achten)

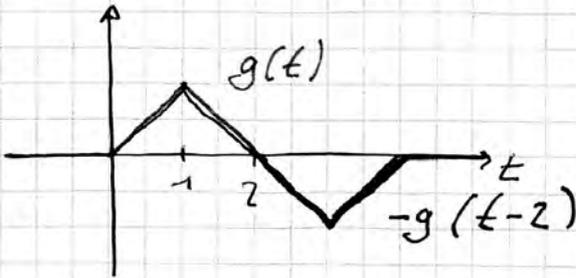
# Aufgabe 1.7

LTI-System  $\Rightarrow$  Linearität und Zeitinvarianz

Impulsantwort  
 $h(t)$

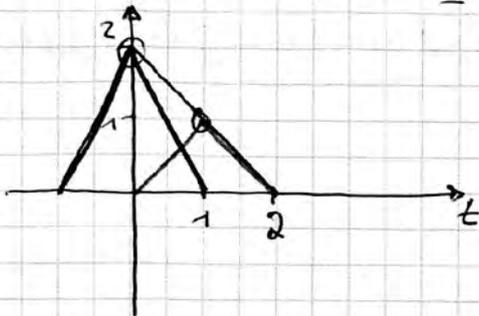
$$s(t) * h(t) = g(t)$$

a)  $[s(t) - s(t-2)] * h(t) = s(t) * h(t) - s(t-2) * h(t)$   
 $= g(t) - g(t-2)$



Operationen auf  $s(t)$  (z.B.  $s(t-2)$ ) müssen auch linear & zeitinvariant sein

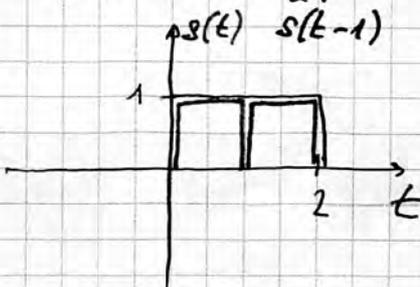
b)  $[s(t) + 2s(t+1)] * h(t) = s(t) * h(t) + 2s(t+1) * h(t)$   
 $= g(t) + 2g(t+1)$



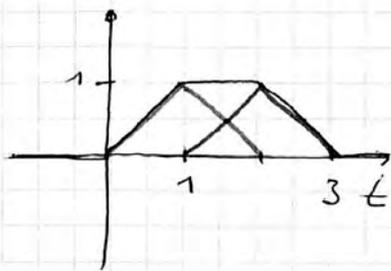
Lineare (o) Interpolation (=Spitzen koppeln)

c)  $s(\frac{t}{2})$  Dehnung zwar linear aber nicht zeitinvariant  $\Rightarrow$  Vorsicht!  
 (Siehe A 1.4 f) und Musterlösung

aber  $s(\frac{t}{2}) = s(t) + s(t-1)$



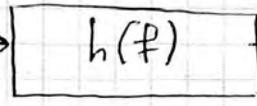
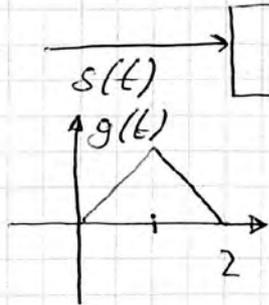
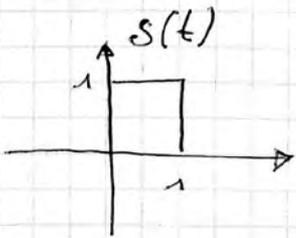
$$(s(t) + s(t-1)) * h(t) = s(t) * h(t) + s(t-1) * h(t) = g(t) + g(t-1)$$



$$g(t-1) \quad g(t)$$

$$g(t) + g(t-1)$$

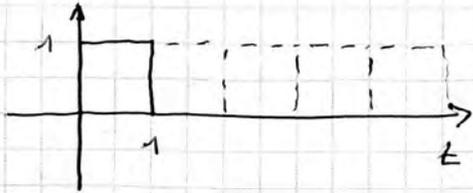
kleiner Ausblick:



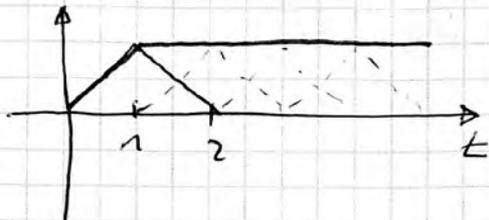
$$h(F) ?$$

inverse Faltung schwierig  
im Allgemeinen

1. Schritt Forme  $s(t)$  zu Sprungfunktion um



$$\epsilon(t) = s(t) + s(t-1) + s(t-2) + \dots$$



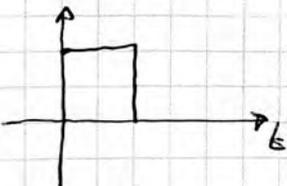
$$\epsilon(t) * h(t) = g(t) + g(t-1) + \dots$$

2. Schritt Ableiten

$$\epsilon(t) * \delta'(t) = \delta(t)$$

$$(\epsilon(t) * h(t)) * \delta'(t) = h(t)$$

$$h(t) = \delta'(t) [g(t) + g(t+1) + \dots]$$



## Aufgabe 1.8

$$\underbrace{\left(\frac{d}{dt} s(t)\right) * h(t)}_{=} = \underbrace{\left(\delta'(t) * s(t)\right) * h(t)}_{=} \quad (\text{Skript 157})$$

$$= (s(t) * \delta'(t)) * h(t) \quad (\text{Kommutativgesetz 1.38})$$

$$= s(t) * (\delta'(t) * h(t)) \quad (\text{Assoziativgesetz 1.39})$$

$$= s(t) * \frac{d}{dt} h(t)$$

$$= \frac{d}{dt} h(t) * s(t) \quad (\text{Kommutativgesetz})$$

## Aufgabe 1.9

$$s(t) * g(t) = \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) g(t-\tau) d\tau$$

$$\text{Fläche: } A_s = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) dt$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} [s(t) * g(t)] dt = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) g(t-\tau) d\tau dt$$

Integrationsreihenfolge vertauschen

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) g(t-\tau) dt d\tau$$

unabhängig von Integrationsvariable  $t$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} g(t-\tau) dt}_{A_g} d\tau$$

$A_g$ : Zeitverschiebung irrelevant wg. Integrationsgrenzen

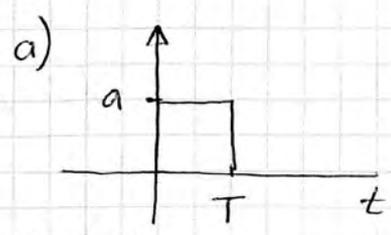
$$\frac{d}{dt} s(t) = \delta'(t) * s(t)$$

falls Grenzen  
von einander  
unabhängig

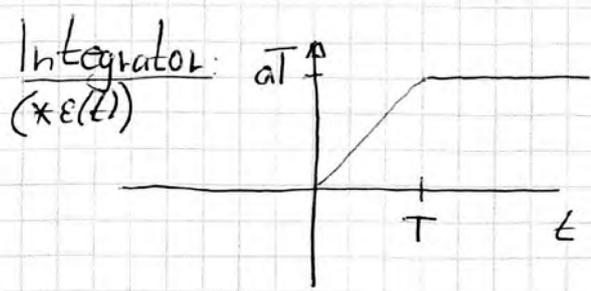
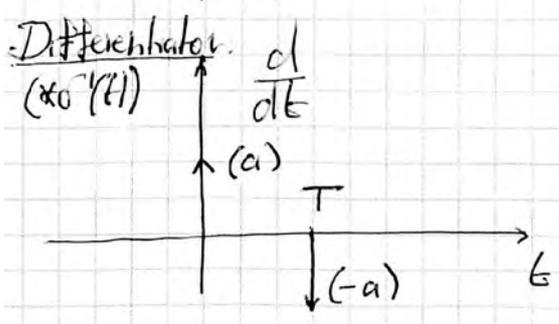
$$= \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) A_g d\tau = A_g \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) d\tau = A_g \cdot A_s$$

Merke  
Ergebnis!

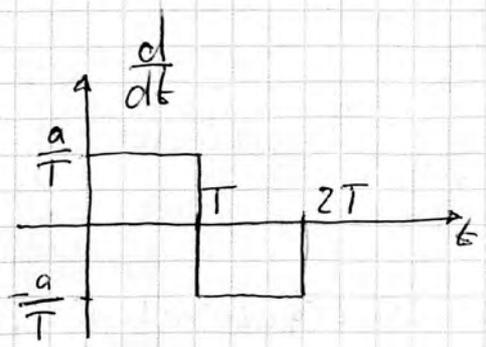
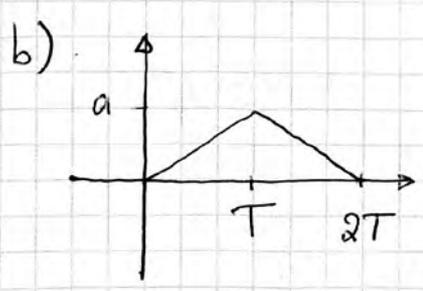
### Aufgabe 1.10



Sprungstellen werden zu Diracimpulsen mit Gewicht = Höhe Sprungstelle



Siehe Aufgabe 1.5 a)  
Fehler in Musterlösung  
Siehe 2.3a

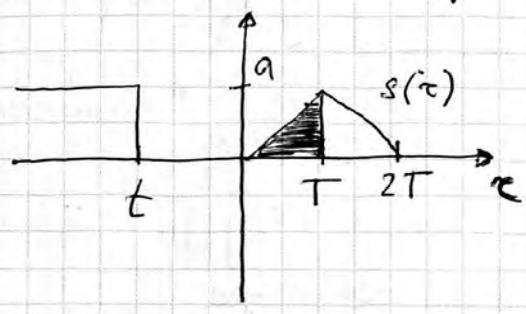


Beachte  
Form!

Integrator: (aus linearen Funktionen werden quadratische)

$$\int_{-\infty}^{\infty} \varepsilon(t-\tau) s(\tau) d\tau$$

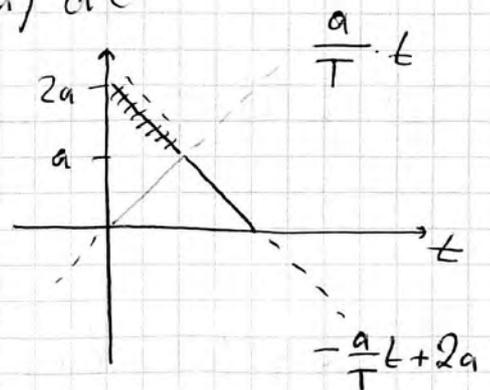
$$= 0 \quad \text{für } t \leq 0$$



$$= \int_0^{2T} s(z) dz = 2 \cdot \underbrace{\frac{1}{2} aT}_{\text{Fläche Dreieck}} = aT \quad \text{für } t \geq 2T$$

$$= \int_0^t \frac{a}{T} z dz = \frac{a}{2T} z^2 \Big|_0^t = \frac{a t^2}{2T} \quad \text{für } 0 \leq t \leq T$$

$$= \int_0^T \frac{a}{T} z dz + \int_T^t \left(-\frac{a}{T} z + 2a\right) dz$$



Quadratisches  
Flächenwachstum

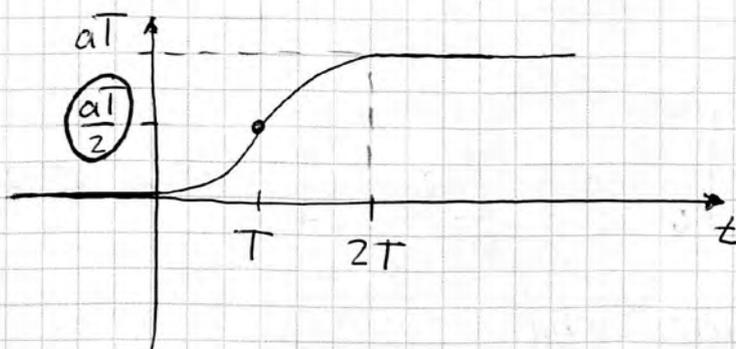


(Vgl. ET III)

$$= \frac{aT^2}{2T} + \left(-\frac{a}{2T} z^2 + 2az\right) \Big|_T^t$$

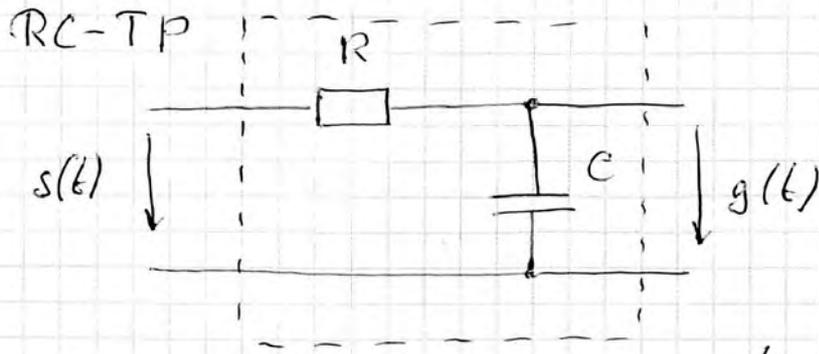
$$= \left(\frac{aT}{2}\right) + \left(-\frac{a t^2}{2T} + 2at + \frac{a}{2T} T^2 - 2aT\right)$$

$$= aT - 2aT + 2at - \frac{a}{2T} t^2 = -aT + 2at - \frac{a t^2}{2T}$$



für  $T < t \leq 2T$

## Aufgabe 1.11



$$h(t) = \frac{1}{T} \varepsilon(t) e^{-\frac{t}{T}} \quad ; \quad T = RC$$

- a)  $h(t) = 0$  für  $t < 0$  (wegen  $\varepsilon(t)$ )  
 $\Rightarrow$  kausal (Skript 1.59)

- b) Amplitudenstabil:  $\int_{-\infty}^{\infty} |h(\tau)| d\tau < \infty$  (Skript 1.62)

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{\frac{1}{T} \varepsilon(\tau) e^{-\frac{\tau}{T}}}_{\geq 0} d\tau$$

für  $T > 0$

aber  $T = RC$

nur positiv physikalisch

sinnvoll

$$= \int_0^{\infty} \frac{1}{T} e^{-\frac{\tau}{T}} d\tau$$

$$= \frac{1}{T} (-\tau) e^{-\frac{\tau}{T}} \Big|_0^{\infty} = -[0 - 1] = 1 < \infty$$

$\Rightarrow$  Amplitudenstabil

Betrag in der Formel für Amplitudenstabilität  
nicht vergessen!

für  $T < 0$ :

$$\int_{-\infty}^{\infty} |h(z)| dz = \int_{-\infty}^{\infty} -\frac{1}{T} \varepsilon(z) e^{-\frac{z}{T}} dz$$

$T \neq 0$

$$= \int_0^{\infty} -\frac{1}{T} e^{-\frac{z}{T}} dz = -\frac{1}{T} (-T) e^{-\frac{z}{T}} \Big|_0^{\infty}$$

$$= e^{-\frac{z}{T}} \Big|_0^{\infty} = \infty - 1 = \infty$$

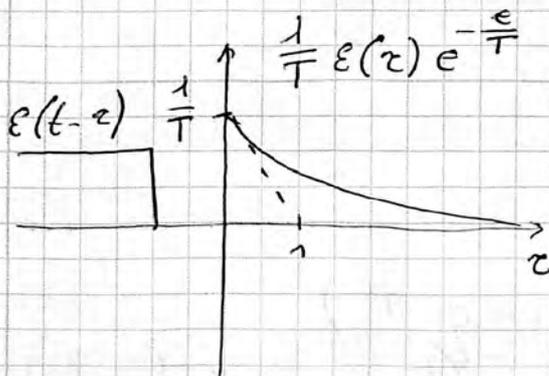
$\Rightarrow$  nicht amplitudenstabil  
da  $T$  negativ ist und „ $e^{-\frac{\infty}{T}} \rightarrow \infty$ “

### Aufgabe 1.12

a)  $H(f) = \frac{1}{1+j2\pi fT}$   $T = RC$  (A.1.1)

b)  $h(t) = \frac{1}{T} \varepsilon(t) e^{-\frac{t}{T}}$  (siehe Skript 1.35)

$h_{\varepsilon}(t) = \varepsilon(t) * h(t)$   
 $= 0$  für  $t \leq 0$



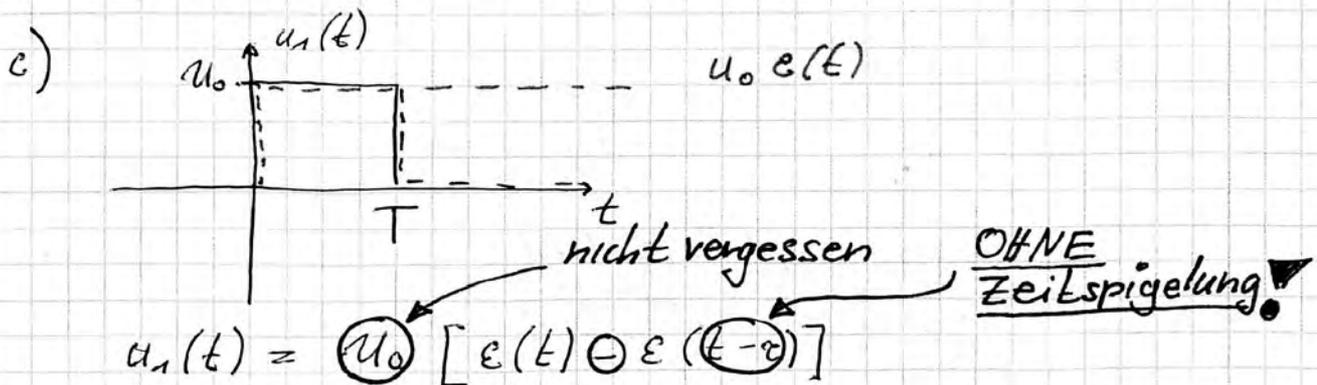
Merke!

Sprungantwort:  $h_{\varepsilon}(t) = h(t) * \varepsilon(t)$   
(von  $h_1(t)$ )

$$h_{\varepsilon}(t) = \int_0^t \frac{1}{T} e^{-\frac{\tau}{T}} d\tau = \frac{1}{T} (-T) e^{-\frac{\tau}{T}} \Big|_0^T$$

$$= - \left[ e^{-\frac{t}{T}} - 1 \right] = 1 - e^{-\frac{t}{T}} \quad \text{für } t > 0$$

$$h_{\varepsilon}(t) = \varepsilon(t) \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{T}} \right)$$

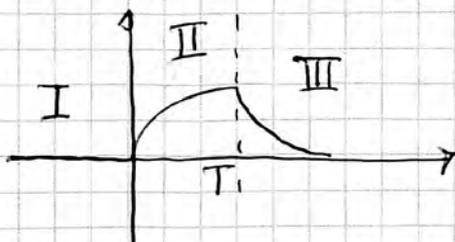


$$u_2(t) = h(t) * u_1(t) = u_0 [\varepsilon(t) - \varepsilon(t-T)] * h(t)$$

$$= u_0 [\varepsilon(t) * h(t) - \varepsilon(t-T) * h(t)]$$

$$\stackrel{\text{LTI}}{=} u_0 (h_{\varepsilon}(t) - h_{\varepsilon(t-T)}) = u_0 (h_{\varepsilon}(t) - h_{\varepsilon}(t-T))$$

$$\stackrel{\text{LTI}}{=} u_0 (\varepsilon(t) (1 - e^{-\frac{t}{T}}) - \varepsilon(t-T) (1 - e^{-\frac{t-T}{T}}))$$



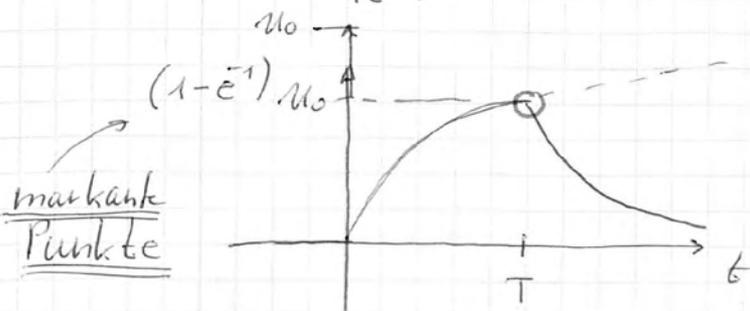
Ⓘ :  $u_2(t) = 0$

Ⓙ :  $u_2(t) = u_0 \varepsilon(t) (1 - e^{-\frac{t}{T}})$

Ⓚ :  $u_2(t) = u_0 (1 - e^{-\frac{t}{T}} - 1 + e^{-\frac{t}{T}} e^{-1})$   
 $= u_0 (e^{-1} - 1) e^{-\frac{t}{T}}$

$$\text{II} \Big|_{t=T} = u_0 (1 - e^{-1})$$

$$\text{III} \Big|_{t=T} = u_0 (e^1 - 1) e^{-1} = u_0 (1 - e^{-1})$$



Charakteristische Größen angeben!

## Aufgabe 2.1

### Laplace-Transformation

$$s(t) \xleftrightarrow{\mathcal{L}} S(p) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-pt} dt$$

$$\text{mit } p = \underbrace{0}_{\text{Dämpfungssatz}} + j \underbrace{2\pi f}_{\text{Später noch bei Fouriertransformation}}$$

verantwortlich  
für Konvergenz

Später noch bei  
Fouriertransformation

$$\Gamma e^{j2\pi ft} = \cos(2\pi ft) + j \sin(2\pi ft) \quad \left[ \begin{array}{l} \text{Eulersche} \\ \text{Formel} \end{array} \right]$$

Signal wird mit Schwingung multipliziert  
untersucht  $s(t)$ :

Wieviel Anteil hat Schwingung mit Frequenz  
 $f$  an  $s(t)$ ?

L

a)  $s(t) = \sin(t) \epsilon(t)$

$$S(p) = \int_{-\infty}^{\infty} \sin(t) \epsilon(t) e^{-pt} dt = \int_0^{\infty} \sin(t) e^{-pt} dt$$

$= 0$  für  $t < 0$   
 $= 1$  für  $t \geq 0$

„einseitige Laplace-Transformation“  
für kausale Signale

(Vgl. Systemtheorie)

Formelsammlung:

$$\int \sin(st) e^{at} dt = \frac{e^{at}}{a^2 + s^2} (a \sin(bt) - b \cos(bt))$$

$$a = -p \quad ; \quad s = 1$$

$$S(p) = \left[ \frac{e^{-pt}}{p^2 + 1} (-p \sin(t) - \cos(t)) \right]_0^{\infty}$$
$$= \left[ \frac{e^{-0t}}{p^2 + 1} (-p \sin(t) - \cos(t)) \right]_0^{\infty}$$

Konvergiert für  $\sigma > 0$

$$S(p) = -\frac{1}{p^2 + 1} (-p \cdot 0 - 1) = \frac{1}{p^2 + 1}$$

Polstellen bei  $\pm j$ ; keine Nullstellen

Konvergenzbereich:

Werte für  $\sigma$ , für die das Integral amplitudenstabil ist  $\Rightarrow$  das Integral konvergiert

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\sin(t) \varepsilon(t) e^{-pt}| dt = \int_0^{\infty} |\sin(t) e^{-pt}| dt$$

$$\int_0^{\infty} |\sin t e^{-\sigma t} e^{-j2\pi ft}| dt = \int_0^{\infty} \underbrace{|\sin(t) e^{-j2\pi ft}|}_{\leq 1} \underbrace{e^{-\sigma t}}_{> 0} dt$$

$\Rightarrow$  kann aus Betrag herausgezogen werden

$$\leq \int_0^{\infty} e^{-\sigma t} dt < \infty \quad \text{für } \underline{\underline{\sigma > 0}}$$

$\text{Re}\{p\} = \sigma > 0$  für Konvergenz

b)  $s(t) = \sin(t) \rightarrow$  nicht kausal

$$S(p) = \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{\frac{1}{2j} (e^{jt} - e^{-jt})}_{= \sin t \text{ (Formelsammlung)}} e^{-pt} dt$$

$$= \frac{1}{2j} \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{e^{(j+p)t}}_{\text{Re}\{(j+p)t\} = -\sigma t} dt - \frac{1}{2j} \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{e^{(-j-p)t}}_{\text{Re}\{(j-p)t\} = -\sigma t} dt$$

für  $t > 0$   
für  $t < 0$

$\Rightarrow \sigma > 0 \Rightarrow$  würde konvergieren

$\Rightarrow \sigma < 0 \Rightarrow$  würde konvergieren

$\Rightarrow$  beides nicht vereinbar

deswegen auch immer  
Kausalitätsbehandlung

Das Integral konvergiert nicht

22.04.10

Übung

c)  $s(t) = e^{2t} \varepsilon(t-T)$  (kausal für  $T > 0$ )

$$S(p) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{2t} \varepsilon(t-T) e^{-pt} dt$$

$$= \int_T^{\infty} e^{(2-p)t} dt = \int_T^{\infty} \underbrace{e^{(2-\sigma)t}} e^{-j2\pi ft} dt$$

Konvergenz:  $2-\sigma < 0$ 

$$S(p) = \int_T^{\infty} e^{(2-p)t} dt = \frac{e^{(2-p)t}}{2-p} \Big|_T^{\infty}$$

$\sigma = \operatorname{Re}\{p\} > 2$

$$= \frac{e^{(2-p)\infty}}{2-p} - \frac{e^{(2-p)T}}{2-p}$$

"  $\xrightarrow{0}$  für  $2-\sigma < 0$

$$\Rightarrow S(p) = - \frac{e^{(2-p)T}}{2-p}$$

Polstelle bei  $p=2$  (Vgl. Konvergenzbereich)  
Keine Nullstellen.

d)  $s(t) = t e^{2t} \varepsilon(t) \longrightarrow$  kausal

$$S(p) = \int_{-\infty}^{\infty} t e^{2t} \varepsilon(t) e^{-pt} dt = \int_0^{\infty} t e^{(2-p)t} dt$$

Konvergenz:  $2 - \sigma < 0$   
 $\Rightarrow \operatorname{Re}\{p\} > 2$

mit Formelsammlung:

$$\int t e^{at} dt = \frac{e^{at}}{a^2} (at - 1)$$

$$S(p) = \frac{e^{(2-p)t}}{(2-p)^2} ((2-p)t - 1) \Big|_0^{\infty} = -\frac{1}{(2-p)^2} (-1)$$

$$= \frac{1}{(2-p)^2}$$

e)  $s(t) = \sinh(2t) \varepsilon(-t)$

nicht kausal

mit  $\sinh(x) = \frac{1}{2}(e^x - e^{-x})$

(unlösbares Signal,  
antikausal)

(Formelsammlung)

$$S(p) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{2} (e^{2t} - e^{-2t}) \varepsilon(-t) e^{-pt} dt$$

$$= \frac{1}{2} \int_{-\infty}^0 e^{(2-p)t} dt - \frac{1}{2} \int_{-\infty}^0 e^{(-2-p)t} dt$$

$$2 - \sigma > 0$$

$$-2 - \sigma > 0$$

Konvergenz:

$$\operatorname{Re}\{p\} < 2$$

$$\operatorname{Re}\{p\} < -2$$

Schnittmenge:

$$\operatorname{Re}\{p\} < -2 \quad \text{für beide Integrale}$$

kausale Signale:  $\operatorname{Re}\{p\} > \dots$

antikausale Signale:  $\operatorname{Re}\{p\} < \dots$

L

$$S(p) = \frac{1}{2} \frac{e^{(2-p)t}}{2-p} \Big|_{-\infty}^0 - \frac{1}{2} \frac{e^{(-2-p)t}}{2-p} \Big|_{-\infty}^{\infty}$$

$$= \frac{1}{2} \frac{1}{2-p} - \frac{1}{2} \frac{1}{-2-p}$$

$$= \frac{1}{2} \left( \frac{1}{2-p} + \frac{1}{2+p} \right) = \frac{1}{2} \frac{2+p+2-p}{(2-p)(2+p)}$$

$$= \frac{2}{4-p^2}$$

Alternativ, wenn nicht berechnen (gefordert ist:  
(kurz hinklatschen))

Lösung mit Tabelle:

$$s(t) = \left[ \frac{1}{2} e^{2t} - \frac{1}{2} e^{-2t} \right] \varepsilon(-t) \quad ; \operatorname{Re}\{p\} < -2$$

↑  $\mathcal{L}$   
↓  
(Tabelle)

$$S(p) = -\frac{1}{2} \frac{1}{p-2} + \frac{1}{2} \frac{1}{p+2} = \frac{2}{4-p^2}$$

Vgl. KB

zeichnen!

sinklosch  
aufbrochen

(Tabelle)

## Aufgabe 2.2

$$S(p) = \int_{-\infty}^{\infty} (a_1 s_1(t) + a_2 s_2(t)) e^{-pt} dt$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} a_1 s_1(t) e^{-pt} dt + \int_{-\infty}^{\infty} a_2 s_2(t) e^{-pt} dt$$

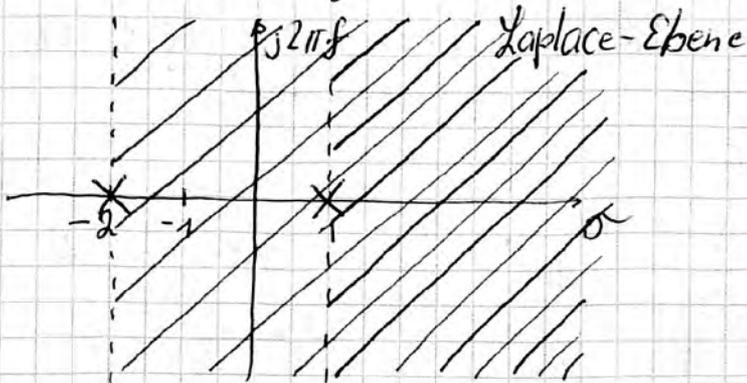
$$= a_1 \int_{-\infty}^{\infty} s_1(t) e^{-pt} dt + a_2 \int_{-\infty}^{\infty} s_2(t) e^{-pt} dt$$

$$= a_1 S_1(p) + a_2 S_2(p)$$

$\Rightarrow$  Linear

## Konvergenzbereich im Allgemeinen

Schnittmenge von  $R_1$  und  $R_2$



Bsp.:

$$\textcircled{R_1} \quad \sigma > -2$$

$$\textcircled{R_2} \quad \sigma > 1$$

Annahme kausale Systeme

Schnittmenge von  $R_1$  und  $R_2$  :  $\sigma > 1$

$$\boxed{R = R_1 \cap R_2}$$

Merke!

## Aber

Der Konvergenzbereich einer Laplace-Transformierte hängt direkt mit den Polstellen von  $S(p)$  zusammen: Skript 2.3

⇒ Durch Addition von  $s_1(t)$  und  $s_2(t)$  können sich Polstellen aufheben. (Siehe A.2.3)

## Aufgabe 2.3

Aus dem Skript Abschnitt 2.3

rechtsseitig = kausal

linksseitig = antikausal

zweiseitig = „ $\neq 0$  für  $t > 0$  und  $t < 0$ “

$$\begin{aligned} \text{a) } S_1(p) &= \frac{2p+3}{p^2+3p+2} & p_{1,2} &= -\frac{3}{2} \pm \sqrt{\frac{9}{4}-2} \\ & & &= -\frac{3}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4}} \\ & & &= -2 \vee -1 \end{aligned}$$

Polstellen: bei  $p_1 = -1$  und  $p_2 = -2$

Nullstellen: bei  $p = -\frac{3}{2}$

rechtsseitiges (kausales) Signal

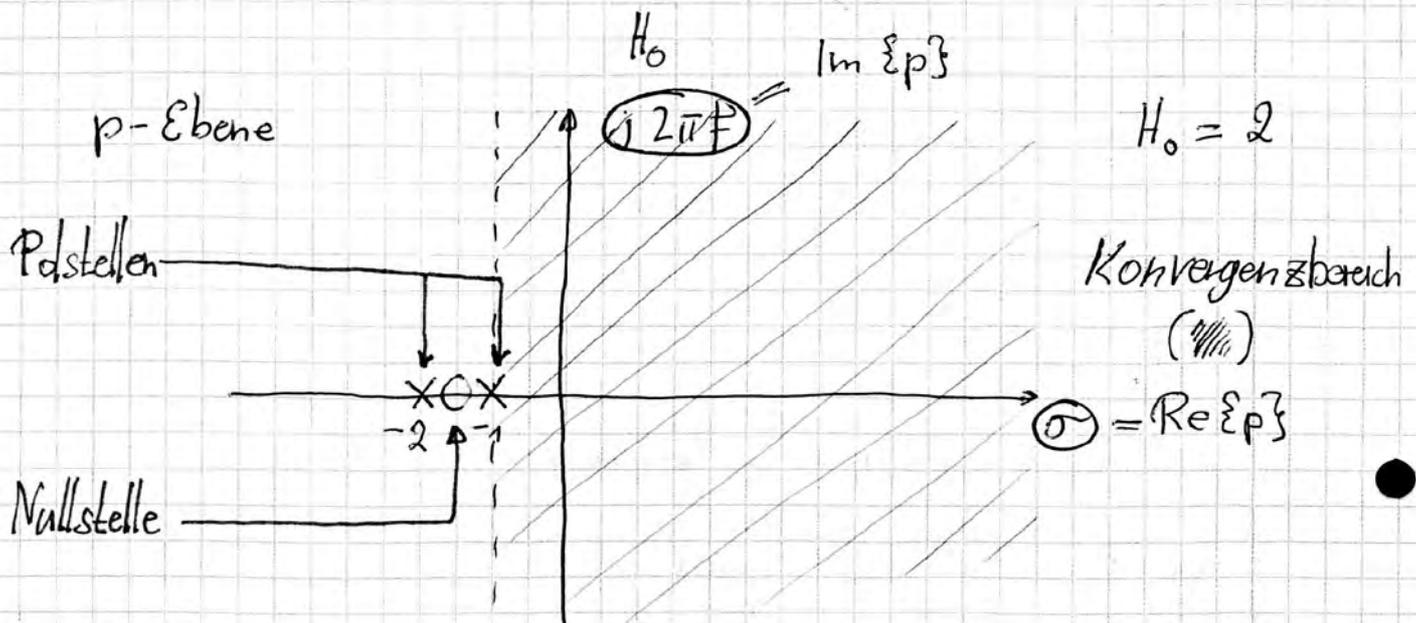
⇒ Konvergenzbereich rechts von der am weitesten rechts gelegenen Polstelle ( $\sigma > -1$ )

$$\left[ \operatorname{Re}\{p\} = \sigma \right]$$

$$\left[ \operatorname{Im}\{p\} = 2\pi k \right]$$

Pol-Nullstellendiagramm:

$$S_1(p) = \frac{2p+3}{p^2+3p+2} = \frac{(p+\frac{3}{2})}{(p+2)(p+1)}$$



Partialbruchzerlegung (für e)

$$S_1(p) = \frac{2p+3}{(p+1)(p+2)} = A + \frac{B}{p+1} + \frac{C}{p+2}$$

wird oft vergessen! ▼

Formelsammlung:  $A = \lim_{p \rightarrow \infty} S_1(p) = 0$

Koeffizientenvergleich:  $\frac{B}{p+1} + \frac{C}{p+2} = \frac{Bp+2B+Cp+C}{(p+1)(p+2)}$

$$\stackrel{!}{=} \frac{2p+3}{(p+1)(p+2)}$$

$$\begin{aligned} B+C &= 2 \\ 2B+C &= 3 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow B=1 \Rightarrow C=1 \Rightarrow S_1(p) = \frac{1}{p+1} + \frac{1}{p+2}$$

$$b) S_2(p) = \frac{3p+1}{p^2+4p+3}$$

$$p_{1,2} = -2 \pm \sqrt{4-3} = -2 \pm 1$$

$\Rightarrow$  Polstellen bei:  $p_1 = -1$  und  $p_2 = -3$

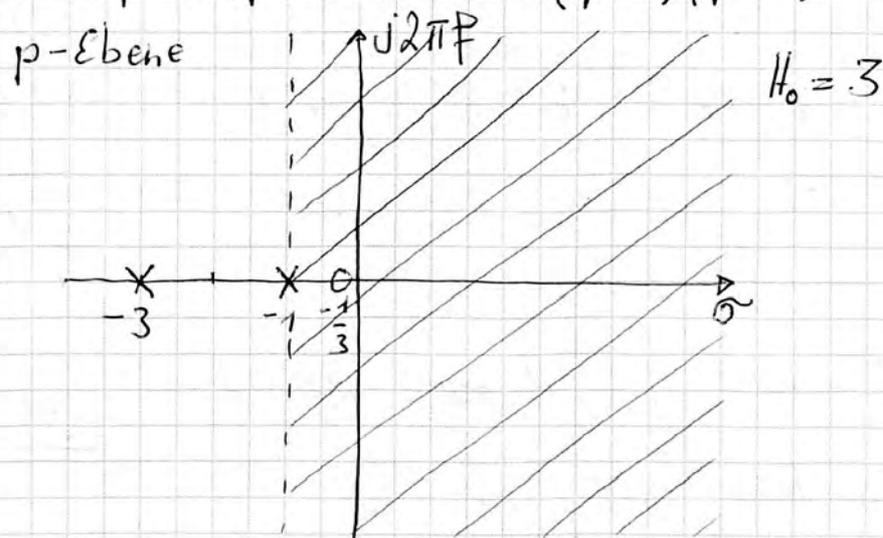
$$\text{Nullstelle bei: } p = -\frac{1}{3}$$

rechtsseitiges (kausales) ~~System~~ Signal:

Konvergenzbereich  $\sigma > -1$  (siehe a)

Pol-Nullstellen diagramm:

$$S_2(p) = \frac{3p+1}{p^2+4p+3} = 3 \frac{(p+\frac{1}{3})}{(p+1)(p+3)}$$



Partialbruch zerlegung (für c)

$$S_2(p) = \frac{3p+1}{(p+1)(p+3)} = A + \frac{B}{p+1} + \frac{C}{p+3}$$

$$A = \lim_{p \rightarrow \infty} S_2(p) = 0$$

$$\frac{B}{p+1} + \frac{C}{p+3} = \frac{Bp + 3B + Cp + C}{(p+1)(p+3)}$$

$$\stackrel{!}{=} \frac{3p+1}{(p+1)(p+3)}$$

$$\left. \begin{array}{l} B+C = 3 \\ 3B+C = 1 \end{array} \right\} \Rightarrow 2B = -2 \Rightarrow B = -1 \Rightarrow C = 4$$

$$S_2(p) = \frac{4}{p+3} - \frac{1}{p+1}$$

c)  $S_1(p) + S_2(p) =$

$$= \underbrace{\frac{1}{p+1} + \frac{1}{p+2}}_{= S_1(p)} + \underbrace{\frac{4}{p+3} - \frac{1}{p+1}}_{= S_2(p)} = \frac{1}{p+2} + \frac{4}{p+3}$$

$$= \frac{5p+11}{(p+2)(p+3)}$$

Polstellen bei  $p = -2$  und  $p = -3$

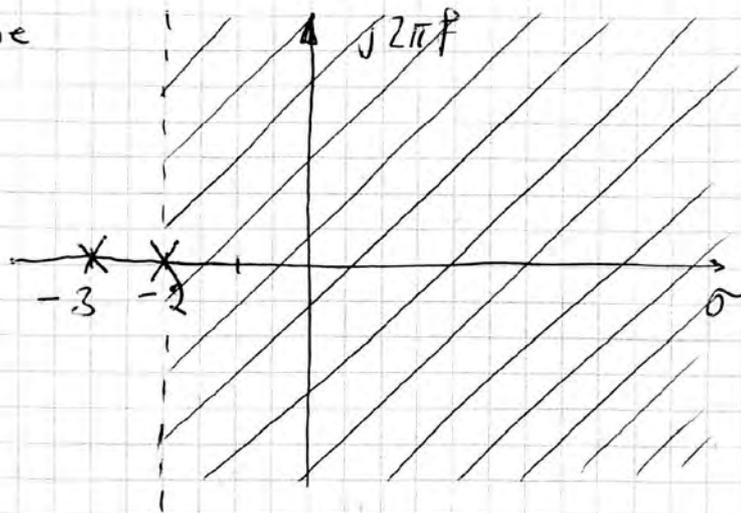
Nullstelle bei  $p = -\frac{11}{5}$

Ggf. Kürzen!

Da die Polstelle bei  $p = -1$  ~~ist~~ durch die Superposition weggefallen ist, ergibt sich ein erweiterter Konvergenzbereich.

$$S_1(p) + S_2(p) = 5 \frac{p + \frac{-11}{5}}{(p+2)(p+3)}$$

p-Ebene



$H_0 = 5$

(Vgl. b.)

Kausalität ändert sich nicht durch Addition.

$$s_1(t) \varepsilon(t) + s_2(t) \varepsilon(t) = (s_1(t) + s_2(t)) \varepsilon(t)$$

$\Rightarrow$  Auch Summe kausal! ▼

### Aufgabe 2.4

### Verschiebungssatz

$$\mathcal{L}\{s(t-t_0)\} = \int_{-\infty}^{\infty} s(t-t_0) e^{-pt} dt$$

Substitution

$$t-t_0 = \tau$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) e^{-p(\tau+t_0)} d\tau$$

$$\frac{d\tau}{dt} = 1$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) e^{-p\tau} \underbrace{e^{-pt_0}}_{\substack{\text{const} \\ \text{bzgl } \tau}} d\tau = e^{-pt_0} \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) e^{-p\tau} d\tau$$

$$= e^{-pt_0} S(p)$$

Merke! ▼ || Verschiebung um  $t_0$  hat keinen Einfluss auf den Konvergenzbereich! ▼

(Abbildungseigenschaften - Formelsammlung)

## Modulationssatz

(„Verschiebung in  $p$ “  $\rightsquigarrow$  FS)

$$\mathcal{L}\{s(t) e^{p_0 t}\} = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{p_0 t} e^{-p t} dt$$

(komplex) Konstante

$$= \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-\underbrace{(p-p_0)}_{=: p'} t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-p' t} dt$$

$$= S(p') = S(p-p_0)$$

Verschiebung im Frequenzbereich sowohl in  $\sigma$  als auch in  $j2\pi f$  Richtung (Abbildungseigenschaften) Merke!  
Formelsammlung

Konvergenzbereich wird berechnet für  $p'$

$$\Rightarrow (p - \operatorname{Re}\{p_0\}) \in \text{KB}\{s(t)\}$$

d.h. der Konvergenzbereich verschiebt sich um  $\operatorname{Re}\{p_0\}$  nach rechts

$$\parallel p \in (\text{KB}\{s(t)\} + \operatorname{Re}\{p_0\}) \parallel$$

# Aufgabe 2.5 "Zeitdehnung"

Wichtig für  
Trafo von  
Gauß-Impuls

$$\int_{-\infty}^{\infty} s\left(\frac{t}{T}\right) e^{-pt} dt$$

mit  $\frac{t}{T} = z \Rightarrow t = Tz$

$$\frac{dt}{dz} = T$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} s(z) e^{-(pT)z} T dz = T S(pT)$$

für positive  $T$  ( $T > 0$ )

für negative  $T$  :  $T = -|T|$

$$z = \frac{t}{-|T|} \Rightarrow t = -|T|z \quad \frac{dt}{dz} = -|T|$$

$$\Rightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} s(z) e^{-p(|T|)z} (-|T|) dz$$

Vertauschen der Integrationsgrenzen durch Substitution

$$z = \frac{t}{-|T|}$$

$$= -|T| (-1) \int_{-\infty}^{+\infty} s(z) e^{-p(|T|)z} dz = |T| S(pT)$$

Zusammenfassend für  $T \neq 0$   $s\left(\frac{t}{T}\right) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} |T| S(pT)$

Konvergenzbereich: Amplitudenskallierung irrelevant

$$\int_{-\infty}^{\infty} |s(z) e^{-(\sigma + j2\pi f)Tz}| dz = \int_{-\infty}^{\infty} |s(z) e^{-j2\pi fTz}| e^{-\sigma Tz} dz$$

"soll  $< \infty$  sein"

$$\|p \in \text{KB} \{s\left(\frac{t}{T}\right)\} \text{ falls } pT \in \text{KB} \{s(t)\} \|$$

Der Konvergenzbereich wird in gleicher Weise skaliert, gedehnt oder gestaucht!

Merke!

Signal  $s(t)$  gedehnt  $\leftrightarrow$   $S(p)$  gestaucht

$s(t)$  gestaucht  $\leftrightarrow$   $S(p)$  gedehnt

einfaches Beispiel für den Konvergenzbereich

$$s(t) = e^{-t} \varepsilon(t) \xleftrightarrow{\mathcal{L}} \frac{1}{p+1}$$

$$\operatorname{Re}\{p\} > -1$$

$$s(3t) = e^{-3t} \varepsilon(3t)$$

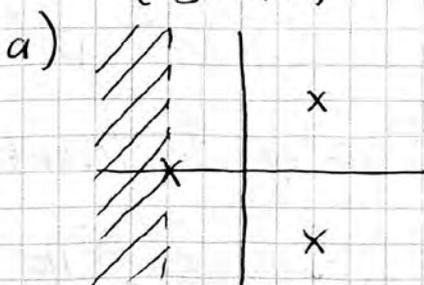
$$= e^{-3t} \varepsilon(t) \xleftrightarrow{\mathcal{L}} \frac{1}{p+3}$$

$$\operatorname{Re}\{p\} > -3$$

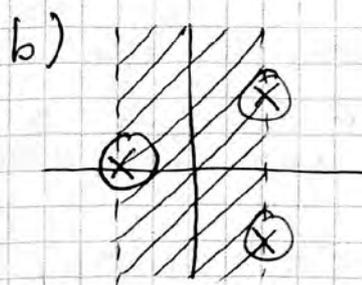
## Aufgabe 2.6

### Konvergenzbereich (Eigenschaften)

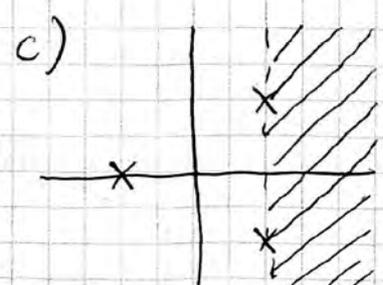
- 1) Das Konvergenzgebiet ist immer ein einfach zusammenhängendes Gebiet!  
(3 Fälle)



alle Pole  
linksseitig



rechtsseitige Polstelle  
linksseitige Polstelle



alle Pole  
rechtsseitig

Beachte:

• Merke! { Jede Polstelle ist einzeln in den Zeitbereich transformierbar

$$\left( \begin{array}{l} \text{Beispielsweise } \frac{1}{p+a} \xleftrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} e^{-at} \varepsilon(t) \quad \boxed{\text{kausal}} \\ \text{oder} \\ \xleftrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} -e^{-at} \varepsilon(-t) \quad \boxed{\text{antikausal}} \end{array} \right)$$

⇒ Kausalität, Antikausalität sind Eigenschaften einzelner (oder aller) Polstellen.

• Siehe Pol-Nullstellendiagramm 1b)

2) Pole dürfen nie im Konvergenzgebiet liegen

3) Das Konvergenzgebiet wird immer durch die Pole begrenzt. Die Nullstellen hingegen können beliebig in der komplexen  $p$ -Ebene angeordnet sein und haben keinen Einfluss auf das Konvergenzgebiet

4) Die Pol- und Nullstellen sind entweder reell oder treten paarweise konjugiert komplex auf, da die betrachteten Zeitfunktionen reellwertig sind.

5) Eine Polstelle und Nullstelle am selben Ort heben sich gerade auf.

## Aufgabe 26

a) KB  $\operatorname{Re}\{p\} > 0$

$\Rightarrow$  alle Pole rechtsseitig (kausal)

$$H(p) = 1 \cdot \frac{p-2}{p(p+3)(p+2)} \quad ; \operatorname{Re}\{p\} > 0$$

Partialbruchzerlegung:

$$H(p) = -\frac{1}{3} \frac{1}{p} + 2 \cdot \frac{1}{p+2} - \frac{5}{3} \frac{1}{p+3}$$

$$\updownarrow \mathcal{L}^{-1}$$

$$h(t) = \varepsilon(t) \left[ -\frac{1}{3} + 2e^{-2t} - \frac{5}{3}e^{-3t} \right]$$

b) KB:  $\operatorname{Re}\{p\} < -3$

$\Rightarrow$  alle Pole linksseitig (antikausal)

$$\Rightarrow h(t) = \varepsilon(-t) \left[ +\frac{1}{3} - 2e^{-2t} + \frac{5}{3}e^{-3t} \right]$$

Siehe auch Formelsammlung

Gegenüberstellung von kausalen & antikausalen Signalen

$$\frac{1}{p+\alpha} \quad \xleftrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} \quad e^{-\alpha t} \varepsilon(t)$$

kausales Signal  
( $\operatorname{Re}\{p\} > -\alpha$ )

$$\xleftrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} \quad -e^{-\alpha t} \varepsilon(-t)$$

antikausales Signal  
( $\operatorname{Re}\{p\} < -\alpha$ )

27.04.10

Übung

mit

Prof. Ohm

# Aufgabe 26

a)

$$H(p) = \frac{p-2}{p(p+2)(p+3)} = A_0 + \sum_{i=1}^3 \frac{A_i}{p-p_i}$$

$P_N = 2$

$P_{P_1} = 0$        $P_{P_2} = -2$        $P_{P_3} = -3$

$$A_0 = \lim_{p \rightarrow \infty} H(p) = 0$$

$$A_1 = \lim_{p \rightarrow P_{P_1}} [H(p) (p - P_{P_1})] = \lim_{p \rightarrow 0} \frac{p-2}{(p+2)(p+3)} = -\frac{1}{3}$$

$$A_2 = \lim_{p \rightarrow P_{P_2}} [H(p) (p - P_{P_2})] = \lim_{p \rightarrow -2} \frac{p-2}{p(p+3)} = 2$$

$$A_3 = \lim_{p \rightarrow P_{P_3}} [H(p) (p - P_{P_3})] = \lim_{p \rightarrow -3} \frac{p-2}{p(p+2)} = -\frac{5}{3}$$

$$H(p) = -\frac{1}{3} \frac{1}{p} + 2 \cdot \frac{1}{p+2} - \frac{5}{3} \frac{1}{p+3}$$

Beachte Lage des KB

$\mathcal{L}$  ist nicht eindeutig

+ kausal

Rechtsseitige Funktion  $e^{-\alpha t} \varepsilon(t) \xleftrightarrow{\mathcal{L}} \frac{1}{p+\alpha}$

[ In Formelsammlung ]       $\text{Re}\{p\} > -\alpha$

[ beachten! ]

$$\Rightarrow h(t) = \varepsilon(t) \left[ -\frac{1}{3} + 2e^{-2t} - \frac{5}{3}e^{-3t} \right]$$

b)  $H(p)$  identisch  
linkssseitige Funktion

$$-\varepsilon(-t) e^{-\alpha t} \xleftrightarrow{\mathcal{L}} \frac{1}{p+\alpha} \quad \operatorname{Re}\{p\} < -\alpha$$

$$h(t) = \varepsilon(-t) \left[ \frac{1}{3} - 2e^{-2t} + \frac{5}{3}e^{-3t} \right]$$

c)  $H(p)$  identisch

$p_{p_3}$ : rechtsseitig ;  $p_{p_2}, p_{p_1}$ : linkssseitig

$$h(t) = \varepsilon(-t) \left[ \frac{1}{3} - 2e^{-2t} \right] + \varepsilon(t) \left( -\frac{5}{3} \right) e^{-3t}$$

d)  $H(p)$  identisch

$p_{p_2}, p_{p_3}$  rechtsseitig ;  $p_{p_1}$  linkssseitig

$$h(t) = \varepsilon(-t) \frac{1}{3} + \varepsilon(t) \left[ 2e^{-2t} - \frac{5}{3}e^{-3t} \right]$$

e) kein gültiger Konvergenzbereich

Polstellen müssen immer den Konvergenzbereich } Merke!  
begrenzen!

f)

Kein gültiger Konvergenzbereich.

Merke!

Polstellen liegen nie im KB!

g) Ungültig!

Merke!

K.B. ist immer zusammenhängend!

h) Vgl. f.)

i) Nullstelle  $p_n = 2$

Polstellen  $p_p$  bei  $-1; \pm j2$

solches  
Verfahren  
nützlich  
bei

komplexen

Nullstellen!

(reellen Ausdruck

belassen)

$$H(p) = \frac{p-2}{(p-j2)(p+j2)(p+1)} = \frac{p-2}{(p^2+4)(p+1)}$$

$$= \frac{a_1 p + a_2}{p^2+4} + \frac{a_3}{p+1}$$

komplexer  
Ansatz!  
(wg. Polstelle)

$$= \frac{(a_1+a_3)p^2 + (a_1+a_2)p + (a_2+4a_3)}{(p^2+4)(p+1)}$$

Koeffizientenvergleich

$\implies$

$$\begin{cases} a_1 + a_3 = 0 \\ a_1 + a_2 = 1 \\ a_2 + 4a_3 = -2 \end{cases} \implies a_1 = \frac{3}{5}; a_2 = \frac{2}{5} \\ a_3 = -\frac{3}{5}$$

$$\implies H(p) = \frac{1}{5} \frac{3p+2}{p^2+4} - \frac{1}{5} \frac{3}{p+1}$$

linkssseitig      rechteisseitig

$$\frac{p}{p^2 + \omega_0^2} \xleftrightarrow{\mathcal{L}} -\cos(\omega_0 t) \varepsilon(-t)$$

$$\frac{\omega_0}{p^2 + \omega_0^2} \xleftrightarrow{\mathcal{L}} -\sin(\omega_0 t) \varepsilon(-t)$$

Formelsammlung

$$\Rightarrow h(t) = \frac{1}{5} \left[ -\varepsilon(-t) \left[ 3\cos(2t) + \sin(2t) \right] - 3\varepsilon(t)e^{-t} \right]$$

$$\omega_0 = 2$$

j)

$$p_N = 0$$

$$p_{p_1} = 1; \quad p_{p_{2,3}} = -2 \pm j$$

$$H(p) = \frac{p}{(p-1) \cancel{(p+2+j)} (p+2+j) (p+2-j)}$$

$$= \frac{p}{(p-1) \left( (p+2)^2 + 1 \right)} \quad \begin{matrix} \uparrow \\ \text{"}\alpha\text{"} \\ = \omega_0^2 \end{matrix}$$

$$\text{Ziel: } H(p) = \frac{a_1 p + a_2}{p^2 + 4p + 5} + \frac{a_3}{p-1}$$

$$= \frac{p^2(a_1 + a_3) + p(a_2 - a_1 + 4a_3) + (5a_3 - a_2)}{(p-1) [(p+2)^2 + 1]}$$

Koeffizientenvergleich:

$$\left. \begin{aligned} a_1 + a_3 &= 0 \\ a_2 + (-a_1) + 4a_3 &= 1 \\ 5a_3 - a_2 &= 0 \end{aligned} \right\} \Rightarrow \begin{aligned} a_1 &= -\frac{1}{10} \\ a_2 &= \frac{1}{2} \\ a_3 &= \frac{1}{10} \end{aligned}$$

$$H(p) = \frac{1}{10} \left( \frac{5-p}{(p+2)^2+1} + \frac{1}{p-1} \right)$$

$$\frac{p+\alpha}{(p+\alpha)^2 + \omega_0^2} \xleftrightarrow{\mathcal{L}} e^{-\alpha t} \cos(\omega_0 t) \varepsilon(t), \operatorname{Re}\{p\} > -\alpha$$

$$\frac{\omega_0}{(p+\alpha)^2 + \omega_0^2} \xleftrightarrow{\mathcal{L}} e^{-\alpha t} \sin(\omega_0 t)$$

$$H(p) = \frac{1}{10} \left[ \frac{-(p+2) + 7 \cdot 1}{(p+2)^2 + 1} + \frac{1}{p-1} \right]$$

$\swarrow \alpha$                        $\swarrow \omega_0$

$$h(t) = \frac{1}{10} \left[ e^{-2t} (7 \sin(\omega_0 t) - \cos(\omega_0 t)) + e^t \right] \varepsilon(t)$$

$$\omega_0 = 1$$

- k) Wird hier nicht behandelt da wir uns nur mit reellwertigen Funktionen befassen.  
Da einzelne Polstelle bei  $2+j$ .  
( $\Rightarrow$  wäre komplexe Funktion)

e) Ungültiger Konvergenzbereich, da nicht von Polstelle begrenzt.

$$m) \quad p_{N_1} = 2; \quad p_{N_{2,3}} = -2(1 \pm j)$$

Polstelle (3-fach)  $p_p = 0$

$$H(p) = \frac{[(p+2)^2 + 4](p-2)}{p^3} = \frac{p^3 + 2p^2 - 16}{p^3}$$

$$= 1 + \frac{2}{p} - \frac{16}{p^3}$$

$\mathcal{L}$   
↕

$$h(t) = \delta(t) + 2\varepsilon(t) - 8t^2\varepsilon(t)$$

$$\frac{1}{p^n} \xleftrightarrow{\mathcal{L}} \frac{t^{n-1}}{(n-1)!} \varepsilon(t) \quad \left. \vphantom{\frac{1}{p^n}} \right\} \text{Formelsammlung}$$

n) Kein gültiger Konvergenzbereich, da kein einfach zusammenhängendes Gebiet.

o)  $p_N = 0$  (doppelt)

$$p_{p_{1,2}} = 2 \pm j2 \quad (\text{linkssseitig}) \quad ; \quad p_{p_{3,4}} = -2 \pm j \quad (\text{rechtssseitig})$$

$$H(p) = \frac{p^2}{((p-2)^2+4)((p+2)^2+1)}$$

$$= \frac{a_1 p + a_2}{(p-2)^2+4} + \frac{a_3 p + a_4}{(p+2)^2+1}$$

Nach Ausmultiplizieren und Koeffizientenvergleich

$$a_1 = \frac{52}{425} \quad ; \quad a_2 = \frac{24}{425} \quad ; \quad a_3 = -\frac{52}{425} \quad ; \quad a_4 = -\frac{15}{425}$$

$$H(p) = \frac{1}{425} \left[ \frac{52p+24}{(p-2)^2+4} + \frac{-52p-15}{(p+2)^2+1} \right]$$

$\swarrow \alpha \quad \searrow \omega_0^2$

$$\left[ \begin{array}{l} \text{Ziel} \\ \text{(Nenner)} \end{array} \right] : 52(p-2) + 64 \cdot 2 \quad \swarrow \omega_0 \quad -52(p+2) + 89 \cdot 1 \quad \swarrow \omega_0$$

L

$$h(t) = \frac{1}{425} \left[ -\varepsilon(t) e^{2t} (52 \cos(2t) + 64 \sin(2t)) + \varepsilon(t) e^{-2t} (-52 \cos(t) + 89 \sin(t)) \right]$$

p) Ungültig, da Polstelle im Konvergenzbereich

Aufgabe 2.7

(Zum selber rechnen)

"Wird in  
Klausuren  
nicht  
passieren!"

## Aufgabe 2.8

$$S(p) = \frac{2p-1}{(p+1)^3(p+4)}$$

Rechtsseitiges  
Signal

$$S(p) = \frac{a_1}{p+1} + \frac{a_2}{(p+1)^2} + \frac{a_3}{(p+1)^3} + \frac{a_4}{p+4}$$

Reihenfolge  
3-fache Polstelle

bei  $p = -1$

1-fache Polstelle

bei  $p = -4$

$$a_4 = \lim_{p \rightarrow -4} (S(p)(p+4)) = \left. \frac{2p-1}{(p+1)^3} \right|_{p=-4} = \frac{1}{3}$$

$k$ -fache Polstelle (hier  $k=3$ )  $j=1, \dots, 3$

$$a_j = \frac{1}{(k-j)!} \lim_{p \rightarrow p_p} \left[ \frac{d^{(k-j)}}{dp^{(k-j)}} S(p) (p-p_p)^k \right] \quad \left. \vphantom{a_j} \right\} \text{Formel}$$

Sammlung

$$j=3: a_3 = \frac{1}{0!} \lim_{p \rightarrow -1} [S(p)(p+1)^3] = \left. \frac{2p-1}{p+4} \right|_{p=-1} = -1$$

$$j=2: a_2 = \frac{1}{1!} \lim_{p \rightarrow -1} \left[ \frac{d}{dp} (S(p)(p+1)^3) \right] =$$

Beachte  
Reihenfolge

$$= \left. \frac{2(p+4) - (2p-1)}{(p+4)^2} \right|_{p=-1} = 1$$

$$j=1: a_1 = \frac{1}{2!} \lim_{p \rightarrow -1} \left[ \frac{d^2}{dp^2} (S(p)(p+1)^3) \right] = \left. \frac{1-0.2}{2(p+4)^3} \right|_{p=-1} = -\frac{1}{3}$$

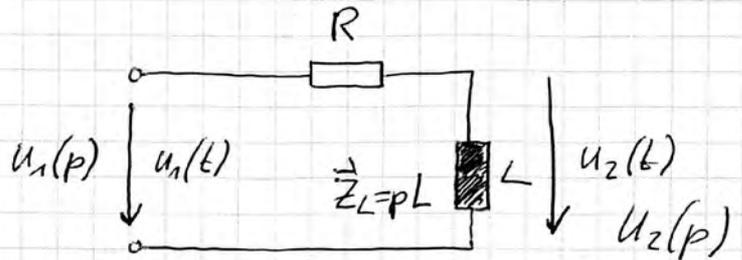
$$\Rightarrow S(p) = -\frac{1}{3} \frac{1}{p+1} + \frac{1}{(p+1)^2} - \frac{1}{(p+1)^3} + \frac{1}{3} \frac{1}{p+4}$$

$$s(t) = e(t) \left[ -\frac{1}{3} e^{-t} + t e^{-t} - \frac{1}{2} t^2 e^{-t} + \frac{1}{3} e^{-4t} \right]$$

## Aufgabe 2.9

RL-Hochpass

$\vec{z} \in \mathbb{C}$



mit Spannungsteiler

$$H(p) = \frac{\vec{u}_2(p)}{\vec{u}_1(p)} = \frac{pL}{R + pL} \quad \text{mit } T = \frac{L}{R}$$

Vgl.  
Systheo

$$a) H(p) = \frac{pT}{1 + pT} \quad ; \quad H(f) = \frac{j2\pi f T}{1 + j2\pi f T}$$

$$b) u_1(t) = A \cdot \sin(\omega_0 t) \varepsilon(t) \quad ; \quad \omega_0 = 2\pi f$$

Tabellenlösung:

$$u_1(p) = \frac{A \cdot \omega_0}{p^2 + \omega_0^2} \quad \left( \text{entspricht (2.45)} \right)$$

mit  $\alpha = 0$ )

$$c) u_2(p) = u_1(p) H(p)$$

$$= \frac{A \cdot \omega_0 T p}{(p^2 + \omega_0^2)(pT + 1)} = \frac{A \omega_0 p}{(p^2 + \omega_0^2) \left(p + \frac{1}{T}\right)}$$

$$d) \quad U_2(p) = \frac{a_1 p + a_2}{p^2 + \omega_0^2} + \frac{a_3}{p + \frac{1}{T}}$$

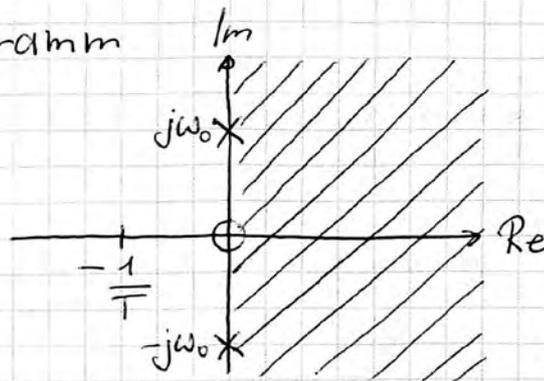
$$= \frac{p^2(a_1 + a_3) + p\left(\frac{a_1}{T} + a_2\right) + \frac{a_2}{T} + a_3 \omega_0^2}{(p^2 + \omega_0^2)\left(p + \frac{1}{T}\right)}$$

$$\Rightarrow a_1 + a_3 = 0; \quad a_2 + \frac{a_1}{T} = A \omega_0; \quad \frac{a_2}{T} + a_3 \omega_0^2 = 0$$

$$a_1 = \frac{A \omega_0 T}{1 + \omega_0^2 T^2} = -a_3$$

$$a_2 = a_1 \cdot \omega_0^2 T = \frac{A \omega_0^3 T^2}{1 + \omega_0^2 T^2}$$

PN-Diagramm



KB:  $\text{Re}\{p\} > 0$

Kausal!

$$U_2(p) = a_1 \frac{p}{p^2 + \omega_0^2} + \frac{a_2}{p^2 + \omega_0^2} + \frac{a_3}{p + \frac{1}{T}}$$

$\updownarrow \mathcal{L}^{-1}$

$$u_2(t) = \left[ a_1 \cos(\omega_0 t) + \frac{a_2}{\omega_0} \sin(\omega_0 t) + a_3 e^{-\frac{t}{T}} \right] \mathcal{E}(t)$$

$$u_2(t) = \left[ \frac{A 2\pi f_0 T}{1 + (2\pi f_0 T)^2} \cos(2\pi f_0 t) + \frac{A (2\pi f_0 T)^2}{1 + (2\pi f_0 T)^2} \sin(2\pi f_0 t) - \frac{A 2\pi f_0 T}{1 + (2\pi f_0 T)^2} e^{-\frac{t}{T}} \right] \mathcal{E}(t)$$

## Aufgabe 2 §.10

Stabile Systeme:  $\int_{-\infty}^{\infty} |h(\tau)| d\tau < \infty$

$\Rightarrow$  - Bei kausalen Systemen alle Polstellen  
bei  $\sigma < 0$

- Bei antikausalen Systemen ( $h(t) = 0, t > 0$ )  
alle Polstellen bei  $\sigma > 0$

Diese  
Begründung  
reicht in  
Klausur aus!  
Folien

a) - d) existierende Systeme, nicht stabil

e) - h) nicht existent (ungültige PN-Diagramme)

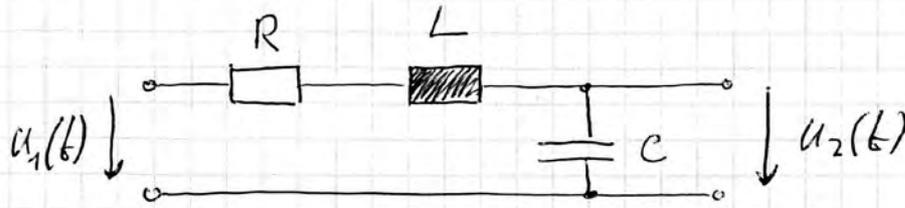
i) - m) nicht stabil

n) stabil

o) nicht stabil existent

Systeme stabil, wenn der Konvergenzbereich  
die imaginäre Achse einschließt.

# Aufgabe 2.11



$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

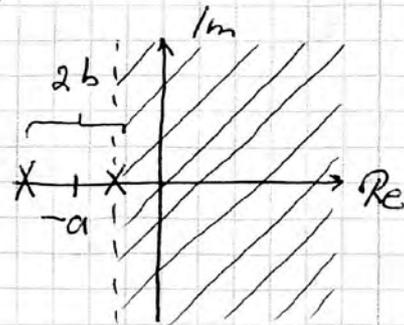
$$\tau = \frac{L}{R}$$

$$a) \quad H(p) = \frac{U_2(p)}{U_1(p)} = \frac{1}{LC} \frac{1}{p^2 + \frac{R}{L}p + \frac{1}{LC}}$$

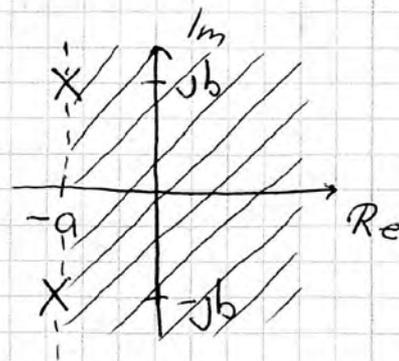
$$= \frac{\omega_0^2}{p^2 + \frac{1}{T}p + \omega_0^2}$$

$$p_{P_{1,2}} = -\underbrace{\frac{1}{2T}}_{=a} \pm \underbrace{\sqrt{\left(\frac{1}{2T}\right)^2 - \omega_0^2}}_{=b}$$

Ⓘ  $\frac{1}{4T^2} > \omega_0^2 \Rightarrow b \text{ reell}$



Ⓜ  $\frac{1}{4T^2} < \omega_0^2 \Rightarrow b \text{ imaginär}$



Stabilität: Forderung

Für Ⓘ  $-a + b < 0 \Rightarrow \omega_0^2 > 0$   
 Gegeben für  $L, C < \infty$

}  $\Rightarrow$  solches System ist Realitäts- und stabil

für (II)  $a > 0$  immer erfüllt, falls

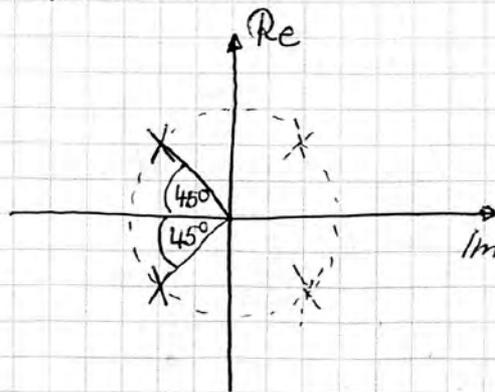
$$R, L > 0$$

Für  $R=0$ , Polstellen bei  $\sigma=0$   
Instabil (Oszillator)

b)

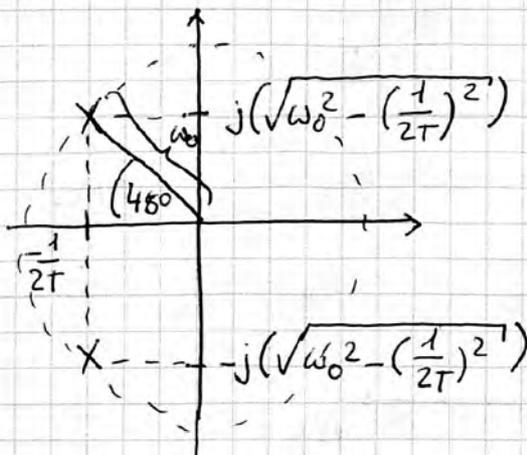
### Butterworth-Tiefpassfilter

Polstellen äquidistant auf Halbkreis in  
linker Halbebene



nicht existente, gespiegelte  
Polstellen, die  
zusammen mit den  
existierenden Polstellen  
eine äquidistante  
Winkelverteilung ergeben

z.B.: 2 existente Polstellen: Winkel zwischen  
Polstellen  $\frac{360^\circ}{4}$  oder  $\frac{180^\circ}{2}$



$$a = b$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2T} = \sqrt{\omega_0^2 - \left(\frac{1}{2T}\right)^2}$$

$$\frac{1}{2T} = \frac{\omega_0}{\sqrt{2}}$$

$$\frac{1}{T} = \sqrt{2} \omega_0$$

mit Pythagoras (s.o.)  $\omega_0^2 - \left(\frac{1}{2T}\right)^2 \neq \left(\frac{1}{2T}\right)^2 = (\text{Kreis-})^2$   
Kreisradius = „Grenzfrequenz“

$$H(p) = \frac{\omega_0^2}{p^2 + \frac{1}{T}p + \omega_0^2} = \frac{\omega_g^2}{p^2 + \sqrt{2} \omega_g p + \omega_g^2}$$

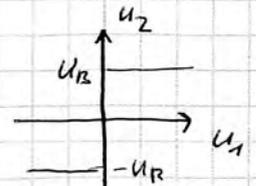
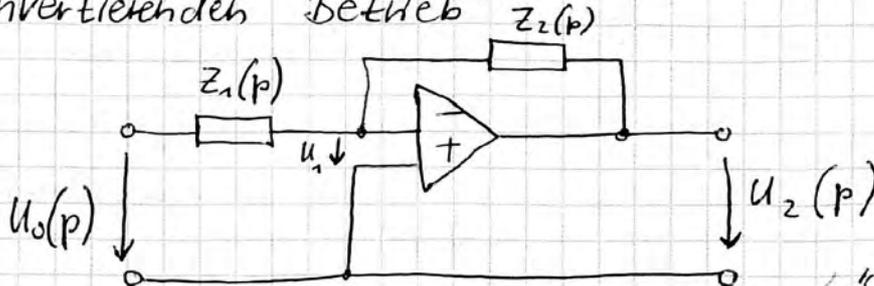
$$\frac{R}{L} = \sqrt{2} \omega_g$$

$$\frac{1}{\sqrt{LC}} = \omega_g$$

## Aufgabe 2.12

Aus Folien S. Vorlesung

Operationsverstärker im „stationärem  
„invertierenden Betrieb“

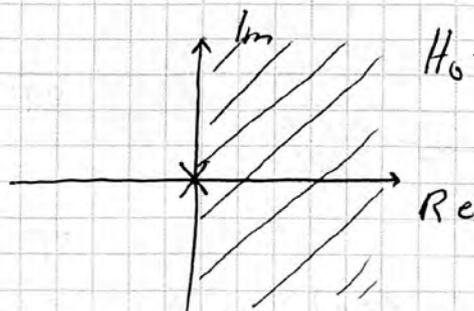


„invertierend“  
(Vgl. ET 1)

$$H(p) = \frac{u_2(p)}{u_0(p)} = - \frac{Z_2(p)}{Z_1(p)}$$

ideal  
 $v \rightarrow \infty$

a)  $Z_1 = R$  ;  $Z_2 = \frac{1}{pC} \Rightarrow H(p) = - \frac{1}{pRC}$

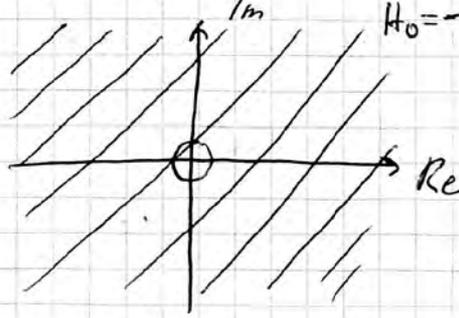


$$H_0 = - \frac{1}{RC}$$

gehört  
dazu!

$$b) z_1 = \frac{1}{pc} \quad ; \quad z_2 = R$$

$$\Rightarrow H(p) = -pRC$$



$H_0 = -RC$  Konvergenzbereich  
 $\hat{=}$  gesamte Ebene  
 $\text{Re}\{p\} < \infty$

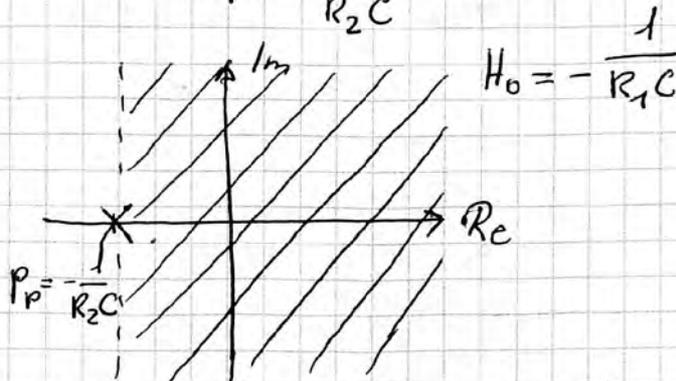
$H(p)$  umformen  
auf  
"Standardform",  
um  $H_0$   
abzulesen!

$$H(p) = \frac{a+bp}{p+c}$$

$$= \left( b \frac{p + \frac{a}{b}}{p+c} \right)$$

$$c) z_1 = R_1 \quad ; \quad z_2 = R_2 // C = \frac{1}{\frac{1}{R_2} + pC}$$

$$\Rightarrow H(p) = - \frac{1}{R_2 C} \frac{1}{p + \frac{1}{R_2 C}}$$



$$H_0 = -\frac{1}{R_1 C}$$

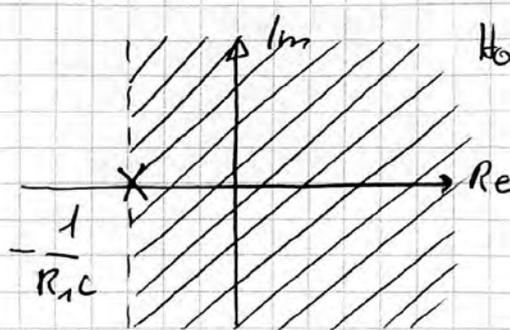
Konvergenzbereich:  $\text{Re}\{p\} > -\frac{1}{R_2 C}$

$$d) z_1 = R_1 + \frac{1}{pc} \quad ; \quad z_2 = R_L$$

$$\Rightarrow H(p) = - \frac{R_2}{R_1 + \frac{1}{pc}} = - \frac{p R_2 C}{1 + p R_1 C}$$

$$P_N = 0$$

$$P_P = -\frac{1}{R_1 C}$$



$$H_0 = -R_2 C \cdot \frac{R_2}{R_1}$$

Konvergenzbereich:  
 $\text{Re}\{p\} > -\frac{1}{R_1 C}$

el. Schaltungen

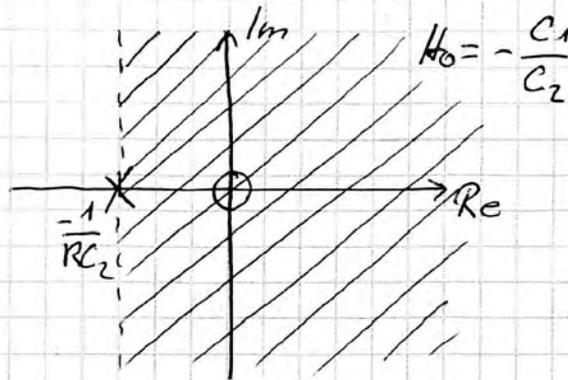
Immer  
kausal!

$$e) \quad z_1 = \frac{1}{pC_1} \quad ; \quad z_2 = C_2 \parallel R = \frac{1}{\frac{1}{R} + pC_2}$$

$$\Rightarrow H(p) = - \frac{p \frac{C_1}{C_2}}{p + \frac{1}{RC_2}}$$

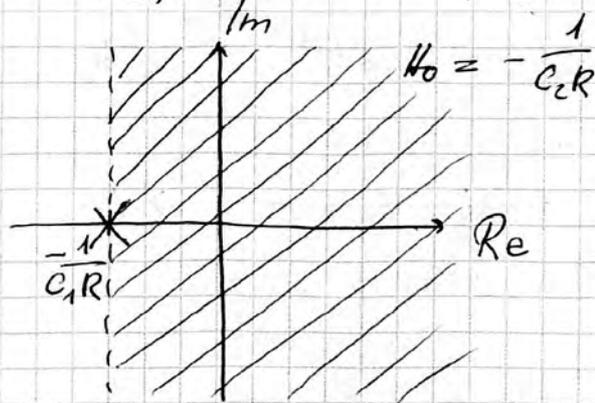
$$P_N = 0$$

$$P_P = -\frac{1}{RC_2}$$



Konvergenzbereich  
 $\text{Re}\{p\} > -\frac{1}{RC_2}$

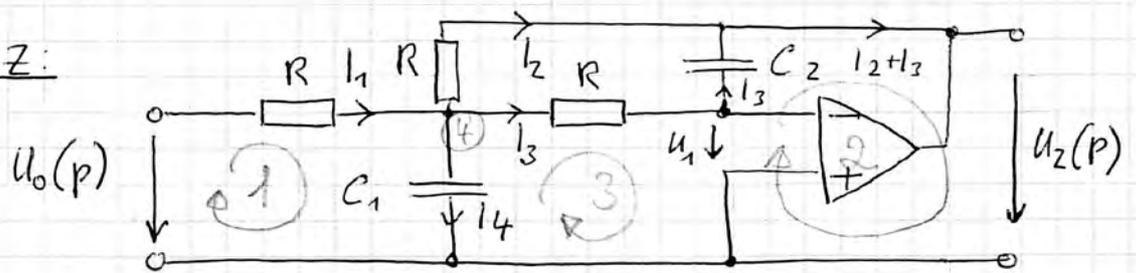
$$f) \quad z_1 = R + \frac{1}{pC_1} \quad ; \quad z_2 = \frac{1}{pC_2} \Rightarrow H(p) = \frac{-\frac{1}{C_2 R}}{p + \frac{1}{C_1 R}}$$



Konvergenzbereich  
 $\text{Re}\{p\} > p_p$

$$P_P = -\frac{1}{C_1 R}$$

Zusatz:



$$U_0(p) = R I_1(p) + \frac{1}{pC_1} I_4(p) \quad (1)$$

$$U_1(p) = \frac{1}{pC_2} I_3(p) + U_2(p) \quad (2)$$

$$\frac{1}{pC_1} I_4(p) = R I_3(p) + U_1(p) \quad (3)$$

$$I_1(p) = I_2(p) + I_3(p) + I_4(p) \quad (4)$$

$$U_0(p) = R [I_1(p) + I_2(p)] + U_2(p) \quad (\text{Außenmasche})$$

$$U_0(p) = R [I_1(p) + I_3(p)] + U_1(p) \quad (\text{Masche mit OpV-Klemmen})$$

$$R I_2(p) + U_2(p) = R I_3(p) + U_1(p) \quad (5)$$

$$\stackrel{(2)}{\Rightarrow} I_3(p) = pC_2 [U_1(p) - U_2(p)] \quad (6)$$

$$\stackrel{(3),(6)}{\Rightarrow} I_4(p) = p^2 C_1 C_2 R (U_1(p) - U_2(p)) + pC_1 U_1(p) \quad (7)$$

$$\stackrel{(5),(6)}{\Rightarrow} I_2(p) = \left( pC_2 + \frac{1}{R} \right) [U_1(p) - U_2(p)] \quad (8)$$

(6), (7), (8) in (4)

$$\Rightarrow I_1(p) = \left[ 2pC_2 + \frac{1}{R} + p^2 C_1 C_2 R \right] (U_1(p) - U_2(p)) + pC_1 U_1(p) \quad (9)$$

⑦, ⑨ in ②.

$$U_0(p) = [2pRC_2 + 1 + p^2C_1C_2R^2] (U_1(p) - U_2(p)) \quad \text{Folies}$$

$$V \rightarrow \infty \Rightarrow \frac{U_1(p)}{U_2(p)} \approx 0 \quad \text{oder} \quad U_1(p) \ll U_2(p)$$

$$\Rightarrow \frac{U_0(p)}{U_2(p)} = \frac{1}{H(p)} = - [3pC_2R + 1 + p^2C_1C_2R^2]$$

$$H(p) = \frac{1}{C_1C_2R^2} \frac{1}{p^2 + \frac{3}{RC}p + \frac{1}{C_1C_2R^2}}$$

Aktiver Filter  
2. Ordnung  
(ähnlich RLC)

# a) Aufgabe 3.1

Aus Aufgabe 1.1:  $H(f) = \frac{j 2\pi f \frac{L}{R}}{1 + j 2\pi f \frac{L}{R}}$

mit  $\tau = \frac{L}{R}$

$$\begin{aligned} \text{Re}\{H(f)\} & \rightarrow \frac{(2\pi f \tau)^2 + j 2\pi f \tau}{1 + (2\pi f \tau)^2} \\ \text{Im}\{H(f)\} & \rightarrow \end{aligned}$$

Unabhängig von  $\tau$   $\rightarrow |H(f)| = \sqrt{H(f)H^*(f)} = \frac{|2\pi f \tau|}{\sqrt{1 + (2\pi f \tau)^2}}$  Betrag nicht vergessen!

$\varphi(f) = \arctan\left(\frac{\text{Im}\{H(f)\}}{\text{Re}\{H(f)\}}\right) = \arctan\left(\frac{1}{2\pi f \tau}\right)$   
 (Sprung um  $\pi$  bei  $\tau=0$ )

$F \gg \frac{1}{\tau} \left\{ \begin{array}{l} \varphi(f) \rightarrow 0 \quad \text{für } |f| \rightarrow \infty \\ |H(f)| \rightarrow 1 \quad \text{für } |f| \rightarrow \infty \end{array} \right.$

hier:  $\tau = \frac{L}{R} = \frac{10^{-3} \text{ H}}{10^3 \Omega} = 10^{-6} \text{ s} = 1 \mu\text{s}$

Mit  $f_0 = 100 \text{ kHz}$

$\Rightarrow 2\pi f_0 \tau = 2\pi \underbrace{100 \cdot 10^3}_{f_0} \text{ Hz} \cdot 10^{-6} \text{ s} = 2\pi \cdot \frac{1}{10}$

$k=0 \quad |H(0)| = 0 \quad ; \quad \varphi(0) \text{ undefiniert zwischen } \pm \frac{\pi}{2}$

$k=1 \quad |H(f)| = 0,532 \quad ; \quad \varphi(f) = 57,86^\circ$

$k=3 \quad |H(3f)| = 0,883 \quad ; \quad \varphi(3f) = 28,0^\circ$

b)  $u_1(t) = 1V + 1V \cos(2\pi Ft) - 0,3V \cos(6\pi Ft)$  12.05.10  
 Übung

$$u_2(t) = \underbrace{0V}_{H(0) \cdot 1V} + 1V |H(F)| \cos(2\pi Ft + \phi(F)) - 0,3 |H(3F)| \cos(6\pi Ft + \phi(3F))$$

$$= |H(F)| 1V \cdot \cos(2\pi F(t - t_0)) - 0,3 |H(3F)| \cos(6\pi F(t - t_1))$$

$$t_0 = -\frac{\phi(F)}{2\pi F} = +1,61 \cdot 10^{-6} \text{ s}$$

$$t_1 = -\frac{\phi(3F)}{2\pi F} = +0,259 \cdot 10^{-6} \text{ s}$$

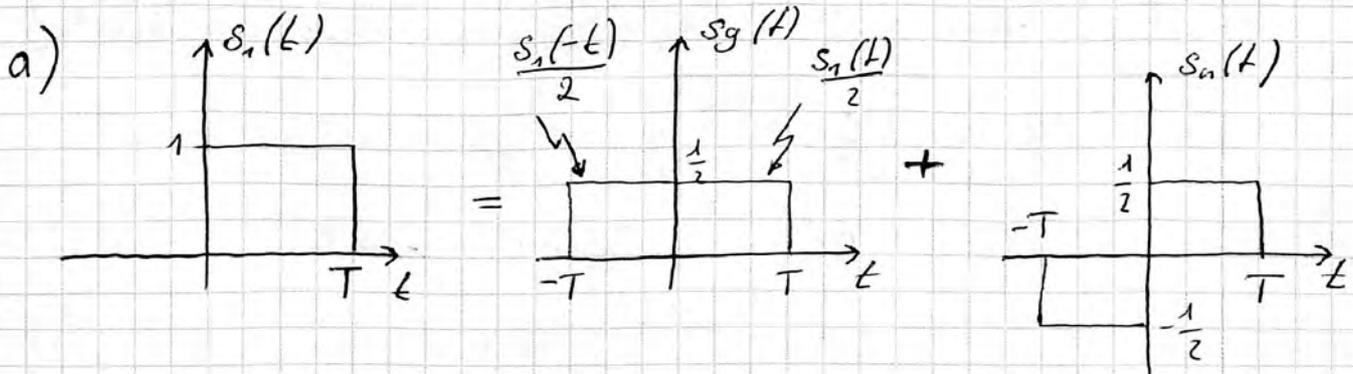
Beachte:  
 rad  $\leftrightarrow$  deg

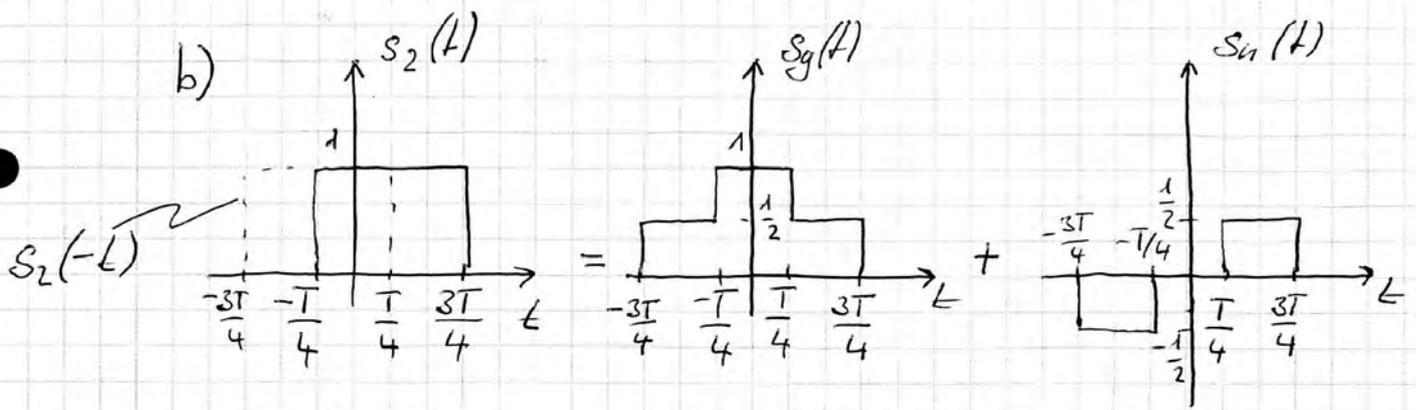
Skizze siehe Musterlösung

### Aufgabe 3.2

Gerade Komponente bei realen Signalen :  $s_g(t) = \frac{1}{2} [s(t) + s(-t)]$

Ungerade Komponente bei realen Signalen :  $s_u(t) = \frac{1}{2} [s(t) - s(-t)]$





### Aufgabe 3.3

gute  
Übung

$$a) S_p(k) = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} s_p(t) e^{-j2\pi k F t} dt = \begin{cases} \frac{T_b}{T} & \text{für } k=0 \\ \frac{T_b}{T} \frac{\sin(2\pi k F \frac{T_b}{2})}{2\pi k F \frac{T_b}{2}} & \text{für } k \neq 0 \end{cases}$$

(S. Vorlesung und Skript)

b)  $s(t) = s(-t)$  und reelles Signal

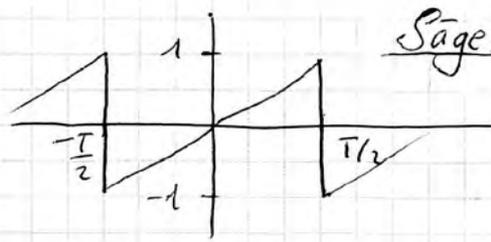
$$\begin{aligned} \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(k) e^{j2\pi k F t} &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(k) e^{-j2\pi k F t} \quad \left( \text{da } s(t) = s(-t) \right) \\ &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(-k) e^{-j2\pi k F t} \end{aligned}$$

$S_p(k) = S_p(-k)$ , weiter bei reellen Signalen

Merke!  $\left\{ S_p(k) = S_p^*(-k) \Rightarrow \text{Im} \{ S_p(k) \} = 0 \right.$

(gerade)

# Aufgabe 3.4



Sägezahnkurve

über  
Periode

$$a) S_p(k) = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \frac{t}{T/2} e^{-j2\pi k F t} dt \quad \text{mit } \int x e^{ax} dx = \frac{e^{ax}}{a^2} (ax - 1)$$

$$= \frac{2}{T^2} \left[ \frac{e^{-j2\pi k F t}}{(-j2\pi k F)^2} (-j2\pi k F t - 1) \right]_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \quad F = \frac{1}{T}$$

$$= \frac{2}{(2\pi k F T)^2} \left[ e^{-j2\pi k F \frac{T}{2}} \left( j2\pi k F \frac{T}{2} + 1 \right) - e^{j2\pi k F \frac{T}{2}} \left( -j2\pi k F \frac{T}{2} + 1 \right) \right]$$

$$= \frac{2}{4\pi^2 k^2} \left[ \underbrace{-2j \sin(\pi k)}_{=0} + jk\pi \cdot 2 \underbrace{\cos(\pi k)}_{=(-1)^k} \right]$$

$$= j \frac{1}{\pi k} (-1)^k = S_p(k) = \operatorname{Im} \{ S_p(k) \}$$

für  $k \neq 0$

$$\operatorname{Re} \{ S_p(k) \} = 0$$

$$\text{für } k=0: \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} S_p(t) dt = 0 \Rightarrow S_p(0) = 0$$

b)  $s(t) = -s(-t)$  (reelle, ungerade Funktion)

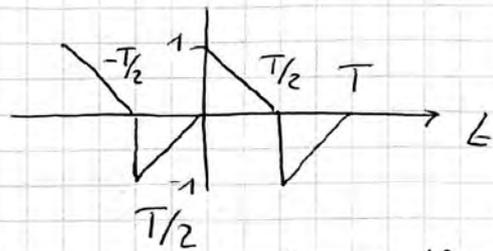
$$\begin{aligned} \sum_k S_p(k) e^{j2\pi k F t} &= - \sum_k S_p(k) e^{j2\pi k F (-t)} \\ &= - \sum_k S_p(-k) e^{j2\pi k F t} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow S_p(k) = -S_p(-k)$$

Merke!  
 ↓  
 Fourier-Reihen  
 Koeffizienten

und  $S_p(k) = -S_p^*(-k)$  bei reellen Funktionen  
 $\Rightarrow \text{Re}\{S_p(t)\} = 0$   
 (ungerade)

Aufgabe 3.5



(auch bei)  
 Fourier-  
 Transfor-  
 mation

$$S_p(k) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^0 \frac{t}{T/2} e^{-j2\pi k F t} dt + \int_0^{T/2} \left(1 - \frac{t}{T/2}\right) e^{-j2\pi k F t} dt$$

(dasselbe Integral wie in 3.4)

$$\begin{aligned} &= \frac{2}{T^2} \left[ \frac{1}{(j2\pi k F)^2} e^{-j2\pi k F t} (-j2\pi k F t - 1) \right]_{-T/2}^0 \\ &\quad - \frac{2}{T^2} \left( \otimes \right)_0^{T/2} + \frac{1}{T} \left( \frac{1}{-j2\pi k F} e^{-j2\pi k F t} \right)_0^{T/2} \\ &= \frac{2}{(2\pi k)^2} \left[ 1 - e^{j\pi k} (1 - j\pi k) - e^{-j\pi k} (1 + j\pi k) + 1 \right] \\ &\quad + \frac{j}{2\pi k} (e^{-j\pi k} - 1) \end{aligned}$$

$$e^{j\pi k} = e^{-j\pi k} = (-1)^k$$

} Merke!   
(Euler) 

$$S_p(k) = \underbrace{\frac{1}{2\pi^2 k^2} 2(1 - (-1)^k)}_{\text{Re}\{S_p(k)\}} + \underbrace{\frac{j}{2\pi k} ((-1)^k - 1)}_{j \text{Im}\{S_p(k)\}}$$

Re und Im = 0 für ganzzahlige  $k$  

$S_p(0) = 0$  (da Fläche über Periode = 0)

b)  $s(t) = -s(t + \frac{T}{2})$

$$\sum_k S_p(k) e^{j2\pi k F t} = - \sum_k S_p(k) e^{j2\pi k F (t + \frac{T}{2})}$$

$$= - \sum_k S_p(k) e^{j2\pi k F t} \cdot \underbrace{e^{j2\pi k F \frac{T}{2}}}_{= e^{jk\pi} = (-1)^k}$$

$$\Rightarrow S_p(k) = -S_p(k) (-1)^k$$

nur erfüllbar für ungerade  $k$

$$e^{j2\pi k} = e^{-j2\pi k} = 1$$

} Merke!   
(Euler) 

bei Periodischer Fkt. Aufgabe 3.6

Fläche unter Dreieck

Gleichanteil

$$a) S_p(0) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} s(t) dt = \frac{1}{T} \frac{T}{2} = \frac{1}{2}$$

Mittelwert

$$\int_{-\infty}^{\infty} x(t) dt$$

$$\textcircled{\neq} \text{ i.A. b) } S_p(t) = S_p(-t) \xrightarrow{\text{A.33}} \text{Im} \{ S_p(k) \} = 0$$

$$f_p(t) = S_p(t) - \frac{1}{2} = \left[ -S_p\left(t + \frac{T}{2}\right) - S_p(0) \right] \\ = -f_p\left(t + \frac{T}{2}\right)$$

$$\Rightarrow \text{Re} \{ S_p(k) \} = 0 \quad \text{für ganzzahlige } k$$

$$\left[ S_p(k) = F_p(k) \quad \text{für } k \neq 0 ! \right]$$

$$c) S_p(k) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \frac{t + \frac{T}{2}}{T/2} e^{-j2\pi k F t} dt + \frac{1}{T} \int_0^{T/2} \frac{-t + T/2}{T/2} e^{-j2\pi k F t} dt$$

$$= \frac{2}{T^2} \left[ \frac{T}{2} \int_{-T/2}^0 e^{-j2\pi k F t} dt + \int_{-T/2}^0 t e^{-j2\pi k F t} dt - \int_0^{T/2} t e^{-j2\pi k F t} dt \right]$$

$$= \frac{1}{T} \left[ \frac{e^{-j2\pi k F t}}{-j2\pi k F} \right]_{-T/2}^{T/2} + \frac{2}{T^2} \left[ \frac{e^{-j2\pi k F t}}{(-j2\pi k F)^2} (-j2\pi k F t - 1) \right]_{-T/2}^0 \\ - \frac{2}{T^2} \left[ \otimes \right]_0^{T/2}$$

$$= \frac{1}{k^2 \pi^2} \left[ 1 - (-1)^k \right]$$

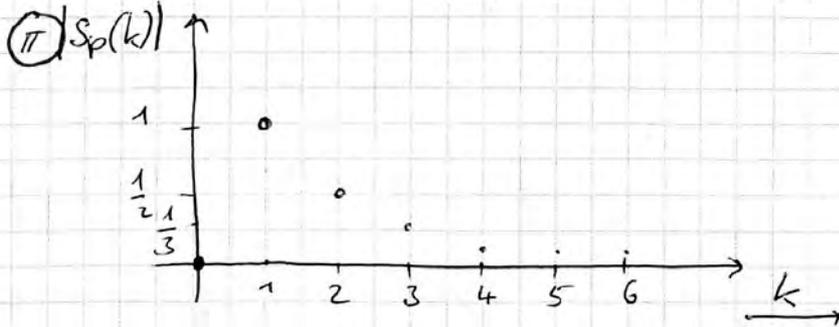
# Aufgabe 3.7

Aus Aufgabe 3.7:

$$S_p(k) = \frac{j}{\pi k} (-1)^k \quad (\operatorname{Re}\{S_p(k)\} = 0)$$

$$= \operatorname{Im}\{S_p(k)\}$$

a)



Betragsgang

$$\varphi(k) = \arctan\left(\frac{\operatorname{Im}\{S_p(k)\}}{\operatorname{Re}\{S_p(k)\}}\right) \pm \pi \cdot i(k)$$

$$\varphi(k) = \begin{cases} \text{undefiniert für } k=0 \\ \operatorname{sgn}[\operatorname{Im}\{S_p(k)\}] \frac{\pi}{2} \end{cases}$$

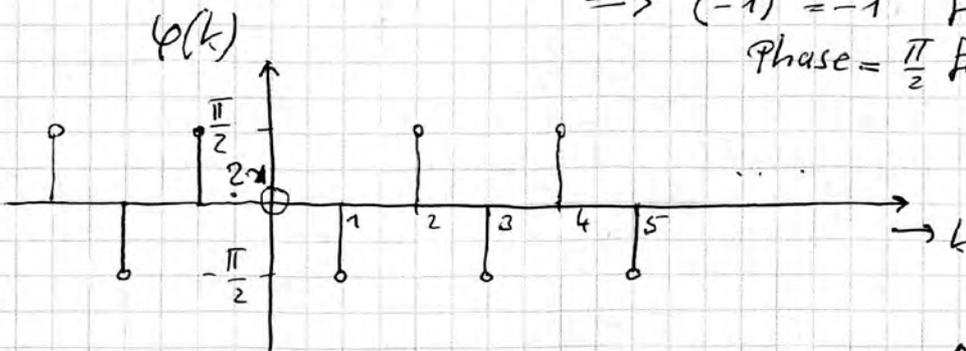
mit  $i(k) = 1$   
falls  $\operatorname{Re}\{S_p(k)\} < 0$

$i(k) = 0$   
~~falls~~ sonst

falls  $|S_p| = 0$

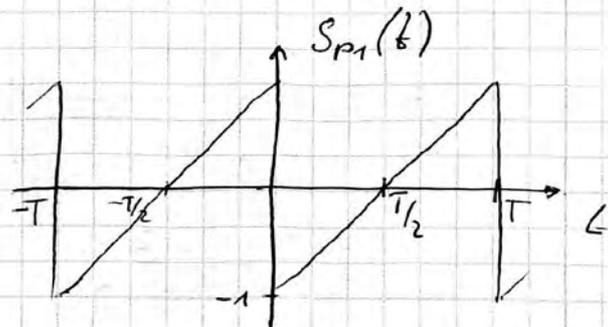
$\arg(S_p)$   
undefiniert

$\Rightarrow (-1)^k = -1$  für ungerade  $k$   
Phase =  $\frac{\pi}{2}$  für ungerade  $k$



$\Rightarrow$  Phase bei reellenwertigen  
Signalen ungerade

b)  $S_{p1}(t) = S_p(t - \frac{T}{2})$



$$S_{p1}(t) = \sum_k S_p(k) e^{j2\pi k F(t - \frac{T}{2})}$$

$$= \underbrace{\sum_k S_p(k)}_{S_p(t)} \underbrace{e^{j2\pi k F T} e^{-j2\pi k F \frac{T}{2}}}_{(-1)^k}$$

$$\Rightarrow S_{p_1}(k) = S_p(k) (-1)^k$$

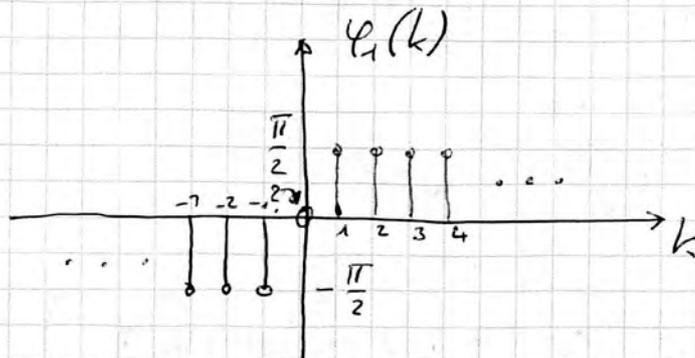
$$= (-1)^k \frac{j}{k\pi} (-1)^k = \underline{\underline{\frac{j}{k\pi}}}$$

$$|S_{p_1}(k)| = \frac{1}{k\pi}$$

(wie oben)

$$\operatorname{Re}\{S_{p_1}(k)\} = 0$$

$$\operatorname{Im}\{S_{p_1}(k)\} > 0 \quad \text{für } k > 0$$



$$S_{p_1}(t) = S_p(t) * \delta(t - \underbrace{\frac{T}{2}}_{=: t_0})$$



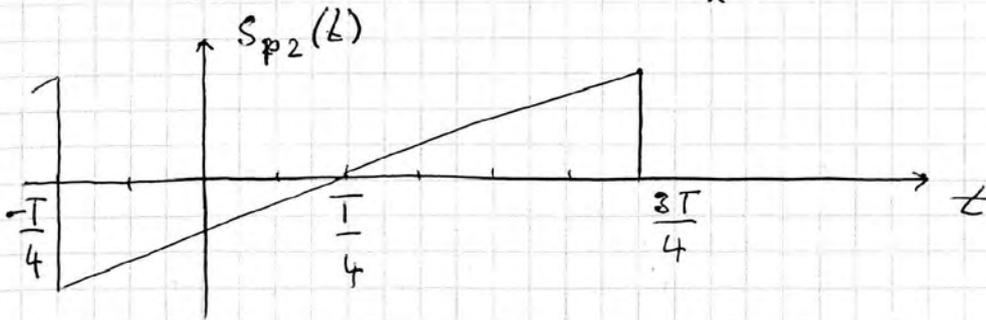
$$S_{p_1}(k) = S_p(k) \cdot e^{-j2\pi k F t_0}$$

$$= S_p(k) \cdot \underbrace{e^{-j2\pi k \frac{1}{T} \cdot \frac{T}{2}}}_{= e^{-j\pi k} = (-1)^k} = \frac{j}{k\pi}$$

L

Formelsammlung  
 (S. 7)

$$c) S_{p_2}(t) = S_p(t - \frac{T}{4}) = \sum_k S_p(k) e^{jk2\pi F(t - \frac{T}{4})}$$



$$= \sum_k S_p(k) e^{-jk2\pi F \frac{T}{4}} e^{j2\pi k F t} \quad ; \quad F = \frac{1}{T}$$

$$= S_{p_2}(k) = S_p(k) e^{-jk \frac{\pi}{2}}$$

$$S_p(k) = j \frac{(-1)^k}{k\pi} = j b_k$$

$$S_p(k) = j b_k \left( \cos\left(k \frac{\pi}{2}\right) - j \sin\left(k \frac{\pi}{2}\right) \right)$$

$$= \underbrace{b_k \sin\left(\frac{k\pi}{2}\right)}_{\text{Re}} + j \underbrace{b_k \cos\left(k \frac{\pi}{2}\right)}_{\text{Im}}$$

$$\varphi_2(k) = \arctan\left(\frac{b_k \cos\left(\frac{k\pi}{2}\right)}{b_k \sin\left(\frac{k\pi}{2}\right)}\right) \pm 1(k) \cdot \pi$$

//  $\begin{cases} 1 & ; \text{Re} < 0 \\ 0 & ; \text{sonst} \end{cases}$

k	1	2	3	4	5	6
$\frac{\cos}{\sin}$	0	$-\infty$	0	$\infty$	0	$-\infty$
arctan	0	$-\frac{\pi}{2}$	0	$\frac{\pi}{2}$	0	$-\frac{\pi}{2}$
$i(k)$	1	0	0	0	1	0

periodisch  
mit  $k=4$

$\Rightarrow \varphi_2(k) \left| \begin{array}{cc} \pm\pi & -\frac{\pi}{2} \\ 0 & \frac{\pi}{2} \end{array} \right| \left| \begin{array}{cc} \pm\pi & -\frac{\pi}{2} \end{array} \right.$

### Aufgabe 3.8

a)  $s_p(t) = \left(\frac{t}{T/2}\right)^2 \quad \text{für } -\frac{T}{2} \leq t \leq \frac{T}{2}$

$$= \left[ \left(\frac{t}{T/2}\right)^2 \text{rect}\left(\frac{t}{T}\right) \right] * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)$$

b)  $s_p(0) = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} s_p(t) dt = \frac{2}{T} \frac{4}{T^2} \int_0^{T/2} t^2 dt = \frac{1}{3}$

c)  $s(t) = \frac{1}{\pi^2} f\left(\frac{t}{T/2} \cdot \pi\right) \quad \text{mit } F = \frac{1}{T}$

$$= \frac{1}{\pi^2} f(t \cdot 2\pi F)$$

$$s_p(t) = \frac{1}{3} - \frac{4}{\pi^2} \left[ \frac{\cos(2\pi F t)}{1^2} - \frac{\cos(4\pi F t)}{2^2} + \frac{\cos(6\pi F t)}{3^2} \right]$$

Gleichanteil bezogen  
auf  $s_g(t)$

Vgl. mit  
Reihe

# Fourier-Reihe bei reellwertigen Signalen

$$S_p(t) = \boxed{S_p(0)} + 2 \sum_{k=1}^{\infty} \underbrace{\operatorname{Re}\{S_p(k)\} \cos(\cdot) - \operatorname{Im}\{S_p(k)\} \sin(\cdot)}_{\text{fällt hier weg, da } S_p(t) = S_p(-t) \text{ (ungerade)}}$$

$S_p(k)$  reellwertig ( $\in \mathbb{R}$ ) auch Gleichanteil

d)  $S_p(0) = \frac{1}{3}$  ;  $2S_p(k) = \frac{4}{\pi^2} \frac{(-1)^k}{k^2}$  für  $|k| > 0$

$S_p(k) = \frac{2(-1)^k}{(\pi k)^2}$  ("aus der Reihe herauslesen") durch Koeffizientenvergleich

d)  $\mathcal{L}_s = \sum_{k=-\infty}^{\infty} |S_p(k)|^2 = S_p(0)^2 + 2 \sum_{k=1}^{\infty} |S_p(k)|^2$  gerade

Formel  
Sammlung  $\rightarrow$

$$= \frac{1}{9} + 2 \cdot \frac{4}{\pi^4} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^4} = \frac{1}{9} + \frac{8}{\pi^4} \cdot \frac{\pi^4}{90} = \frac{1}{5}$$

$$S_{\text{eff}} = \sqrt{\mathcal{L}_s} = \underline{\underline{\frac{1}{\sqrt{5}}}} = \frac{\sqrt{5}}{5}$$

Merke!

# Aufgabe 3.9

RL-HP mit  $\tau = \frac{L}{R} = T = \frac{1}{F}$

Zeitkonstante des HP

Periode des Eingangssignals

$$H(f) = \frac{j2\pi f\tau}{1 + j2\pi f\tau}$$

Aus Aufgabe 3.3:  $S_p(k) = \frac{T_b}{T} \frac{\sin(k2\pi F \frac{T_b}{2})}{k2\pi F \frac{T_b}{2}}$

→  $S_p(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(k) e^{j2\pi Fkt}$

Weil Faltung von Eingangssignal

Fourier-Reihen-Entwicklung

$g_p(t) = S_p(t) * h(t) \stackrel{LTI}{=} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \underbrace{S_p(k) \cdot H(kF)}_{G_p(k)} e^{j2\pi kFt}$

(S.34)

$\Rightarrow G_p(k) = \frac{T_b}{T} \frac{\sin(k2\pi F \frac{T_b}{2})}{k2\pi F \frac{T_b}{2}} \cdot \frac{G_p(k) \stackrel{=1}{j k 2\pi F T}}{1 + j k 2\pi F T} \cdot \frac{1 - j k 2\pi}{1 - j k 2\pi}$

$= \underbrace{\dots}_{= \Re(k)}$

$= S_p(k) \frac{\text{Re} \rightarrow k^2 4\pi^2 + j k 2\pi \leftarrow \text{Im}}{1 + k^2 4\pi^2}$

$\text{Re}\{G_p(k)\} = S_p(k) \cdot \frac{4k^2\pi^2}{1 + 4k^2\pi^2}$

$\text{Im}\{G_p(k)\} = S_p(k) \cdot \frac{k2\pi}{1 + 4k^2\pi^2}$

$\Rightarrow \hat{g}_p(t) = \underbrace{G_p(0)}_{=0} + 2 \left[ \sum_{k=1}^{\infty} \text{Re}\{G_p(k)\} \cos(2\pi kFt) - \text{Im}\{G_p(k)\} \sin(2\pi kFt) \right]$

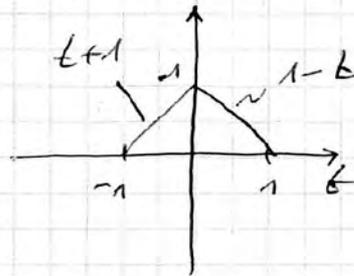
$$g_p(t) = G_p(0) + 2 \sum_{k=1}^{\infty} |G_p(k)| \cos(2\pi k F t + \varphi_g(k))$$

$$|G_p(k)| = |S_p(k)| \cdot |H(kF)|$$

$$\varphi_g(k) = \underbrace{\arctan\left(\frac{1}{k \cdot 2\pi}\right)}_{\text{aus } \varphi(f) = \arctan\left(\frac{1}{2\pi f z}\right)} + \varphi_s(k) \quad \begin{cases} \pm \pi, \operatorname{Re} z < 0 \\ 0, \text{sonst} \end{cases}$$

### Aufgabe 3.10

a)  $S(f) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-j2\pi f t} dt$



Berechnen  
 $\Downarrow$   
 Fourierintegral  
 lösen

$$s(t) = (1-|t|) \cdot \operatorname{rect}\left(\frac{t}{2}\right) = \Lambda(t)$$

$$S(f) = \int_{-1}^0 (t+1) e^{-j2\pi f t} dt + \int_0^1 (1-t) e^{-j2\pi f t} dt$$

mit  $\int t e^{at} dt = \frac{e^{at}}{a^2} (at - 1)$  } Formel-sammlung

$$= \left[ \frac{1}{(-j2\pi f)^2} e^{-j2\pi f t} (j2\pi f t + 1) \right]_{-1}^0 - \left[ \frac{1}{(-j2\pi f)^2} e^{-j2\pi f t} (-j2\pi f t + 1) \right]_0^1 + \left[ \frac{e^{-j2\pi f t}}{-j2\pi f} \right]_{-1}^1$$

$$= \frac{1}{(2\pi f)^2} \left[ 1 - e^{j2\pi f} (1 - j2\pi f) \right] - \frac{1}{(2\pi f)^2} \left[ e^{-j2\pi f} (j2\pi f + 1) - 1 \right] + \frac{j}{2\pi f} (e^{-j2\pi f} - e^{j2\pi f})$$

$$= \frac{1}{(2\pi f)^2} \left[ 2 - 2\cos(2\pi f) + j2\pi f \cdot 2j\sin(2\pi f) \right] + \frac{2\sin(2\pi f)}{2\pi f}$$

$$= \frac{2(1 - \cos(2\pi f))}{(2\pi f)^2} = 4 \cdot \frac{\sin^2(\pi f)}{(2\pi f)^2} = \underline{\underline{[S(\pi f)]^2}}$$

mit  $\frac{1}{2}(\cos(\alpha - \beta) - \cos(\alpha + \beta)) = \sin\alpha \sin\beta$

hier  $\alpha = \beta$

b)  $S_p(t) = s(t) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - 2n)$  ← Periode  $T = 2 = \frac{1}{F}$

$$S_p(k) = \frac{1}{T} \int_{-1}^1 S_p(t) e^{-j2\pi k F t} dt = \frac{1}{T} \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-j2\pi k F t} dt = S(kF) \text{ aus a)}$$

$$= F \cdot S(kF)$$

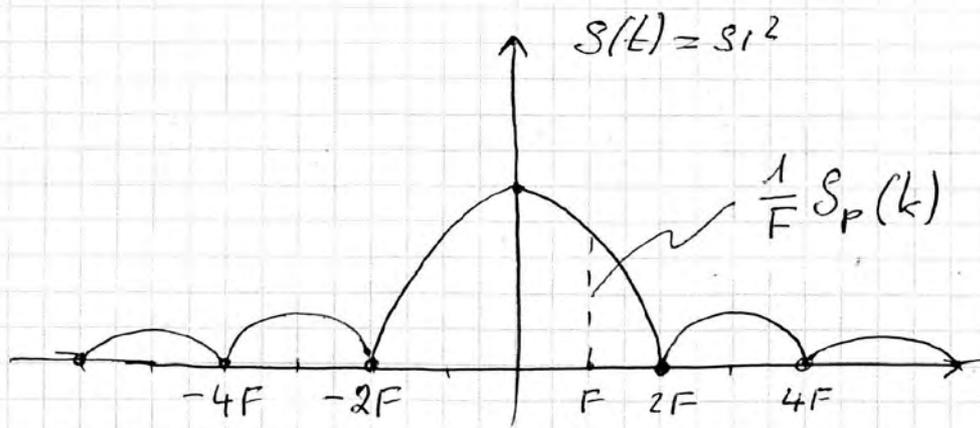
$$F = \frac{1}{2} = \frac{1}{T}$$

$$\stackrel{(1)}{=} \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{(2\pi k F)^2} (1 - \cos(2\pi k F))$$

$$= \underline{\underline{\frac{1}{k^2 \pi^2} [1 - (-1)^k]}}$$

Vgl. Aufgabe 3.6

↳  
Was zu  
erwarten  
[mit Tabelle  
schneller]



### Aufgabe 3.11

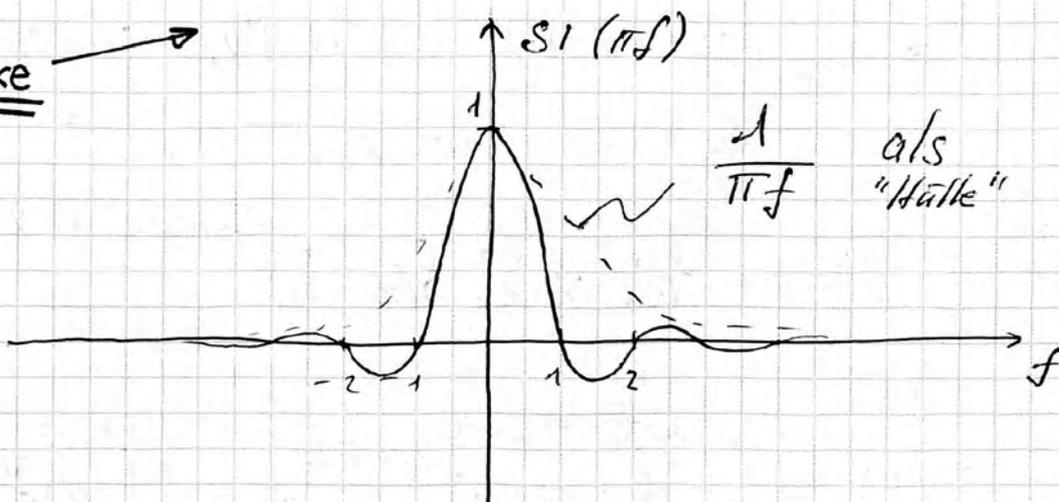
$$S(f) = \int_{-1/2}^{1/2} e^{-j2\pi f t} dt = \frac{1}{-j2\pi f} \left[ e^{-j\pi f} - e^{j\pi f} \right]$$

$= -2j \sin(\pi f)$

$$= \frac{\sin(\pi f)}{\pi f} = \underline{\underline{\text{si}(\pi f)}}$$

mit  
Tabelle  
schneller ▼

Merke →



$$\mathcal{F}\{\text{rect}(t)\} = \text{si}(\pi f) \Rightarrow \underline{\underline{\text{Tabelle}}}$$

# Aufgabe 3.12

Merke  
Mittelwert  
 $\hat{=}$   
 $S(0)$

$$S(f) = \int_{-1}^1 t e^{-j2\pi f t} dt = \left[ \frac{1}{(-j2\pi f t)^2} e^{-j2\pi f t} (-j2\pi f t - 1) \right]_{-1}^1$$

$$= \frac{-1}{(2\pi f)^2} \left( e^{-j2\pi f} (-j2\pi f - 1) - e^{j2\pi f} (j2\pi f - 1) \right)$$

$\neq 1$ , da  $f \in \mathbb{R}$  ← Merke!

Bei Rechenentwickl  
ung  
(NUR)

$$= \frac{1}{(2\pi f)^2} (j2\pi f \cdot 2 \cos(2\pi f) - 2j \sin(2\pi f))$$

Vgl. mit  
 $S_0(t)$   
 $(S_0(f))$   
↑

$$= j \left( \frac{2 \cos(2\pi f)}{2\pi f} - 2 \frac{\sin(2\pi f)}{(2\pi f)^2} \right)$$

Frage  $S(f=0)$ ?

Signal reellwertig, daher  $S^*(f) = S(-f)$

$$f=0: S(0) = S^*(0) \Rightarrow \text{Im}\{S(0)\} = 0$$

oder  
Flächenintegral  
über die  
Periode

Spektrum ist imaginärwertig, daher  $S(0) = 0$

oder "Flächentheorem" der F.T.

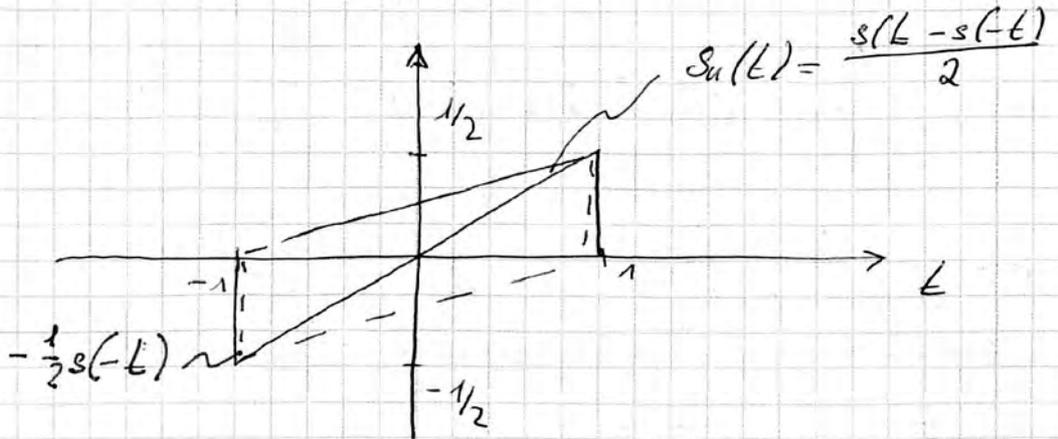
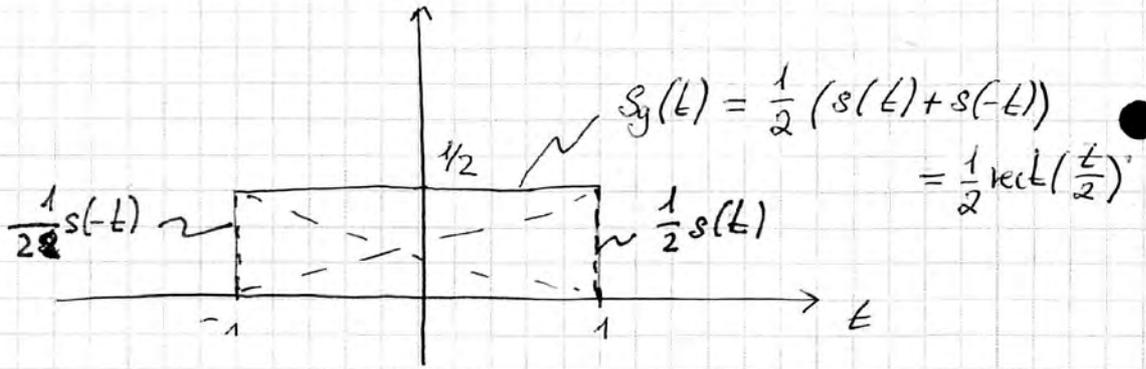
$\neq$   
Mittelwert

$$\text{Fläche unter } S(f): \int_{-\infty}^{\infty} S(f) df = \int_{-\infty}^{\infty} S(f) e^{j2\pi f t} df \Big|_{f=0} = S(0)$$

$$\text{Fläche unter } s(t): \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-j2\pi f t} dt \Big|_{f=0} = S(0)$$

$$\text{Hier: } \int_{-\infty}^{\infty} s(t) dt = 0 = S(0)$$

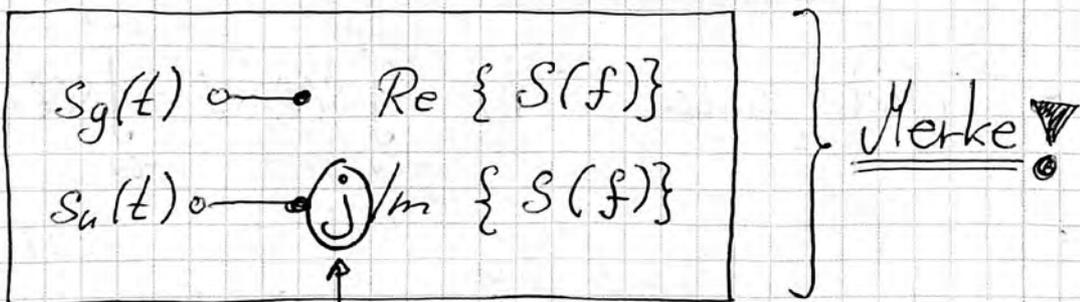
b)



$$s_g(t) = \frac{1}{2} \text{rect}\left(\frac{t}{2}\right) \circ \rightarrow \text{SI}(2\pi f)$$

$$s_u(t) = \frac{1}{2} s_o(t) \circ \rightarrow j \left( \frac{\cos(2\pi f)}{2\pi f} - \frac{\sin(2\pi f)}{(2\pi f)^2} \right)$$

$$S(f) = \mathcal{F}\{s_g(t)\} + \mathcal{F}\{s_u(t)\} = \underbrace{\text{SI}(2\pi f)}_{\text{Re}} + \underbrace{j \left( \frac{\cos(2\pi f)}{2\pi f} - \frac{\sin(2\pi f)}{(2\pi f)^2} \right)}_{\text{Im}}$$



nicht vergessen!

# Aufgabe 3.13

a)  $S(f) = \frac{1}{2} \text{rect}\left(\frac{f}{2}\right) \xrightarrow{\mathcal{F}^{-1}} s(t) = \text{sinc}(2\pi t)$

Merke!

b)  $\int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{j2\pi ft} dt \Big|_{f=0} \equiv \text{Fläche unter } s(t)$   
 $\equiv S(0)$

$\Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} s(t) dt = \frac{1}{2}$

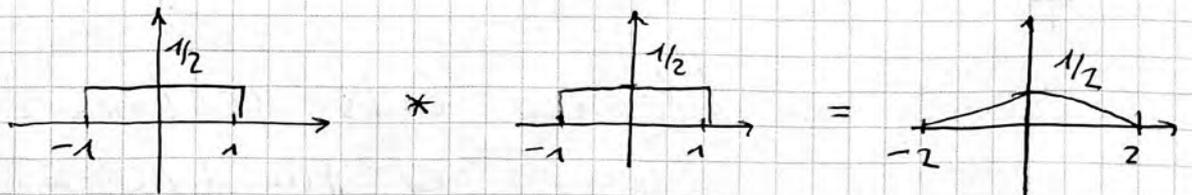
u. i. x = S  
Vgl. ET II

c)  $E_s = \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{s(t) \cdot s^*(t)}_{|s(t)|^2} dt$

hier reell, daher  $s^*(t) = s(t)$

$= \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{s(t) \cdot s(t)}_{S(f) * S(f)} e^{-j2\pi ft} dt \Big|_{f=0} = S(f) * S(f) \Big|_{f=0}$

$S\left(\frac{f}{2}\right) * S\left(\frac{f}{2}\right) = \left(\frac{1}{2}\right)^2 \text{rect}\left(\frac{f}{2}\right) * \text{rect}\left(\frac{f}{2}\right) = \frac{1}{2} \wedge\left(\frac{f}{2}\right)$



$$E_s = \left. s(f) * s(f) \right|_{f=0} = \frac{1}{2} \Lambda(0) = \frac{1}{2}$$

$$E_s = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) s(t) dt = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) s(-t) dt, \text{ da } \underbrace{s(t) = s(-t)}_{\text{bei } s(t)}$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} s(t) s(\tau - t) dt \Big|_{\tau=0} = s(2\pi\tau) * s(2\pi\tau) \Big|_{\tau=0} = \frac{1}{2}$$

$$= s\left(\frac{\pi\tau}{1/2}\right)$$

$$s\left(\frac{\pi\tau}{1/2}\right) * s\left(\frac{\pi\tau}{1/2}\right) = \frac{1}{2} s(2\pi\tau)$$

Viele  
Möglichkeiten  
zum  
ausstecken!

### Aufgabe 3.14

a) i)  $\int_{T=\frac{1}{F}} \sin(2\pi m F t) \sin(2\pi n F t) dt$

mit  $\sin \alpha \sin \beta = \frac{1}{2} (\cos(\alpha - \beta) - \cos(\alpha + \beta))$

$$= \int_T \frac{1}{2} [\cos(2\pi(m-n)Ft) - \cos(2\pi(m+n)Ft)] dt$$

$T = \frac{1}{F} \Rightarrow$  Integration links  $\cos(2\pi k F t)$   
über  $T$  für  $k \neq 0$   
 $= 0$  für

Ⓘ  $m = n$ :

$$\frac{1}{T} \int \underbrace{\cos(0)}_{=1} - \underbrace{\cos((m+n) \cdot 2\pi F t)}_{=0} dt = \frac{T}{2}$$

außer  $m = n = 0 \Rightarrow \frac{1}{T} \int \cos(0) - \cos(0) dt = 0$

Ⓜ  $m = -n$

$$\int_T \sin(2\pi m F t) \sin(2\pi n F t) dt = \begin{cases} T/2, & m = n \neq 0 \\ -T/2, & m = -n \neq 0 \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

ii)

$$\int_T e^{j2\pi m F t} e^{-j2\pi n F t} dt = \int_T e^{j(m-n)2\pi F t} dt$$

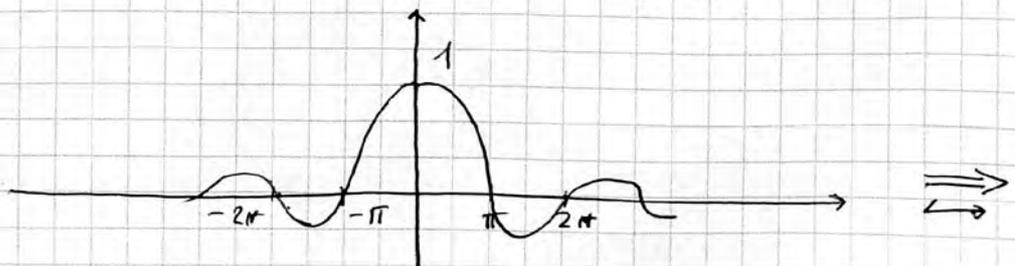
$$= \frac{1}{j(m-n)2\pi F} \left[ e^{j(m-n)2\pi F t} \right]_{-T/2}^{T/2}$$

$FT = 1$

$$= \frac{1}{j(m-n)2\pi F} \left( e^{j(m-n)2\pi F \frac{T}{2}} - e^{-j(m-n)2\pi F \frac{T}{2}} \right)$$

$$= \frac{\cancel{2} \cancel{2} \sin((m-n)\pi)}{\cancel{j} (m-n) \cancel{2} \pi F} = T \operatorname{si}((m-n)\pi)$$

si - Funktion hat Nulldurchgänge bei  $k\pi$



$$\Rightarrow \int_T e^{jm} \cdot e^{-jn} dt = \begin{cases} T & \text{bei } m=n \\ 0 & \text{sonst } (m \neq n) \end{cases}$$

b)

i)  $\phi_k(t) = e^{j2\pi k F t}$

(Funktionsystem der  
Fourier-Reihen-Analyse)

$$\left[ \phi_k(t) = \text{si}\left(\frac{\pi t}{T} - k\right) \right]$$

in a) gezeigt: orthogonales System

$$\int_T \phi_m(t) \phi_n^*(t) dt = 0, \quad m \neq n$$

aber nicht orthonormal:

$$\int_T \phi_k(t) \phi_k^*(t) dt = T$$

orthogonal, wenn

$$\frac{1}{\sqrt{T}} \int_T \frac{1}{\sqrt{T}} e^{j2\pi m F t} \frac{1}{\sqrt{T}} e^{-j2\pi n F t} dt = 1 \quad \text{für } m=n$$

$$\phi_k(t) = \frac{1}{\sqrt{T}} e^{j2\pi k F t}$$

wäre  
orthogonal  
und  
orthonormal !

$$ii) \int_T |s(t)|^2 dt = \int_T \left| \sum_i c_i \phi_i(t) \right|^2 dt \quad = s(t)$$

$$= \int_T \left[ \sum_i c_i \phi_i(t) \right] \cdot \left[ \sum_k c_k^* \phi_k^*(t) \right] dt$$

$$= \sum_i \sum_k c_i c_k^* \underbrace{\int_T \phi_i(t) \phi_k^*(t) dt}_{=1 \quad , i=k}$$

$= 0 \quad , i \neq k$  }  $\Rightarrow$  Alle Terme  $i \neq k$  fallen aus Summe

$$= \sum_k c_k c_k^* = \sum_k |c_k|^2$$

(Energie)

„Verallgemeinertes Parseval - Theorem“

(Leistung)

## Aufgabe 4.1

$$g(t) = s(t) \cdot \underbrace{\sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)}_{= m(t)} = s(t) m(t)$$

$= m(t) \leftarrow \text{Modulationsfunktion}$

$$\begin{aligned} & [a_1 s_1(t) + a_2 s_2(t) + \dots] m(t) \\ &= \underbrace{a_1 s_1(t) m(t)}_{= g_1(t)} + \underbrace{a_2 s_2(t) m(t)}_{= g_2(t)} + \dots = a_1 g_1(t) + a_2 g_2(t) \end{aligned}$$

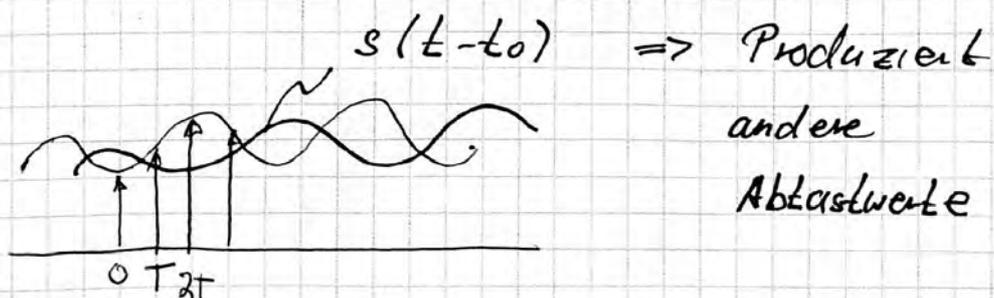
$\hat{=}$  lineares System

$$s(t - t_0) m(t) \neq s(t - t_0) \cdot m(t - t_0) = g(t - t_0)$$

außer für  $t_0 = nT$ , ~~außer~~ <sup>aber</sup> absoluter Spezialfall

Zeitinvarianz muss für beliebige  $t_0$  gelten,  
daher Abtastung zeitvariant.

$\Rightarrow$  kein LTI-System



# Aufgabe 4.2

Siebeneigenschaft

$$s_a(t) = s(t) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) \stackrel{\curvearrowright}{=} \sum_{n=-\infty}^{\infty} s(nT) \delta(t - nT)$$

$$s_a(t) = \cos(2\pi F t) \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)$$

$$S_a(f) = S(f) * \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(f - kr) \quad \frac{1}{T} = r$$

Abtastrate

$$= \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} S(f - kr)$$

$$= \frac{1}{2T} [\delta(f - F) + \delta(f - F)] * \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(f - kr)$$

$$= \frac{1}{2T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} [\delta(f - kr - F) + \delta(f - kr + F)]$$

$= \frac{r}{2}$

i)  $r_1 = \frac{3}{4}F \Rightarrow S_a(f) = \frac{3}{8}F \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left[ \delta\left(f - F\left(\frac{3k}{4} + 1\right)\right) + \delta\left(f - F\left(\frac{3k}{4} - 1\right)\right) \right]$

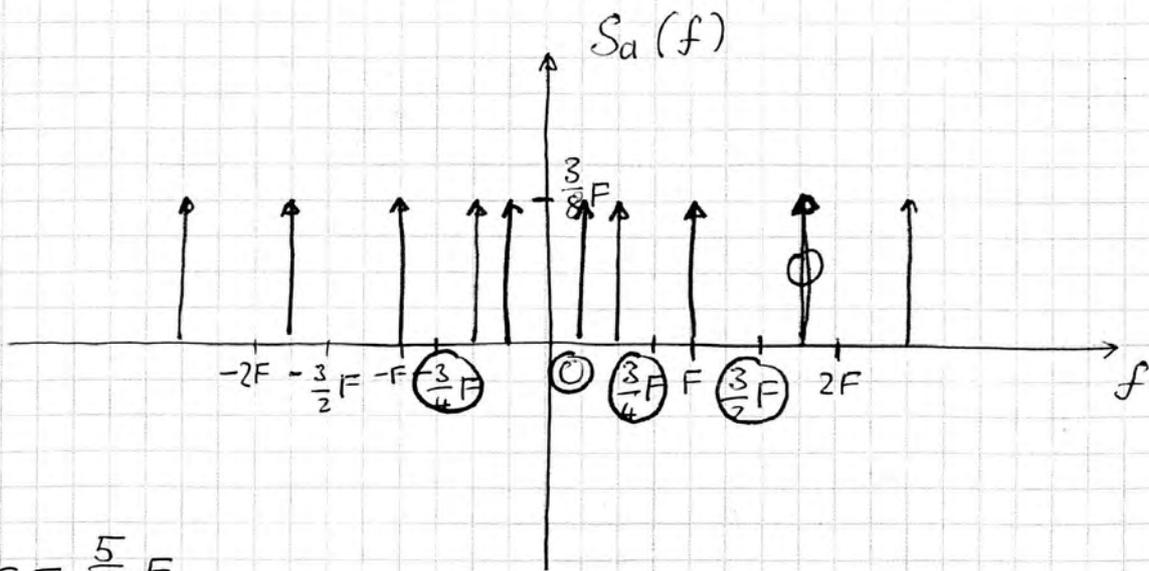
↑  
Höhe  $\delta(t)$

$=: f_1$

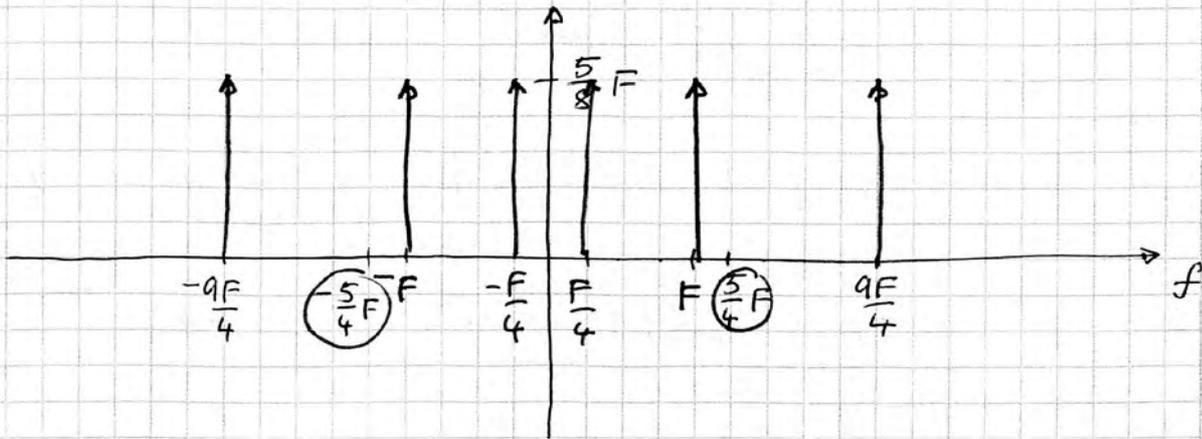
$=: f_2$

k =	f <sub>1</sub>	f <sub>2</sub>
0	F	-F
1	$\frac{7}{4}F$	$-\frac{1}{4}F$
-1	$\frac{1}{4}F$	$-\frac{7}{4}F$
2	$\frac{5}{2}F$	$\frac{1}{2}F$
-2	$-\frac{1}{2}F$	$-\frac{5}{2}F$

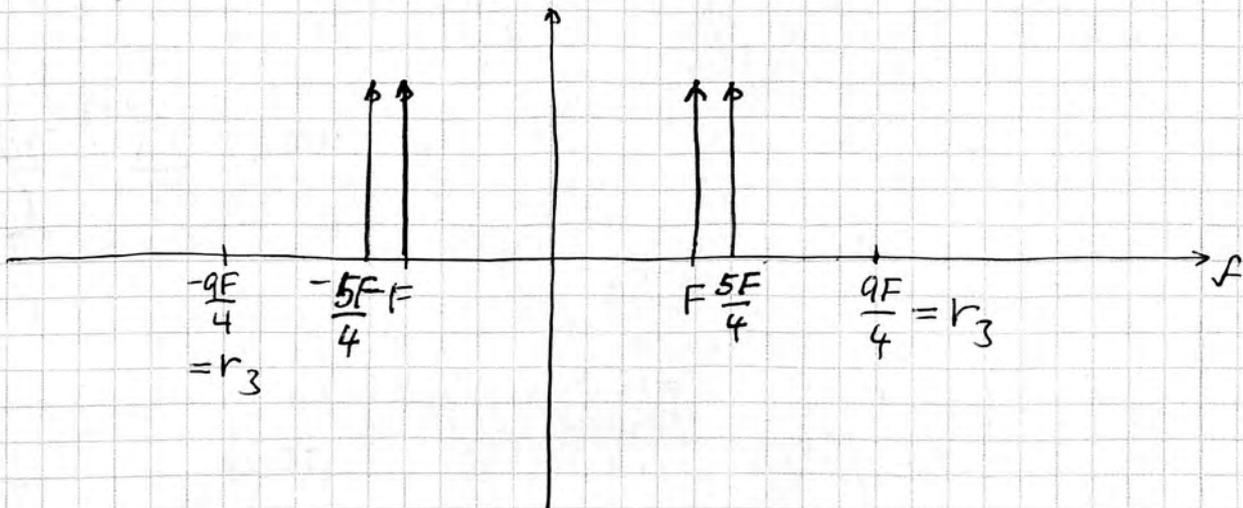
dazu  
Skizze →



$$r_2 = \frac{5}{4} F$$



$$r_3 = \frac{9}{4} F$$



b)  $r_1: s_a(t) * h_{TP}(t) \rightarrow G(f) = s_a(f) \cdot \text{rect}\left(\frac{f}{2,4}\right)$

$$G(f) = \frac{3}{8} F \left[ \delta\left(f - \frac{1}{4}F\right) + \delta\left(f + \frac{1}{4}F\right) + \delta\left(f - \frac{1}{2}F\right) \right. \\ \left. + \delta\left(f + \frac{1}{2}F\right) + \delta(f - F) + \delta(f + F) \right]$$

$$g(t) = \frac{3}{4} F \left[ \cos\left(2\pi \cdot \frac{1}{4} F t\right) + \cos\left(2\pi \cdot \frac{1}{2} F t\right) + \cos(2\pi F t) \right]$$

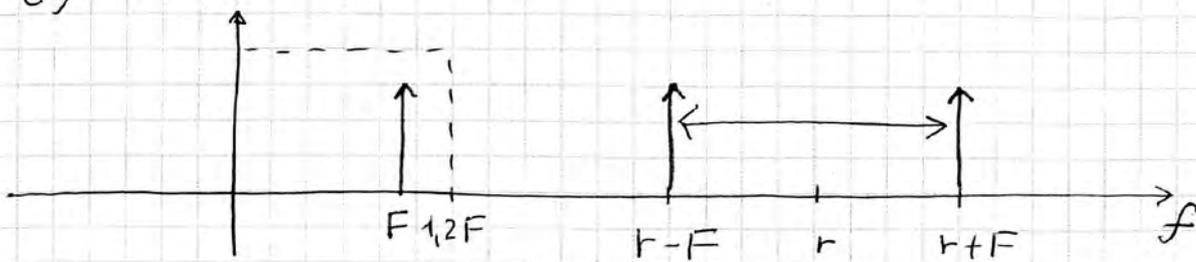
$r_2:$

$$g(t) = \frac{3}{4} F \left[ \underbrace{\cos\left(2\pi \cdot \frac{1}{4} F t\right)}_{\text{Alias}} + \underbrace{\cos(2\pi F t)}_{\text{Wichtig}} \right]$$

$r_3:$

$$g(t) = \frac{3}{8} F \left( \underbrace{\cos(2\pi F t)}_{\text{Wichtig}} \right)$$

c)



fehlerfreie Rekonstruktion: kein Alias!

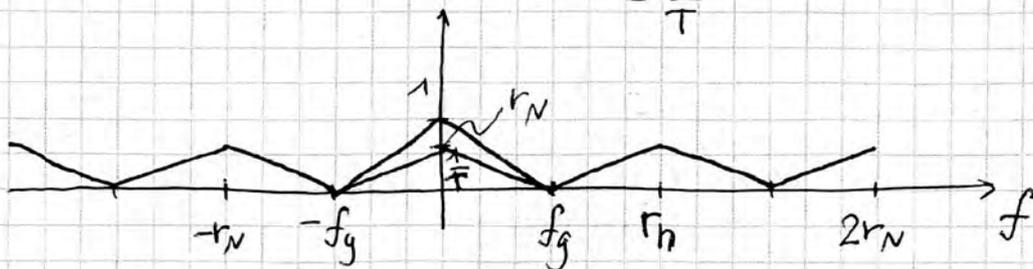
$$\Rightarrow r - F > 1,2F$$

$$r > 2,2F$$

(Nicht  $\geq$ , damit Dirac-Impulse bei  $r - F$  sauber ausgeleuchtet werden)

### Aufgabe 4.3

a) Nyquist-Rate  $r_N = 2f_g = 2 \cdot 4 \text{ kHz} = 8 \text{ kHz}$   
 $= \frac{1}{T}$

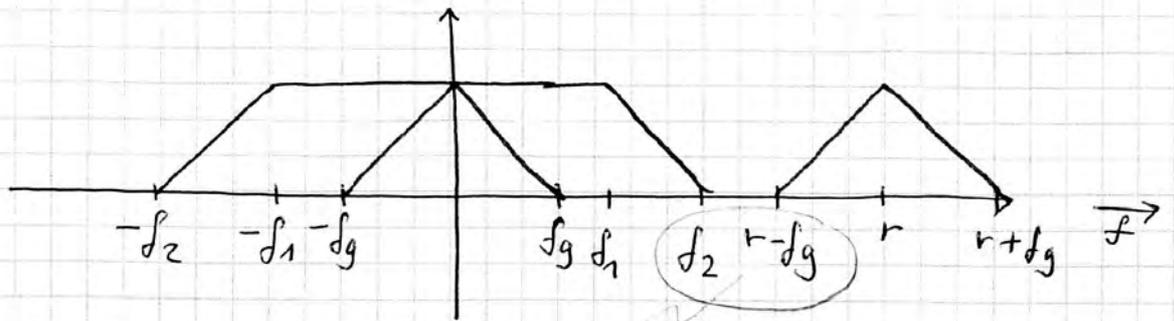


b) fehlerfreie Interpolation: (Rekonstruktion)

- Tiefpass muss "imaginäres" Spektrum ausschneiden

-  $H_{\text{rek}}(f) = 1$  im Bereich, in dem  $S(f) \neq 0!$

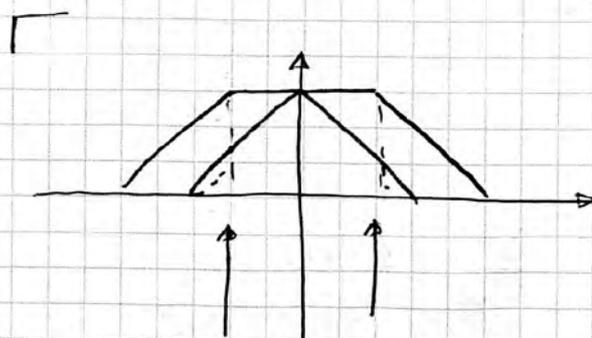
Merke ▼



1. Bedingung  $r - f_g \geq f_2 \Rightarrow r \geq f_2 + f_g$   
 $\Rightarrow$  kein Alias

2. Bedingung  $f_1 \geq f_g \Rightarrow$  keine lineare Verzerrungen

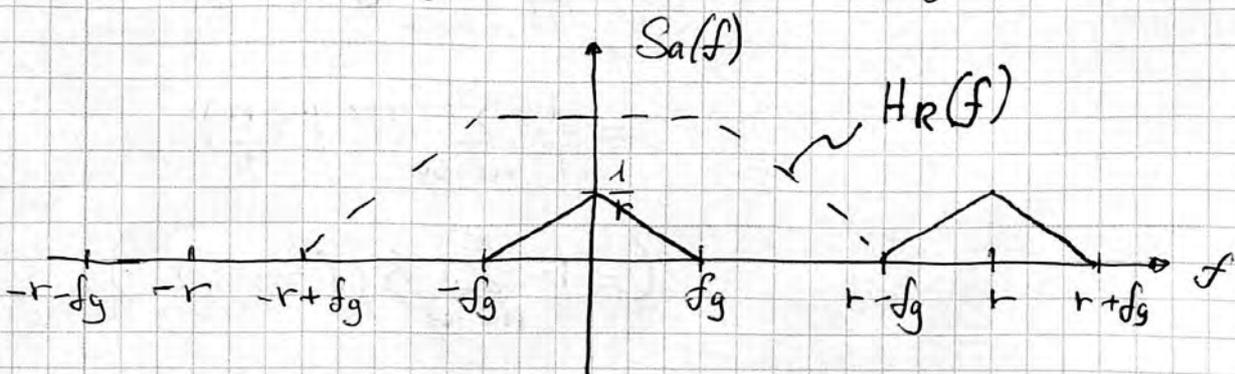
Normal:  $f_1 = f_g$  ;  $r = f_2 + f_g$



"Lineare Verzerrung"

Dämpfung des Spektrums

c)  $f_1 = f_g$  ;  $r = f_2 + f_g$



# Aufgabe 4.4

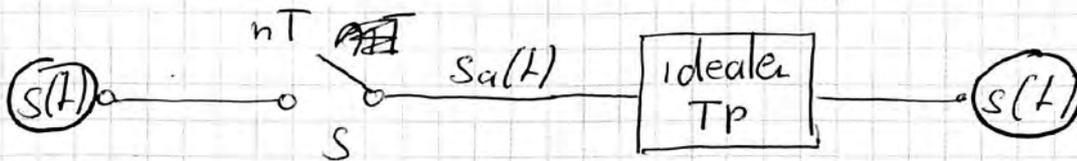
(Abb. 4.6 im Skript)

Interpolation mit si-Funktion

$$r = f_A = \frac{1}{T_A}$$

=> Interpolationsfilter ist idealer TP

Wird gem. vergessen!



Idealer TP

$$H_{TP}(f) = T \cdot \text{rect}\left(\frac{f}{2f_A}\right)$$

(Lerne auswendig!)

$$H(f) = T \cdot \text{rect}\left(\frac{f}{2f_A}\right)$$

Wegen Dämpfung durch Abtastung

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT) \rightarrow \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta\left(f-\frac{n}{T}\right)$$

Vom Abtasten!

Abtastung:

$$s_a(t) = s(t) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)$$

"Siebergenschaft":  $s_a(t) = 2f_g \sum_{n=-\infty}^{\infty} s_i(2\pi f_g nT) \delta(t-nT)$

$$s_a(f) = S(f) * \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta\left(f-\frac{n}{T}\right)$$

$$= \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} S\left(f-\frac{n}{T}\right) \quad \frac{1}{T} = r$$

$$= \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} S\left(f-\frac{n}{T}\right)$$

$$\left( = r \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} S(f-r \cdot n) \right)$$

Abtastrate  $\otimes$   
in  $H(f)$  und  
 $S_a(f)$   $\nabla$

## Rekonstruktion: (Interpolation)

$$G(f) = S_a(f) \cdot T \cdot \text{rect}\left(\frac{f}{2f_g}\right) \quad ; \quad \text{Bed.}: r = \frac{1}{T}$$

$$g(t) = s_a(t) * (T \cdot 2f_g \cdot \text{si}(2\pi f_g t)) \quad \begin{matrix} \geq 2f_g \\ (\text{sonst} \\ \text{Alias}) \end{matrix}$$

⌈ Allg. idealer Interpolator  $\neq$  Eingangssignal

Hier aufgrund d. Aufgabenstellung identisch

L

Tabellen  
S.6

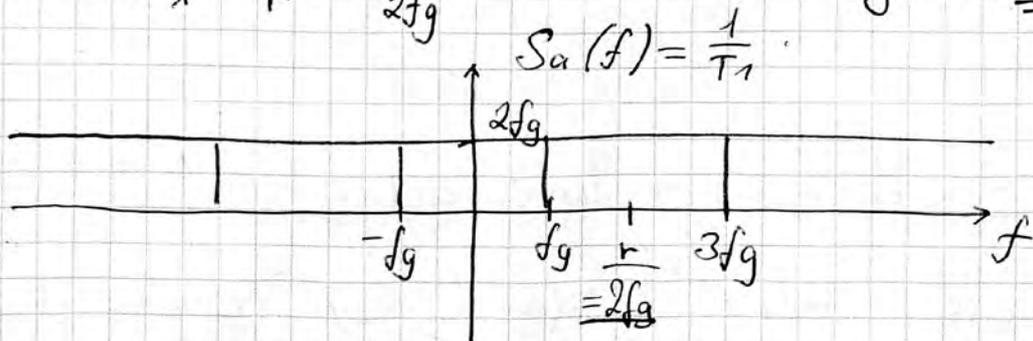
$$\left\{ \begin{array}{l} a) \quad r = 2f_g; \quad S(f) = \text{rect}\left(\frac{f}{2f_g}\right) \\ \Rightarrow S_a(f) = \frac{1}{T_1} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \text{rect}\left(\frac{f - 2n f_g}{2f_g}\right) \end{array} \right.$$

Beachte:

$$\begin{array}{l} = 2f_g \\ = \text{const.} \end{array}$$

$$T_1 = \frac{1}{r} = \frac{1}{2f_g}$$

gilt bei  $r = 2f_g$

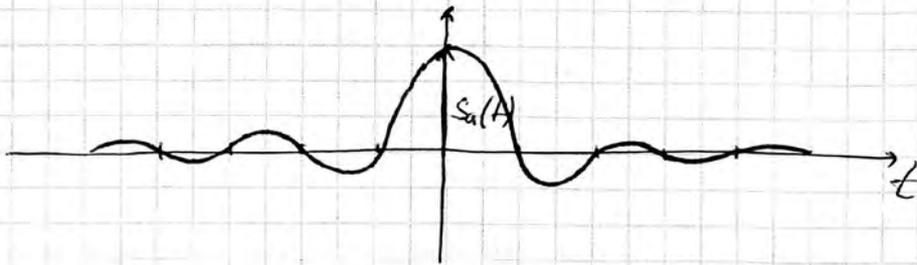


Zeitbereich:  $[s_a(t)]$

$$\begin{aligned} s_a(t) &= 2 \cdot f_g \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \text{si}\left(\underbrace{2\pi f_g n T}_{= 2\pi f_g n \frac{1}{2f_g}}\right) \delta(t - nT) \\ &= 2f_g \cdot \delta(t) \end{aligned}$$

$$g(t) = 2f_g \delta(t) * (2T \cdot f_g \cdot \text{si}(2\pi f_g t))$$

$$= 2f_g \text{si}(2\pi f_g t)$$

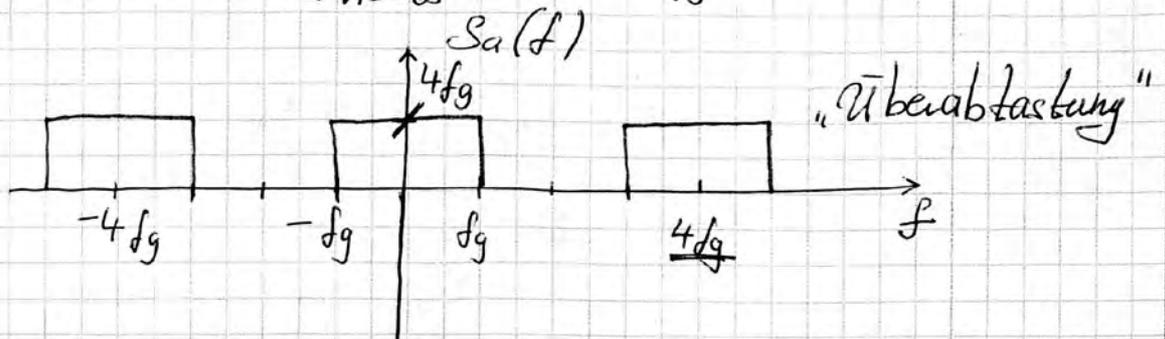


b)

$$r = 2 \cdot 2f_g = 4f_g \Rightarrow T_2 = \frac{1}{r} = \frac{1}{4f_g}$$

Position  
Kopien ▼

$$S_a(f) = \frac{1}{T_2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \text{rect}\left(\frac{f - n \cdot 4f_g}{2f_g}\right)$$



### Zeitbereich + Interpolation

$$S_a(t) = 2f_g \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \underbrace{\text{si}(2\pi f_g n T_2)}_{= n \frac{\pi}{2}} \delta(t - n T_2) ; T_2 = \frac{1}{4f_g}$$

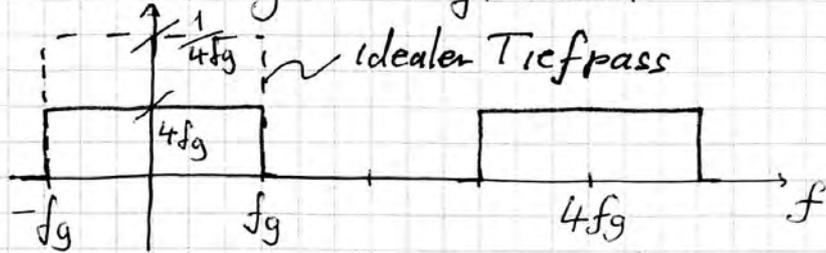
$$g(t) = S_a(t) * \left[ \underbrace{T_2 \cdot 2f_g \cdot \text{si}(2\pi f_g t)}_{\text{id. TP.}} \right] \quad \underline{\text{Merke!}} \quad \blacktriangledown$$

Interpolation mit  
Abtastperiode bzw. Abtastfrequenz (Frequenz)

Merke!

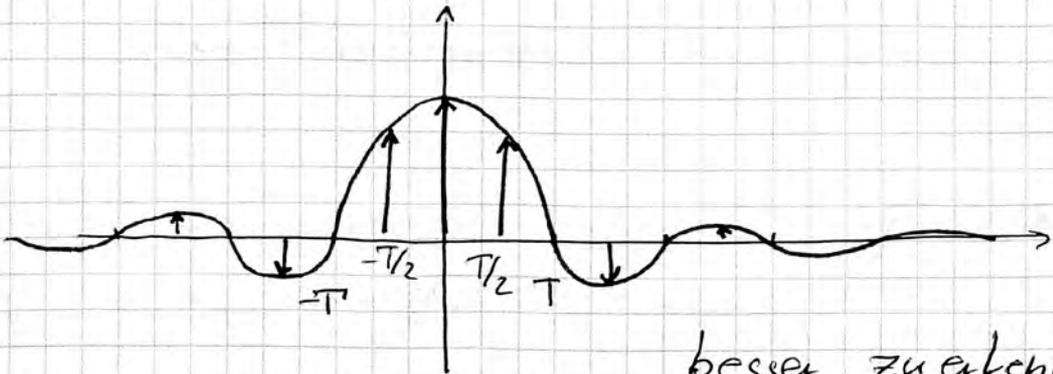
Faltungsoption aufwändig

=> Betrachtung im Freq. Bereich



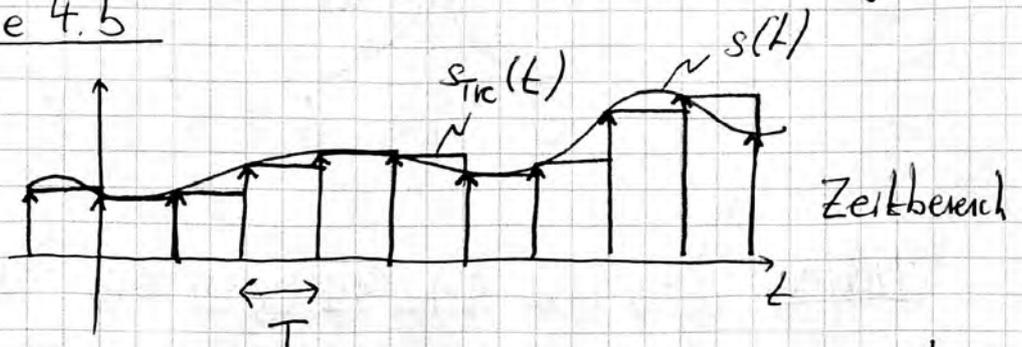
$$\Rightarrow g(t) = 2 \cdot f_g \cdot \text{sinc}(2\pi f_g t)$$

wegen idealer ~~Abtastung~~ Interpolation durch idealen TP und Abtastung mit Rate größer als doppelte Grenzfrequenz



besser zu erkennen im Skript Abb. 4.6 (S.61)

Aufgabe 4.5

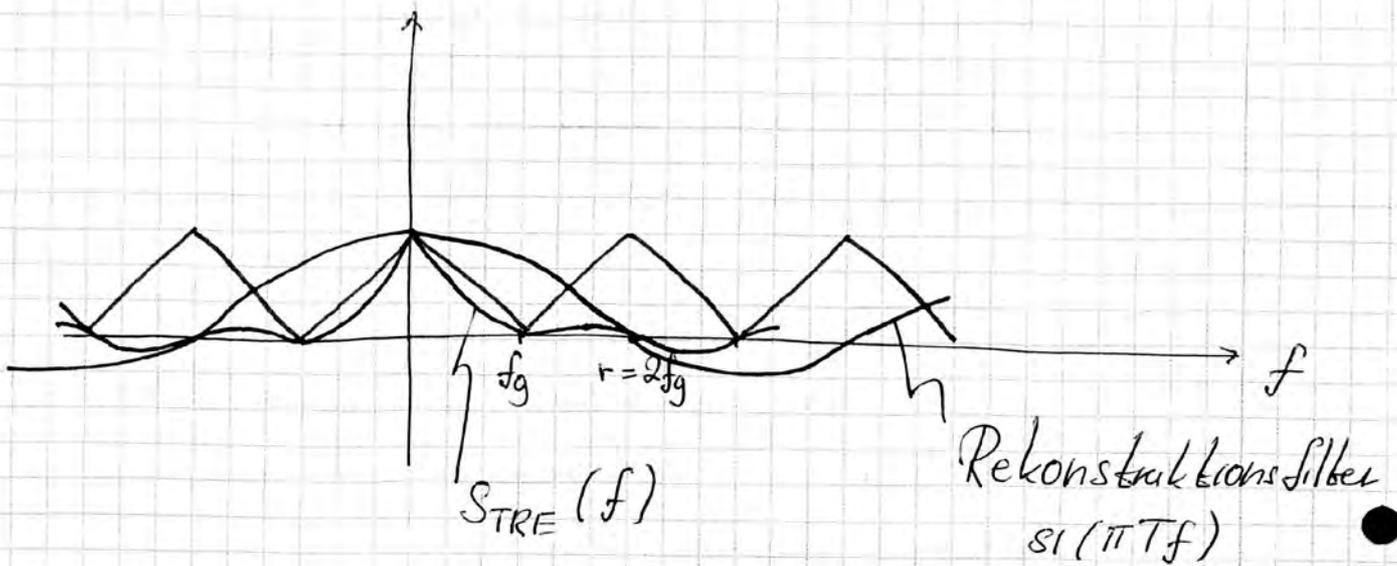


$$s_{TRE}(t) = s_a(t) * \text{rect}\left(\frac{t}{T} - \frac{1}{2}\right)$$

$$= \underbrace{\left[ s(t) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) \right]}_{= s_a(t)} * \text{rect}\left(\frac{t}{T}\right) * \delta\left(t - \frac{T}{2}\right)$$

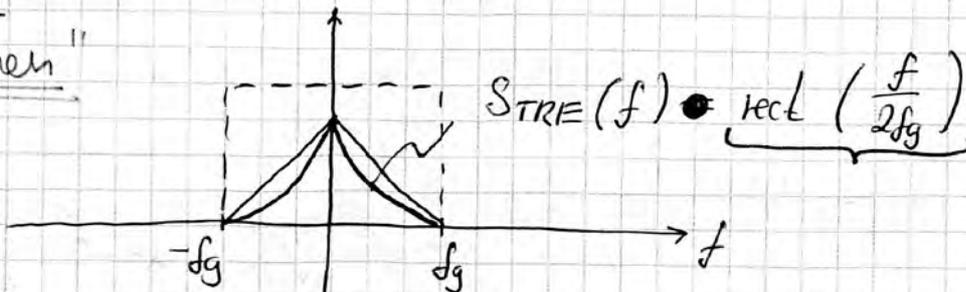
„Katalogteil“  
0.ter  
Ordnung

$$S_{\text{STRE}}(f) = \left[ S(f) * \frac{1}{\sqrt{2f_g}} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta\left(f - \frac{n}{T}\right) \right] \underbrace{\text{Rekonstruktionsfilter}}_{s_1(\pi T f)} \cdot e^{-j\pi T f \frac{T}{2}}$$



(Skizze ohne Phasenverschiebung)

b) 1. Schritt: ideales Tiefpassfilter (ohne I) mit Grenzfrequenz  $f_g$  (wie Eingangssignal)  
 „Aus Summe Basisband herausfischen“



Problem: Lineare Verzerrungen des Basisbandes ( $e^{j\pi T f}$ )

Merke  $\left\{ \begin{array}{l} \text{Ziel: } \underbrace{S(f) * s_1(\pi T f)}_{\text{verzerrtes Spektrum im Basisband}} \cdot \underbrace{e^{-j\pi T f}}_{\text{Schneidet periodische Wdh. im Spektrum ab}} \cdot \underbrace{\text{rect}\left(\frac{f}{2f_g}\right)}_{\text{im Nutzbereich} = 1} \stackrel{!}{=} S(f) \end{array} \right.$

$$\Rightarrow \text{rect}\left(\frac{f}{2f_g}\right)$$

$\Rightarrow$  kann im folgenden ignoriert werden

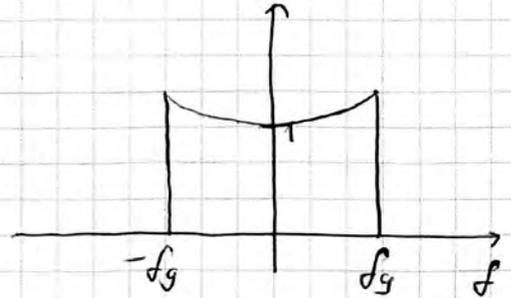
$$\text{für } -f_g \leq f \leq f_g$$

Merke

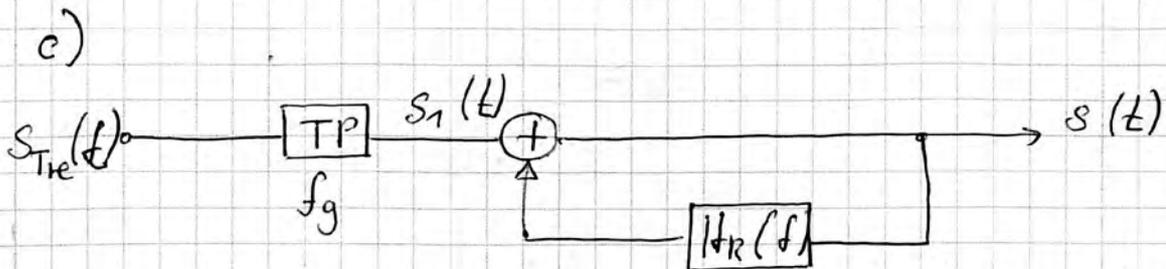
Wie!

$$H(f) \stackrel{!}{=} \frac{1}{\text{sinc}(\pi T f) e^{-j\pi T f}}$$

(Übertragungsfunktion Filter)



$$|H(f)| = \left| \text{rect}\left(\frac{f}{2f_g}\right) \right|$$



$$S(f) = S_1(f) + S(f) \cdot H_R(f)$$

$$\Rightarrow S(f) \cdot (1 - H_R(f)) = S_1(f)$$

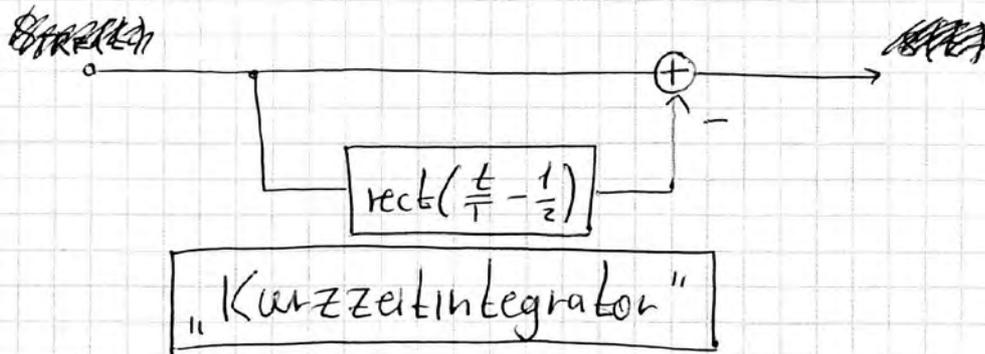
$$\Rightarrow H(f) = \frac{1}{1 - H_R(f)} \stackrel{!}{=} \frac{1}{\text{sinc}(\pi T f) e^{-j\pi T f}}$$

$$H_R(f) = 1 - \text{sinc}(\pi T f) e^{-j\pi T f}$$

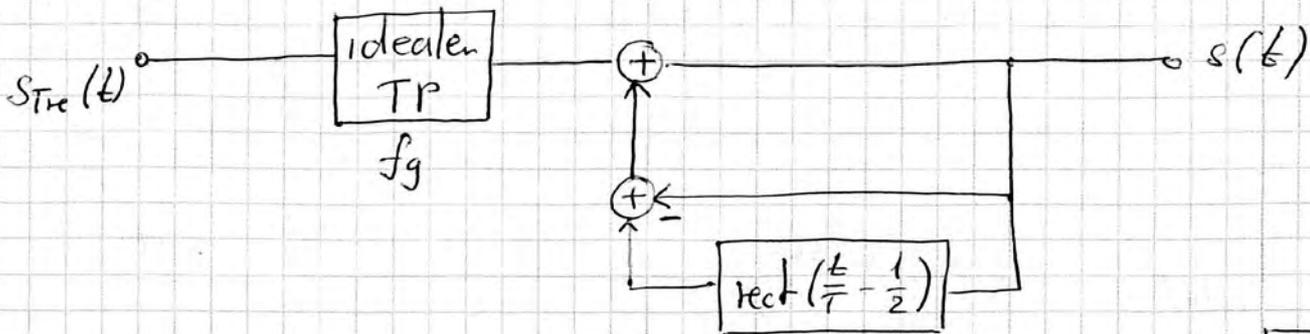
$$h_R(t) = \delta(t) - \text{rect}\left(\frac{t}{T}\right) * \delta\left(t - \frac{T}{2}\right)$$

$$= \delta(t) - \text{rect}\left(\frac{t}{T} - \frac{1}{2}\right)$$

# Blockschaltbild: $h_k(t)$



=>

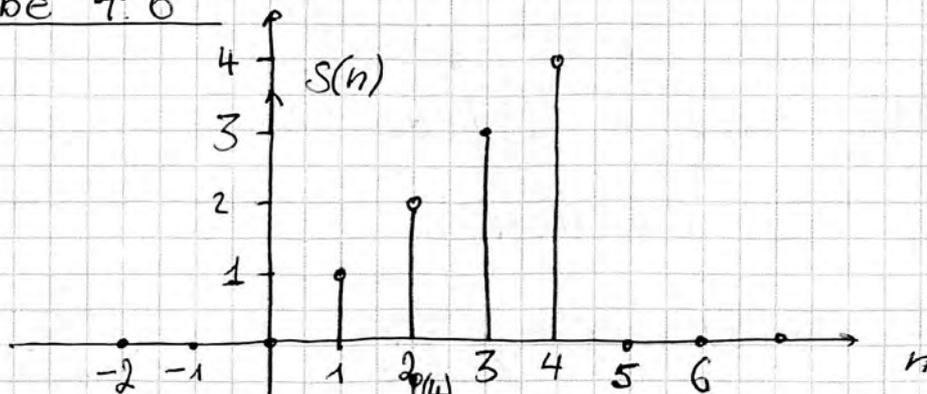


$$\begin{aligned} \mathcal{E}(n \geq 0) \\ = 1 \\ n \in \mathbb{Z} \end{aligned}$$

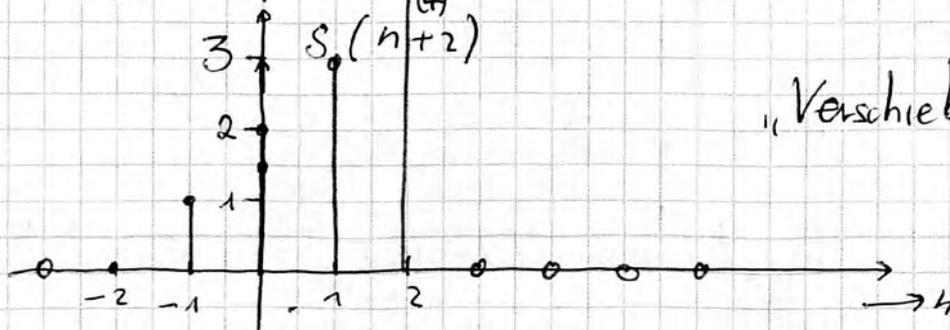
$\delta(n) \hat{=} \text{Einheitsimpuls}$

## Aufgabe 4.6

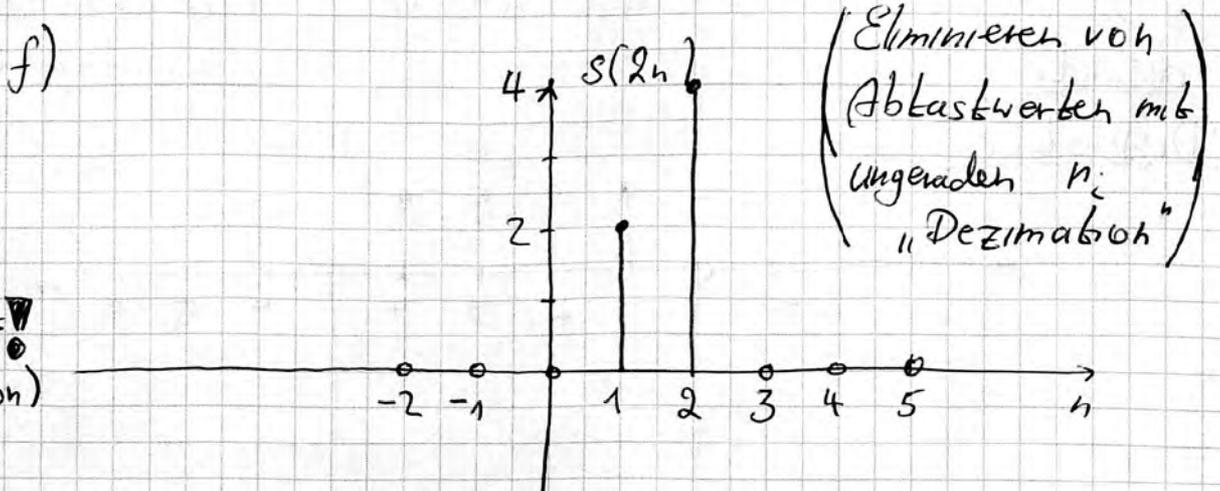
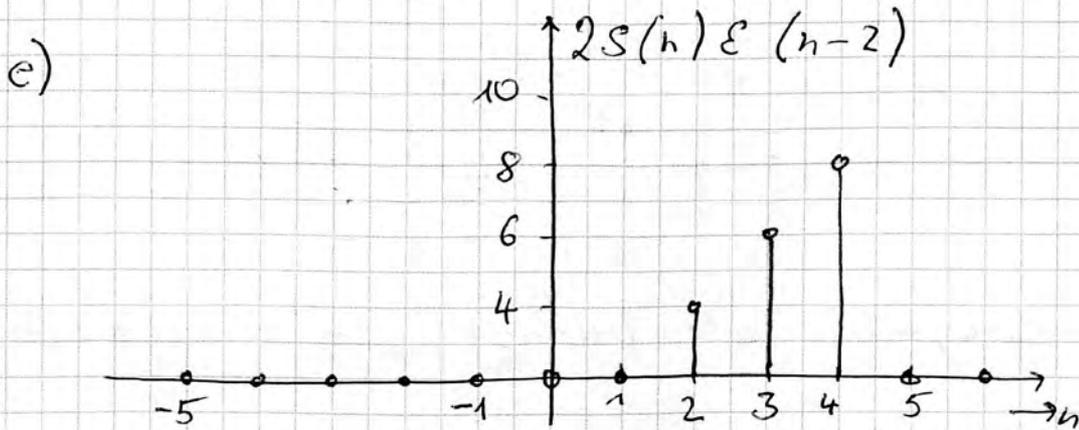
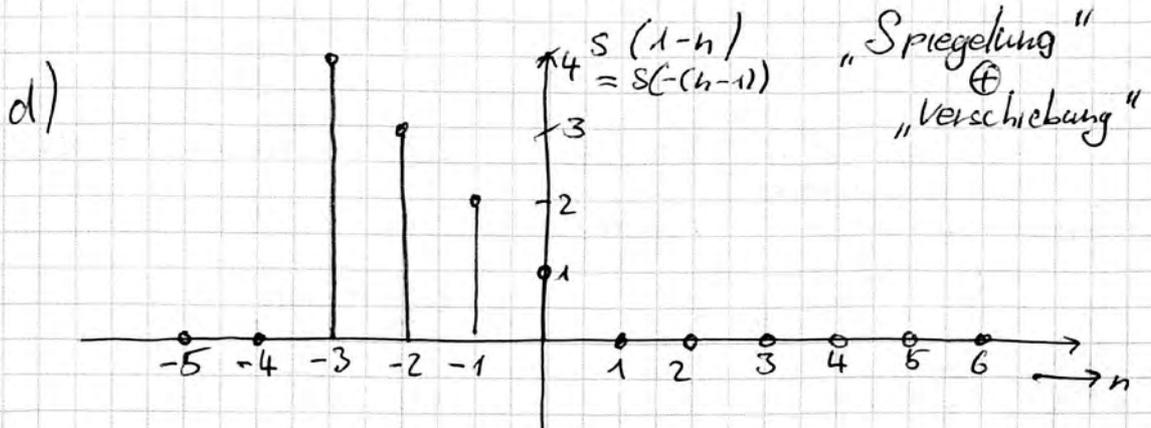
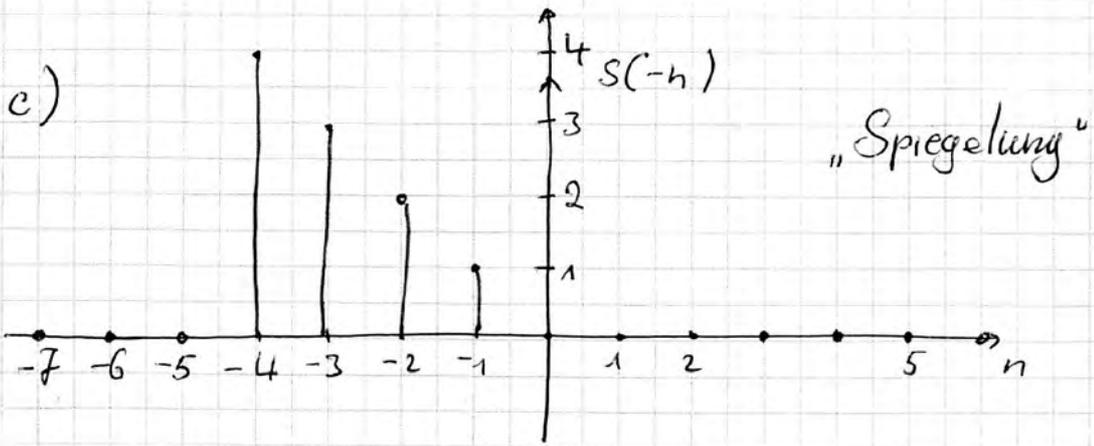
a)



b)

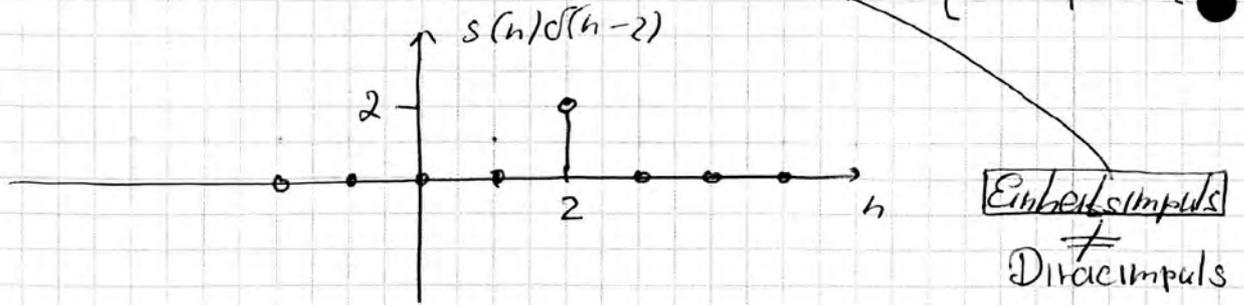


"Verschiebung"

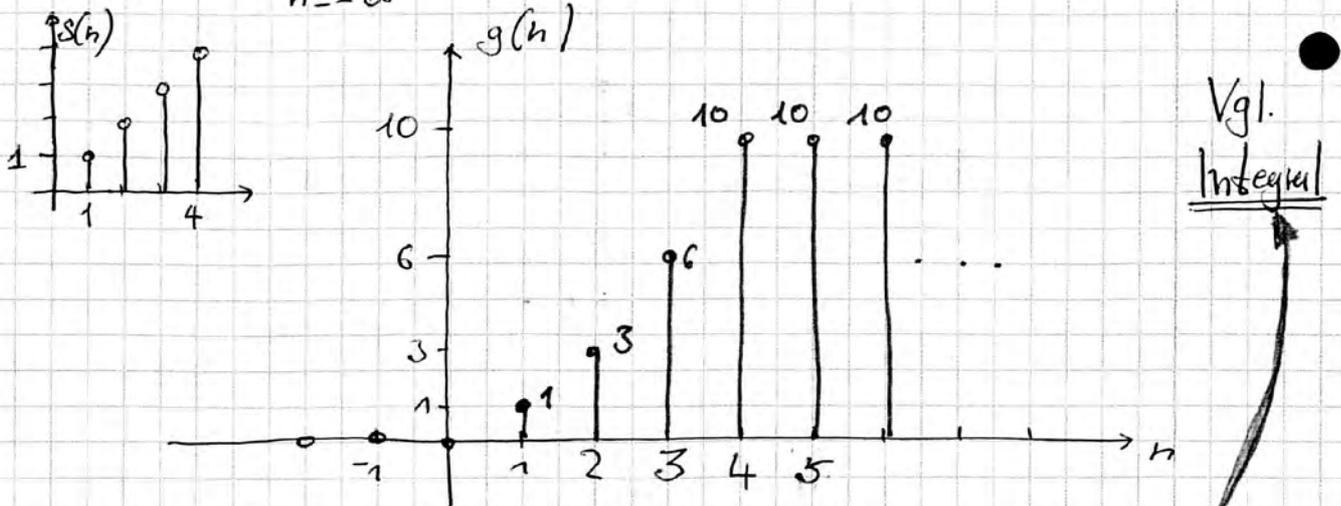


Nur jeder  
2-te Wert  
wird erfasst!  
( $\hat{=}$  Dezimation)

g)  $s(n) \cdot \delta(n-2)$  ;  $\delta(n-2) = \begin{cases} 0 & , n \neq 2 \\ 1 & , n = 2 \end{cases}$

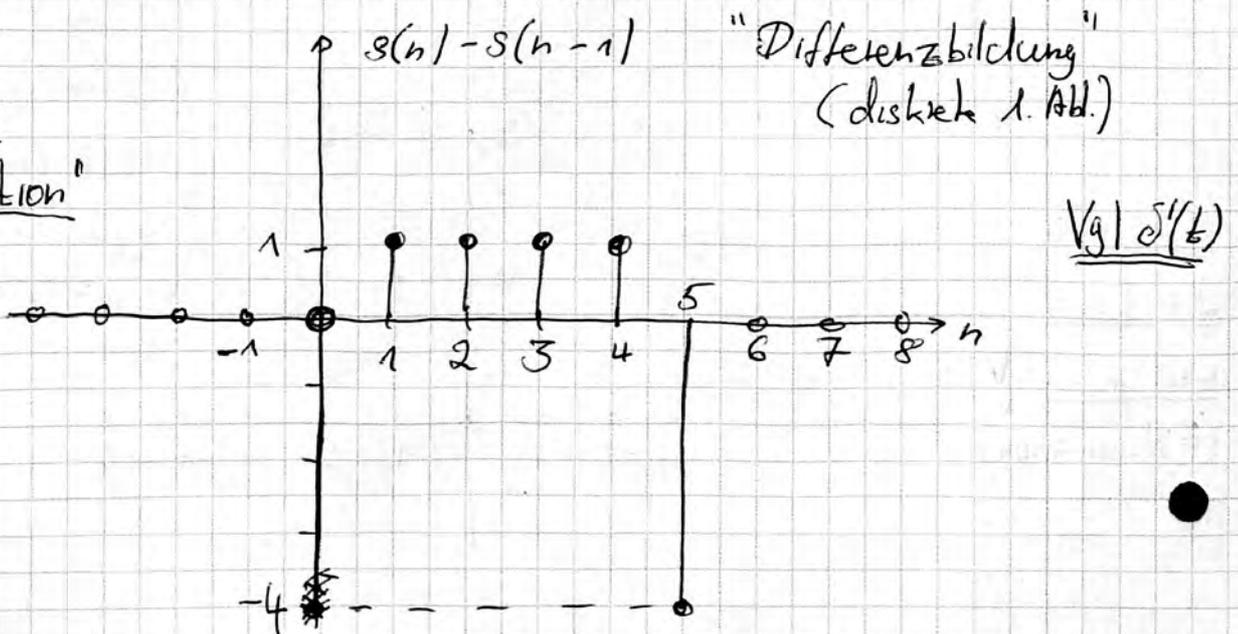


h)  $g(n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} s(m)$  "Akkumulation"

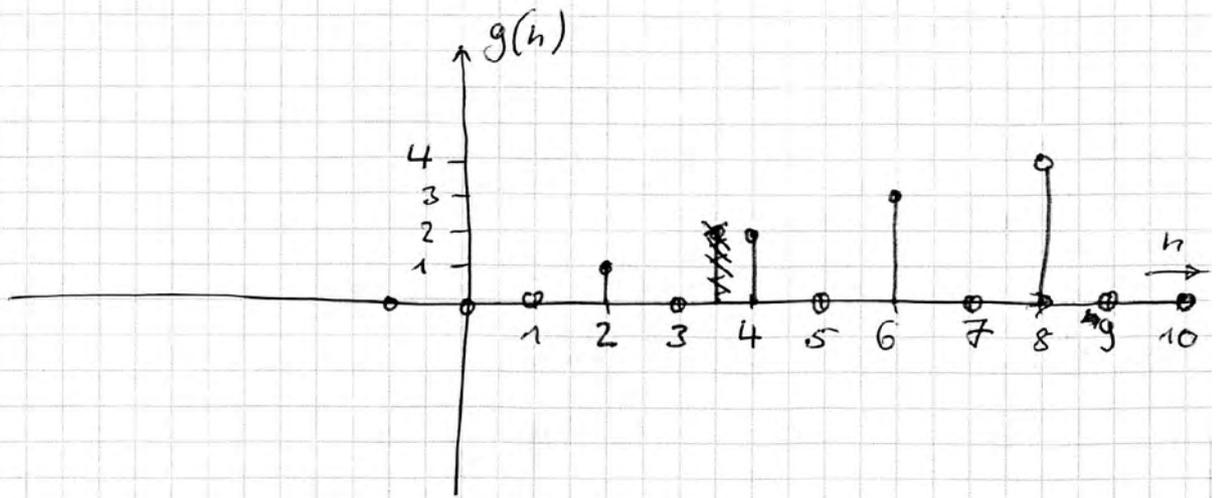


entspricht der Faltung  $g(n) = s(n) * \varepsilon(n)$  (4.28)

i) diskrete  
"Differenzbildung"

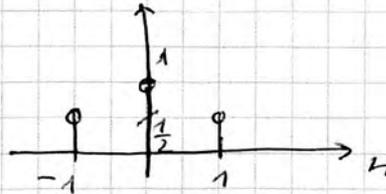


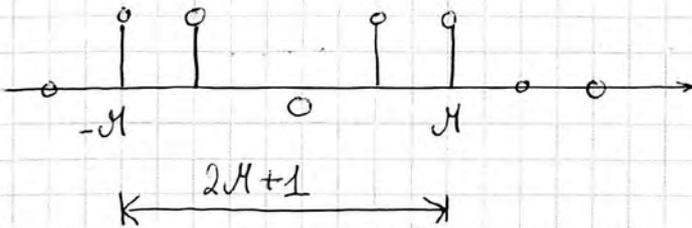
$$j) \quad g(n) = \begin{cases} s(n/2) & , n \text{ gerade} \\ 0 & ; n \text{ ungerade} \end{cases}$$



Vollständige Hochlastung ; nach TP-Filterung

z.B. mit



Aufgabe 4.7

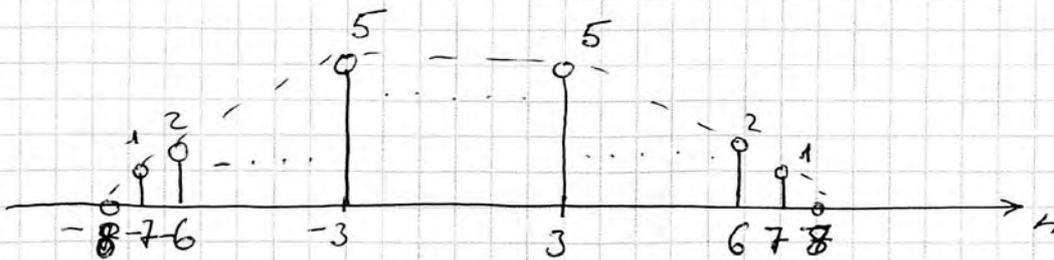
$$s_1(n): M = 2 \Rightarrow \text{Länge } 5$$

$$s_2(n): M = 5 \Rightarrow \text{Länge } 11$$

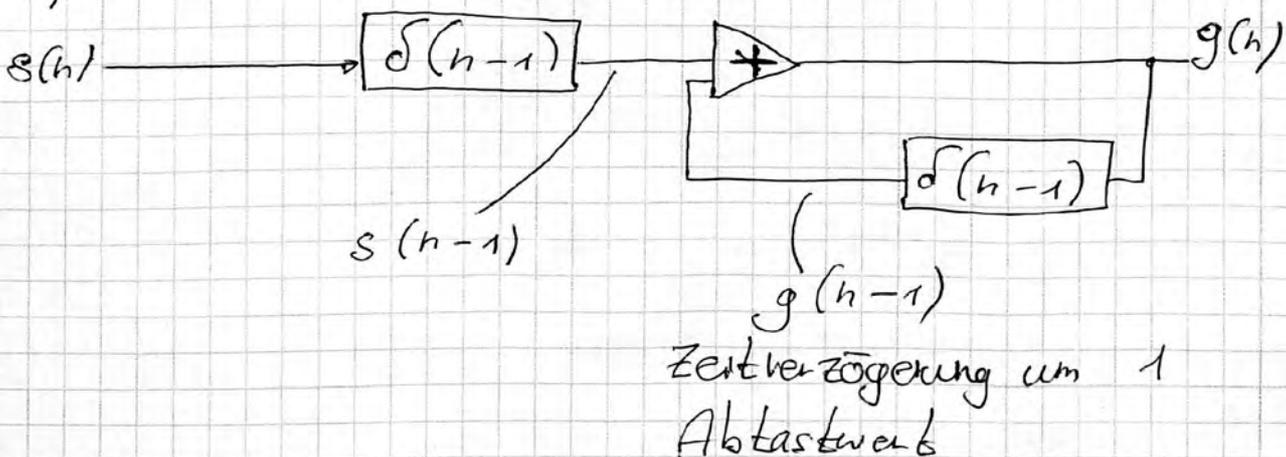
Faltungsergebnis  $g(n) = s_1(n) * s_2(n)$

$$\text{Länge } 5 + 11 - 1 = 15$$

} Vgl.  
Kontinuierlichen  
Fall

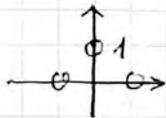
Aufgabe 4.8

a)



$$g(n) = s(n-1) + g(n-1)$$

Eingang  $s(n) \Rightarrow$  Ausgang  $h(n)$



kausal, daher

$$\underline{\underline{h(n)=0, n < 0}}$$

rekursiv!

$$n=0: h(0) = s(n-1) + h(n-1) = 0$$

$$n=1: h(1) = s(0) + h(0) = 1$$

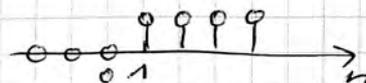
$$n=2: h(2) = s(1) + h(1) = 1$$

$$n=3: h(3) = s(2) + h(2) = 1$$

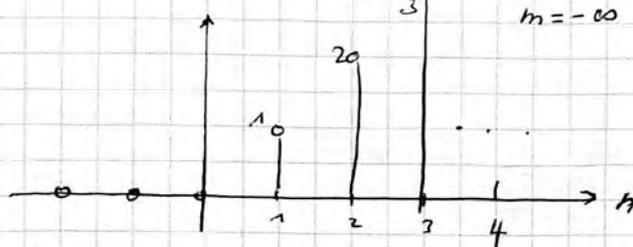
$$n > 3: h(n) = \underbrace{s(n-1)}_{=0} + h(n-1) = 1$$

$$= 0, n > 3$$

$$\Rightarrow h(n) = \varepsilon(n-1)$$



$$b) s(n) = \varepsilon(n) \Rightarrow g(n) = \sum_{m=-\infty}^n h(m) = \sum_{m=0}^n \varepsilon(m-1)$$



$g(n)$  wächst für  $n \rightarrow \infty$  über alle Grenzen

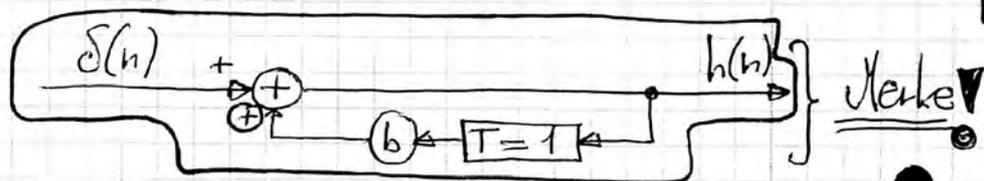
$\Rightarrow$  System instabil

$$\left[ \sum_{n=-\infty}^{\infty} |h(n)| \rightarrow \infty \right]$$

Aufgabe 4.9  $\rightarrow$  zum selber rechnen

Merke!  $\left\{ s(n) * h(n+2) = h(n) * s(n) * \delta(n+2) = s(n+2) * h(n) \right\}$

# Aufgabe 4.10



Merke!

$$h(n) = \left(\frac{1}{5}\right)^n \varepsilon(n) = b^n \varepsilon(n) \quad \text{mit } b = \frac{1}{5}$$

a)  $h(n) + ah(n-1) = b^n \varepsilon(n) + ab^{n-1} \varepsilon(n-1)$

$$= \underbrace{\delta(n) + b^n \varepsilon(n-1)}_{b^n \varepsilon(n) \text{ ("Trick")}} + ab^{n-1} \varepsilon(n-1) \stackrel{!}{=} \delta(n)$$

$$\Rightarrow b^n + ab^{n-1} \stackrel{!}{=} 0 \quad \Rightarrow a = -b = -\frac{1}{5}$$

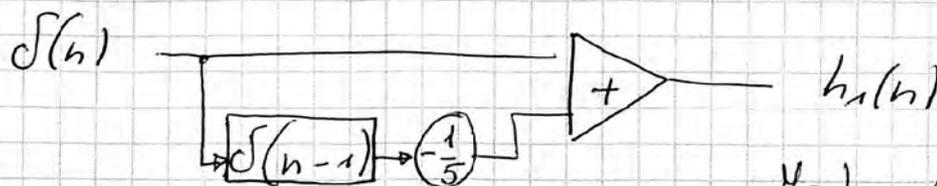
$$\varepsilon(n) = \delta(n) + \varepsilon(n-1)$$

Merke!

b)  $h(n) * h_1(n) = f(n)$

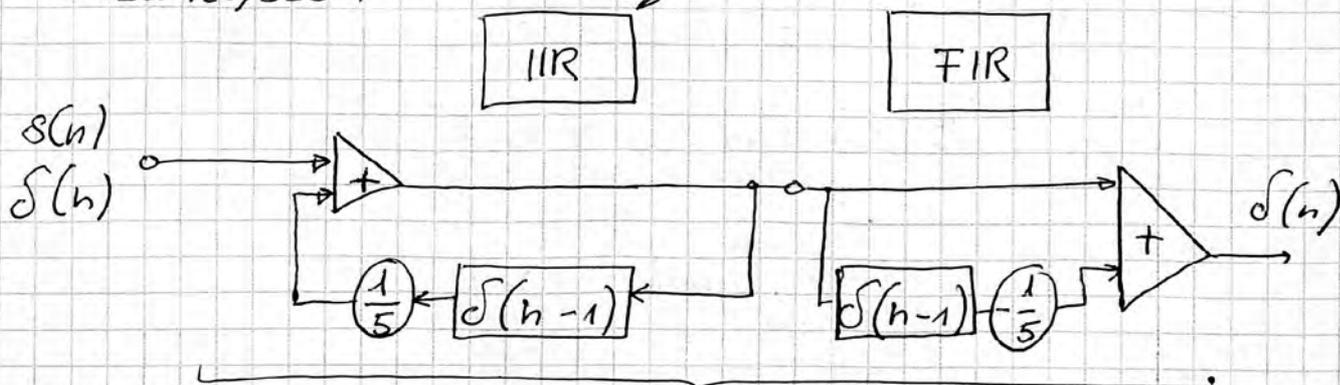
aus a:  $h(n) * \underbrace{\left[\delta(n) - \frac{1}{5}\delta(n-1)\right]}_{=a} = \delta(n)$

$$\underbrace{\hspace{10em}}_{=h_1(n)}$$



Merke Aufbau!

c) Gesamtsystem



Gesamtantwort  $\delta(n) \rightarrow s(n) * \underbrace{h(n) * h_1(n)}_{\delta(n)} = s(n)$

FIR-System hebt die Wirkung des IIR-Systems auf! (hier!)

Aufgabe 4.11

$$g(n) = \frac{1}{4} g(n-1) + s(n)$$

$$s(n) = \delta(n) \Rightarrow g(n) = h(n) \quad \left. \vphantom{s(n) = \delta(n)} \right\} \underline{\text{Merke!}}$$

$$h(n) = \delta(n) + \frac{1}{4} h(n-1)$$

$$= \delta(n) + \frac{1}{4} \left[ \delta(n-1) + \frac{1}{4} h(n-2) \right]$$

$$= \delta(n) + \frac{1}{4} \delta(n-1) + \frac{1}{4^2} h(n-2)$$

$$= \delta(n) + \frac{1}{4} \delta(n-1) + \frac{1}{4^2} \delta(n-2) + \frac{1}{4^3} \delta(n-3) + \dots + \dots$$

(rekursiv)

$$= \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{4}\right)^k \delta(n-k) = \left(\frac{1}{4}\right)^n \varepsilon(n)$$

→ nur im zeitdiskreten Fall möglich!

Alternativ Z-Transforme

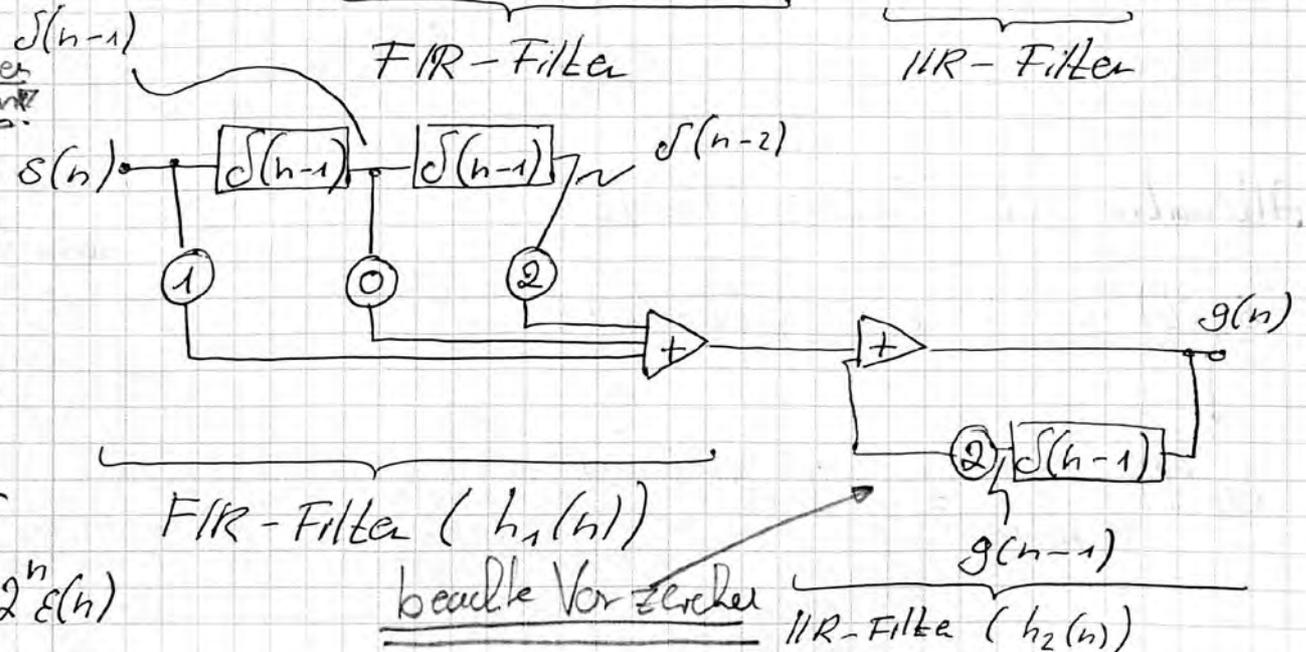
Nach Ausgangsgröße umstellen!

Aufgabe 4.12

$$g(n) = \underbrace{s(n) + 2 \cdot s(n-2)}_{\text{FIR-Filter}} + \underbrace{2g(n-1)}_{\text{IIR-Filter}}$$

→ kann passen Vorzeichen!

Allg. Aufstellen Merken!



$$h_2(n) = 2^n \varepsilon(n)$$

b)

$$\text{FIR: } h_1(n) = \delta(n) + 2\delta(n-2)$$

$$\text{IIR: } h_2(n) = 2^n \varepsilon(n) = \sum_{k=0}^{\infty} 2^k \delta(n-k) \left. \vphantom{\sum_{k=0}^{\infty}} \right\} \text{ Muss man}$$

$$\text{Gesamt: } h(n) = h_1(n) * h_2(n)$$

$$= h_2(n) * [\delta(n) + 2\delta(n-2)]$$

$$= h_2(n) + 2h_2(n-2)$$

$$= 2^n \varepsilon(n) + 2(2^{n-2} \varepsilon(n-2))$$

$$= 2^n \left[ \varepsilon(n) + 2 \cdot 2^{-2} \varepsilon(n-2) \right]$$

$$= 2^n \left( \varepsilon(n) + \frac{1}{2} \varepsilon(n-2) \right)$$

Anmerkung:  $h(n) \rightarrow \infty$  für  $n \rightarrow \infty$

$\Rightarrow$  Instabiles System!

Aufgabe 4.13

$$s_a(t) = s(t) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)$$

$$S_a(f) = S(f) * \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta\left(f - \frac{k}{T}\right)$$

Alternativ mit Siebereigenschaft:

$$s_a(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} s(nT) \delta(t-nT)$$

$$S_a(f) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} s(nT) e^{-j2\pi f n T}$$

$r = \frac{1}{T}$   
Abtastrate

Mit normierten  $T=1 \Leftrightarrow r=1$

$$S_a(f) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} s(n) e^{-j2\pi f n}$$

Formelsamm-  
lung  
(Sganten)

$$s(n) = \int_{-1/2}^{1/2} S_a(f) e^{j2\pi f n} df$$

$$\delta(n-n_0) = 0$$

$n \neq n_0$

$$\delta(n-n_0) = 1$$

$n = n_0$

"Siebergenschaft"

a)  $\delta(n-n_0) \circ \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(n-n_0) e^{-j2\pi f n}$

$$= e^{-j2\pi f n_0}$$

b)  $s(n-n_0) \circ \sum_{n=-\infty}^{\infty} s(n-n_0) e^{-j2\pi f n}$

Merke!  $\left\{ \begin{array}{l} \downarrow \\ \boxed{n-n_0=m} \end{array} \right. = \sum_{m=-\infty}^{\infty} s(m) e^{-j2\pi f (m+n_0)}$

$$= \underbrace{\sum_{n=-\infty}^{\infty} s(n) e^{-j2\pi f n}}_{= S_a(f)} \cdot e^{-j2\pi f n_0}$$

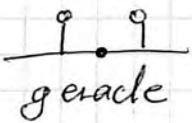
Alternativ: (schneller)

$$s(n-n_0) = s(n) * \delta(n-n_0)$$

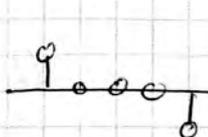
$\downarrow$  mit FS (S.10)

$$S_a(f) \cdot \mathcal{F}\{\delta(n-n_0)\} = S_a(f) e^{-j2\pi f n_0}$$

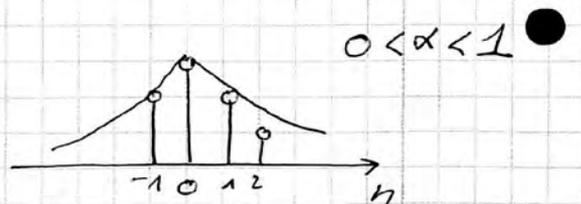
c)  $\delta(n-1) + \delta(n+1) \xrightarrow{h} e^{-j2\pi f} + e^{j2\pi f} = 2 \cos(2\pi f)$

 mit a)  $n_0 = \pm 1$   
gerade

d)  $\delta(n+2) - \delta(n-2) \xrightarrow{h} e^{j4\pi f} - e^{-j4\pi f} = 2j \sin(4\pi f)$

 mit a)  
ungerade

e)  $s(n) = a^{(n)}$



$S_{\text{DFT}}(f) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} a^{(n)} e^{-j2\pi f n}$

$n < 0: |n| = -n$

$= \sum_{n=0}^{\infty} (a e^{-j2\pi f})^n + \sum_{n=-\infty}^{-1} (a e^{j2\pi f})^{-n}$

„kausal“

„antikausal“

$\sum_{n=1}^{\infty} (a e^{j2\pi f})^n$

mit  $\sum_{k=0}^{\infty} g^k = \frac{1}{1-g}$  für  $|g| < 1$

$\Rightarrow$  für  $|a| < 1$

weil die ~~rechte~~ rechte  
Summe  $1-\infty$

$S_{\text{DFT}}(f) = \frac{1}{1-a e^{-j2\pi f}} + \frac{1}{1-a e^{j2\pi f}} - 1$

$$= \frac{1 - ae^{j2\pi f} + 1 - ae^{-j2\pi f}}{1 - ae^{j2\pi f} - ae^{-j2\pi f} + a^2} - 1$$

$$= \frac{2 - 2a \cos(2\pi f)}{1 + a^2 - 2a \cos(2\pi f)} - 1$$

Alternativ  
Formel-  
sammlung!

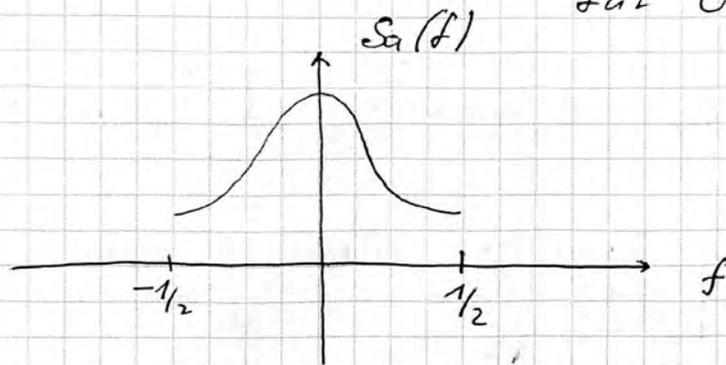
$$= \frac{2 - \cancel{2a \cos(2\pi f)} - 1 - a^2 + \cancel{2a \cos(2\pi f)}}{1 + a^2 - 2a \cos(2\pi f)}$$

$$= \frac{1 - a^2}{1 + a^2 - 2a \cos(2\pi f)}$$

Nennen minimal bei  $f \geq 0$

Nennen maximal bei  $f = \pm \frac{1}{2}$

für  $0 < a < 1$



$$f) s(n) - s(n-1) \rightarrow S_{\odot}(f) [1 - e^{-j2\pi f}]$$

$$= S_a(f) 2j \sin(\pi f) e^{-j\pi f}$$

$$g) s(n) + s(n-1) \rightarrow S_{\oplus}(f) [1 + e^{-j2\pi f}]$$

$$= S_a(f) \cos(\pi f) e^{-j\pi f} \cdot 2$$

Merke  
Trick!

$$h) n \cdot s(n) \circ \rightarrow$$

Merke Kunstgriff!

$$s(n) \circ \rightarrow S_a(f) \Rightarrow \frac{d S_a(f)}{df} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \underbrace{-j2\pi [n s(n)]}_{\text{Kunstgriff}} e^{-j2\pi f n}$$

$$\Gamma \frac{d}{df} e^{-j2\pi f n} = -j2\pi n e^{-j2\pi f n}$$

L

hinmultipliziert!

$$\underbrace{-j2\pi \cdot n \cdot S(n)}_{\text{Kunstgriff}} \circ \rightarrow \frac{d}{df} S_a(f) \quad \Big| \cdot \frac{1}{j2\pi}$$

$$\Rightarrow n \cdot s(n) \circ \rightarrow \frac{1}{j2\pi} \frac{d}{df} S_a(f)$$

alternativ  
übergehen  
und dort  
lösen!

$$i) s(n) = \left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} \varepsilon(n-1) = \left[\left(\frac{1}{2}\right)^n \varepsilon(n)\right] * f(n-1)$$

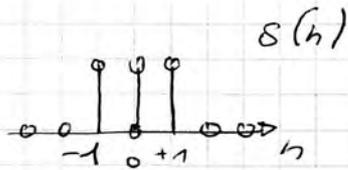
$$S_a(f) = \left[ \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^n e^{-j2\pi f n} \right] \cdot e^{-j2\pi f}$$

$$\text{mit } \sum_{n=0}^{\infty} q^n = \frac{1}{1-q} \quad |q| < 1$$

$$= \frac{1}{1 - \frac{1}{2} e^{-j2\pi f}} e^{-j2\pi f} = \frac{1}{e^{j2\pi f} - \frac{1}{2}}$$

Alternativ: Formelsammlung!

## Aufgabe 4.14

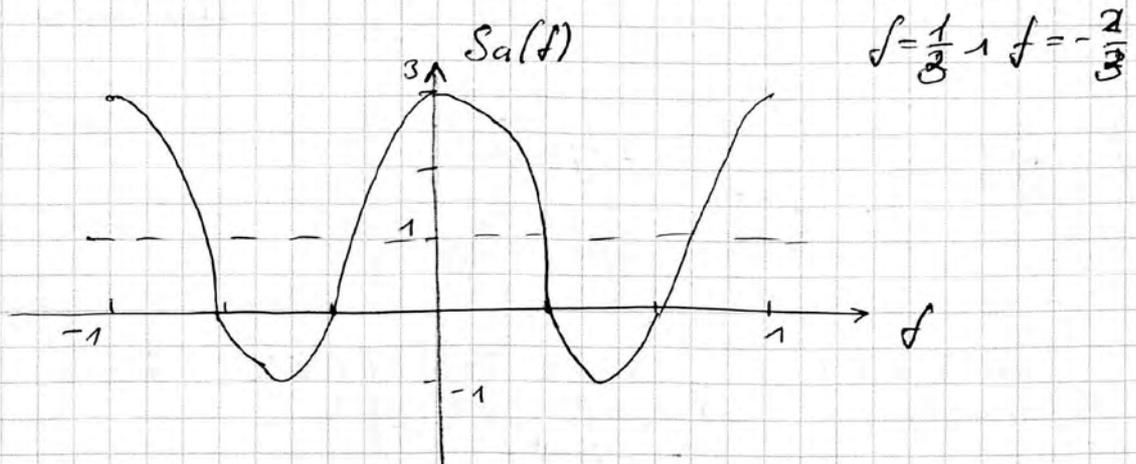


$$a) S_a(f) = \sum_{h=-\infty}^{\infty} s(h) e^{-j2\pi f h}$$

$$= [\delta(h-1) + \delta(h) + \delta(h+1)] e^{-j2\pi f h}$$

$$= e^{-j2\pi f} + 1 + e^{j2\pi f} = 1 + 2\cos(2\pi f)$$

$$S_a(f) = 0 \text{ bei } 1 + 2\cos(2\pi f) = 0 \Rightarrow \cos(2\pi f) = -\frac{1}{2}$$



b)

$$S(z) = \sum_{h=-\infty}^{\infty} s(h) z^{-h} = (\delta(h+1) + \delta(h) + \delta(h-1)) z^{-h}$$

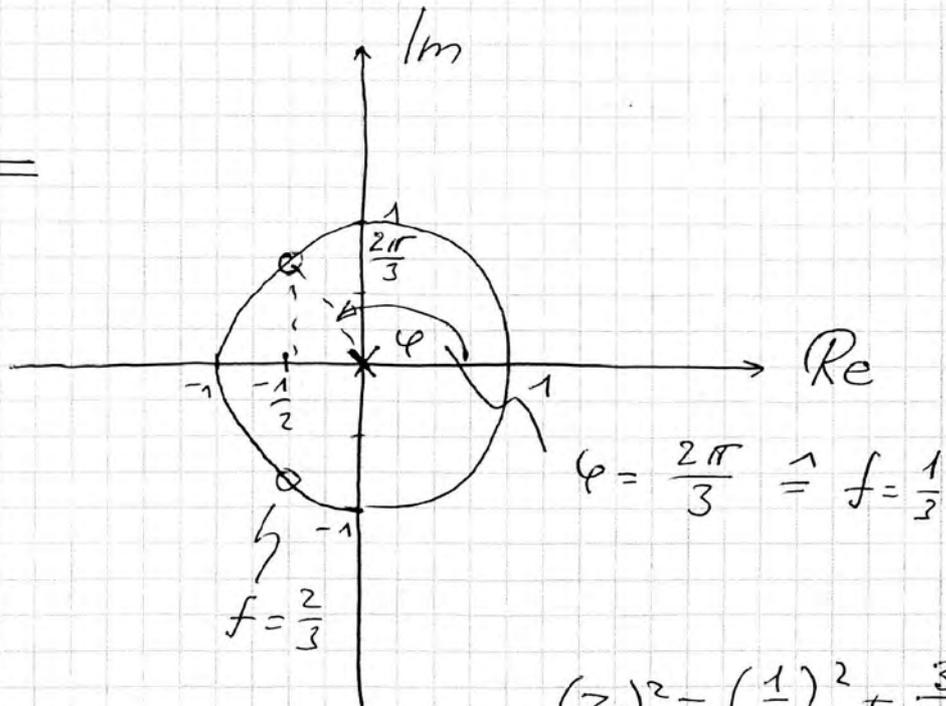
$$= z^1 + 1 + z^{-1}$$

$$= \frac{z^2 + z + 1}{z}$$

$$\text{Nullstellen: } z_{N_{1,2}} = -\frac{1}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{1}{2}\right)^2 - 1} = -\frac{1}{2} \pm \frac{j}{2}\sqrt{3}$$

$$\text{Polstellen: } z_p = 0$$

# Z-Ebene



KB: ganze Ebene  
außer  $z=0$

$$(z_1)^2 = \left(\frac{1}{2}\right)^2 + \frac{3}{22} = 1$$

Nullstellen auf  
Einheitskreis

c) 
$$\mathcal{S}(z) \Big|_{z=e^{j2\pi f}} = \mathcal{S}_a(f)$$

$$\left. z^1 + 1 + z^{-1} \right|_{z=e^{j2\pi f}} = 1 + 2\cos(2\pi f)$$

Nur möglich falls EK im KB.

24.06.10

ETIV

Aufgabe 4.15

$$\begin{aligned}
 a) \quad s(n) &= 7 \cdot \left(\frac{1}{3}\right)^n \varepsilon(n) - 6 \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^n \varepsilon(n) \\
 &= 7 \cdot \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{3}\right)^n z^{-n} - 6 \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^n z^{-n} \\
 \text{mit } \sum_{n=0}^{\infty} g^n &= \frac{1}{1-g} \quad \text{wenn } |g| < 1
 \end{aligned}$$

$$S(z) = \frac{7}{1 - \frac{1}{3} z^{-1}} - \frac{6}{1 - \frac{1}{2} z^{-1}}$$

$$\left| \frac{1}{3} z^{-1} \right| < 1 \quad \left| \frac{1}{2} z^{-1} \right| < 1$$

$$\Rightarrow |z| > \frac{1}{3}$$

$$\underline{|z| > \frac{1}{2}}$$

„stärkere  
Bedingung“

für NST/Pole  
 $z^{-1} \rightarrow z^n$   
( $n > 0$ )

$$b) \quad S(z) = \frac{7(1 - \frac{1}{2} z^{-1}) - 6(1 - \frac{1}{3} z^{-1})}{(1 - \frac{1}{3} z^{-1})(1 - \frac{1}{2} z^{-1})} = \frac{1 - \frac{3}{2} z^{-1}}{(1 - \frac{1}{3} z^{-1})(1 - \frac{1}{2} z^{-1})}$$

$$= \frac{z(z - \frac{3}{2})}{(z - \frac{1}{3})(z - \frac{1}{2})}$$

Nullstellen:  $z_{N1} = 0; z_{N2} = \frac{3}{2}$

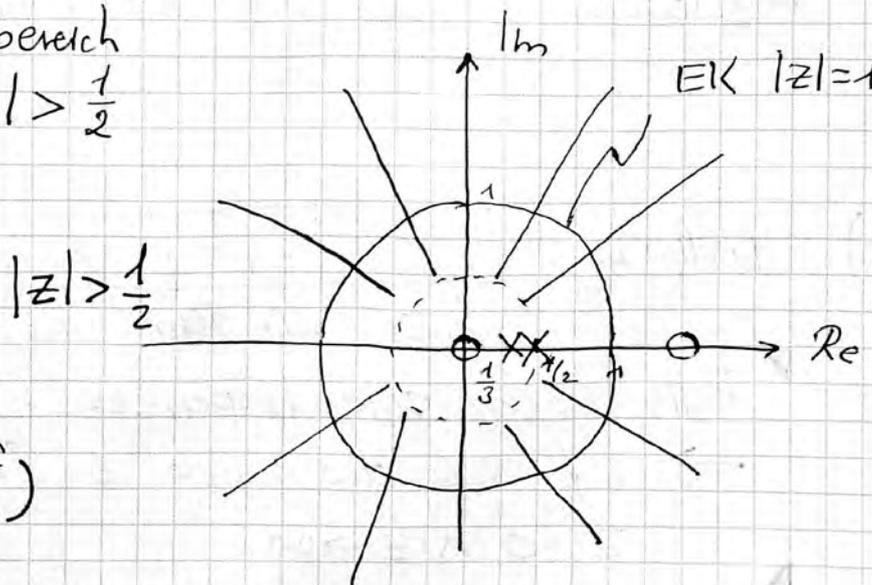
Polstellen:  $z_{P1} = \frac{1}{3}; z_{P2} = \frac{1}{2}$

$$\Rightarrow \text{Konv. bereich} \\ |z| > \frac{1}{2}$$

EK im Konvergenzbereich

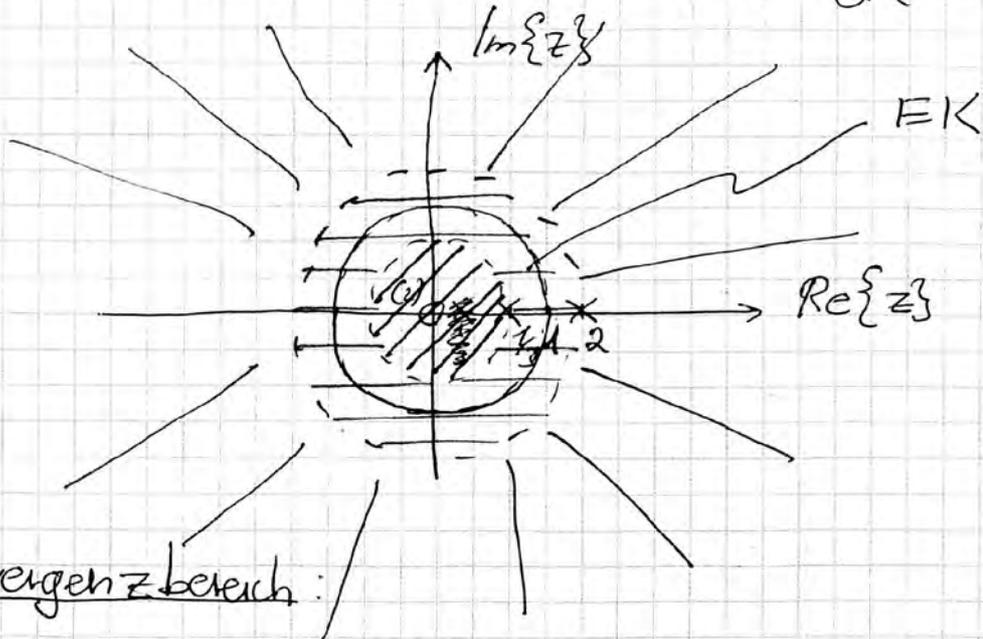
$\Rightarrow$  Fourier-Transformierte existiert

$$S_a(f) = S(z = e^{j2\pi f})$$



# Aufgabe 4.16

a)b)  $S(z) = \frac{z^2}{(z - \frac{1}{3})(z - 2)} \Rightarrow z_N = 0 \text{ (doppelt)}$   
 $z_{P1} = \frac{1}{3}; z_{P2} = 2$



Konvergenzbereich:

- Immer Kreisförmig um Nullpunkt begrenzt
- enthält keine Pole, irgendein Pol markiert Grenze
- Rechtssseitiges  $s(n)$ : KB bei  $|z| > |z_{P, \max}| = 2$
- Linkssseitiges  $s(n)$ : KB bei  $|z| < |z_{P, \min}| = \frac{1}{3}$
- Zweiseitiges  $s(n)$ : KB bei  $|z_{P, \max}| < |z| < |z_{P, \min}|$   
 $\frac{1}{3} < |z| < 2$   
rechtsseitiger Pol linksseitiger Pol

c) Bedingung:  $EK \ |z|=1$  im Konvergenzbereich  
 hier bei dem zweiseitigen Signal

Falls  $s(n)$  eine begrenzte Dauer hat  
 $\Rightarrow$  KB ist die ganze  $z$ -Ebene außer  $z=0 \wedge z \rightarrow \infty$

**Merke!**

## Aufgabe 4.17

$$a) \quad S(z) = \frac{3 - \frac{5}{6} z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{4} z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{3} z^{-1}\right)} \stackrel{!}{=} \frac{a_1}{1 - \frac{1}{4} z^{-1}} + \frac{a_2}{1 - \frac{1}{3} z^{-1}} + a_0$$

$a_0 = 0$ , da "Grad" des Zählers kleiner als Grad des Nenners ( $-1 > -2$ ) ( $| -1 | < | -2 |$ )

$$= \frac{(a_1 + a_2) - \left(\frac{a_1}{3} + \frac{a_2}{4}\right) z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{4} z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{3} z^{-1}\right)}$$

$$\Rightarrow a_1 + a_2 = 3 \quad ; \quad \frac{a_1}{3} + \frac{a_2}{4} = \frac{5}{6} \Rightarrow a_1 = 1 \quad ; \quad a_2 = 2$$

$$S(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{4} z^{-1}} + \frac{2}{1 - \frac{1}{3} z^{-1}}$$

$|z| > \frac{1}{3} \Rightarrow$  rechtssseitiges Signal

Tabelle 4.3  $\frac{1}{1 - a z^{-1}} \stackrel{Z}{\longleftrightarrow} a^n \varepsilon(n)$  ; falls  $|z| > |a|$

$$\Rightarrow s(n) = \left[ \left(\frac{1}{4}\right)^n + 2 \left(\frac{1}{3}\right)^n \right] \cdot \varepsilon(n)$$

$$b) \quad \frac{1}{4} < |z| < \frac{1}{3}$$

↑  
"rechtssseitiger"  
Pol  $\textcircled{R}$

↑  
"linkssseitiger"  
Pol  $\textcircled{L}$

Tabelle  $\frac{1}{1 - a z^{-1}} \stackrel{Z}{\longleftrightarrow} -a^n \varepsilon(-n-1)$  ; falls  $|z| < |a|$

$$S(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}} + \frac{2}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}} \quad \begin{matrix} \textcircled{R} \\ \textcircled{L} \end{matrix}$$

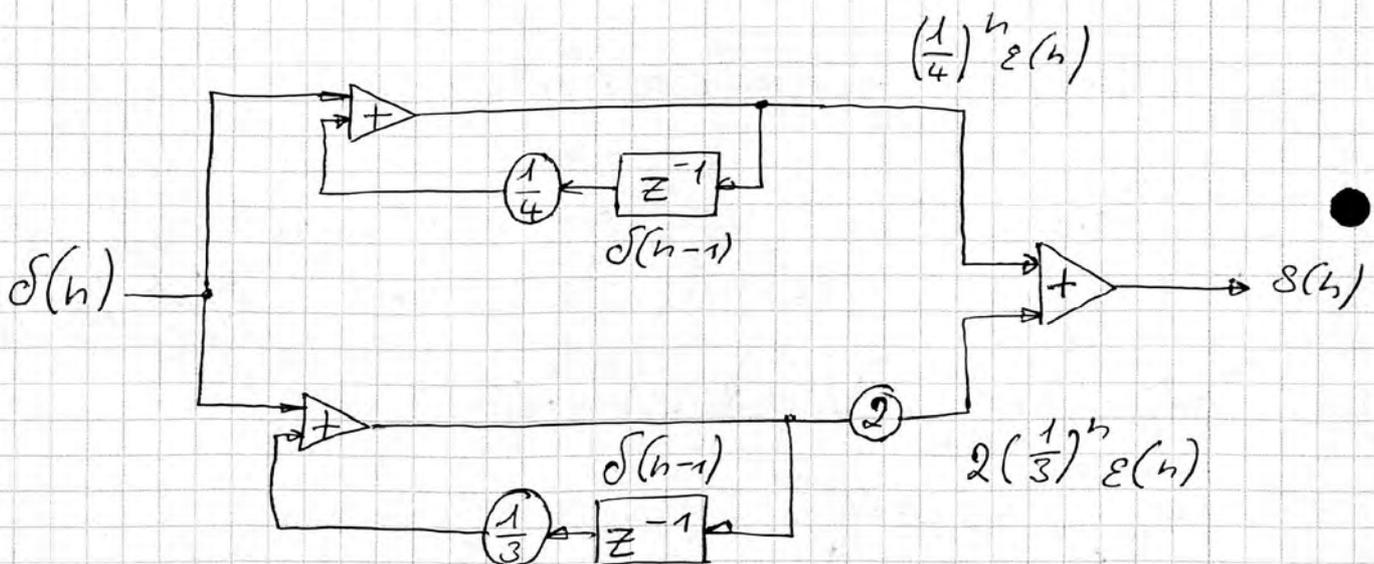
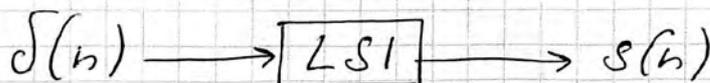
$\updownarrow z$

$$s(h) = \left(\frac{1}{4}\right)^h \varepsilon(h) - 2 \left(\frac{1}{3}\right)^h \varepsilon(-h-1)$$

c)  $|z| < \frac{1}{4}$  : linksseitig

$$s(h) = \left[ -\left(\frac{1}{4}\right)^h - 2\left(\frac{1}{3}\right)^h \right] \varepsilon(-h-1)$$

d)  $s(h) = h(h)$  eines LSI-Systems  
(Impulsantwort)



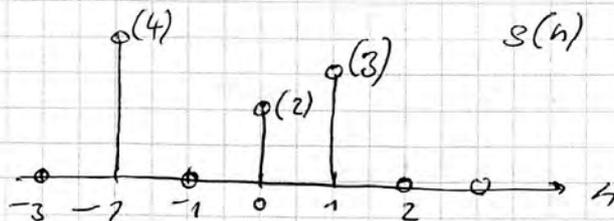
### Aufgabe 4.18

$$S(z) = 4z^2 + 2 + 3z^{-1} = S(z)$$

$$S(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} s(k) z^{-k} \quad \text{und} \quad z^{-k} \xleftrightarrow{Z} \delta(n-k)$$

$\Rightarrow$  Nur Positionen  $k=-2$ ;  $k=0$  und  $k=1$  um Signal vorhanden ( $s(k) \neq 0$ )

$$s(n) = 4\delta(n+2) + 2\delta(n) + 3\delta(n-1)$$



### Aufgabe 4.19

$$g(n) - 2g(n-1) = s(n) + 2s(n-2) \quad \left. \vphantom{g(n)} \right\} \text{Differenzengl.}$$

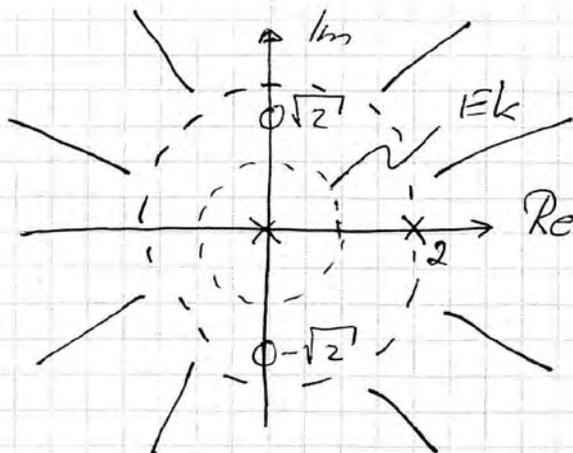
$$G(z) - 2G(z)z^{-1} = S(z) + 2S(z)z^{-2}$$

$$G(z)[1 - 2z^{-1}] = S(z)[1 + 2z^{-2}]$$

$$\Rightarrow H(z) = \frac{G(z)}{S(z)} = \frac{1 + 2z^{-2}}{1 - 2z^{-1}} = \frac{z^2 + 2}{z^2 - 2z}$$

Nullstellen:  $z_{N1,2} = \pm j\sqrt{2}$

Polstellen:  $(z-2)z=0 \Rightarrow z_{P1}=0 ; z_{P2}=2$



Die Differenzengleichung besitzt keine Terme, die auf zukünftige Werte  $s(n+1)$  oder  $g(n+1)$  zugreifen  $\Rightarrow$  kausal. K.B.  $|z| > 2$

$\Rightarrow$  System ist instabil  
(EK nicht im KB)

### Aufgabe 4.20

a)  $G(z) = H_1(z) S(z) + H_2(z) S(z)$   
 $= S(z) \underbrace{[H_1(z) + H_2(z)]}_{= H(z)}$

b)  $G(z) = [S(z) H_1(z)] H_2(z)$   
 $\Rightarrow H(z) = H_1(z) H_2(z)$

c)  $G(z) = \underbrace{[S(z) + G(z) H_2(z)]}_{\text{"Sammelpunkt"}} H_1(z)$

$$G(z) [1 - H_1(z) H_2(z)] = S(z) H_1(z)$$

$$\Rightarrow H(z) = \frac{G(z)}{S(z)} = \frac{H_1(z)}{1 - H_1(z) H_2(z)}$$

## Aufgabe 4.21

a) mit 4.20c :  $H_1(z) = 2$ ;  $H_2(z) = z^{-1}$

$$\Rightarrow H(z) = \frac{2}{1-2z^{-1}} = \frac{2z}{z-2}$$

Merke!

System kausal, da nur vorangegangene Werte verwendet werden (keine Glieder " $z^{+k}$ " im FIR- und IIR-Teil)

b) Nullstelle  $z_N = 0$ , Polstelle  $z_P = 2$

kausal: Konvergenzbereich:  $|z| > 2$ , Polstelle  $|z| \geq 1$

$\Rightarrow$  Instabil

c)  $H(z) = 2 \frac{1}{1-2z^{-1}} \xleftrightarrow{z} h(n) = 2 \cdot 2^n \varepsilon(n)$   
 $= 2 \sum_{k=0}^{\infty} 2^k \delta(n-k)$

1) Tabellenlösung!

2) selbst!

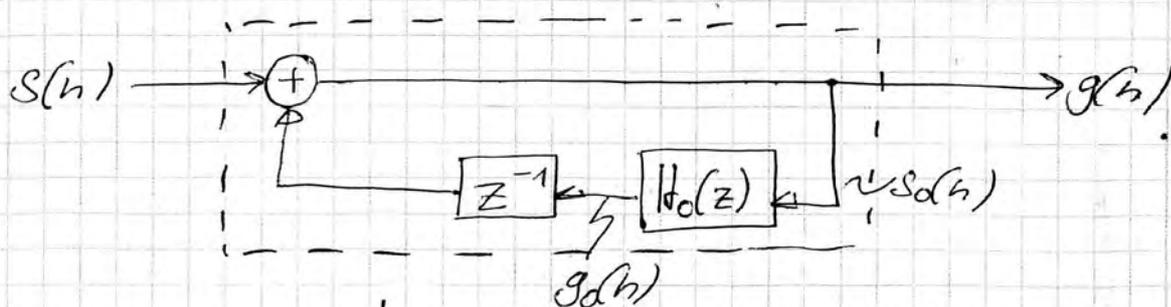
Tabellentlösung wie vorher  
(Zuerst!)

$$\rightarrow h(n) = 2\delta(n) + 4\delta(n-1) + 8\delta(n-2) + 16 \dots + \dots$$

Wächst für  $n \rightarrow \infty$  über alle Grenzen  
( $\hat{=}$  Instabilität)

# Aufgabe 4.22

a) Ersatzschaltung:



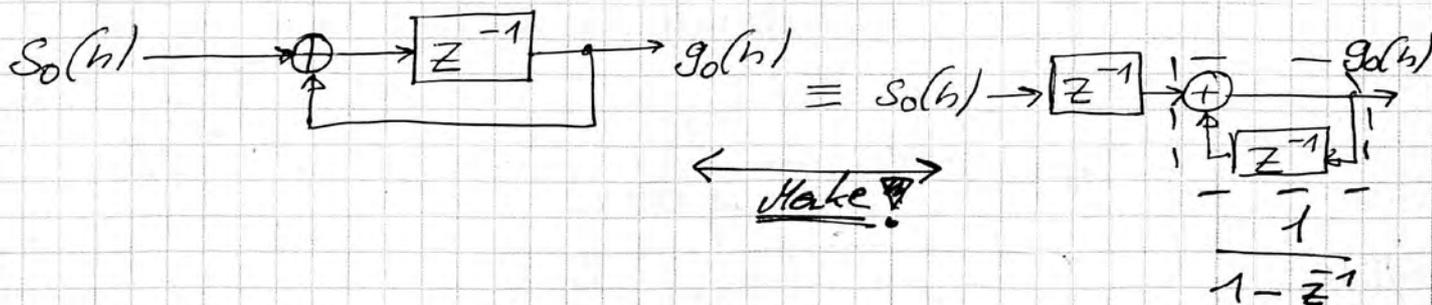
$$H(z) = \frac{1}{1 - H_0(z)z^{-1}}$$

mit 4.20 c

$$H_1(z) = 1$$

$$H_2(z) = H_0(z)z^{-1}$$

$$H_0(z)$$



$$H_0(z) = z^{-1} \cdot \frac{1}{1 - z^{-1}}$$

$$\Rightarrow H(z) = \frac{1}{1 - \frac{z^{-2}}{1 - z^{-1}}} = \frac{1 - z^{-1}}{1 - z^{-1} - z^{-2}}$$

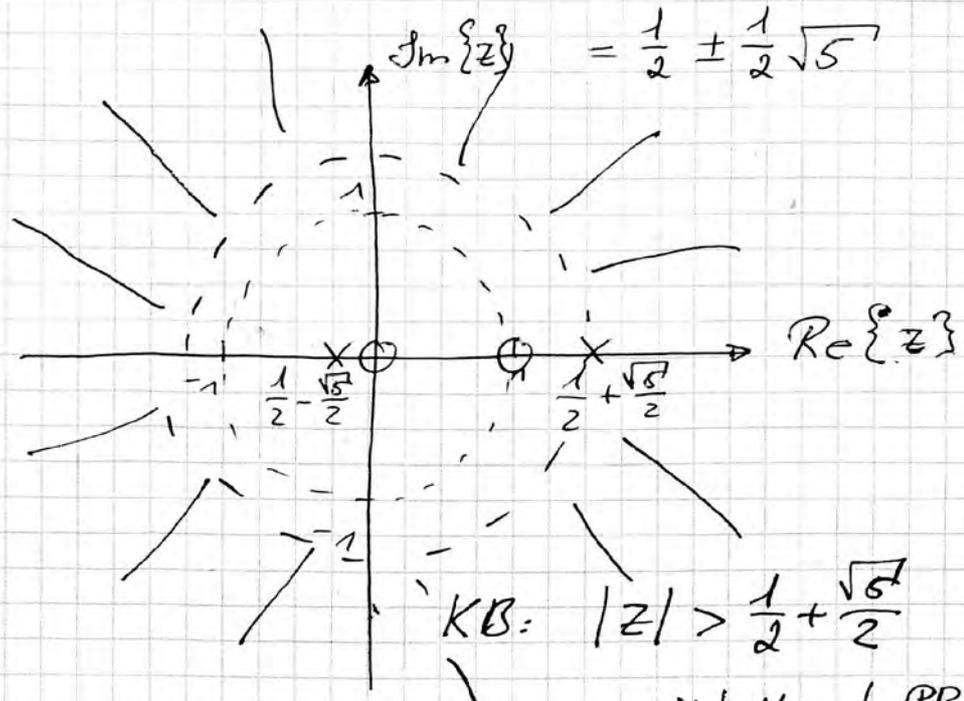
$$= \frac{z^2 - z}{z^2 - z - 1}$$

(kausal!)

NST:

$$b) \quad z^2 - z = z(z-1) = 0 \Rightarrow z_{N_1} = 0, z_{N_2} = 1$$

Pole:  $z^2 - z - 1 = 0 \Rightarrow z_{P_{1,2}} = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4} + 1}$



Vgl. Normale PBZ!

$$H(z) = \frac{1 - z^{-1}}{(1 - z_{P_1} z^{-1})(1 - z_{P_2} z^{-1})}$$

$$\lim_{z \rightarrow \infty} H(z) = 0 \Rightarrow a_0 = 0$$

$$= \frac{a_1}{1 - z_{P_1} z^{-1}} + \frac{a_2}{1 - z_{P_2} z^{-1}} + \underbrace{a_0}_{=0}$$

$$= \frac{(a_1 + a_2) - a_1 z_{P_2} z^{-1} - a_2 z_{P_1} z^{-1}}{(1 - z_{P_1} z^{-1})(1 - z_{P_2} z^{-1})}$$

$\stackrel{!}{=} 1$

$$= \frac{(a_1 + a_2) - (a_1 z_{P_2} + a_2 z_{P_1}) z^{-1}}{(1 - z_{P_1} z^{-1})(1 - z_{P_2} z^{-1})}$$

$$\Rightarrow a_1 = \frac{z_{P_1} - 1}{z_{P_1} - z_{P_2}} = \frac{-1 + \sqrt{5}}{2\sqrt{5}}$$

$$a_2 = \frac{1 - z_{P_2}}{z_{P_1} - z_{P_2}} = \frac{1 + \sqrt{5}}{2\sqrt{5}}$$

$$\Rightarrow h(n) = a_1 (z_{p1})^n \varepsilon(n) + a_2 (z_{p2})^n \varepsilon(n)$$

### Aufgabe 4.23

01.07.10

ETIV  
Übung

a)  $h_1(n) = \delta(n) + \delta(n-1) + \delta(n-2)$

$\updownarrow z$

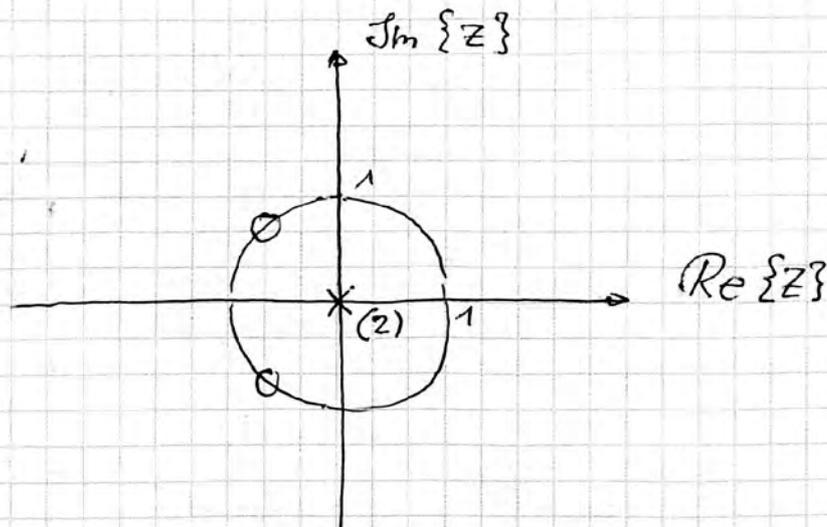
$$H_1(z) = z^0 + z^{-1} + z^{-2}$$

$$= \frac{z^2 + z + 1}{z^2}$$

Nullstellen:  $z_{N1,2} = -\frac{1}{2} \pm \frac{j\sqrt{3}}{2}$

Polstellen:  $z_{P1,2} = 0$

b)



Konvergenzbereich:  $|z| > 0$

c)  $h_3(n) = \delta(n-1) + 2\delta(n-2) + 3\delta(n-3) + 2\delta(n-4) + \delta(n-5)$

$\updownarrow z$

$$H_3(z) = z^{-1} + 2z^{-2} + 3z^{-3} + 2z^{-4} + z^{-5}$$

Aus Aufgabenstellung:

$$h_3(n) = h_1(n) * h_2(n) \leftrightarrow H_3(z) = H_1(z) H_2(z)$$

$$\Rightarrow H_2(z) = \frac{H_3(z)}{H_1(z)}$$

$$= \frac{z^{-1} + 2z^{-2} + 3z^{-3} + 2z^{-4} + z^{-5}}{1 + z^{-1} + z^{-2}}$$

Polynomdivision:

$$\begin{array}{r} [z^{-5} + 2z^{-4} + 3z^{-3} + 2z^{-2} + z^{-1}] : [z^{-2} + z^{-1} + 1] \\ \underline{z^{-5} + z^{-4} + z^{-3}} \phantom{+ 2z^{-2} + z^{-1}} \phantom{=} z^{-3} + z^{-2} + z^{-1} \\ \phantom{z^{-5} + } \underline{z^{-4} + 2z^{-3} + 2z^{-2}} \phantom{+ z^{-1}} \phantom{=} z^{-3} + z^{-2} + z^{-1} \\ \phantom{z^{-5} + } \phantom{z^{-4} + } \underline{z^{-4} + z^{-3} + z^{-2}} \phantom{+ z^{-1}} \phantom{=} z^{-3} + z^{-2} + z^{-1} \\ \phantom{z^{-5} + } \phantom{z^{-4} + } \phantom{z^{-3} + } \underline{z^{-3} + z^{-2} + z^{-1}} \phantom{=} 0 \end{array}$$

$$\Rightarrow H_2(z) = z^{-3} + z^{-2} + z^{-1} = H_1(z) z^{-1} = \frac{1 + z + z^2}{z^3}$$

$z_{P_{H_2}} = 0$   
 KB:  $|z| > 0$   
 kausal

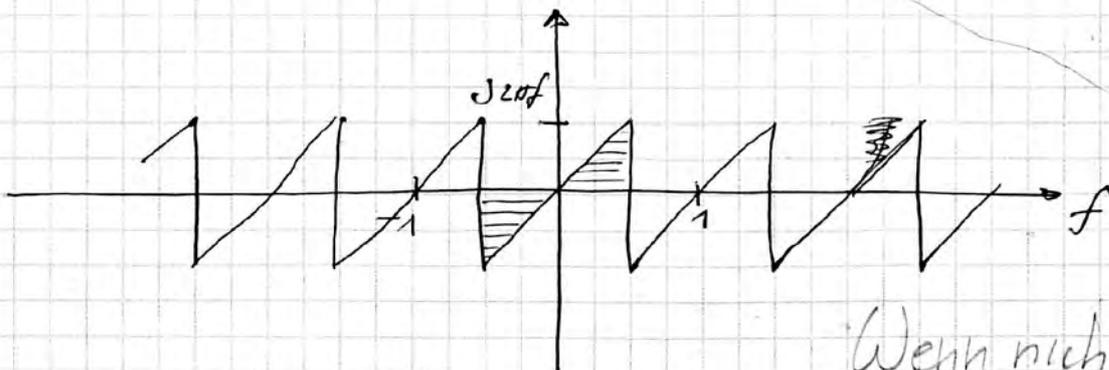
$$\underline{\underline{h_2(n) = \delta(n-1) + \delta(n-2) + \delta(n-3)}}$$

↳ könnte man direkt sehen

# Aufgabe 4.26

a) Zeitdiskretes System, Begrenzung  $|f| < \frac{1}{2}$

$$H_a(f) = [j2\pi f \operatorname{rect}(f)] * \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(f-k)$$



Wenn nichts angegeben  $T=1$

b)  $H_a(f)$

$$h_a(t) = \left[ \frac{d}{dt} \operatorname{si}(\pi t) \right] \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-n)$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \operatorname{si}(\pi t) &= \frac{d}{dt} \left( \frac{\sin(\pi t)}{\pi t} \right) = \frac{\cos(\pi t)}{t} - \frac{\sin(\pi t)}{\pi t^2} \\ &= \frac{\cos(\pi t)}{t} - \frac{1}{t} \operatorname{si}(\pi t) \end{aligned}$$

L

$$\begin{aligned} h_a(t) &= \left[ \frac{\cos(\pi t)}{t} - \frac{1}{t} \operatorname{si}(\pi t) \right] \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-n) \\ &= \frac{(-1)^n}{n} \end{aligned}$$

$t \rightarrow n$

= 0 für alle  $t = n$   
außer  $n=0$

Wert bei Null?

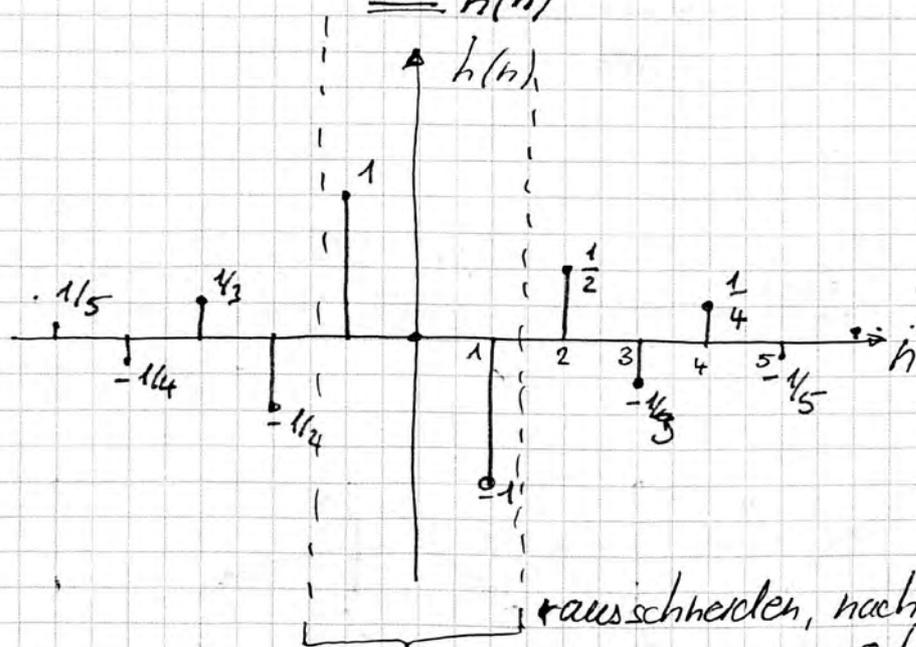
$$h_a(0) = \int_{-1/2}^{1/2} H_a(f) e^{j0} df = 0$$

$\left. \begin{array}{l} \int_{-1/2}^{1/2} \\ \text{Hinterkopf halten!} \\ \text{(FS. S. 9)} \end{array} \right\}$

da  $H_a(f)$  ungerade

$$\Rightarrow h_a(t) = \sum_{\substack{n=-\infty \\ n \neq 0}}^{\infty} \underbrace{\frac{(-1)^n}{n}}_{= h(n)} \delta(t-n)$$

c)



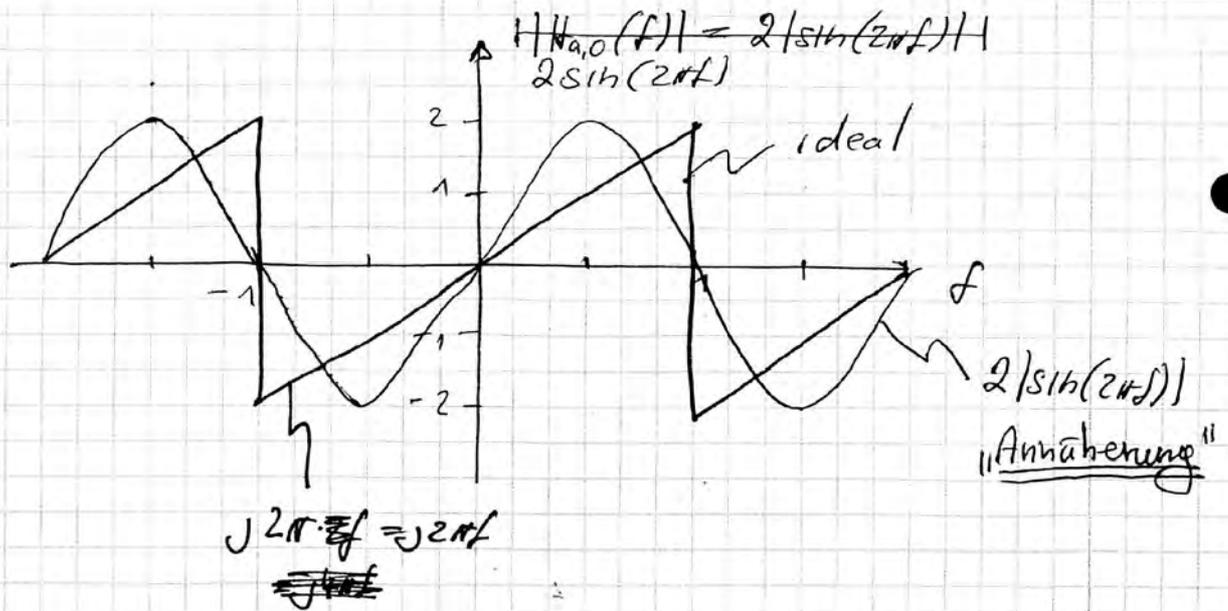
$$h_o(n) = \delta(n) - \delta(n-2)$$

$$H_{a,o}(f) = 1 - e^{-j2\pi f \cdot 2}$$

$$= e^{-j2\pi f} [e^{j2\pi f} - e^{-j2\pi f}]$$

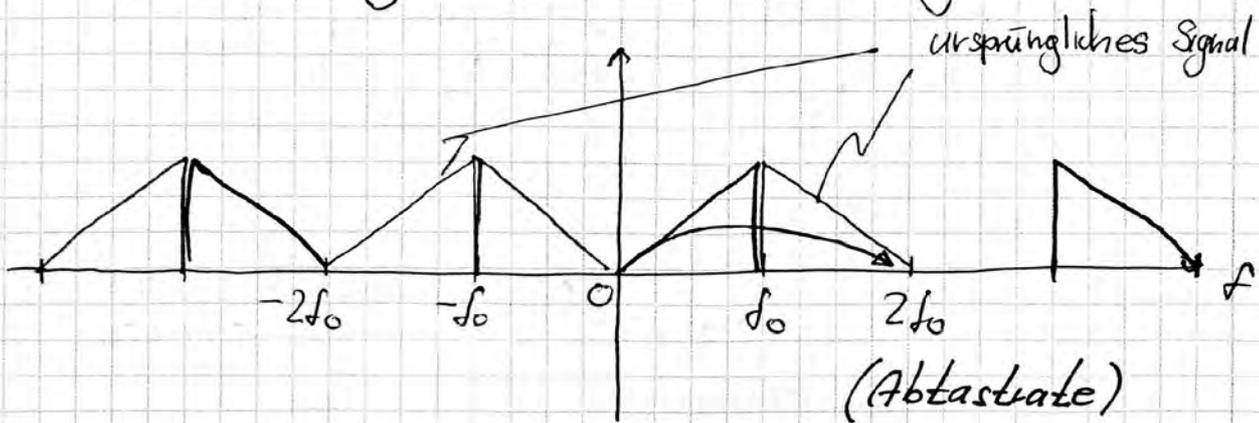
$$= 2j \sin(2\pi f) \cdot e^{-j2\pi f}$$

$$|H_{a,o}(f)| = 2 |\sin(2\pi f)|$$



## Aufgabe 4.27

### Ablastung eines Bandpass-Signals



Abtastung mit  $r = 2f_0 = \frac{1}{T}$

- $\underline{2x}$ 
  - periodische Kopien bei  $k \cdot 2f_0$
  - Skalierung der Amplitude mit  $\frac{1}{T} = 2f_0$   $\triangle!$

$\Rightarrow$  Es entstehen keine Überlappungen!

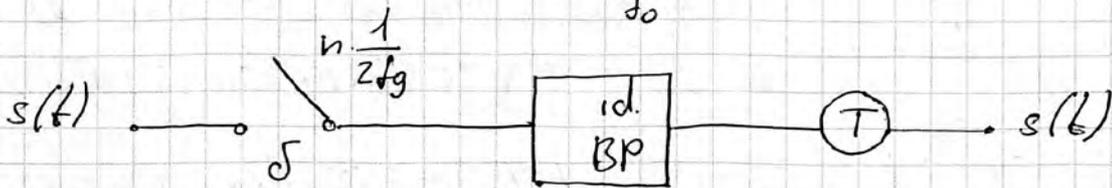
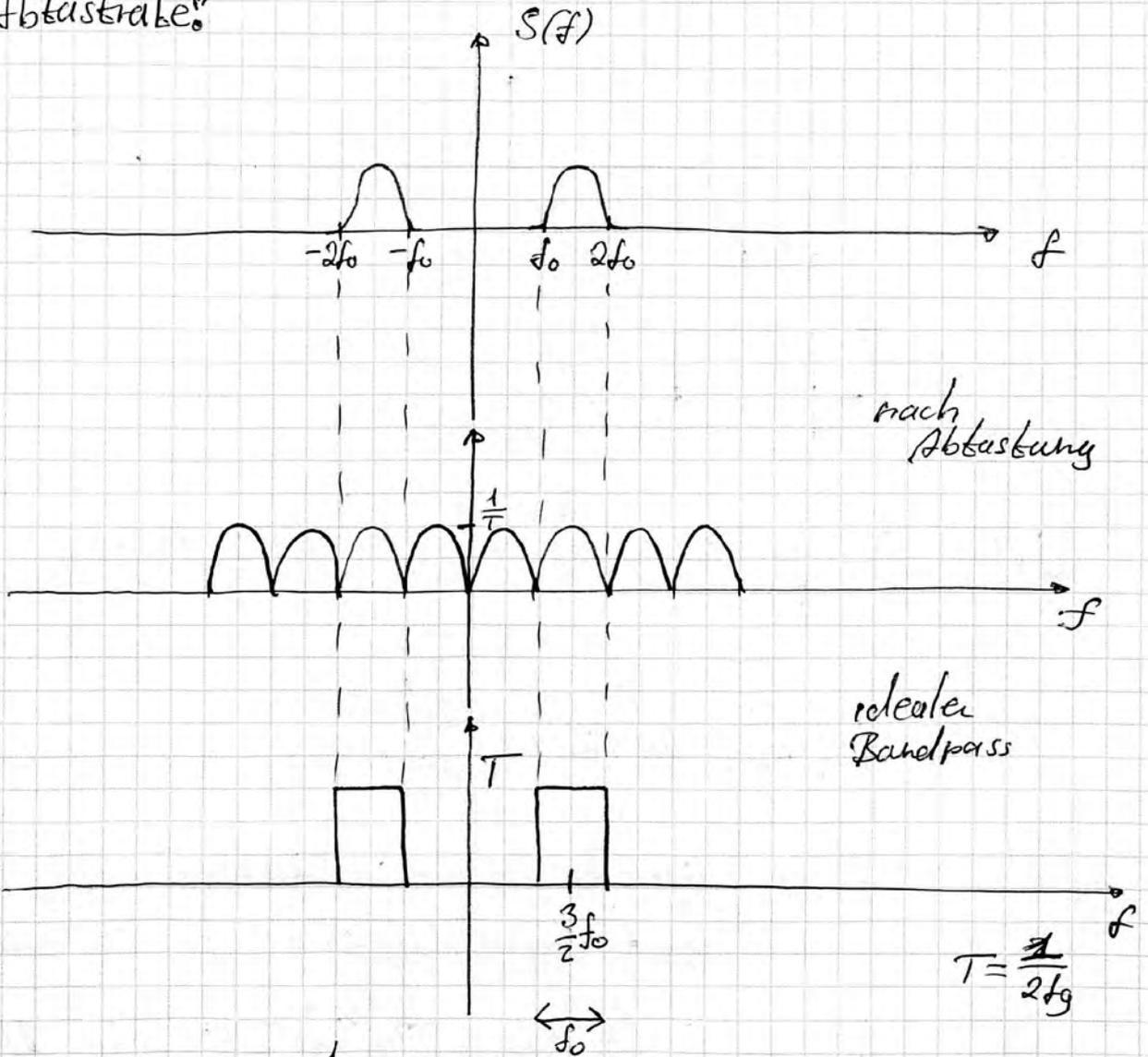
Das ist möglich, weil  $f_{\Delta} = 2f_0 - f_0 = f_0$  und mit doppelter Frequenz abgetastet wird. ( $\hat{=}$  keine Überlappungen)

⚠ Achtung:

Spezialfall, sowohl untere als auch obere Bandgrenze haben ganzzahliges Verhältnis zur Abtastrate!

$\frac{1}{T}$  von Abtastung

$T = \frac{1}{2f_0}$



nicht vergessen!

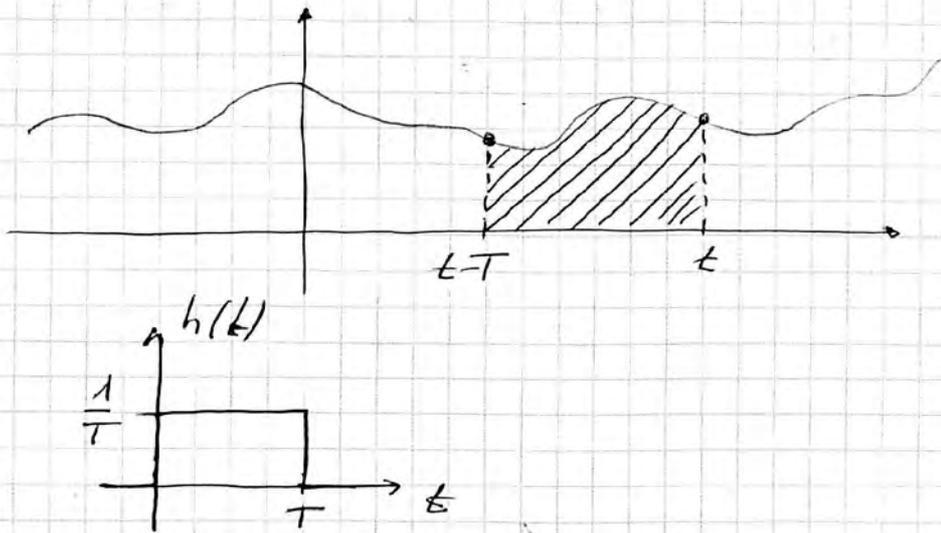
Mittelfrequenz:  $\frac{3}{2} f_0$

Bandbreite:  $f_0$

$\Rightarrow H(f) = \textcircled{T} \text{rect}\left(\frac{f - \frac{3}{2} f_0}{f_0}\right) + T \text{rect}\left(\frac{f + \frac{3}{2} f_0}{f_0}\right)$

## Aufgabe 5.1

Kurzzeitintegrator bildet Mittelwert eines Signals über  $T$



$$g(t) = \underbrace{\cos(2\pi Ft)}_{=s(t)} * h(t) = \frac{1}{T} \int_{t-T}^t \cos(2\pi Fz) dz$$

$$= \frac{1}{T} \left[ \frac{1}{2\pi F} \sin(2\pi Fz) \right]_{t-T}^t$$

$$= \frac{1}{2\pi FT} \left[ \sin(2\pi Ft) - \sin(2\pi F(t-T)) \right]$$

mit  $\sin(\alpha - \beta) = \sin\alpha \cos\beta - \cos\alpha \sin\beta$  | FS

$$= \frac{1}{2\pi FT} \left[ \sin(2\pi Ft) - \sin(2\pi Ft) \cos(2\pi FT) + \cos(2\pi Ft) \sin(2\pi FT) \right]$$

$$(1) \quad F = k \cdot \frac{1}{T} \Rightarrow k = FT \Rightarrow \cos(2\pi FT) = 1 \\ \sin(2\pi FT) = 0$$

$$g(t) = \frac{1}{2\pi FT} \left[ \sin(2\pi Ft) - \sin(2\pi Ft) \right] + \cos(2\pi Ft) \sin(2\pi FT)$$

$$\Rightarrow g(t) = 0 \quad \text{für } k \neq 0$$

$$k=0: \sin(0) = 1 \Rightarrow g(t) = \cos(0) = 1$$

$$(2) F = (k + \frac{1}{2}) \frac{1}{T} \Rightarrow FT = \frac{2k+1}{2}$$

$$\Rightarrow \cos((2k+1)\pi) = -1; \sin((2k+1)\pi) = 0$$

$$\Rightarrow g(t) = \frac{\sin(2\pi Ft) + \sin(2\pi Ft)}{2\pi Ft} = \frac{\sin(2\pi Ft)}{\pi Ft}$$

$$b) g(t) \leftrightarrow G(f) = S(f) \cdot H(f)$$

$$h(t) = \frac{1}{T} \text{rect}\left(\frac{t - T/2}{T}\right), \quad \text{rect}(t) \leftrightarrow \text{sinc}(\pi f)$$

$$\text{mit } a \cdot s(t) \leftrightarrow a S(f)$$

Formel-  
Sammlung {

$$S(bt) \leftrightarrow \frac{1}{|b|} S\left(\frac{f}{b}\right) \quad \text{Betrag! } \triangle$$

$$s(t-t_0) \leftrightarrow e^{-j2\pi f t_0} S(f)$$

$$\text{hier: } a = \frac{1}{T}; \quad b = \frac{1}{T}; \quad t_0 = \frac{T}{2}$$

$$\Rightarrow H(f) = a \cdot \frac{1}{|b|} \cdot \text{sinc}\left(\frac{\pi f}{b}\right) e^{-j2\pi f t_0} = \underline{\underline{\text{sinc}(\pi f T) e^{-j\pi f T}}}$$

$$s(t) = \cos(2\pi Ft) \leftrightarrow \frac{1}{2} [\delta(f+F) + \delta(f-F)] = S(f)$$

$$G(f) = S(f) \cdot H(f) = \frac{1}{2} \operatorname{sinc}(\pi T f) e^{-j\pi T f} [S(f+F) + S(f-F)]$$

mit Siebeigenschaft:

$$S(f) \cdot \delta(f-F) = S(F) \delta(f-F)$$

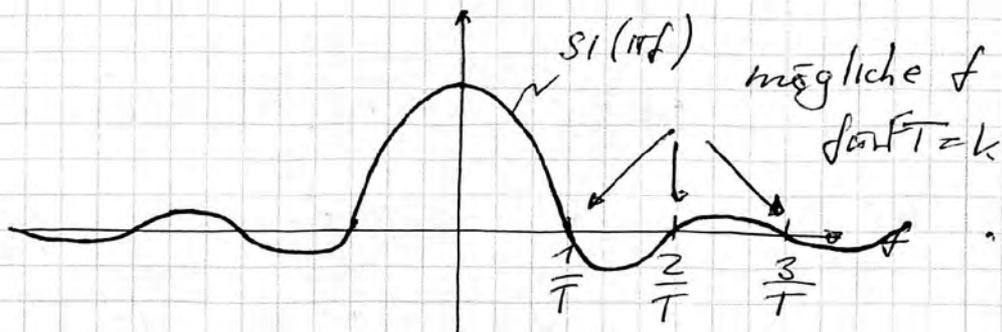
$$G(f) = \frac{1}{2} \underbrace{\operatorname{sinc}(\pi F T)}_{\substack{\text{identisch} \\ \text{bei } \pm}} \cdot [e^{+j\pi T F} S(f+F) + e^{-j\pi T F} S(f-F)]$$

$$(1) \quad F \cdot T = k \quad ; \quad \frac{F T}{2} = \frac{k}{2}$$

$$\Rightarrow \operatorname{sinc}(\pi \cdot k) = \begin{cases} 0 & \text{für } k \neq 0 \\ 1 & \text{für } k = 0 \quad [ \Rightarrow F = 0 = T ] \end{cases}$$

$$\Rightarrow G(f) = 0 \quad \text{für } k \neq 0$$

$$= \frac{1}{2} [S(f) + S(f)] = S(f) \cdot g(k) = 1$$



$$(2) \quad F T = k + \frac{1}{2} \quad ; \quad F \frac{T}{2} = \frac{k + \frac{1}{2}}{2}$$

$$e^{j 2\pi F \frac{T}{2}} = e^{j k \pi} \cdot e^{j \frac{\pi}{2}} = \cos(k\pi) j = j (-1)^k$$

$$e^{-j 2\pi F \frac{T}{2}} = \dots = \cos(-k\pi) j = -j (-1)^k$$

(bereits mit Siebergenschaft)

$$G(f) = \frac{1}{2} j \operatorname{si} \left( \underbrace{\left[ k + \frac{1}{2} \right] \pi}_{\neq f(f)} \right) (-1)^k \cdot [\delta(f+F) - \delta(f-F)]$$

$$g(t) = (-1)^k \operatorname{si} \left( \left[ k + \frac{1}{2} \right] \pi \right) \operatorname{sinc} (2\pi F t)$$

- si-Funktion etwa in der Mitte eines Nebenmaximums nimmt ab für wachsende  $k$  (s.o)

- Vorzeichen  $(-1)^k$  hebt Vorzeichen der Nebenmaxima der si-Fkt. auf

### Aufgabe 5.2

$$a) H(f) = \frac{1}{1 + j 2\pi f T} = |H(f)| \cdot e^{j\varphi(f)} \quad ; \text{ mit } T = RC$$

$$|H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + (2\pi f)^2 T^2}}$$

$$\varphi(f) = -\arctan(2\pi f T)$$

$$\begin{aligned} b) a(f) &= -20 \log |H(f)| = -10 \log |H(f)|^2 \\ &= -10 [\lg(1) - \lg(1 + (2\pi f)^2 T^2)] \\ &= 10 \lg(1 + (2\pi f)^2 T^2) \end{aligned}$$

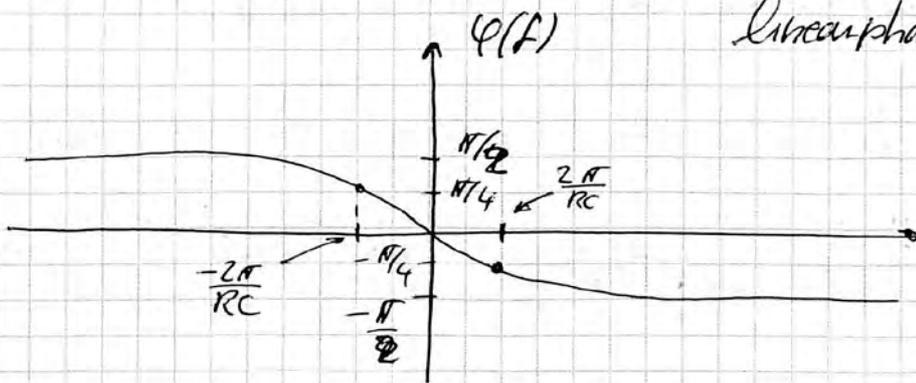
$$\begin{aligned} \text{für } f \gg \frac{1}{T} : a(f) &\approx 20 \lg(2\pi f T) \\ &\approx \frac{20 \text{ dB}}{\text{Dekade}} \end{aligned}$$

$$t_p(f) = -\frac{\varphi(f)}{2\pi f} = \frac{\arctan(2\pi f T)}{2\pi f}$$

$$t_g(f) = -\frac{d\varphi(f)}{df} \cdot \frac{1}{2\pi} \stackrel{\text{mit}}{=} \frac{d\arctan x}{dx} = \frac{1}{1+x^2}$$

$$= \frac{1}{1+(2\pi f T)^2} \quad \leftarrow \text{innere Ableitung } 2\pi T, \text{ kürzen}$$

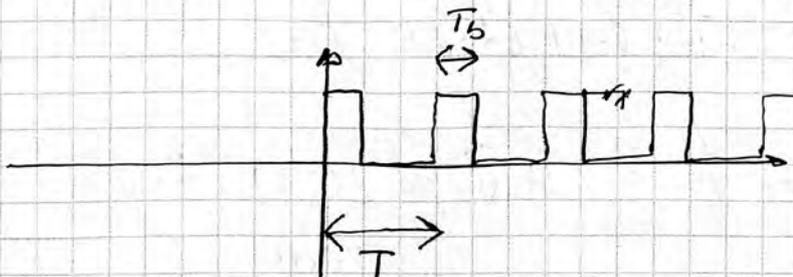
c)  $t_g(f) \neq t_p(f) \neq \text{const} \Rightarrow$  System ist nicht linearphasig



Rein sin-förmiges Signal: keine Phasenverzerrung (bleibt sinus); aber Zeitverzögerung aufgrund  $\varphi(f)$  und Amplitudendämpfung  $|H(f)|$

d) Rechteck-Impuls-Folge (Siehe <sup>Aufgabe</sup> ~~Anhang~~ 3.3)

$$\text{Fourier-Reihe: } S_p(k) = \frac{T_b}{T} \text{si}\left(k\pi \frac{T_b}{T}\right)$$



$$\text{hier: } T_b = \frac{T}{2}$$

$$T_b = \frac{T}{2} \Rightarrow S_p(k) = \frac{1}{2} \text{sinc}\left(\frac{k\pi}{2}\right)$$

$$g(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(k) H_{RC}(kF) \cdot e^{jk2\pi Ft}$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} |S_p(k)| |H_{RC}(kF)| e^{j[\varphi_{sp}(k) + \varphi_{RC}(kF)]} \cdot e^{jk2\pi Ft}$$

$$\begin{aligned} &= 0 \text{ für } |s| \geq 0 \\ &= \pi \text{ für } |s| < 0 \end{aligned} \quad \begin{aligned} &\text{nicht} \\ &= f \cdot \text{const} \\ &\text{für } F \cdot k \end{aligned}$$

06.07.09

ETIV

Übung

Da Rect so viele Frequenzen hat!

$\Rightarrow$  Phasenverzerrungen am Ausgang

$\Rightarrow$  d.h. Frequenzanteile  $k \cdot F$  haben unterschiedliche Durchlaufzeiten

Periodendauer  $T$ ;  $F = \frac{1}{T}$

1. Koeffizient bei  $f = \frac{1}{T}$  ist  $\neq$  Null

2. Koeffizient bei  $f = \frac{2}{T}$  ist Null

3. Koeffizient bei  $f = \frac{3}{T}$  ist  $\neq$  Null

RC-Tiefpass mit  $RC = T$ ,  $F = 1$

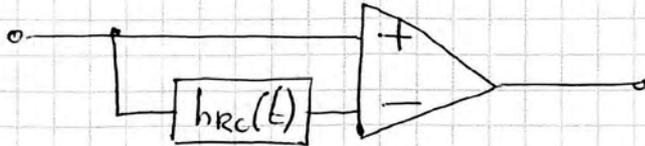
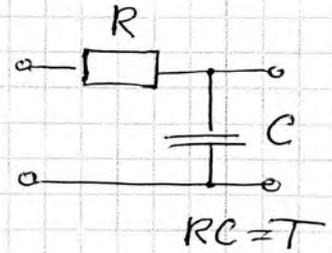
$$\begin{aligned} \varphi(F) &= -\arctan(2\pi) \approx -0,45\pi & \left. \begin{array}{l} \text{Gruppenlaufzeiten} \\ t_g(F) \approx 0,024T \\ t_g(3F) \approx 0,0028T \\ t_g(f \rightarrow \infty) \approx 0 \end{array} \right\} \\ \varphi(3F) &= -\arctan(6\pi) \approx -0,48\pi \\ \varphi(f \rightarrow \infty) &= -\frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

# Aufgabe 5.3

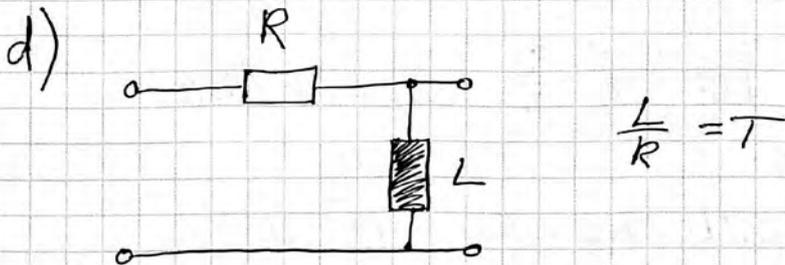
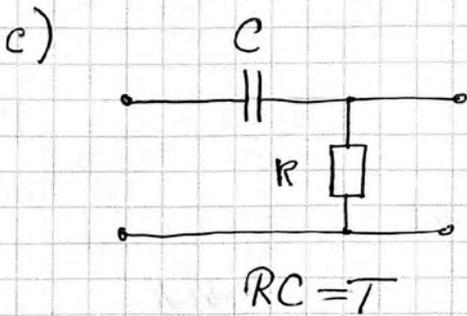
a) RC-Tiefpass  $h_{RC}(t) = \frac{1}{T} e^{-\frac{t}{T}} \varepsilon(t)$

hier:

$$h(t) = \delta(t) - h_{RC}(t)$$



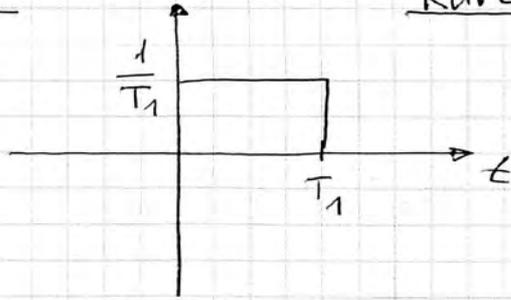
b)  $h(t) \leftrightarrow H(f) = 1 - \frac{1}{1 + j2\pi fT} = \frac{j2\pi fT}{1 + j2\pi fT}$



# Aufgabe 5.4

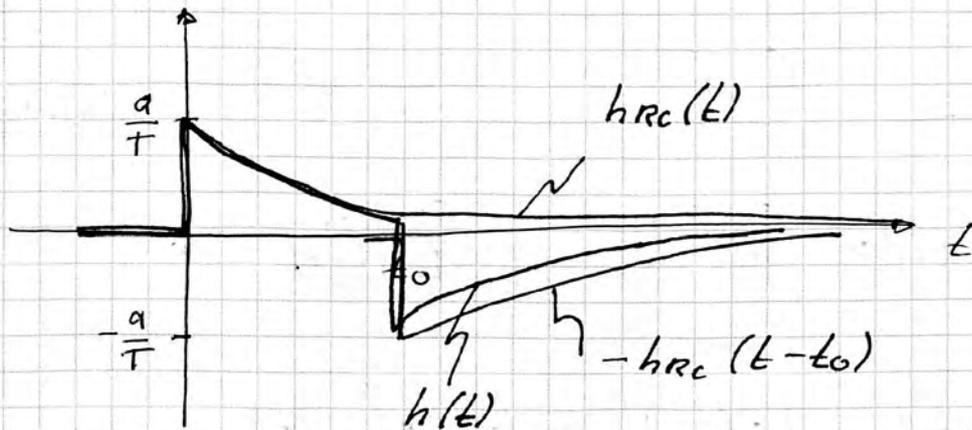
# Kurzzeitintegrator

Ziel:



$$\begin{aligned}
 a) \quad h(t) &= a [ h_{rc}(t) - \underbrace{h_{rc}(t-t_0)} ] \\
 &= h_{rc}(t) * \underbrace{\delta(t-t_0)} \\
 &= \delta(t-t_0)
 \end{aligned}$$

$$h_{rc}(t) = \frac{1}{T} e^{-\frac{t}{T}} \varepsilon(t)$$



Approximation:

$$t_0 = T_1$$

$$h_{rc}(T_1) = \frac{1}{T} e^{-\frac{T_1}{T}} \stackrel{!}{\geq} \frac{0,99}{T} \Rightarrow e^{-\frac{T_1}{T}} \geq 0,99$$

$$\Rightarrow e^{\frac{T_1}{T}} \leq \frac{1}{0,99}$$

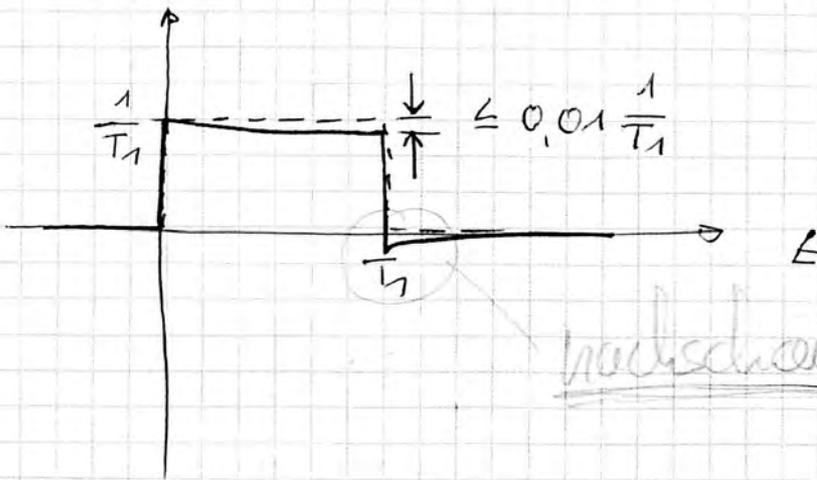
$$\Rightarrow \frac{T_1}{T} \leq -\ln(0,99)$$

$$\approx 0,01$$

$$\Rightarrow T \geq 99,5 T_1$$

$$a = \frac{1}{T_1} \leftarrow \text{„Amplitude anpassen“}$$

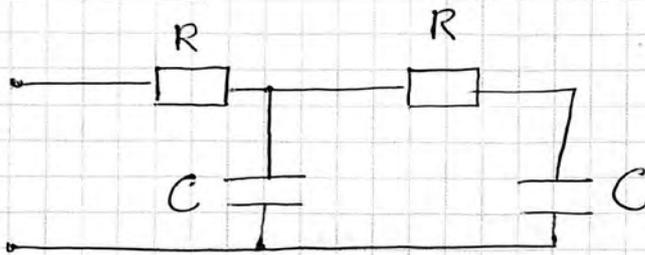
b)



nachschauen !

Aufgabe 5.5

a)



„Kettenschaltung“



$$h(t) = [S(t) * h_{RC}(t)] * h_{RC}(t)$$

$$= h_{RC}(t) * h_{RC}(t)$$



$$H(f) = H_{RC}(f) \cdot H_{RC}(f) = H_{RC}^2(f) = \left( \frac{1}{1 + j2\pi fT} \right)^2$$

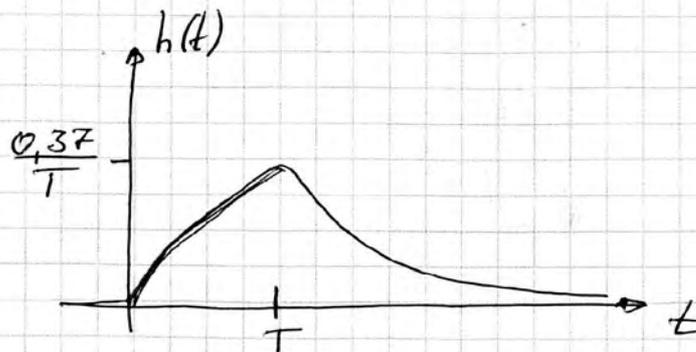
$$b) \quad h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h_{RC}(\tau) h_{RC}(t-\tau) d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{T} e^{-\frac{\tau}{T}} \varepsilon(\tau) \frac{1}{T} e^{-\frac{t-\tau}{T}} \varepsilon(t-\tau) d\tau \cdot \underline{\underline{\varepsilon(t)}}$$

$$= \frac{1}{T^2} \varepsilon(t) \int_0^t e^{-\frac{\alpha}{T}} e^{-\frac{t-\tau}{T}} d\tau$$

$$= \frac{1}{T^2} \varepsilon(t) e^{-\frac{t}{T}} \int_0^t \underbrace{e^{-\frac{\alpha}{T}} e^{+\frac{\alpha}{T}}}_{=1} d\alpha = \frac{1}{T^2} \varepsilon(t) e^{-\frac{t}{T}} t$$

$$\Rightarrow h(t) = \frac{1}{T^2} \varepsilon(t) e^{-\frac{t}{T}} t$$



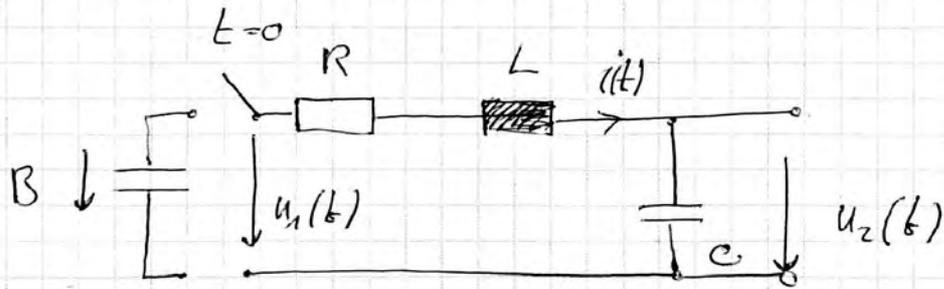
Maximum:  $t > 0$

$$\frac{dh(t)}{dt} = \frac{1}{T^2} \left[ e^{-\frac{t}{T}} - \frac{t}{T} e^{-\frac{t}{T}} \right] \stackrel{!}{=} 0$$

$$\Leftrightarrow 1 - \frac{t}{T} = 0 \Leftrightarrow t = T$$

$$\Rightarrow h(T) = \frac{1}{T^2} e^{-1} T \approx \frac{0.37}{T}$$

c)



gehört  
anschauen  
(S 22/23)

Exkurs:

$$B = R \cdot i(t) + L \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} \int_0^t i(\tau) d\tau$$

$$L \frac{d^2}{dt^2} i(t) + L \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} i(t) = 0$$

mit  $i(t) = A \cdot e^{pt}$

$$A e^{pt} \left( p^2 L + R p + \frac{1}{C} \right) = 0$$

$$\Rightarrow p^2 L + R p + \frac{1}{C} = 0$$

$$p_{1,2} = - \underbrace{\frac{R}{2L}}_{=a} \pm \sqrt{\underbrace{\frac{R^2}{4L^2} - \frac{1}{LC}}_{=b}}$$

$$i(t) = A_1 e^{(-a+b)t} + A_2 e^{(-a-b)t}$$

mit  $i(0) = 0$

$$\Rightarrow A_2 = -A_1 = -A$$

$$i(t) = A \left( e^{(-a+b)t} - e^{(-a-b)t} \right)$$

$$\frac{di(t)}{dt} = A \left[ (-a+b) e^{(-a+b)t} + (a+b) e^{(-a-b)t} \right]$$

$t=0:$

$$B = R \cdot \underbrace{i(0)}_{=0} + L \cdot \left. \frac{di(t)}{dt} \right|_{t=0} + \frac{1}{C} \underbrace{\int_0^t i(\tau) d\tau}_{=0} \Big|_{t=0}$$

$$\Rightarrow \frac{di(t)}{dt} = \frac{B}{L}$$

$$\Rightarrow \frac{B}{L} = A \left( (-a+b) + (a+b) \right)$$

$$\Rightarrow A = \frac{B}{2bL}$$

$$\Rightarrow i(t) = \frac{B}{b \cdot L} e^{-at} \left( \frac{e^{bt} - e^{-bt}}{2} \right)$$

3 Fälle:

a)  $b$  reell:  $\frac{1}{LC} < \frac{R^2}{4L^2} \Rightarrow i(t) = \frac{B}{bL} e^{-at} \sinh(bt)$

b)  $b=0$ :  $\frac{1}{LC} = \frac{R^2}{4L^2} \Rightarrow i(t) = \frac{B}{L} t e^{-at}$   
(L'Hospital)

c)  $b = j\beta$ , imaginär:  $\frac{1}{LC} > \frac{R^2}{4L^2}$

$$\Rightarrow i(t) = \frac{B}{bL} e^{-at} j \cdot \sin(\beta t)$$

$$= \frac{B}{\beta L} e^{-at} \sin(\beta t)$$

Ausgangsspannung:

$$u_2(t) = \mathcal{B} - R \cdot i(t) - L \frac{di(t)}{dt}$$

3 Fälle:

$$a) \quad u_2(t) = \mathcal{B} \cdot \left( 1 - \frac{e^{-at}}{b} [b \cdot \cosh(bt) + a \sinh(bt)] \right)$$

$$b) \quad u_2(t) = \mathcal{B} (1 - e^{-at} [1 + at])$$

$$c) \quad u_2(t) = \mathcal{B} (1 - e^{-at} [\cos(\beta t) + \frac{1}{\beta} \sin(\beta t)])$$

$$e) \quad h_{\varepsilon}(t) = u_2(t) = \mathcal{B} [1 - e^{-at} (1 + at)] \varepsilon(t)$$

$$\mathcal{B} = 1$$

$$a = \frac{R}{2L}$$

$$\boxed{h(t) = \frac{dh_{\varepsilon}(t)}{dt}} = \frac{d}{dt} \underbrace{[1 - e^{-at} (1 + at)]}_{=x} \underbrace{\varepsilon(t)}_{=y}$$

$$= [a e^{-at} (1 + at) - a e^{-at}] \varepsilon(t)$$

$$+ \underbrace{[1 - e^{-at} (1 + at)]}_{=0 \cdot \delta(t)} \delta(t)$$

= 0 · δ(t), Siebergenschaft

$$= a e^{-at} (1 + at - 1) \varepsilon(t)$$

$$= a^2 t e^{-at} \varepsilon(t)$$

$$\text{mit } a = \frac{R}{2L} = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$\Rightarrow h_{RLC}(t) = \frac{1}{LC} t e^{-\frac{t}{\sqrt{LC}}} \varepsilon(t) = \underbrace{\frac{1}{T^2} t e^{-\frac{t}{T}} \varepsilon(t)}_{\text{RC-Kettenschaltung}}$$

RC-Kettenschaltung

Koeffizientenvergleich:

$$\frac{4L^2}{R^2} = LC = T^2$$

$\Rightarrow$  Induktivitäten können in geeigneten Schaltungen durch Kondensatoren ersetzt werden.

### Aufgabe 5.6

$$a) g(t) = s(t) + s(t) * \delta(t-T)$$

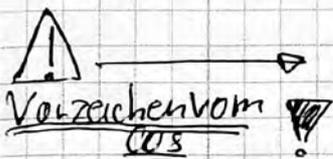
$$= s(t) * \underbrace{[\delta(t) + \delta(t-T)]}_{= h(t)}$$

$$h(t) = \delta(t) + \delta(t-T)$$

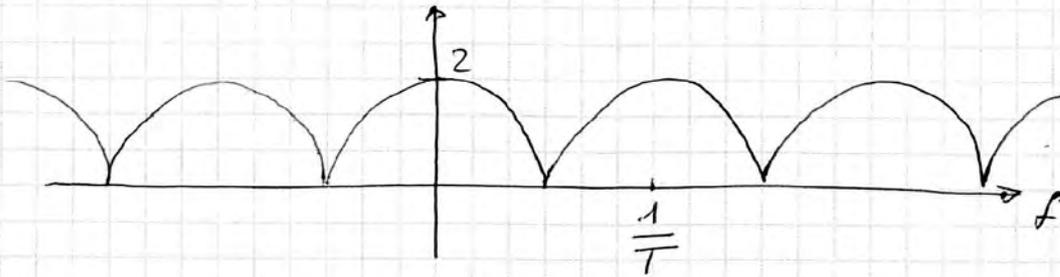
$$H(f) = 1 + e^{-j2\pi fT} = \underbrace{1 + \cos(2\pi fT)}_{= \text{Re } H(f)} + j \underbrace{\sin(-2\pi fT)}_{= \text{Im } H(f)}$$

$$= e^{-j\pi fT} \cdot [e^{j\pi fT} + e^{-j\pi fT}]$$

$$= \underbrace{e^{-j\pi fT}}_{\text{"Phase"}} \cdot \underbrace{2 \cdot \cos(\pi fT)}_{\text{"Amplitude"}}$$



$$|H(f)| = 2 \cdot |\cos(\pi f T)|$$



$$\varphi(f) = \arctan\left(\frac{\operatorname{Im}\{H(f)\}}{\operatorname{Re}\{H(f)\}}\right) \pm k(f) \cdot \pi$$

$$\text{mit } k(f) = \begin{cases} 0 & , \operatorname{Re}\{H(f)\} \geq 0 \\ 1 & , \operatorname{Re}\{H(f)\} < 0 \end{cases}$$

$$\varphi(f) = \arctan\left(\frac{2\cos(\pi f T) (-\sin(\pi f T))}{2\cos(\pi f T) \cos(\pi f T)}\right)$$

$$= \arctan(-\tan(\pi f T)) \quad ; \quad k(f) = 0, \text{ da } \textcircled{1}$$

$$\operatorname{Re}\{H(f)\} \geq 0$$

für alle f

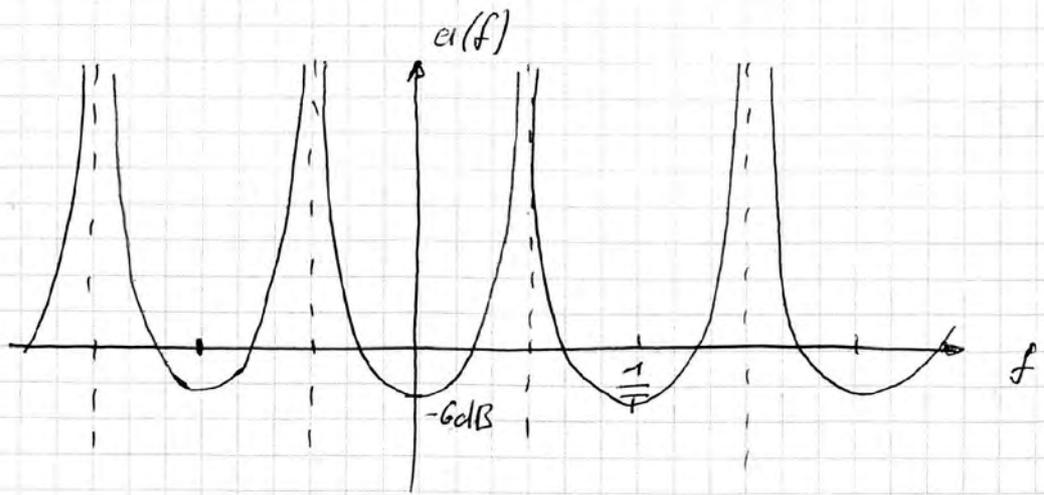
$$= -\pi f T$$

b)

$$a(f) = -20 \lg(|H(f)|)$$

$$= -20 \lg(2) + (-20 \lg|\cos(\pi f T)|) \quad [\text{dB}]$$

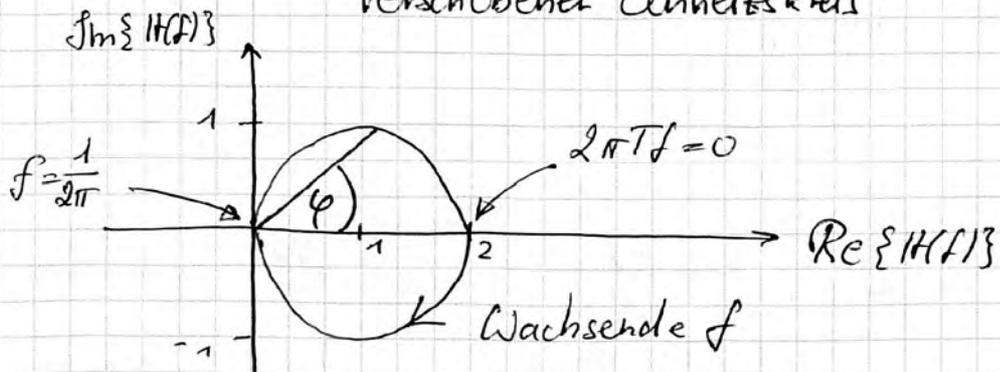
$$= -6 \text{ dB} - 20 \lg|\cos(\pi f T)|$$



Phase:

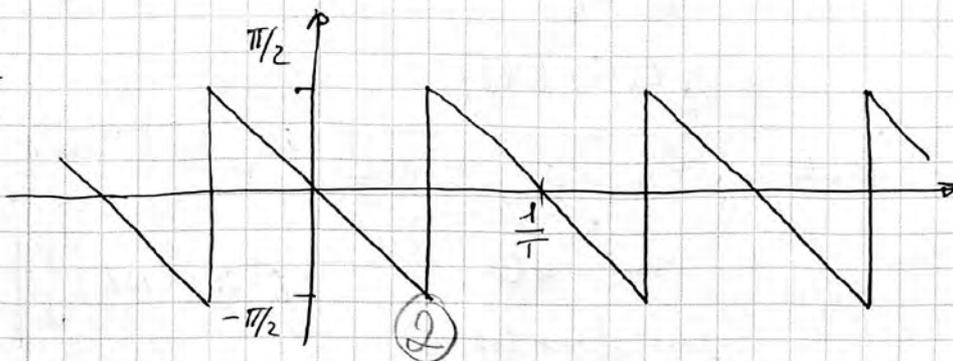
$$H(f) = 1 + \cos(2\pi fT) - j \sin(2\pi fT)$$

"verschobener Einheitskreis"



Realteil der Funktion: immer positiv, aber  
 Imaginärteil wechselt das Vorzeichen.

Vgl. mit  
 $|H(f)|$



# Aufgabe 5.7

07.07.10

ET IV

Übung

$$h(t) = \frac{1}{\beta LC} e^{-at} \sin(\beta t) \varepsilon(t) \quad (2.38)$$

$$\beta = \sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R}{2L}\right)^2} \quad a = \frac{R}{2L}$$

$$H(f) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-j2\pi ft} dt$$

$$= \frac{1}{\beta LC} \int_0^{\infty} e^{-at} \sin(\beta t) \cancel{\varepsilon(t)} e^{-j2\pi ft} dt$$

$$= \frac{1}{\beta LC} \int_0^{\infty} \sin(\beta t) e^{-t(a+j2\pi f)} dt$$

Formelsammlung:

$$\int e^{at} \sin bt dt = \frac{e^{at}}{a^2+b^2} [a \sin(bt) - b \cos(bt)]$$

$$H(f) = \frac{1}{\beta LC} \frac{e^{-t(a+j2\pi f)}}{\beta^2 + (-a-j2\pi f)^2} \left[ \underbrace{(-a-j2\pi f)}_{\rightarrow 0 \text{ für } t \rightarrow \infty} \sin(\beta t) - \beta \cos(\beta t) \right] \Big|_0^{\infty}$$

unbestimmt für  $t \rightarrow \infty$ , aber auf jeden Fall kleiner als Konstante 0

$$= -\frac{1}{\beta LC} \frac{1}{\beta^2 + (a + j2\pi f)^2} \quad (-\beta)$$

$$= \frac{1}{LC} \frac{1}{\beta^2 + (a + j2\pi f)^2} \quad \text{mit } \beta = \sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R}{2L}\right)^2}$$

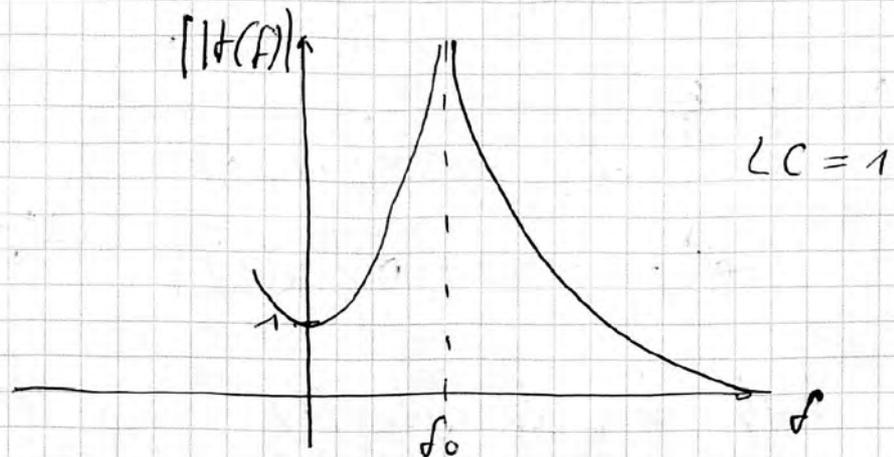
$$H(f) = \frac{1}{LC} \cdot \frac{1}{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R}{2L}\right)^2 + \left(\frac{R}{2L}\right)^2 + 2 \frac{R}{2L} j2\pi f - (2\pi f)^2}$$

$a = \frac{R}{2L}$

$$= \frac{1}{1 + j2\pi f RC - (2\pi f)^2 LC}$$

b)  $R=0 \Rightarrow H(f) = \frac{1}{1 - (2\pi f)^2 LC}$

Polstelle bei  $f_0 = \pm \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$  „Oszillationsfrequenz“



# Aufgabe 5.8

$$h_T(t) = j \operatorname{rect}(t) \quad ; \quad f_0 = 10$$

$$h(t) = \operatorname{Re} \{ h_T(t) e^{j2\pi f_0 t} \}$$

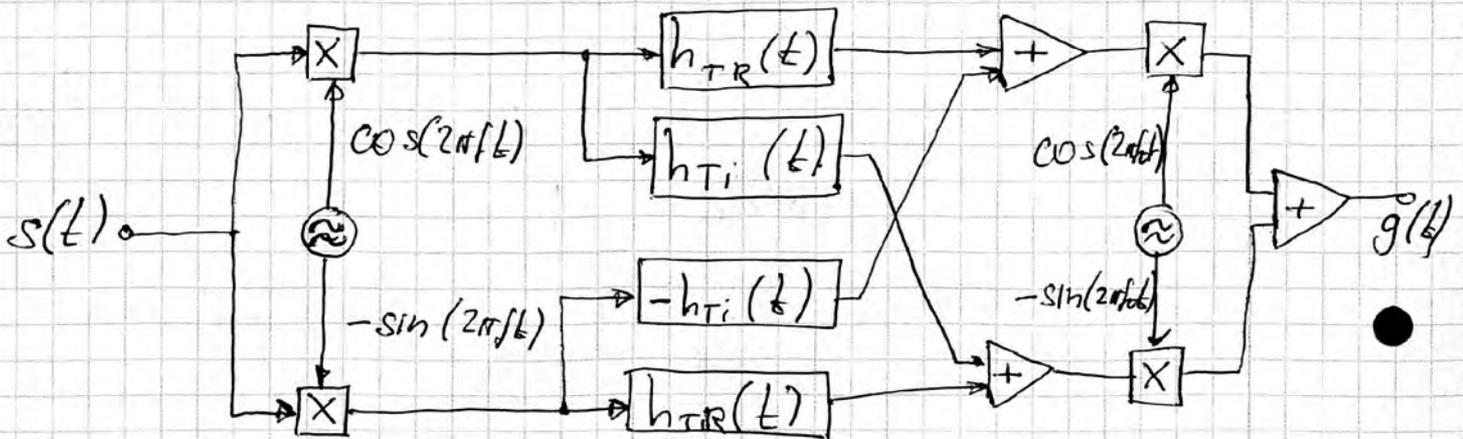
$$= \operatorname{Re} \{ j \operatorname{rect}(t) [\cos(2\pi f_0 t) + j \sin(2\pi f_0 t)] \}$$

$$= -\operatorname{rect}(t) \sin(2\pi f_0 t)$$



$$H(f) = \operatorname{sinc}(\pi f) * \left[ -\frac{j}{2} \delta(f+f_0) + \frac{j}{2} \delta(f-f_0) \right]$$

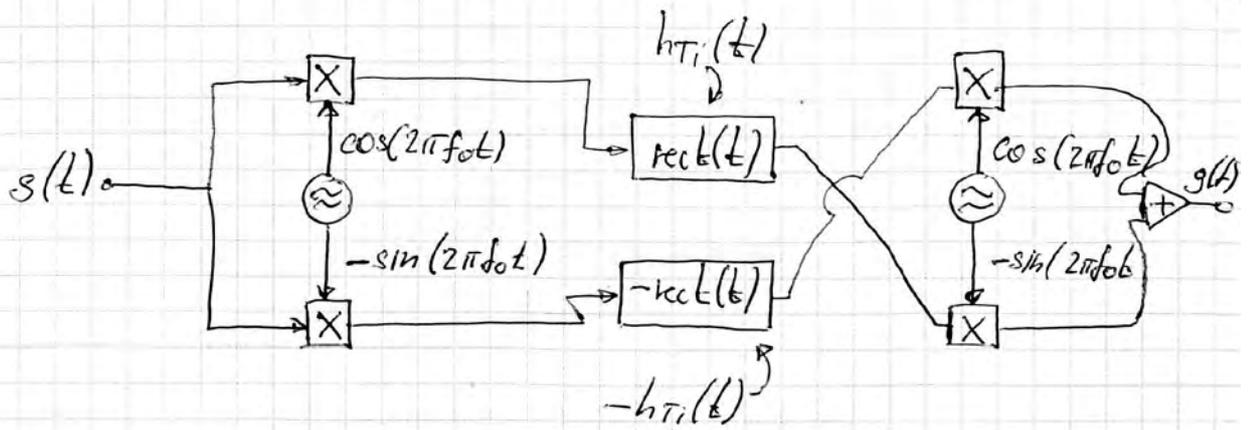
⚠ Hier:  $H_T(f)$   
nicht bandbegrenzt  
 (SI-Fkt), aber stark  
 abgeklungen  
 → Näherung



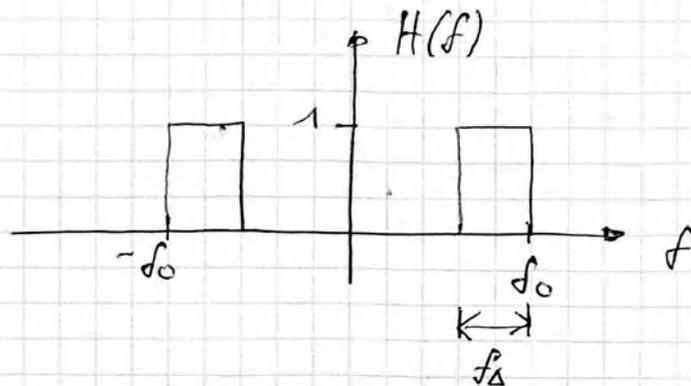
$$h_T(t) = h_{TR}(t) + j h_{TI}(t)$$

Hier:  $h_T(t) = j \operatorname{rect}(t)$

Quadratur  
 schaltung



### Aufgabe 5.9



$$H_T(f) = 2 \operatorname{rect}\left(\frac{f}{f_\Delta}\right) * \delta\left(f + \frac{f_\Delta}{2}\right)$$

$$h_T(t) = 2 f_\Delta \operatorname{si}(\pi f_\Delta t) e^{-j2\pi \frac{f_\Delta}{2} t}$$

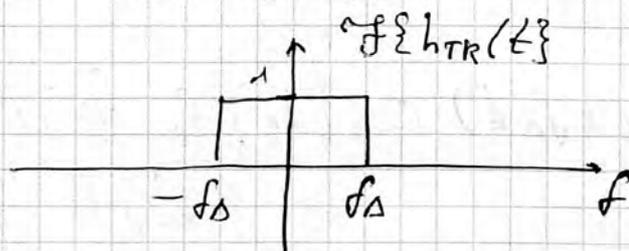
$$= 2 f_\Delta \operatorname{si}(\pi f_\Delta t) [\cos(\pi f_\Delta t) - j \sin(\pi f_\Delta t)]$$

$$h_{TR}(t) = 2 f_\Delta \operatorname{si}(\pi f_\Delta t) \cos(\pi f_\Delta t)$$

$$= 2 f_\Delta \cdot \frac{\sin(\pi f_\Delta t) \cos(\pi f_\Delta t)}{\pi f_\Delta t}$$

$$h_{TR}(t) = \frac{1}{\pi t} \sin(2\pi f_\Delta t) = 2 f_\Delta \operatorname{si}(2\pi f_\Delta t)$$

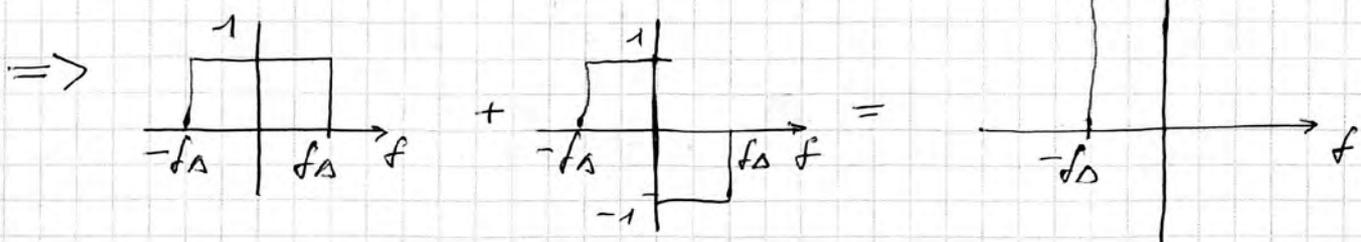
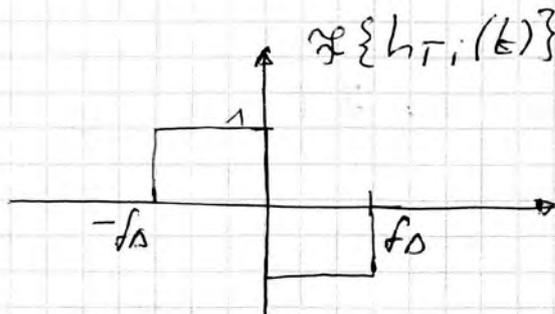
$$= 2 f_\Delta \operatorname{si}(2\pi f_\Delta t)$$



$$h_{\tau_i}(t) = -2f_{\Delta} \operatorname{si}(\pi f_{\Delta} t) \sin(\pi f_{\Delta} t)$$

$$= -2f_{\Delta} \frac{\sin^2(\pi f_{\Delta} t)}{\pi f_{\Delta} t}$$

$$= -\frac{1}{\pi t} [1 - \cos(2\pi f_{\Delta} t)]$$



$$\mathcal{F}\{h_{\tau_R}(t)\} = \frac{1}{2} [H_T(f) + H_T^*(-f)]$$

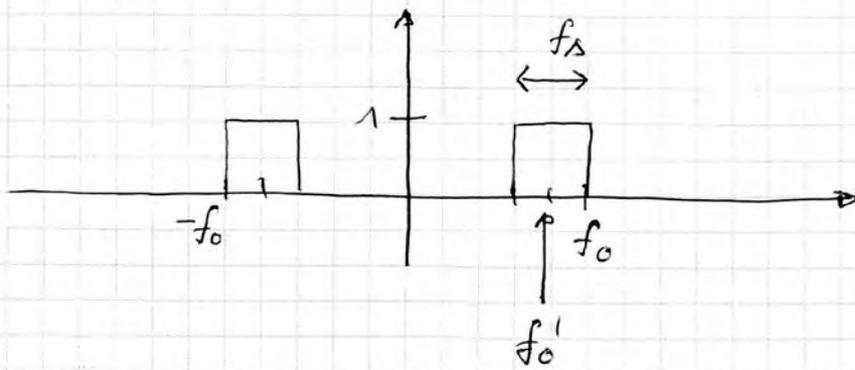
$$\mathcal{F}\{h_{\tau_i}(t)\} = \frac{1}{2} [H_T(f) - H_T^*(-f)]$$

$$h(t) = \operatorname{Re} \{ h_{\tau}(t) e^{j2\pi f_0 t} \}$$

$$= \operatorname{Re} \left\{ \underbrace{2f_{\Delta} \operatorname{si}(\pi f_{\Delta} t)}_{h_{\tau}(t)} e^{-j2\pi f_{\Delta} t} e^{j2\pi f_0 t} \right\}$$

$$= 2f_{\Delta} \operatorname{si}(\pi f_{\Delta} t) \cdot \operatorname{Re} \left\{ e^{-j2\pi (f_0 - \frac{f_{\Delta}}{2}) t} \right\}$$

$$h(t) = 2f_{\Delta} \operatorname{si}(\pi f_{\Delta} t) \cos \left[ \underbrace{2\pi (f_0 - \frac{f_{\Delta}}{2}) t}_{= f_0' t} \right]$$



### Aufgabe 5.10

$$|H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{f}{f_g}\right)^{2n}}}$$

$$\begin{aligned} \text{a) } a(f) &= -20 \lg |H(f)| = -20 \lg \left( \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{f}{f_g}\right)^{2n}}} \right) \\ &= -20 \lg(1) + 20 \lg \left( \sqrt{1 + \left(\frac{f}{f_g}\right)^{2n}} \right) \\ &= 20 \lg \left( \sqrt{1 + \left(\frac{f}{f_g}\right)^{2n}} \right) = 10 \lg \left( 1 + \left(\frac{f}{f_g}\right)^{2n} \right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a(f_g) &= 10 \lg \left( 1 + \left(\frac{f_g}{f_g}\right)^{2n} \right) = 10 \lg 2 \\ &\approx 3 \text{ dB} \end{aligned}$$

b) Grenzwertbetrachtung:

$$\left(\frac{f}{f_g}\right)^{2n} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \begin{cases} 0 & \text{für } f < f_g \\ 1 & \text{für } f = f_g \\ \infty & \text{für } f > f_g \end{cases}$$

$$|H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{f}{f_g}\right)^{2n}}} = \begin{cases} 1 & \text{für } f < f_g \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \text{für } f = f_g \\ 0 & \text{für } f > f_g \end{cases}$$

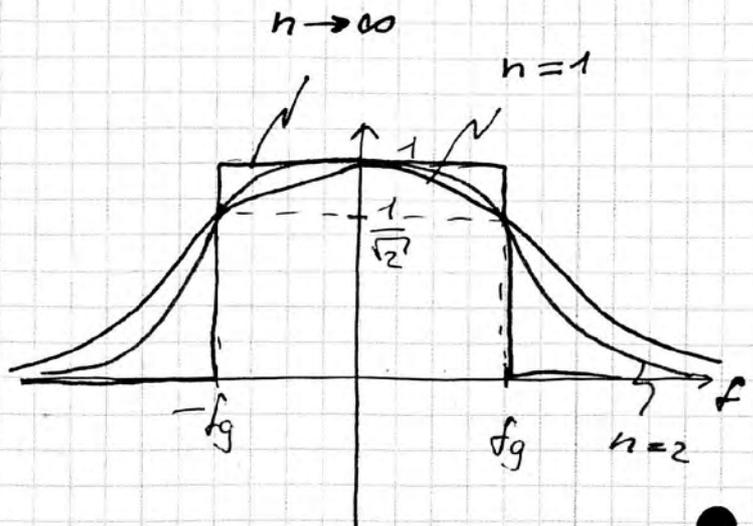
→  $\text{rect}\left(\frac{f}{2f_g}\right)$ , bis auf Stelle  $f=f_g$

$n=1$ :

$$|H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{f}{f_g}\right)^2}}$$

$n=2$

$$|H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{f}{f_g}\right)^4}}$$



e) RC-TP:

$$H(f) = \frac{1}{1 + j2\pi fT}$$

$$T = RC$$

$$|H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + (2\pi fT)^2}}$$

Butterworth:

$$|H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{f}{f_g}\right)^{2n}}}$$

Parametervergleich:

$$n=1$$

$$f_g = \frac{1}{2\pi T}$$

d) siehe a):  $a(f) = 10 \lg \left( 1 + \underbrace{\left( \frac{f}{f_g} \right)^{2n}}_{\geq 1} \right)$   
 $\geq 0$

$$a(f = 0,8 f_g) = 10 \lg (1 + (0,8)^{2n}) \stackrel{!}{=} 1$$

$$1 + 0,8^{2n} = 10^{\frac{1}{10}}$$

$$0,8^{2n} = 10^{\frac{1}{10}} - 1$$

$$\Rightarrow n = \frac{1}{2} \log_{0,8} (10^{\frac{1}{10}} - 1)$$

$$= \frac{1}{2} \frac{\lg (10^{\frac{1}{10}} - 1)}{\lg (0,8)} \approx 3,0277$$

$\Rightarrow \underline{n=4}$ ; da nur ganzzahlige Filtergrade erlaubt sind!

## Aufgabe 6.1

$$E_s = \int_{-\infty}^{\infty} s^2(t) dt \quad (\text{reellwertig})$$

$$s_1(t) = a \cdot s\left(\frac{t+t_0}{T}\right)$$

---

$$E_{s_1} = \int_{-\infty}^{\infty} s_1^2(t) dt = \int_{-\infty}^{\infty} a^2 s^2\left(\frac{t+t_0}{T}\right) dt$$

$$\text{mit } \frac{t+t_0}{T} = \eta \Rightarrow d\eta = \frac{1}{T} dt \Rightarrow dt = T d\eta$$

$$E_{s_1} = a^2 T \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} s^2(\eta) d\eta}_{= E_s} = a^2 T E_s$$

Allgemein: ( $|T| > 0$ )

$$E_{s_1} = a^2 |T| E_s$$

- Amplitudenskallierung wirkt quadratisch
- Zeitskallierung wirkt linear
- Zeitverschiebung ohne Auswirkung

} Merke

# Übersicht zu Korrelationsfunktionen

Def.: Korrelationsfunktion: (Energiesignale)

$$\varphi_{sg}^E(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} s^*(t) g(t+\tau) dt$$

$$\varphi_{sg}^E(\tau) = s(\tau) \star g(\tau)$$

"Korrelationsprodukt"

$$\varphi_{sg}^E(\tau) = s^*(-\tau) \star g(\tau)$$

Reihenfolge  
wichtig! ▼

Autokorrelationsfunktion:

$$\varphi_{ss}^E(\tau) = s^*(-\tau) \star s(\tau)$$

• gerade Funktion:  $\varphi_{ss}^E(\tau) = [\varphi_{ss}^E(-\tau)]^*$

• maximaler Wert bei  $\tau=0$

$$\varphi_{ss}^E(0) = \int_{-\infty}^{\infty} |s(t)|^2 dt = E_s$$

• zeitbegrenzte Signale: doppelte Signaldauer  
[ $\hat{=}$  Energiesignale]

muss für  $\tau \rightarrow \infty$

$$\varphi_{gg}^E(\tau \rightarrow \infty) = 0$$

$$m_s^2 = \lim_{\tau \rightarrow \infty} \varphi_{ss}^E(\tau)$$

ohne Verschiebung  
Signal sich  
dem  
ähnlichsten  
(zueinander)

Vgl.  
KGÜ  
Nr 114  
und 4.3

## Aufgabe 6.2

$$a) \quad \varphi_{fg}^E(\tau) = f(\tau) \star g(\tau) = f^*(-\tau) \star g(\tau)$$

$$g(\tau) = f(\tau) \star h_2(\tau)$$

$$\Rightarrow \varphi_{fg}^E(\tau) = [f^*(-\tau) \star f(\tau)] \star h_2(\tau)$$
$$= \varphi_{ff}^E(\tau) \star h_2(\tau) \quad (1) \quad \left. \vphantom{\varphi_{fg}^E(\tau)} \right\} \text{Wichtig!}$$

Winer - Lee - Beziehung: bzgl. Eingangs-/Ausgangsverhalten eines Systems:

$$\varphi_{ff}^E(\tau) = \varphi_{ss}^E(\tau) \star \varphi_{mm}^E(\tau) \quad (2)$$

(2) in (1)

$$\varphi_{fg}^E(\tau) = \varphi_{ss}^E(\tau) \star \varphi_{mm}^E(\tau) \star h_2(\tau)$$

Wiederlich  
eine  
Funktion  
zur  
anderen

21.07.10

Übung

Vertretung

### Aufgabe 6.3

b)  $\varphi_{ss}^E(\omega) \stackrel{\wedge}{=} \Lambda(\omega) * \Lambda(\omega) = \underbrace{\text{rect}(\omega)}_{\#4} * \dots * \text{rect}(\omega)$   
→ Lösung mit Falbungintegral

$$\varphi_{ss}^E(\omega) = \begin{cases} 0 & , |\omega| > 2 \\ \frac{(2 + |\omega|)^3}{6} & , 1 \leq |\omega| \leq 2 \\ \frac{3|\omega|^3 + 12|\omega|^2 + 12|\omega| + 4}{6} & , |\omega| \leq 1 \end{cases}$$

e)  $s(t) = \delta(t) + \delta(t-1)$

$$S(f) = e^{j\pi f} 2 \cos(\pi f)$$

$$\begin{aligned} \varphi_{ss}^E(\omega) &= [\delta(\omega) + \delta(\omega-1)] * [\delta(\omega) + \delta(\omega+1)] \\ &= \delta(\omega-1) + 2\delta(\omega) + \delta(\omega+1) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} |S(f)|^2 &= \mathcal{F}\{\varphi_{ss}^E(\omega)\} = e^{-j2\pi f} + 2 + e^{j2\pi f} \\ &= 2 + 2\cos(2\pi f) \end{aligned}$$

## Aufgabe 6.4

$s(t)$  reell

$$s_g(t) = \frac{1}{2} [s(t) + s(-t)]$$

$$s_u(t) = \frac{1}{2} [s(t) - s(-t)]$$

Orthogonalität $s_g(t) \perp s_u(t)$
$\Leftrightarrow \int_{-\infty}^{\infty} s_g(t) s_u(t) dt = 0$

} Formelsammlung  
S.14  
 $\Rightarrow \mathcal{L} s_g s_u(0) = 0$

$$\frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} (s(t) + s(-t)) (s(t) - s(-t)) dt$$

$$= \frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} s^2(t) dt + \frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} (-s(t)) s(-t) dt$$

$$= \frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} s(-t) s(t) dt + \frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} -s^2(t) dt$$

$$= \frac{1}{4} E_s - \frac{1}{4} E_s = 0 \quad \Rightarrow \text{Orthogonal}$$

## Aufgabe 6.5

a)

$$s_1(t) = A \cos(2\pi t)$$

$$\varphi_{ss}^L(\tau) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T s^*(t) s(t+\tau) dt$$

Formelsammlung

Bei periodischen Signalen.

$$\varphi_{ss}^L(\tau) = \frac{1}{kT} \int_{-k\frac{T}{2}}^{k\frac{T}{2}} s^*(t) s(t+\tau) dt$$

T: Periodendauer

k: Anzahl Perioden

$$k \in \mathbb{N}_{>0}$$

$\int_{\circ}^{kT} \dots dt$   
geht auch

L periodisch  
(Leistungssignal)

$$T=1$$

$$\varphi_{s_1 s_1}^L(\tau) = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 A \cos(2\pi t) A \cos(2\pi(t+\tau)) dt$$

Formelsammlung

$$\left\{ \begin{array}{l} \int \\ L \end{array} \right. \cos \alpha \cdot \cos \beta = \frac{\cos(\alpha - \beta) + \cos(\alpha + \beta)}{2}$$

$$= \frac{A^2}{2} \int_{-1}^1 \underbrace{[\cos(-2\pi\tau) + \cos(4\pi t + 2\pi\tau)]}_{=0, \text{ da über Periode integriert wird}} dt \cdot \frac{1}{2}$$

$$= \frac{A^2}{2} \cdot \cos(2\pi\tau)$$

$$s_1(t) = A \sin(2\pi t)$$

$s_1, s_2$  periodisch  
mit  $T$

$$s_2(t) = s_1(t - t_1)$$

$t_1$  beliebig

$$\varphi_{s_2 s_2}^L(\tau) = \frac{1}{2T} \int_{-T}^T s_2^*(t) s_2(t + \tau) dt$$

$$= \frac{1}{2T} \int_{-T}^T s_1^*(t - t_1) s_1(t - t_1 + \tau) dt$$

$$= \frac{1}{2T} \int_{-T}^T \underbrace{s_1^*(t - t_1) s_1(t - t_1 + \tau)}_{\text{periodisch mit } T} dt$$

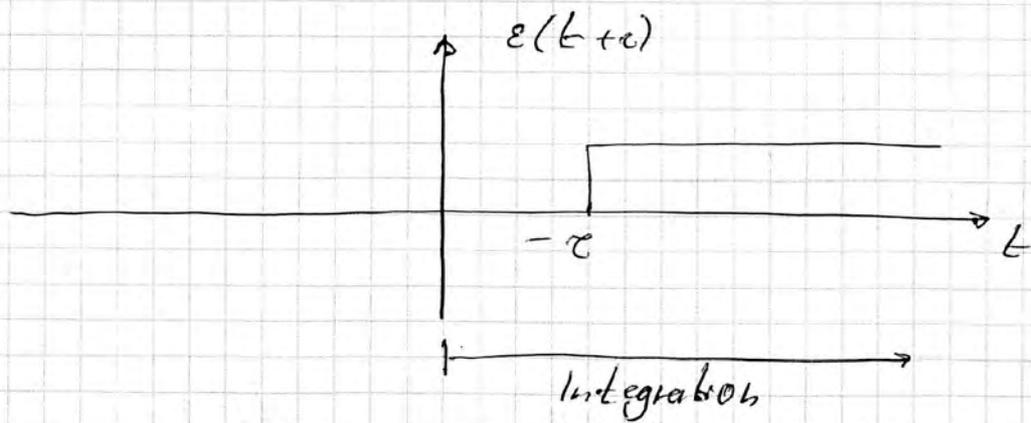
$$= \varphi_{s_1 s_1}^L(\tau)$$

$$s_3(t) = \varepsilon(t)$$

(Bsp. für Leistungssignal,  
welches nicht periodisch)

$$\varphi_{s_3 s_3}^L(\tau) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T \underbrace{\varepsilon^*(t) \varepsilon(t + \tau)}_{= \varepsilon(t)} dt$$

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \varepsilon(t + \tau) dt$$



für  $\tau \geq 0$ :

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_0^T \varepsilon(t) dt = \frac{1}{2}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{=T}$

für  $\tau < 0$ :

$$\varphi_{S_3 S_3}^L(\tau) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{T + \tau}{2T} = \frac{1}{2} \left( = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_{-\tau}^T \frac{1}{2T} dt \right)$$

$$\Rightarrow \varphi_{S_3 S_3}^L = \frac{1}{2}$$

b)

$$\varphi_{S_1 S_2}^L(\tau) = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 A \cdot \cos(2\pi t) A \sin(2\pi t + 2\pi \tau) dt$$

falls amb. Perioden  
 $\Rightarrow$  Grenzwertsatz

$$\cos \alpha \sin \beta = \frac{1}{2} [\sin(\beta - \alpha) + \sin(\beta + \alpha)]$$

$$= \frac{A^2}{2} \int_{-1}^1 \frac{1}{2} [\underbrace{\sin(2\pi \tau)}_{\cong \text{const}} + \underbrace{\sin(4\pi t + 2\pi \tau)}_{\cong 0}] dt$$

$$= \frac{A^2}{2} \sin(2\pi \tau)$$

## Aufgabe 6.6

Energiesignale  $s(t), g(t)$

$$u(t) = s(t) \pm g(t)$$

$$\varphi_{uu}^E(\tau) = u^*(-\tau) * u(\tau)$$

$$= [s^*(-\tau) \pm g^*(-\tau)] * [s(\tau) \pm g(\tau)]$$

$$= s^*(-\tau) * s(\tau) \pm s^*(-\tau) * g(\tau) \pm g^*(-\tau) * s(\tau) + g^*(-\tau) * g(\tau)$$

$$= \varphi_{ss}^E(\tau) \pm \varphi_{sg}^E(\tau) \pm \varphi_{gs}^E(\tau) + \varphi_{gg}^E(\tau)$$

Kreuzterme

$$E_s = \varphi_{ss}^E(0)$$

$$E_u = E_s + E_g \pm [\varphi_{sg}^E(0) + \varphi_{gs}^E(0)]$$

Werte

$$\varphi_{gs}^E(\tau) = [\varphi_{sg}^E(-\tau)]^*$$

FS

$$\Rightarrow E_h = E_s + E_g \underbrace{(\pm 2 \operatorname{Re} \{ \varphi_{sg}^E(0) \})}_{\stackrel{!}{=} 0}$$

$$\operatorname{Re} \{ \varphi_{sg}^E(0) \} \stackrel{!}{=} 0$$

Bei reellen Signalen:

$$\varphi_{sg}^E(0) = 0$$

$\langle = \rangle$  s, g orthogonal

z.B.  $s(t) = g(t) \Rightarrow u(t) = 2s(t)$

$$E_u = 4E_s$$

$$\varphi_{sg}^E(0) = E_s$$

$s(t) = -g(t) \Rightarrow u(t) = 0$

$$E_u = 0$$

$$\varphi_{sg}^E(0) = -E_s$$

Hinweis: Kapitel 6  $\longleftrightarrow$  Aufg. 4  
NT-Klausuren

Kapitel 7  $\longleftrightarrow$  Aufg. 5  
NT-Klausuren  
(Nachrichtentechnik)

Zur Klausurvorbereitung!   
(Alle Klausuren, Website) 

### Aufgabe 7.1

$$k_s(t) = A_k \quad \begin{array}{l} A_k \text{ const} \\ k \in \mathbb{N} \end{array}$$

$$A_k \in \{0V, 2V\} \quad \text{W'keit gleich} \hat{=} \frac{1}{2}$$

$$a) \quad \mathcal{E} \{s^n(t_1)\} = \lim_{M \rightarrow \infty} \frac{1}{M} \sum_{k=1}^M [k_s(t_1)]^n$$

$M$  Musterfunktionen beobachten.

Wir erwarten:

- $\frac{M}{2}$  Musterfunktionen mit  $A_k = 0V$
- $\frac{M}{2}$  Musterfunktionen mit  $A_k = 2V$

$$\begin{aligned} \mathcal{E} \{s(t_1)\} &= \lim_{M \rightarrow \infty} \frac{1}{M} \left[ \underbrace{\sum_{k=0}^{M/2} 0V}_{=0V} + \underbrace{\sum_{k=1}^{M/2} 2V}_{=MV} \right] \\ &= 1V \end{aligned}$$

$$E\{s^n(t_1)\} = \lim_{M \rightarrow \infty} \frac{1}{M} \left[ \underbrace{\sum_{k=1}^{M/2} [0V]^n}_{=0} + \underbrace{\sum_{k=1}^{M/2} [2V]^n}_{= \frac{M}{2} (2V)^n} \right]$$

$$= \frac{1}{2} (2V)^n$$

Stationarität:

$$E\{F(s(t_1))\} = E\{F(s(t_1+t_0))\}$$

$t_0$  beliebig

$$E\{F(s(t_1), s(t_2))\} = E\{F(s(t_1+t_0), s(t_2+t_0))\}$$

u.s.w.

Alle möglichen Schmitttelwerte sind invariant gegenüber einer relativen Verschiebung  $t_0$ .

$$E\{s(t)\} = E\{s(t_1)\} = 1V \quad ; \quad F(x) = x$$

$$E\{s^2(t)\} = E\{s^2(t_1)\} = 2V^2 \quad ; \quad F(x) = x^2$$

$\Rightarrow$  Signal ist stationär

$$E\{s(t) \cdot s(t_1)\} = E\{s^2(t)\} = 2V^2$$

$\forall t_1 \in \mathbb{R}$

b) Zeitmittelwert

$$\overline{k_s^n(t)} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T [k_s(t)]^n dt$$

$$= \begin{cases} 0V & \text{mit } W'_{\text{kerb}} \frac{1}{2} \\ (2V)^n & \text{mit } W'_{\text{kerb}} \frac{1}{2} \end{cases}$$

Zeitmittelwert abhängig von  $k$ !

Ergodizität: Zeitmittelwert

sind gleich Scharmittelwerten.

$$E\{F(s(t_1))\} = \overline{F(k_s(t))}$$

$t_1, k$ , beliebig  
usw. für alle  $F$  höherer Ordnung

①  $k_s^n(t)$  hängt von  $K$  ab!

②  $E\{s^n(t)\}$  ist weder  $\equiv 0$  noch  
 $\equiv (2V)^n$

$\Rightarrow$  Prozess nicht ergodisch

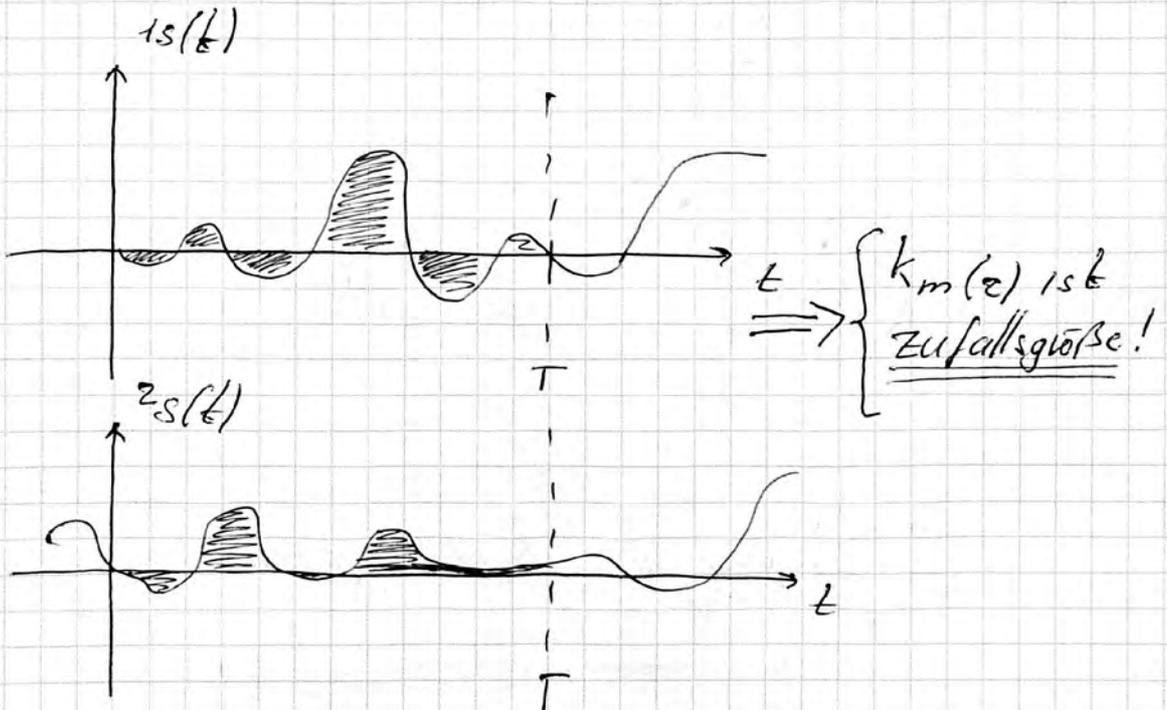
## Aufgabe 7.2

Tolken

a) Ergodisch: Aussagen über

- Zeitmittelwerte  $T \rightarrow \infty$
- Scharmittelwerte  $M \rightarrow \infty$

Über Kurzzeitmittelwert können wir nichts sagen!



$$b) \mathcal{E} \{ m(T) \} = \mathcal{E} \left\{ \frac{1}{T} \int_0^T s(t) dt \right\}$$

$$= \frac{1}{T} \int_0^T \underbrace{\mathcal{E} \{ s(t) \}}_{= m_s} dt = m_s \overset{\text{ergodisch}}{=} \overline{k_s(t)}$$

Vgl. Statistik

# Aufgabe 7.3

22.07.10  
Übung  
Verteilung

$s_i(t)$

Leistungssignale

$m_{s_i}$

$\sigma_{s_i}^2$

$$f(t) = \sum_{i=1}^N s_i(t)$$

Könnte ja nicht  
periodisch sein

$$L_f = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T \left[ \sum_{i=1}^N s_i(t) \right]^2 dt$$

$$\left( \sum_{i=1}^N s_i \right)^2 = \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N s_i s_j$$

$$= \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T s_i(t) s_j(t) dt$$

$$= \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \mu_{s_i s_j}^2(0)$$

gegeben

$$= \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \mu_{s_i s_j}^2(0) + \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N m_{s_i} m_{s_j}$$

$\mu_{s_i s_j}(0) = 0$   
für  $i \neq j$

$$= \sum_{i=1}^N \underbrace{\mu_{s_i s_i}^2(0)}_{\sigma_i^2} + \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N m_{s_i} m_{s_j}$$

$$= \sum_{i=1}^N \sigma_i^2 + \left( \sum_{i=1}^N m_{s_i} \right)^2 = L_f$$

1. A.  $\neq \sum_{i=1}^N L_{s_i} = \sum_{i=1}^N \left[ \sigma_i^2 + m_{s_i}^2 \right]$

Leistungen  
nicht einfach  
addierbar!

Merke!

Wenn die Signale orthogonal sind:

$$\Leftrightarrow \varphi_{s_i s_j}(\tau) = 0 \quad \text{für } i \neq j$$

$$L_f = \sum_{i=1}^N L_{s_i}$$

oder Energien  
einfach  
summierbar!

$$\mu_{sg}(\tau) = E \left\{ [s(t) - m_s] \cdot [g(t + \tau) - m_g] \right\} \quad (7.25)$$

### Aufgabe 7.4

Wiener-Lee-Beziehung

$$\varphi_{gg}(\tau) = \varphi_{ss}(\tau) * \varphi_{hh}^F(\tau)$$

$\updownarrow \mathcal{F}$

a)  $\phi_{gg}(f) = \phi_{ss}(f) \cdot |H(f)|^2$

Hier:

$$\varphi_{ss}(\tau) = N_0 \cdot \delta(\tau)$$

$$\phi_{ss}(f) = N_0 \quad (\text{weißes Rauschen})$$

Nicht  
Autokorr.  
Fkt  
↑  
FS

$$|H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + (2\pi fT)^2}}$$

mit  $T = RC$

$$\phi_{gg}(f) = \frac{N_0}{1 + (2\pi fT)^2}$$

$$L_g = \phi_{gg}(0) = \int_{-\infty}^{\infty} \phi_{gg}(f) df$$

$$= N_0 \cdot \frac{1}{(2\pi T)^2} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\left(\frac{1}{2\pi T}\right)^2 + f^2} df$$

$$\int \frac{1}{a^2 + x^2} dx = \frac{1}{a} \arctan\left(\frac{x}{a}\right)$$

L

$$= \frac{N_0}{(2\pi T)^2} \cdot 2\pi T \arctan(f \cdot 2\pi T) \Big|_{f=-\infty}^{\infty}$$

$$= N_0 \cdot \left[ \frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{2} \right] \cdot \frac{1}{2\pi T} = \frac{N_0}{2T}$$

$$\begin{aligned}
 b) \quad \varphi_{gg}(\tau) &= N_0 \cdot \delta(\tau) * \varphi_{hh}^E(\tau) \\
 &= N_0 \cdot \varphi_{hh}^E(\tau) \\
 (6.23) \quad &= N_0 \cdot \frac{1}{2T} \exp\left(-\frac{|\tau|}{T}\right)
 \end{aligned}$$

$$L_g = \varphi_{gg}(0) = \frac{N_0}{2T}$$

### Aufgabe 7.5

a)

genau anschauen

(wichtige Aufgabe)

$$\begin{aligned}
 \varphi_{gf}(\tau) &= \mathcal{E}\{g(t) \cdot f(t + \tau)\} = \mathcal{E}\{g(t) \cdot f(t + \tau)\} \\
 &= \mathcal{E}\{(h_1(t) * s(t)) (h_2(t) * s(t) * \delta(t + \tau))\} \\
 &= \mathcal{E}\{(h_1(t) * s(t)) (h_2(t) * s(t + \tau))\} \\
 &= \mathcal{E}\left\{ \int_{-\infty}^{\infty} h_1(m) s(t - m) dm \int_{-\infty}^{\infty} h_2(n) s(t + \tau - n) dn \right\}
 \end{aligned}$$

$m, n \in \mathbb{R}$

lineare Operatoren

$$\begin{aligned}
 &= \mathcal{E}\left\{ \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} h_1(m) h_2(n) \underbrace{s(t - m) s(t + \tau - n)}_{\substack{\oplus m \quad \oplus n \\ \text{Stationarität} \\ \text{von } S}} \right\} dm dn \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} h_1(m) h_2(n) \underbrace{\mathcal{E}\{s(t - m) s(t - n + \tau)\}}_{\substack{\oplus m \quad \oplus n \\ \text{Stationarität} \\ \text{von } S}} dm dn \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} h_1(m) h_2(n) \mathcal{E}\{s(t) \cdot s(t - n + m + \tau)\} dm dn \\
 &= \varphi_{ss}(\tau - n + m)
 \end{aligned}$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} h_1(m) h_2(n) \varphi_{ss}(\tau - n + m) dm dn$$

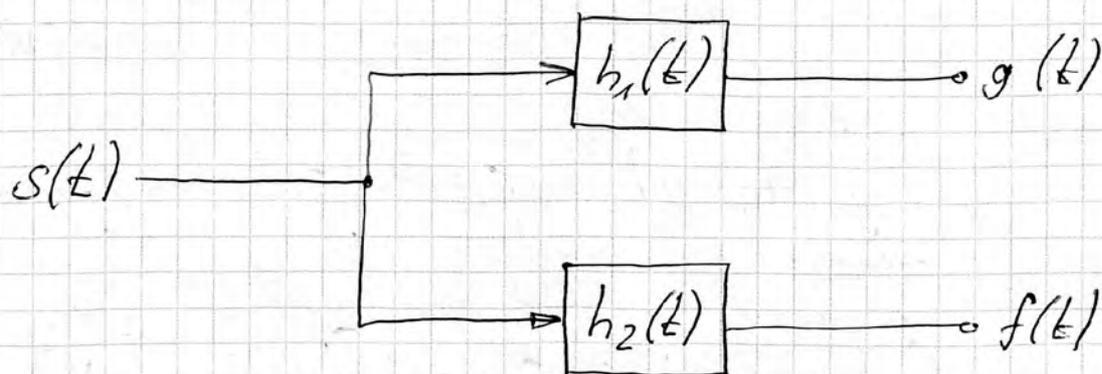
Subst.  $x = n - m$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} h_1(m) h_2(m+x) \varphi_{ss}(\tau - x) dm dx$$

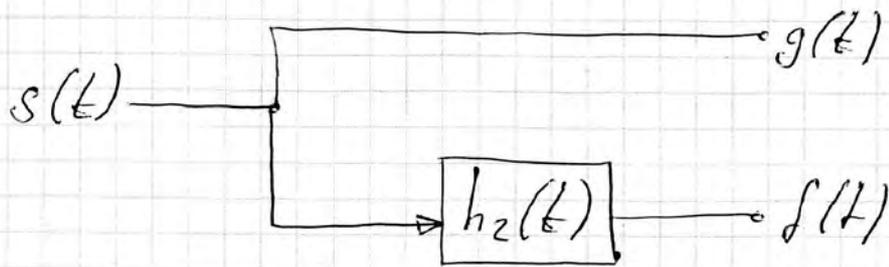
$$= \int_{-\infty}^{\infty} \varphi_{ss}(\tau - x) \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} h_1(m) h_2(m+x) dm}_{\varphi_{h_1 h_2}^E(x)} dx$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \varphi_{ss}(\tau - x) \varphi_{h_1 h_2}^E(x) dx$$

$$= \varphi_{ss}(\tau) * \varphi_{h_1 h_2}^E(\tau) = \varphi_{gf}(\tau)$$



① Sei:  $h_1(t) = \delta(t) \Rightarrow s(t) = g(t)$

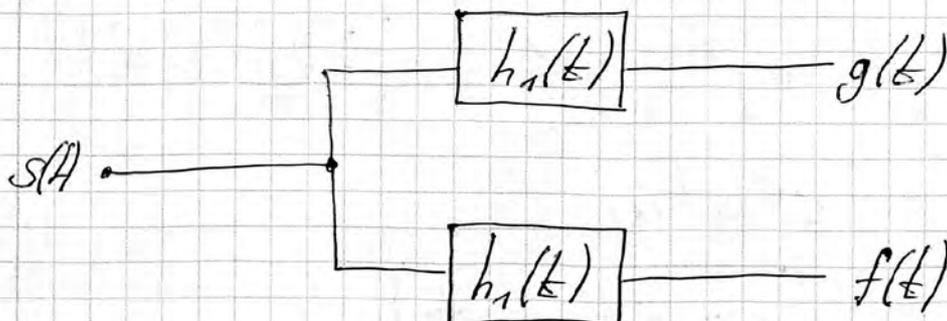


Einsetzen:

$$\begin{aligned} \varphi_{sf}(\tau) &= \varphi_{ss}(\tau) * \varphi_{\delta h_2}^E(\tau) \\ &= \varphi_{ss}(\tau) * \underbrace{\delta^*(-\tau)}_{=\delta(\tau)} * h_2(\tau) \\ &= \varphi_{ss}(\tau) * h_2(\tau) \end{aligned}$$

Kreuzkorrelation zwischen Eingang und Ausgang eines LTI-Systems

② Sei:  $h_1(t) = h_2(t)$



$$h_2(t) = h_1(t)$$

$$f(t) = g(t)$$

Einsetzen:

$$\varphi_{gg}(\tau) = \varphi_{ss}(\tau) * \varphi_{h_1 h_2}^E(\tau)$$

Wiener-Lee-Beziehung

(Spezialfall: Haltezeit im Skript K.7.2.2.)

$$b) \quad h_1(t) \perp h_2(t) \Leftrightarrow \varphi_{h_1 h_2}^E(0) = 0$$

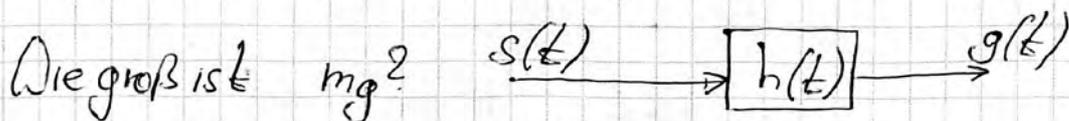
$$\boxed{\varphi_{ss}(\tau) = N_0 \cdot \delta(\tau)} \quad \underline{\text{Weißes Rauschen}} \quad \left. \begin{array}{l} \text{const.} \\ \text{Spektrum} \end{array} \right\}$$

$$\varphi_{gf}(\tau) = N_0 \cdot \varphi_{h_1 h_2}^E(\tau)$$

$$\Rightarrow \varphi_{gf}(0) = 0$$

$$c) \quad \mu_{gf}(\tau) = \varphi_{gf} - m_g m_f \stackrel{!}{=} 0 \quad \forall \tau$$

$$\Rightarrow \varphi_{gf}(\tau) = m_g m_f = \text{const}$$



$$\begin{aligned} m_g &= E \{ s(t) * h(t) \} \\ &= E \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) s(t-\tau) d\tau \right\} \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) \underbrace{E \{ s(t-\tau) \}}_{= m_s} d\tau \end{aligned}$$

$$= m_s \cdot \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) d\tau = m_s \cdot H(0)$$

Also:  $\varphi_{gf}(\tau) \stackrel{!}{=} m_g m_f = m_s^2 H_1(0) H_2(0)$

$$\varphi_{gf}(\tau) = \varphi_{ss}(\tau) * \varphi_{h_1 h_2}^E(\tau)$$

$$= \varphi_{ss}(\tau) * h_1^*(-\tau) * h_2(\tau) = \text{const.}$$



für beliebige  $\varphi_{ss}(\tau)$

$$\phi_{gf}(f) = \phi_{ss}(f) H_1^*(f) H_2(f)$$

$$= m_s^2 H_1(0) H_2(0) \delta(f) \quad \text{für beliebige } \phi_{ss}(f)$$

$$\Rightarrow H_1^*(f) H_2(f) = 0 \quad \text{für } f \neq 0$$

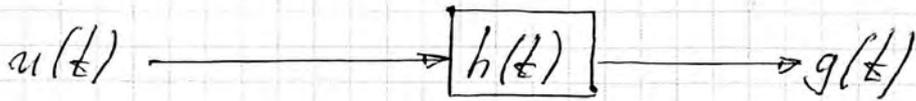
z.B.  $H_1(f)$  TP

$H_2(f)$  BP

Dann sind Ausgangssignale unkorreliert! ▼

(Schau bei Orthogonalität)

## Aufgabe 7.6



$u(t)$  weißes Rauschen mit Leistungsdichte  $N_0$

Spezialfall Nr. 1 (aus 7.5) :  $\varphi_{\text{aus}}(\tau) = \varphi_{\text{ss}}(\tau) * h(\tau) = \varphi_{\text{aus}}(\tau)$

$$\varphi_{\text{aus}}(\tau) = N_0 \cdot \delta(\tau) * h(\tau) = N_0 h(\tau)$$

↕  $\mathcal{F}$

$$\Phi_{\text{aus}}(f) = \Phi_{\text{in}}(f) |H(f)| = N_0 \cdot |H(f)|$$

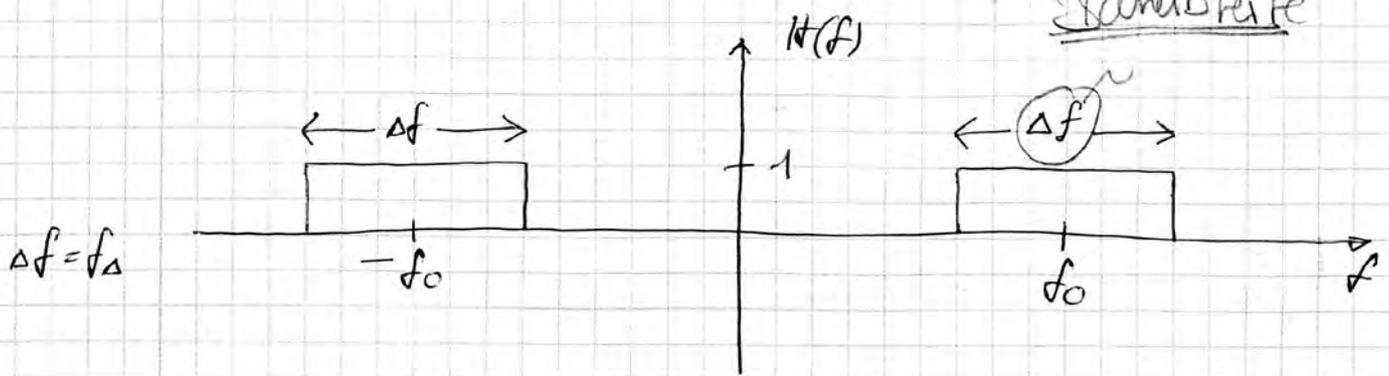
$$\Rightarrow h(\tau) = \frac{\varphi_{\text{aus}}(\tau)}{N_0}$$

Messung der Korrelation zwischen Eingang und Ausgang.

→ Impulsantwort

# Aufgabe 7.7

$h(\tau)$  ein idealer Bandpass



Spezialfall Nr. 2: Wiener - Lee - Beziehung (Aufg. 7.5)

$$\varphi_{gg}(\tau) \stackrel{F}{=} N_0 \cdot \varphi_{hh}^E(\tau)$$

da Amplitude = 1

$$\varphi_{gg}(f) = N_0 \cdot |H(f)|^2 = N_0 \cdot H(f)$$

$$= N_0 \cdot \text{rect}\left(\frac{f}{f_\Delta}\right) * [\delta(f-f_0) + \delta(f+f_0)]$$

$$= N_0 \left[ \text{rect}\left(\frac{f-f_0}{f_\Delta}\right) + \text{rect}\left(\frac{f+f_0}{f_\Delta}\right) \right]$$

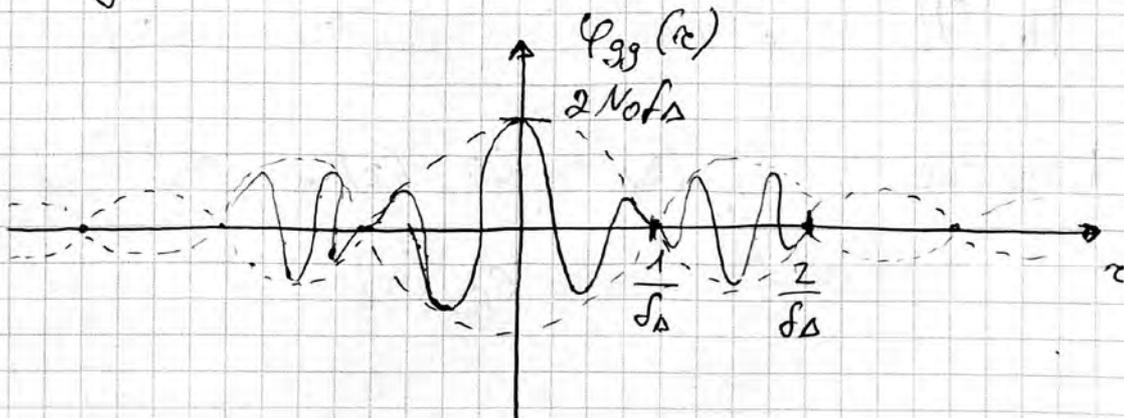
Leistungsdichte  
spektrum

$\mathcal{F}^{-1}$

Tabelle, Ähnlichkeitsatz

$$c) \varphi_{gg}(\tau) = N_0 \cdot f_\Delta \cdot \text{sinc}(\pi f_\Delta \tau) \cdot 2 \cdot \cos(2\pi f_0 \tau)$$

Reingedachte  
Spektrum



$$b) \quad m_g = m_s \int_{-\infty}^{\infty} h(t) dt = \underbrace{m_s}_{=0} \cdot \underbrace{H(0)}_{=0}$$

⇒ Weißes Rauschen: OHNE Mittelwert

falls  $s(t)$  Mittelwert hätte:

$$\varphi_{ss}(\tau) = N_0 \cdot \delta(\tau) + m_s^2$$

$$\varphi_{ss}(f) = N_0 + m_s^2 \cdot \delta(f) \quad \left. \vphantom{\varphi_{ss}(f)} \right\} \begin{array}{l} \text{Kein weißes} \\ \text{Rauschen mehr} \end{array}$$

L

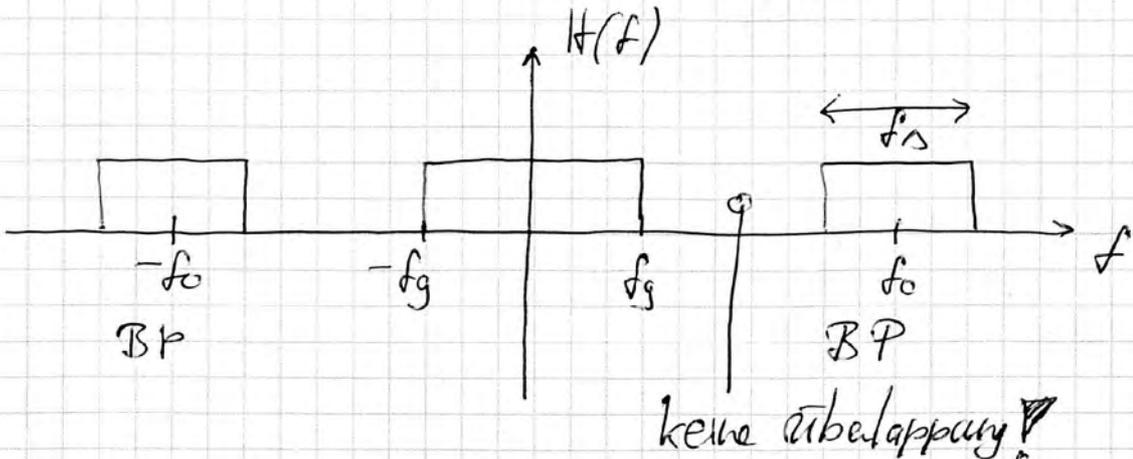
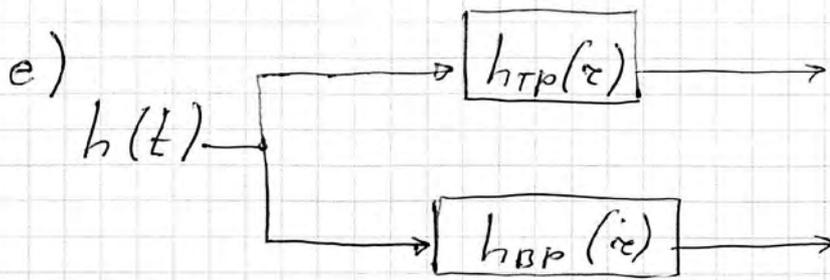
$$L_g = \varphi_{gg}(0) = 2 \cdot N_0 \cdot f_{\Delta}$$

$$\sigma_g^2 = L_g - m_g^2 = 2 N_0 f_{\Delta}$$

d) Spezialfall Nr. 1 :  $\varphi_{ng}(\tau) = \varphi_{nn}(\tau) * h(\tau)$   
(aus 7.5)

$$|H(f)|^2 = H(f) \Rightarrow \varphi_{hh}^E(\tau) = h(\tau)$$

Vergleiche:  $\varphi_{ng}(\tau) = \varphi_{nn}(\tau) * \varphi_{hh}^E(\tau)$   
 $= \varphi_{gg}(\tau)$



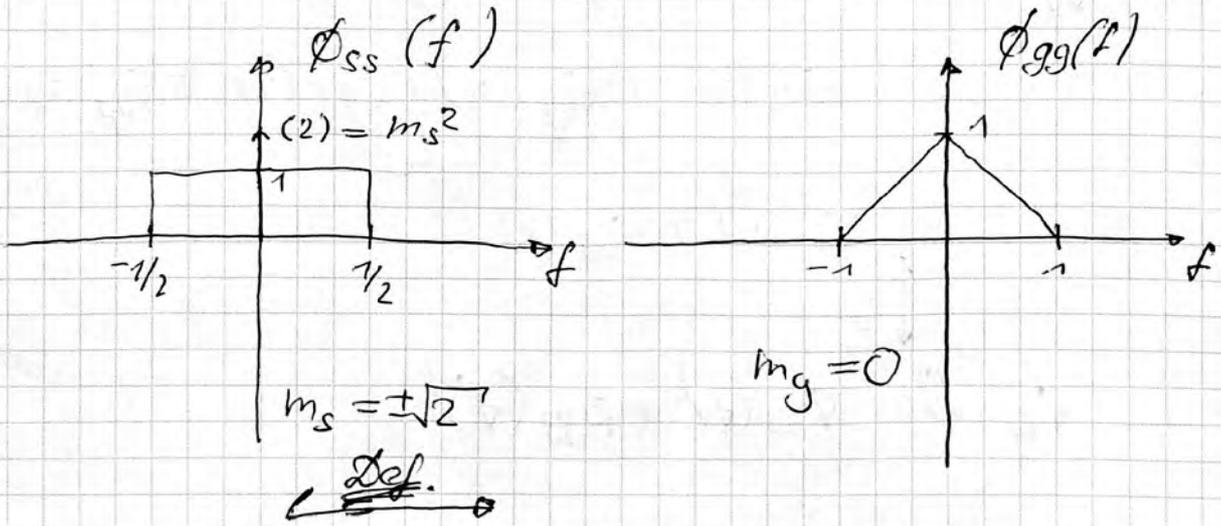
aus 7.5c)

$$\Rightarrow \varphi_{BP,TP}(z) = \underset{\uparrow = 0}{m_n^2} \cdot H_{BP}(0) H_{TP}(0)$$

$$= 0$$

Ausgänge von BP und TP sind unkorreliert

Aufgabe 7.8



$$a) m_s = \pm \sqrt{2}$$

$$m_g = 0$$

(kein  $\delta$ )

$$L = \int_{-\infty}^{\infty} \phi(f) df$$

$$L_s = 1 + 2 = 3$$

$\nearrow$   $\delta$   
 $\nwarrow$   $\delta$

$$L_g = 1$$

$$\sigma_s^2 = L_s - m_s^2 = 1 \quad ; \quad \sigma_g^2 = 1$$

$$b) f(t) = s(t) + g(t)$$

sind unkorreliert:  $\mu_{sg}(\tau) = 0$  (laut Aufgabe)

$$\Rightarrow \varphi_{sg}(\tau) = \mu_{sg}(\tau) + m_s m_g \stackrel{=0}{=} 0$$

$$\varphi_{ff}(\tau) = \mathcal{E} \{ f(t) f(t+\tau) \}$$

$$= \varphi_{ss}(\tau) + \underbrace{\varphi_{sg}(\tau) + \varphi_{gs}(\tau)}_{=0} + \varphi_{gg}(\tau)$$

$$= \varphi_{ss}(\tau) + \varphi_{gg}(\tau)$$

$\updownarrow$   $\mathcal{F}$

$$\phi_{ff}(f) = \phi_{ss}(f) + \phi_{gg}(f)$$

c)

$$E \{ p(t) \} = E \{ s(t) g(t) \} = \varphi_{sg}(0) = 0$$

Definition: Mittelwert

$$m_s^2 = \lim_{T \rightarrow \infty} \varphi_{ss}(0)$$

L

20.04.10

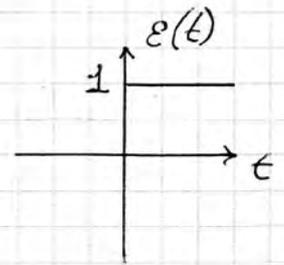
Kleingruppe

● ①

KGÜ ist unvollständig und teilweise fehlerhaft!

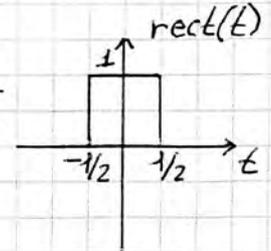
Sprungfunktion  $\varepsilon(t)$  [1.3]

$$\varepsilon(t) = \begin{cases} 0 & \text{für } t < 0 \\ 1 & \text{für } t \geq 0 \end{cases}$$



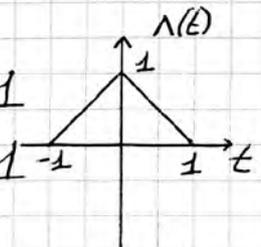
Rechteckimpuls  $\text{rect}(t)$  [1.4]

$$\text{rect} = \begin{cases} 1 & \text{für } |t| \leq \frac{1}{2} \\ 0 & \text{für } |t| > \frac{1}{2} \end{cases}$$



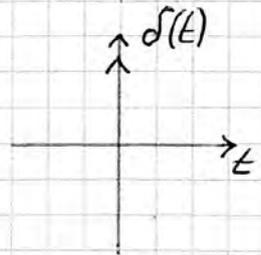
Dreieckimpuls  $\wedge(t)$  [1.5]

$$\wedge(t) = \begin{cases} 1 - |t| & \text{für } |t| \leq 1 \\ 0 & \text{für } |t| > 1 \end{cases}$$



Diracimpuls  $\delta(t)$

$$\delta(t) = \begin{cases} \infty & \text{für } t = 0 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$



① Spiegelung (1)

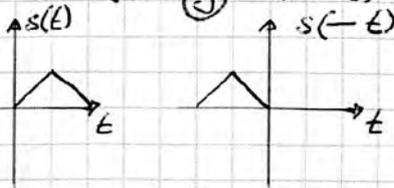
$s(-t) \hat{=}$  Spiegelung von  $s(t)$   
(an y-Achse)

Strecken

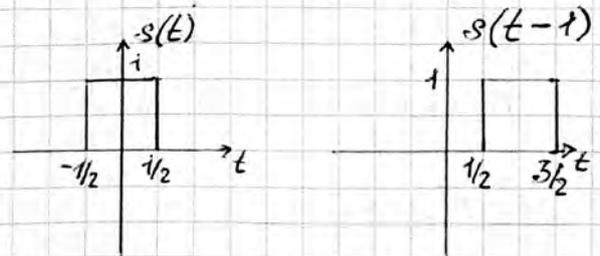
$T > 1$

Stauen

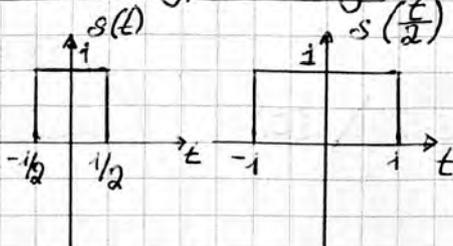
$T < 1$



③ Verschiebung (3)

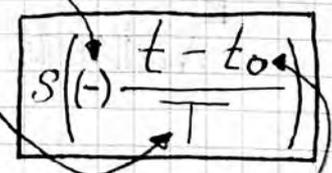


② Stauchung/Streckung (2)



Reihenfolge beachten!

- 1) S Spiegeln
- 2) S Strecken
- 3) V Verschieben



## Siebergenschaft des Dirac-Impuls

$$\delta(t) s(t) = \delta(t) \cdot s(0)$$

$$\delta(t-t_0) \varepsilon(t) = \delta(t-t_0) \varepsilon(t_0)$$

Transformatio

$$g(t) = \text{Tr}\{s(t)\}$$

### Zeitinvarianz

$$\text{Tr}\{s(t-t_0)\} = g(t-t_0)$$

### Linearität

$$\text{Tr}\left\{\sum_i a_i s_i(t)\right\} = \sum_i a_i g_i(t)$$

}  $\Rightarrow$  LTI-System

### Faltung

$$g(t) = s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) h(t-\tau) d\tau$$

### Rechenregeln

$$s(t) * \delta(t) = s(t)$$

$$s(t) * \delta(t-t_0) = s(t-t_0)$$

$$s(t) * \varepsilon(t) = \int_{-\infty}^t s(\tau) d\tau$$

$$s(t) * \delta'(t) = \frac{d}{dt} s(t)$$

$$h_\varepsilon(t) = h(t) * \varepsilon(t)$$

Siebergenschaft  
[Vgl.  $s(t)\delta(t) = s(0)\delta(t)$   
 $s(t)\delta(t-t_0) = s(t_0)\delta(t)$  ●]

### SI-Funktion

$$SI(x) = \frac{\sinh(x)}{x}$$

$$\begin{array}{c} SI(\pi f) \\ \updownarrow \neq \\ \text{rect}(t) \end{array}$$

Nullstellen bei  $r = k\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$  ●

## Aufgabe 1.1

Sei  $s(t) = 0$  für  $t < 3$ .

a)

$$s(1-t) \stackrel{!}{=} 0 \Leftrightarrow 1-t < 3 \Leftrightarrow \underline{\underline{t > -2}}$$

b)

$$\begin{aligned} s(1-t) + s(2-t) &\stackrel{!}{=} 0 \Leftrightarrow 1-t < 3 \wedge 2-t < 3 \\ &\Leftrightarrow t > -2 \wedge t > -1 \Leftrightarrow \underline{\underline{t > -1}} \end{aligned}$$

c)

$$\begin{aligned} s(1-t) \cdot s(2-t) &\stackrel{!}{=} 0 \Leftrightarrow s(1-t) = 0 \vee s(2-t) = 0 \\ &\Leftrightarrow t > -2 \vee t > -1 \Leftrightarrow \underline{\underline{t > -2}} \end{aligned}$$

d)

$$s(3t) \stackrel{!}{=} 0 \Leftrightarrow 3t < 3 \Leftrightarrow \underline{\underline{t < 1}} \text{ „Stauchung“}$$

e)

$$s\left(\frac{t}{3}\right) \stackrel{!}{=} 0 \Leftrightarrow \frac{t}{3} < 3 \Leftrightarrow \underline{\underline{t < 9}} \text{ „Streckung“}$$

## Aufgabe 1.2

a)

$$\begin{aligned} s_1(t) = -2 &\stackrel{!}{=} A e^{-at} \cos(\omega t + \phi) \\ &= 2 \cdot e^{-0t} \cos(0 \cdot t + \pi) = 2 \cos(\pi) \end{aligned}$$

b)

$$\begin{aligned} s_2(t) &= \sqrt{2} e^{j\frac{\pi}{4}} \cos(3t + 2\pi) = \\ \operatorname{Re}\{s_2(t)\} &= \sqrt{2} \cos(3t) \underbrace{\left(\cos\left(\frac{\pi}{4}\right)\right)}_{=\frac{1}{\sqrt{2}}} = \cos(3t) \\ &= 1 \cdot e^{-0t} \cos(3t + 0) \end{aligned}$$

Nützlich!

$$\left\{ \begin{array}{ll} \sinh(x \pm \pi) = -\sinh x & \sinh\left(x + \frac{\pi}{2}\right) = \cosh(x) \\ \cosh(x \pm \pi) = -\cosh x & \cosh\left(x - \frac{\pi}{2}\right) = \sinh(x) \end{array} \right.$$

$$c) s_3(t) = e^{-t} \sin(3t + \pi) = 1 \cdot e^{-1 \cdot t} \cos(3t + \frac{\pi}{2}) \\ = e^{-t} \cos(3t + \frac{\pi}{2})$$

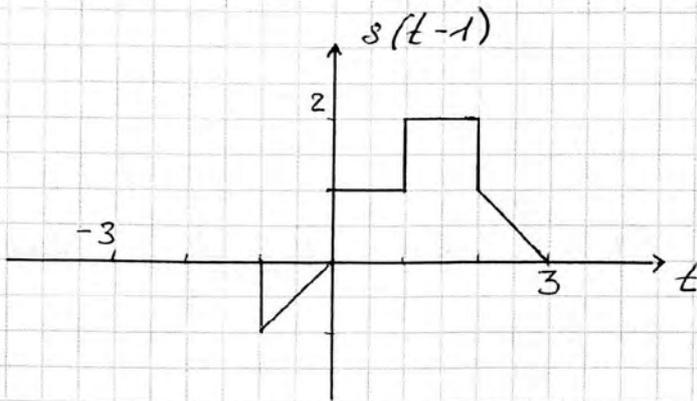
$$d) s_4(t) = j e^{(-2 + j100)t} = e^{j \frac{\pi}{2}} e^{-2t} e^{j100t} = e^{-2t + j(100t + \frac{\pi}{2})}$$

$$\text{Re}\{s_4(t)\} = \cos(100t + \frac{\pi}{2}) \cdot e^{-2t} = 1 \cdot e^{-2t} \cos(100t + \frac{\pi}{2})$$

### Aufgabe 1.3

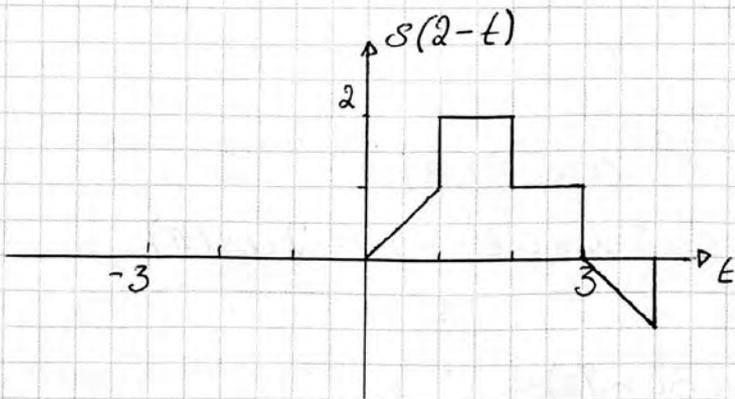
$$a) s(t-1) = s(\frac{t-1}{1})$$

Nur Verschiebung



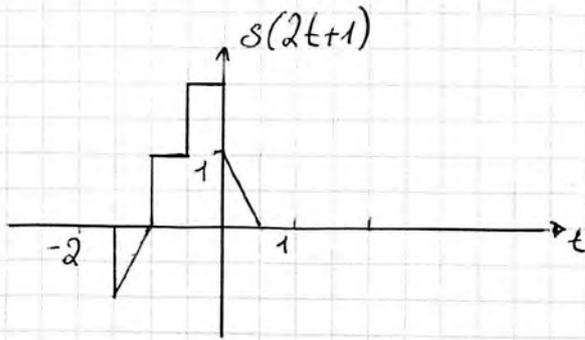
$$b) s(2-t) = s(-\frac{t-2}{1})$$

Spiegelung und Verschiebung



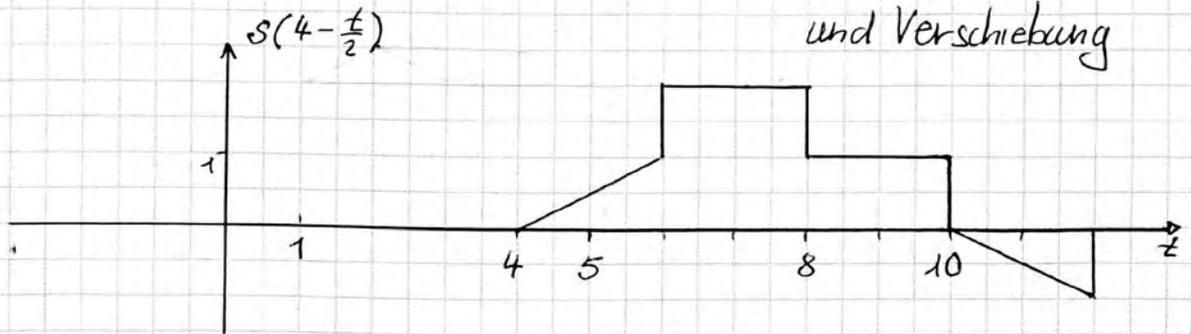
$$c) s(2t+1) = s\left(\frac{t+\frac{1}{2}}{\frac{1}{2}}\right)$$

Stauchung und Verschiebung

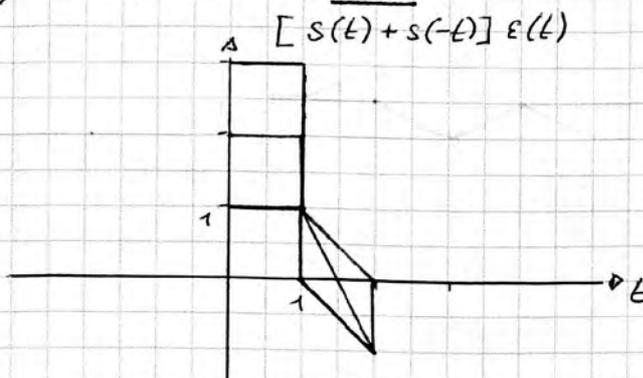


$$d) s\left(4 - \frac{t}{2}\right) = s\left(\frac{8-t}{2}\right) = s\left(-\frac{t-8}{2}\right)$$

Spiegelung, Streckung und Verschiebung

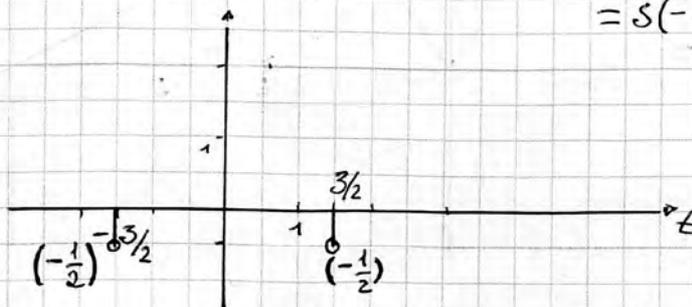


$$e) [s(t) + s(-t)] \underline{\underline{\varepsilon(t)}}$$



Vgl. mit Faltung!

$$f) s(t) \left[ \delta\left(t + \frac{3}{2}\right) - \delta\left(t - \frac{3}{2}\right) \right] = s(t) \delta\left(t + \frac{3}{2}\right) - s(t) \delta\left(t - \frac{3}{2}\right) \\ = s\left(-\frac{3}{2}\right) \delta\left(t + \frac{3}{2}\right) - s\left(\frac{3}{2}\right) \delta\left(t - \frac{3}{2}\right)$$



"herausfiltern"

# Aufgabe 1.4 (Hausaufgabe)

06.05.10

Kleingruppe

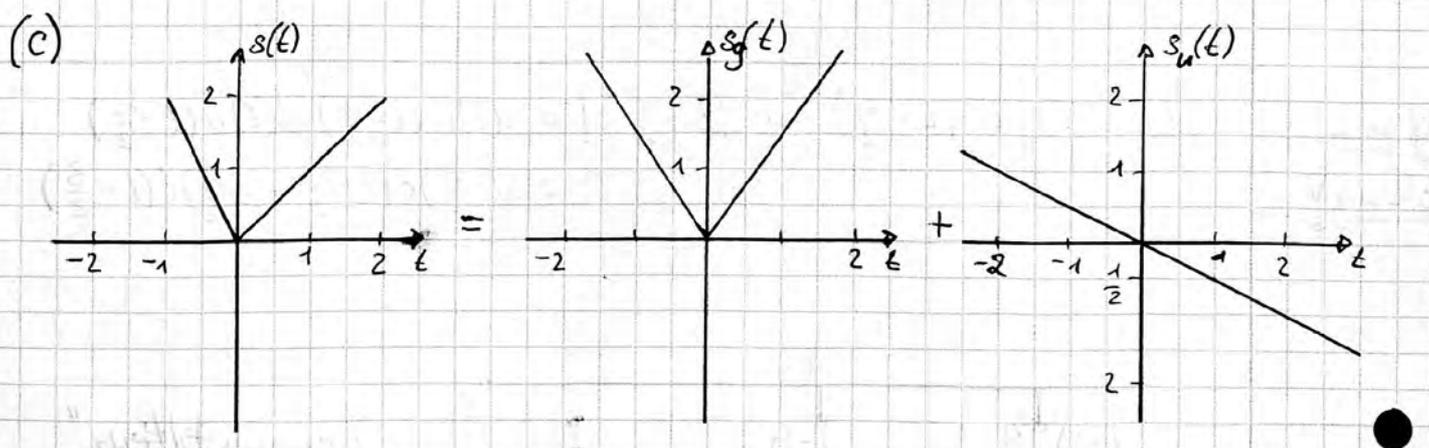
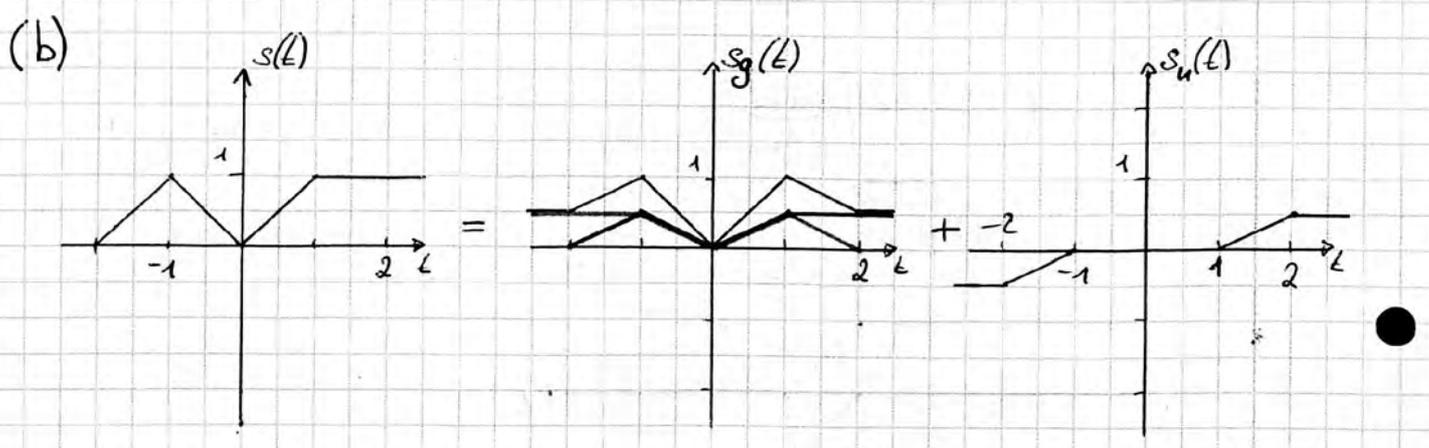
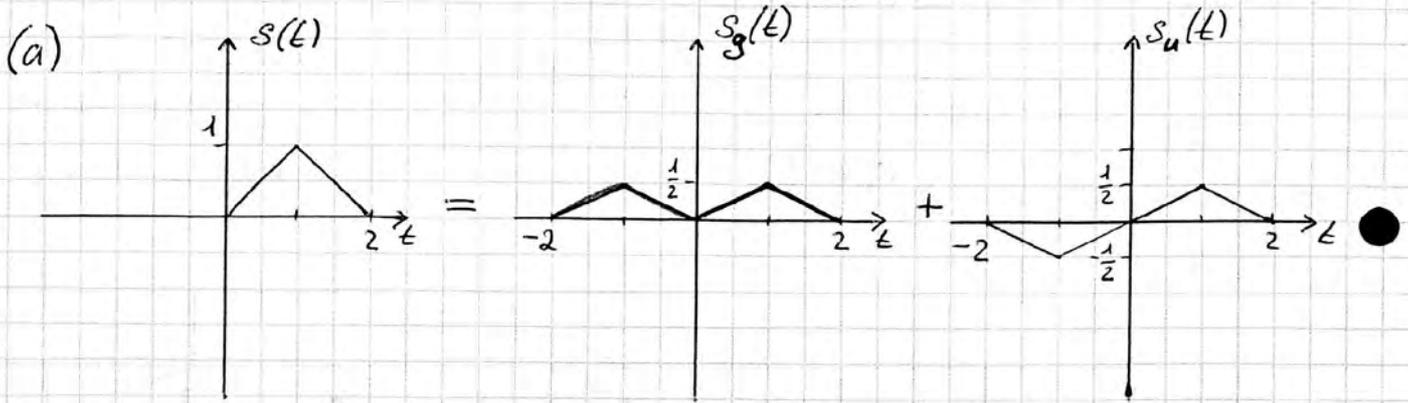
②

Jede Funktion eindeutig zerlegbar:

$$s(t) = s_g(t) + s_u(t)$$

◦ gerade Komponente  $s_g(t) = \frac{s(t) + s^*(-t)}{2} = s_g^*(-t)$

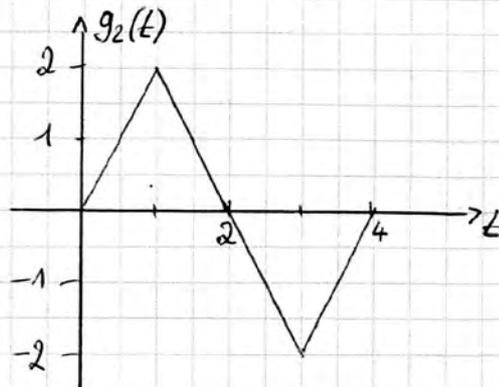
◦ ungerade Komponente  $s_u(t) = \frac{s(t) - s^*(-t)}{2} = -s_u^*(-t)$



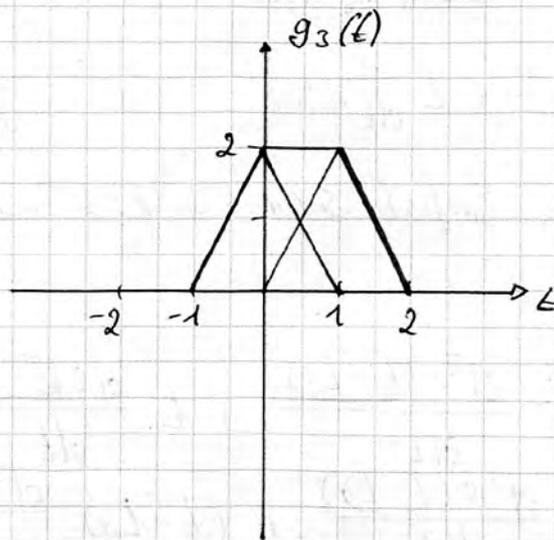
## Aufgabe 1.5 (Hausaufgabe)

Es gilt:  $g_1(t) = s_1(t) * h(t)$  LTI-System  
sodass

$$\begin{aligned} g_2(t) &= s_2(t) * h(t) & ; s_2(t) &= s_1(t) - s_1(t-2) \\ &= (s_1(t) - s_1(t-2)) * h(t) \\ &= s_1(t) * h(t) - s_1(t-2) * h(t) \stackrel{\text{LTI}}{=} g_1(t) - g_1(t-2) \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} g_3(t) &= s_3(t) * h(t) & ; s_3(t) &= s_1(t) + s_1(t+1) \\ &= (s_1(t) + s_1(t+1)) * h(t) \\ &= s_1(t) * h(t) + s_1(t+1) * h(t) \stackrel{\text{LTI}}{=} \underline{g_1(t)} + \underline{g_1(t+1)} \end{aligned}$$



„lineare  
Interpolation“

## Aufgabe 1.6

Es gilt,  $\delta(t) = \lim_{T_0 \rightarrow 0} \frac{1}{T_0} \text{rect}\left(\frac{t}{T_0}\right)$  (S. 11 Skript) ●

sodass

$$\begin{aligned}\delta(2t) &= \lim_{T_0 \rightarrow 0} \frac{1}{T_0} \text{rect}\left(\frac{2t}{T_0}\right) = \frac{1}{2} \lim_{T_0 \rightarrow 0} \frac{1}{\frac{T_0}{2}} \text{rect}\left(\frac{t}{\frac{T_0}{2}}\right) \\ &= \frac{1}{2} \lim_{2T \rightarrow 0} \frac{1}{T} \text{rect}\left(\frac{t}{T}\right) \quad \text{Subst. } T = \frac{T_0}{2} \\ &= \frac{1}{2} \delta(t)\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \delta(2t) = \frac{1}{2} \delta(t)$$

## Aufgabe 1.7

bzgl. Linearität:  $g(t) = t^2 \frac{d^2 s(t)}{dt^2} + t \frac{ds(t)}{dt} = \text{[gestrichelt]}$

$$\text{Tr}\left\{ \underbrace{\sum_i a_i s_i(t)}_{=s(t)} \right\} = t^2 \frac{d^2}{dt^2} \left( \sum_i a_i s_i(t) \right) + t \frac{d}{dt} \left( \sum_i a_i s_i(t) \right)$$

$$= \sum_i a_i t^2 \frac{d^2}{dt^2} s_i(t) + \sum_i t a_i \frac{d}{dt} s_i(t)$$

$$= \sum_i a_i \left[ t^2 \frac{d^2}{dt^2} s_i(t) + t \frac{d}{dt} s_i(t) \right] = \sum_i a_i g(t)$$

$\Rightarrow$  linear („Einfach Summe in Fkt "reinstecken"“)

bzgl. Zeitinvarianz

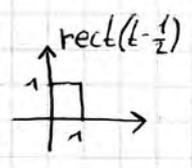
$$\begin{aligned}\text{Tr}\{s(t-t_0)\} &= t^2 \frac{d^2 s(t-t_0)}{dt^2} + t \frac{ds(t-t_0)}{dt} \\ g(t-t_0) &= (t-t_0)^2 \frac{d^2 s(t-t_0)}{dt^2} + (t-t_0) \frac{ds(t-t_0)}{dt}\end{aligned}$$

} Vgl.

$\text{Tr}\{s(t-t_0)\} \neq g(t-t_0) \Rightarrow$  nicht zeitinvariant!

# Aufgabe 1.8 (Zusatz)

$$g(t) = \underbrace{\text{rect}(t - \frac{1}{2}) * \text{rect}(t - \frac{1}{2})}_{=: f(t)} * [\delta(t+2) + 2\delta(t+1)]$$

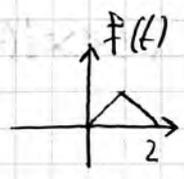


$$f(t) = \text{rect}(t - \frac{1}{2}) * \text{rect}(t - \frac{1}{2}) = \int_{-\infty}^{\infty} \text{rect}(\tau - \frac{1}{2}) \text{rect}(t - \tau - \frac{1}{2}) d\tau$$

$$= \int_0^1 \text{rect}(t - \tau - \frac{1}{2}) d\tau = 0 \text{ für } t < 0 \text{ und } t > 2$$

$$= \int_0^t 1 d\tau = t \text{ für } 0 \leq t \leq 1 \text{ (reinschieben)}$$

$$= \int_{t-1}^1 1 d\tau = 1 - t + 1 = 2 - t \text{ für } 1 < t \leq 2 \text{ (herauschieben)}$$

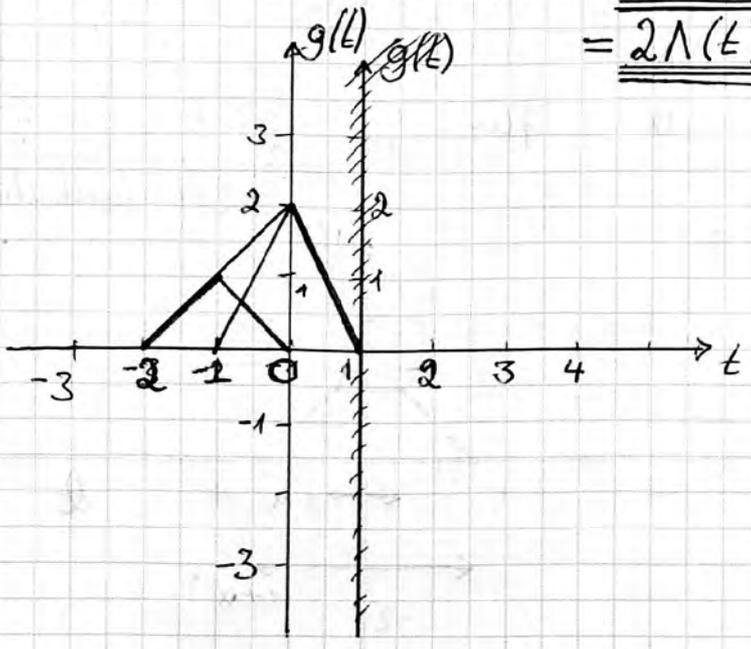


$$= \Lambda(t-1) \quad (\text{Schneller mit Formelsammlung: } f(t) = \text{rect}(t) * \text{rect}(t) * \delta(t-1) = \Lambda(t-1))$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow g(t) &= \Lambda(t-1) * [\delta(t+2) + 2\delta(t+1)] \\ &= \Lambda(t-1) * \delta(t+2) + \Lambda(t-1) * 2\delta(t+1) \\ &= \Lambda(t+1) + 2\Lambda(t+0) = \underline{\underline{2\Lambda(t) + \Lambda(t+1)}} \end{aligned}$$

Achtung bei  $\delta(t-t_0)$   
bei Faltung  
nur  $t$   
substituieren!

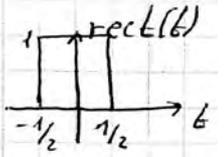
(Vgl. Multiplikation)



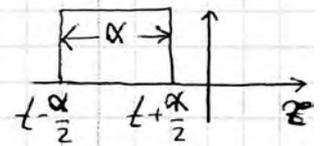
# Aufgabe 19 (Zusatz)

$$s(t) = \text{rect}(t) \quad ; \quad h(t) = s\left(\frac{t}{\alpha}\right) = \text{rect}\left(\frac{t}{\alpha}\right) \quad ; \quad \alpha \in (0, 1]$$

$$g(t) = s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \text{rect}(\tau) \text{rect}\left(\frac{t-\tau}{\alpha}\right) d\tau$$



$$= \int_{-1/2}^{1/2} \text{rect}\left(\frac{t-\tau}{\alpha}\right) d\tau = 0 \quad \text{für } t + \frac{\alpha}{2} < -\frac{1}{2}$$



$$t < -\frac{1}{2}(1+\alpha)$$

$$\text{und für } t - \frac{\alpha}{2} > \frac{1}{2}$$

$$t > \frac{1}{2}(1+\alpha)$$

(keine gemeinsame Fläche)

$$= \int_{-1/2}^{t+\frac{\alpha}{2}} 1 d\tau = t + \frac{\alpha}{2} + \frac{1}{2} = t + \frac{1}{2}(\alpha+1) \quad \text{für } t - \frac{\alpha}{2} < -\frac{1}{2} \wedge t > -\frac{1}{2}(1+\alpha)$$

(komplett drin)

(hinin)

(hineinschieben)

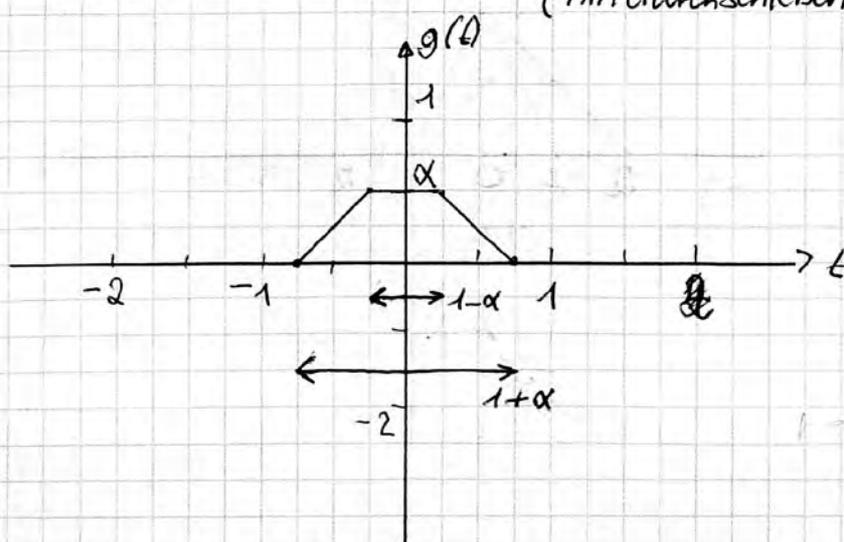
$$= \int_{t-\frac{\alpha}{2}}^{1/2} 1 d\tau = \frac{1}{2} - t + \frac{\alpha}{2} = \frac{1}{2}(1+\alpha) - t \quad \text{für } t - \frac{\alpha}{2} < \frac{1}{2} \wedge t > \frac{1}{2}(1-\alpha)$$

(heraus)

(herausschieben)

$$= \int_{t-\frac{\alpha}{2}}^{t+\frac{\alpha}{2}} 1 d\tau = \alpha \quad \text{für } \frac{\alpha}{2} - \frac{1}{2} < t < \frac{1}{2} - \frac{\alpha}{2}$$

(hindurchschieben, falls  $\alpha \neq 1$ )



$$\alpha = \frac{1}{2}$$

## Aufgabe 110

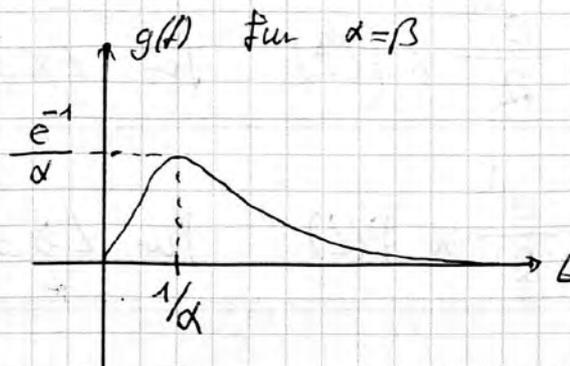
a) 1. Fall  $\alpha = \beta$

$$\begin{aligned}g(t) &= s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\alpha \tau} \varepsilon(\tau) e^{-\beta(t-\tau)} \varepsilon(t-\tau) d\tau \\&= \int_0^{\infty} e^{-\alpha \tau} e^{-\alpha t} e^{\alpha \tau} \varepsilon(t-\tau) d\tau = 0 \quad \text{für } t < 0 \\&= \int_0^t e^{-\alpha \tau} d\tau = e^{-\alpha t} t \quad \text{für } t \geq 0 \\&\Rightarrow \underline{\underline{g(t) = e^{-\alpha t} \cdot t \cdot \varepsilon(t)}}$$

2. Fall  $\alpha \neq \beta$

$$\begin{aligned}g(t) &= \int_0^{\infty} e^{-\alpha \tau} e^{-\beta t} e^{\beta \tau} \varepsilon(t-\tau) d\tau = 0 \quad \text{für } t < 0 \\&= e^{-\beta t} \int_0^t e^{-(\alpha-\beta)\tau} d\tau = e^{-\beta t} \left[ \frac{-1}{\alpha-\beta} e^{\tau(\beta-\alpha)} \right]_0^t \\&= -e^{-\beta t} \frac{1}{\alpha-\beta} (e^{t(\beta-\alpha)} - e^0) = \frac{e^{-\beta t} - e^{-\alpha t}}{\alpha-\beta} \quad \text{für } t \geq 0 \\&\Rightarrow \underline{\underline{g(t) = \varepsilon(t) \frac{e^{-\beta t} - e^{-\alpha t}}{\alpha-\beta}}}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\frac{dg}{dt} &= -\alpha e^{-t} t + e^{-t} = 0 \\&= e^{-t} (1 - \alpha t) = 0 \\&\Leftrightarrow t = \frac{1}{\alpha} \\y\left(\frac{1}{\alpha}\right) &= e^{-\frac{1}{\alpha}}\end{aligned}$$



b) (Zusatz)

$$g(t) = s(t) * h(t) = [\varepsilon(t) - 2\varepsilon(t-2) + \varepsilon(t-5)] * (e^{2t} \varepsilon(1-t))$$

$$= \varepsilon(t) * e^{2t} \varepsilon(1-t) - 2\varepsilon(t-2) * e^{2t} \varepsilon(1-t) + \varepsilon(t-5) * e^{2t} \varepsilon(1-t)$$

$$= \int_{-\infty}^t e^{2x} \varepsilon(1-x) dx - 2 \int_{-\infty}^{t-2} e^{2x} \varepsilon(1-x) dx + \int_{-\infty}^{t-5} e^{2x} \varepsilon(1-x) dx$$

$$= \frac{1}{2} [e^{2x}]_{-\infty}^t - 2 \frac{1}{2} [e^{2x}]_{-\infty}^{t-2} + \frac{1}{2} [e^{2x}]_{-\infty}^{t-5}$$

$$= \frac{e^{2t}}{2} - \frac{e^{2(t-2)}}{1} + \frac{e^{2(t-5)}}{2} = \frac{1}{2} (e^{2t} + e^{2t-10}) - e^{2(t-2)} \quad \text{für } t < 1$$

$$= \frac{1}{2} (e^2 + e^{-8}) - e^{-2} \quad \text{für } t \geq 1$$

Alternative Darstellung:

$$g(t) = s(t) * \tilde{h}(t) = (e^{2t} \varepsilon(1-t)) * \varepsilon(t) * \underbrace{[\delta(t) - 2\delta(t-2) + \delta(t-5)]}_{\equiv f(t) = f(t)}$$

$$= \int_{-\infty}^t e^{2x} \varepsilon(1-x) dx * f(t)$$

$$= \frac{e^{2t}}{2} * f(t) \quad \text{für } t < 1$$

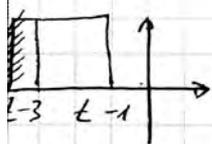
$$= \frac{e^2}{2} * f(t) \quad \text{für } t \geq 1$$

nicht vergessen

$$h(t) = 2 \text{rect}\left(\frac{t-2}{2}\right)$$

c) (a)

$$g(t) = s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) \cdot h(t-\tau) d\tau$$



$$= \int_{t-1}^2 \sin(\pi\tau) 2 \text{rect}\left(\frac{\tau-2}{2}\right) d\tau = 0 \quad \text{für } t < 1 \text{ und } t > 5$$

$$= \int_0^{t-1} 2 \sin(\pi\tau) d\tau = 2 \left[ -\frac{1}{\pi} \cos(\pi\tau) \right]_0^{t-1}$$

$$= -\frac{2}{\pi} (\cos(\pi t - \pi) - 1) = \frac{2}{\pi} (1 + \cos(\pi t)) \quad \text{für } 1 \leq t \leq 3$$

$$= \int_{t-3}^2 2 \sin(\pi\tau) d\tau = \frac{2}{\pi} [-\cos(\pi\tau)]_{t-3}^2$$

$$= \frac{2}{\pi} (-\underbrace{\cos(2\pi)}_{=1} + \underbrace{\cos(t\pi - 3\pi)}_{=-\cos(t\pi)}) = -\frac{2}{\pi} (1 + \cos(\pi t)) \quad \text{für } 3 \leq t \leq 5$$

$$s(t) = at + b$$

(b)

$$h(t) = -\frac{1}{3} \delta(t-2) + \frac{4}{3} \text{rect}\left(t - \frac{1}{2}\right)$$

$$g(t) = s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} (a\tau + b) \left[ -\frac{1}{3} \delta(t-\tau-2) + \frac{4}{3} \text{rect}\left(\tau - \frac{1}{2}\right) \right] d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} (a\tau + b) \left( -\frac{1}{3} \delta(t-\tau-2) \right) d\tau + \frac{4}{3} \int_{-\infty}^{\infty} (a\tau + b) \text{rect}\left(\tau - \frac{1}{2}\right) d\tau$$

$$= -\frac{1}{3} \cdot (a(t-2)) + \frac{4}{3} \int_{-\infty}^{\infty} at + b - a\tau d\tau + \left(-\frac{b}{3}\right)$$

$$= -\frac{at - 2a - b}{3} + \frac{4}{3} \left[ (at + b)\tau - \frac{a\tau^2}{2} \right]_0^1 = -\frac{at}{3} + \frac{2a}{3} + \frac{4}{3} \left( at + b - \frac{a}{2} \right)$$

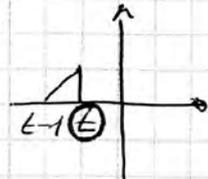
$$= -\frac{at}{3} + \frac{2a}{3} + \frac{4at}{3} + \frac{4b - 1b}{3} - \frac{2a}{3} = \underline{\underline{at + b = s(t)}}$$

$$h(t) = 1-t \\ t \in [0, 1]$$

$$(c) \quad s(t) = [\text{rect}(t) - \text{rect}(t-1)] * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-2n)$$

$$g(t) = \underbrace{h(t) * [\text{rect}(t) - \text{rect}(t-1)]}_{\equiv g_{\text{neu}}(t)} * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-2n) \\ = \underbrace{h(t) * \text{rect}(t)}_{\equiv g_{\text{neu}}(t)} * [\delta(t) - \delta(t-1)] \equiv f(t)$$

$$g_{\text{neu}}(t) = h(t) * \text{rect}(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t-\tau) \text{rect}(\tau) d\tau$$



$$= \int_{-1/2}^{1/2} h(t-\tau) d\tau = 0 \quad \text{für } t < -\frac{1}{2} \quad \text{und} \quad t > \frac{3}{2}$$

$$= \int_{-1/2}^t (1-t+\tau) d\tau = \left[ (1-t)\tau + \frac{\tau^2}{2} \right]_{-1/2}^t = (1-t)t + \frac{t^2}{2} + \frac{1}{2}(1-t) - \frac{1}{8}$$

$$= t - t^2 + \frac{t^2}{2} + \frac{1}{2} - \frac{t}{2} - \frac{1}{8} = \underline{\underline{\frac{3}{8} + \frac{t}{2} - \frac{t^2}{2} \quad \text{für } -\frac{1}{2} \leq t \leq \frac{1}{2}}}$$

$$= \int_{t-1/2}^{1/2} (1-t+\tau) d\tau = \left[ (1-t)\tau + \frac{\tau^2}{2} \right]_{t-1/2}^{1/2} = \frac{1-t}{2} + \frac{1}{8} - (1-t)(t-1) - \frac{(t-1)^2}{2}$$

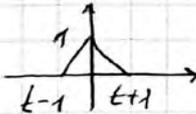
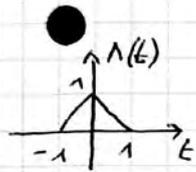
$$= \frac{1}{2} - \frac{t}{2} + \frac{1}{8} + (t-1)^2 - \frac{(t-1)^2}{2} = \frac{1}{2} - \frac{t}{2} + \frac{1}{8} + \frac{t^2 - 2t + 1}{2}$$

$$= 1 + \frac{1}{8} - \frac{3t}{2} + \frac{t^2}{2} = \underline{\underline{\frac{9}{8} - \frac{3t}{2} + \frac{t^2}{2} \quad \text{für } \frac{1}{2} \leq t \leq \frac{3}{2}}}$$

08.05.10

Aufgabe 1.11 (Zusatz)

$$h(t) = \Lambda(t) \quad ; \quad s(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)$$



$$\begin{aligned} \text{a) } g(t) &= s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \Lambda(t-\tau) \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\tau-nT) d\tau \\ &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \Lambda(t-\tau) \delta(\tau-nT) d\tau = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \Lambda(t-nT) \delta(\tau-nT) d\tau \end{aligned}$$

$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \Lambda(t-nT) \int_{-\infty}^{\infty} \delta(\tau-nT) d\tau = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \Lambda(t-nT) =$$

Vgl:

$$\begin{aligned} \Lambda(t) * \delta(t-t_0) \\ = \Lambda(t-t_0) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Lambda(t) \cdot \delta(t-t_0) \\ = \Lambda(t_0) \delta(t-t_0) \end{aligned}$$

$$\text{a) für } T=4: g(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \Lambda(t-4n) = 1$$

$$\text{b) für } T=2: g(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \Lambda(t-2n) = 1$$

$$\text{c) für } T=\frac{3}{2}: g(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \Lambda(t-\frac{3n}{2}) = 1$$

$$\text{d) für } T=1: g(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \Lambda(t-n) = 1$$

für  $T=\frac{1}{2}$  ergibt sich ein konstantes  $g(t)=2$ ,  
denn

$$g(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \Lambda(t-\frac{n}{2}) = \frac{1}{2} + 1 + \frac{1}{2} = 2$$

# Aufgabe 1.12 (Hausaufgabe)

$$\begin{aligned}
 \text{a) } g(t) &= \int_{-\infty}^t e^{-(t-\tau)} s(\tau-2) d\tau \stackrel{!}{=} \int_{-\infty}^{\infty} h(t-\tau) s(\tau) d\tau \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-(t-\tau)} s(\tau-2) \varepsilon(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{e^{-(t-y-2)} \varepsilon(t-y-2)}_{=h(t-y)} s(y) dy
 \end{aligned}$$

Subst:  $\tau-2=y \Leftrightarrow \tau=y+2$

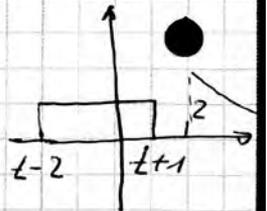
$$\begin{aligned}
 \Rightarrow h(x) &= e^{-(x-2)} \varepsilon(x-2) \quad \Rightarrow \underline{\underline{h(t) = e^{-(t-2)} \varepsilon(t-2)}} \\
 \text{Subst } t-y=x & \qquad \qquad \qquad \text{Subst } x=t
 \end{aligned}$$

Alternativ:

$$\begin{aligned}
 g(t) &= \int_{-\infty}^t e^{-(t-\tau)} s(\tau-2) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau-2) e^{-(t-\tau)} \varepsilon(t-\tau) d\tau \\
 &= s(t-2) * (e^{-t} \varepsilon(t)) = s(t) * \delta(t-2) * (e^{-t} \varepsilon(t)) \\
 &= s(t) * (e^{-(t-2)} \varepsilon(t-2)) \\
 \Rightarrow \underline{\underline{h(t) = e^{-(t-2)} \varepsilon(t-2)}}
 \end{aligned}$$

$$\text{b) } s(t) = \varepsilon(t+1) - \varepsilon(t-2)$$

$$g(t) = s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-(\tau-2)} \varepsilon(\tau-2) s(t-\tau) d\tau$$



$$= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-(\tau-2)} s(t-\tau) d\tau = \underline{\underline{0}} \quad \text{für } t < 1 \quad \text{and } t$$

$$= \int_{2}^{t+1} e^{-(\tau-2)} d\tau = \left[ -e^{-(\tau-2)} \right]_2^{t+1} = \underline{\underline{1 - e^{-t+1}}} \quad \text{für } 1 \leq t \leq 4$$

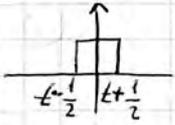
(hineinschieben)

$$= \int_{t-2}^{t+1} e^{2-\tau} d\tau = \left[ -e^{2-\tau} \right]_{t-2}^{t+1} = -e^{1-t} + e^{4-t} = \underline{\underline{e^{4-t} - e^{1-t}}} \quad \text{für } t > 4$$

(hindurchschieben)

### Aufgabe 1.13

$$2\pi f = \omega$$



$$\begin{aligned}
 g(t) &= s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{j\omega\tau} \text{rect}(t-\tau) d\tau \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} \text{rect}(\tau) e^{j\omega(t-\tau)} d\tau = \int_{-1/2}^{1/2} e^{j\omega t - j\omega\tau} d\tau \\
 &= e^{j\omega t} \left[ e^{-j\omega\tau} \left( \frac{-1}{j\omega} \right) \right]_{-1/2}^{1/2} = e^{j\omega t} \frac{1}{j\omega} \left( e^{j\frac{\omega}{2}} - e^{-j\frac{\omega}{2}} \right) \\
 &= \frac{e^{j\omega t}}{\omega} \cdot \frac{1}{2j} \left( e^{j\frac{\omega}{2}} - e^{-j\frac{\omega}{2}} \right) = \frac{2}{\omega} e^{j\omega t} \sin\left(\frac{\omega}{2}\right) \\
 &= e^{j\omega t} \frac{\sin\left(\frac{\omega}{2}\right)}{\frac{\omega}{2}} = e^{j\omega t} \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2}\right) \stackrel{!}{=} 0
 \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{\omega = \omega_0 = 2\pi k \quad ; \quad k \in \mathbb{Z} \setminus \{0\} \Rightarrow k \neq 0}}$$

### Aufgabe 1.14 (Zusatz)

$$s(t) = 0 \quad \text{für } |t| > T_1$$

$$h(t) = 0 \quad \text{für } |t| > T_2$$

$$g(t) = s(t) * h(t) = 0 \quad \text{für } \underline{\underline{|t| > T_3 = T_1 + T_2}}$$

$$\Rightarrow T_3 = \begin{cases} T_1 & \text{für } T_1 > T_2 \\ T_2 & \text{für } T_2 > T_1 \\ T_1 + T_2 & \text{für } T_1 = T_2 \end{cases}$$

Vgl. neue  
Bandbegrenzung  
bei  
Multiplikation  
von Signalen!

### Aufgabe 1.15

$$\begin{aligned}
 \text{a) } g(t) &= s(t) * h(t) = s(t) * h(t) * \underbrace{\delta'(t) * \varepsilon(t)}_{= \delta(t)} \\
 &= s'(t) * h\varepsilon(t)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{b) } g(t) &= s'(t) * h(t) = \delta'(t) * s(t) * h(t) \\
 &= s(t) * h(t) * \delta'(t) = s(t) * h'(t)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{c) } g(t) &= \left[ \int_{-\infty}^t s(\tau) d\tau \right] * h'(t) = \varepsilon(t) * s(t) * h(t) * \delta'(t) \\
 &= \int_{-\infty}^t [s'(\tau) * h(t)] d\tau = s'(t) * \int_{-\infty}^t h(\tau) d\tau
 \end{aligned}$$

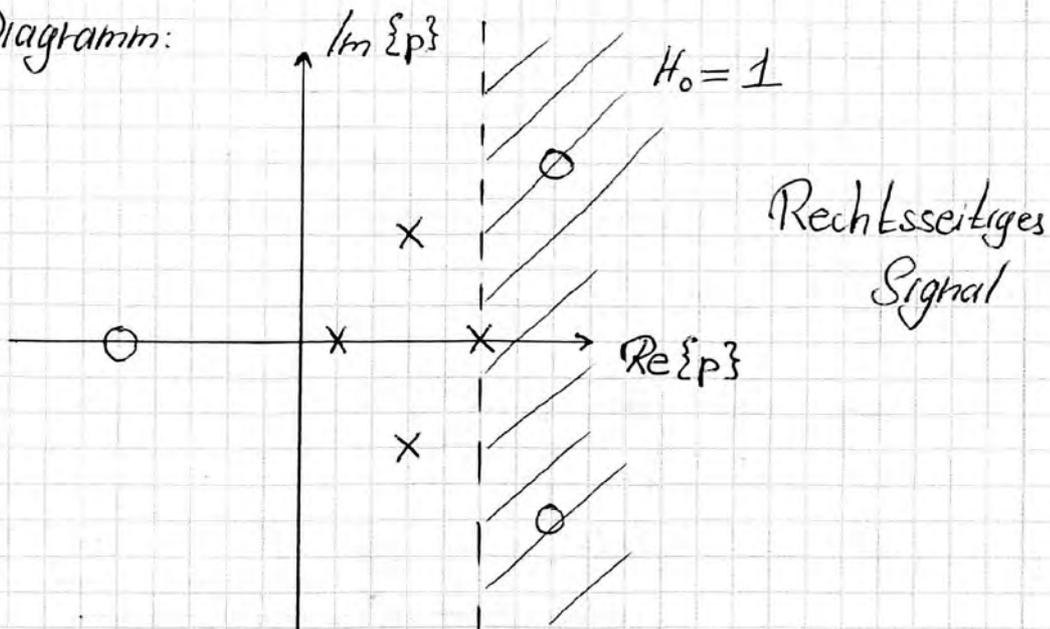
Laplace-Transformation  $\mathcal{L}\{\}$ 

$$S(p) = \mathcal{L}\{s(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-pt} dt$$

rechtsseitiges Signal:  $s(t) = \frac{\varepsilon(t)}{1+t}$

linksseitiges Signal:  $s(t) = e^t \cdot \varepsilon(-t)$

n-p-Diagramm:

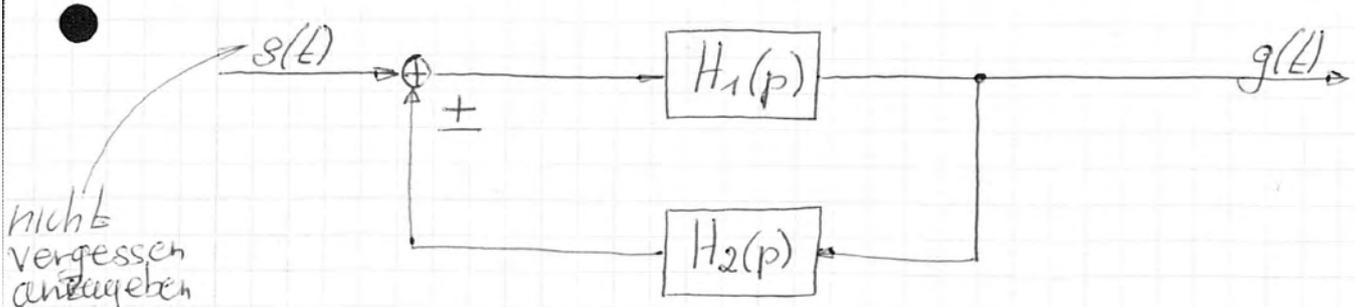


System stabil  $\Leftrightarrow$  Im-Achse liegt im Konvergenzbereich

Bei zeitlich ~~begrenzt~~ <sup>begrenzt</sup> Signalen  $s(t)$  ist der Konvergenzbereich die komplette p-Ebene (z.B.  $s(t) = \text{rect}(t - \frac{1}{2})$ )

} Merke!

# Übertragungsfunktion $H(p)$



$[S(p), G(p)]$

$$H(p) = \frac{G(p)}{S(p)} = \frac{H_1(p)}{1 \mp H_1(p)H_2(p)}$$

## Aufgabe 2.1 (Hausaufgabe)

$$s(t) = e^{-5t} \varepsilon(t) + e^{-\beta t} \varepsilon(t)$$

$\updownarrow$   
L

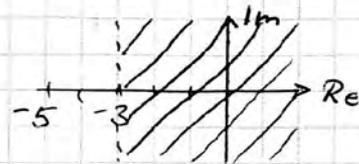
$$S(p) = \frac{1}{p+5} + \frac{1}{\beta+p}$$

} Tabelle! 

$\Rightarrow$  Polstellen bei  $p_1 = -5$  ;  $p_2 = -\beta$

$$\Rightarrow \underline{\underline{\operatorname{Re}\{\beta\} > 3}}$$

$$\underline{\underline{\operatorname{Im}\{\beta\} \in \mathbb{R}}}$$

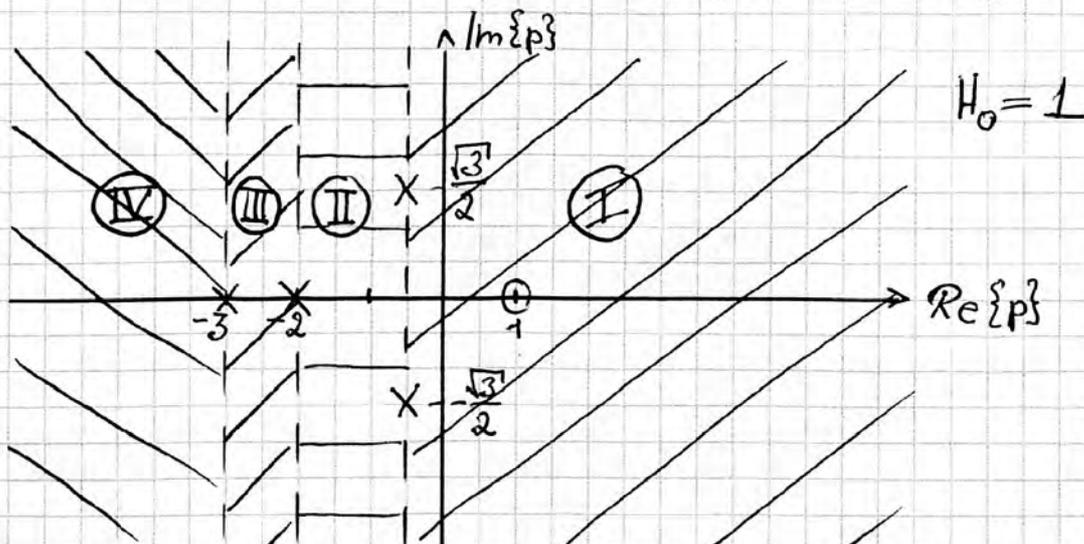


## Aufgabe 2.2

$$S(p) = \frac{p-1}{(p+2)(p+3)(p^2+p+1)}$$

Nullstellen:  $p_N = 1$

Polstellen:  $p_{P_1} = -2$  ;  $p_{P_2} = -3$  ;  $p_{P_3} = -\frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2}$   
 $p_{P_4} = -\frac{1}{2} - j\frac{\sqrt{3}}{2}$



- Ⓘ 1)  $\operatorname{Re}\{p\} > -\frac{1}{2}$  (rechtsseitige Polstellen)
- Ⓙ 2)  $-2 < \operatorname{Re}\{p\} < -\frac{1}{2}$  (zweiseitig)
- Ⓚ 3)  $-3 < \operatorname{Re}\{p\} < -2$  (zweiseitig)
- Ⓛ 4)  $\operatorname{Re}\{p\} < -3$  (linksseitige Polstellen)

(5) Es könnte auch gar kein Konvergenzbereich zustande kommen bei entsprechender Wahl der Polstellen (z.B.  $p_{p1}, p_{p2}$  linksseitig und  $p_{p3}, p_{p4}$  rechtsseitig)

### Aufgabe 2.3 (Hausaufgabe)

$$H(p) = \frac{2(p+2)}{p^2+7p+12} = \frac{2(p+2)}{(p+3)(p+4)} \quad ; \operatorname{Re}\{p\} > -3$$

$$= 2 \left[ \frac{A}{p+3} + \frac{B}{p+4} \right] = \frac{4}{p+4} - \frac{2}{p+3}$$

Zuhaltemethode  $\left\{ \begin{array}{l} A = \frac{-3+2}{-3+4} = -1 \\ B = \frac{-4+2}{-4+3} = 2 \end{array} \right. \mathcal{L}^{-1}$

$$\underline{\underline{h(t) = [4e^{-4t} - 2e^{-3t}] \varepsilon(t)}}$$

RC-Tiefpass:  $H(p) = \frac{1}{1+pRC}$

$\Rightarrow$  Durch geeignete Zusammenschaltung von RC-Tiefpässen und Verstärkern Realisierung möglich

## Aufgabe 2.4

$$-1 < \operatorname{Re}\{p\} < 1$$

$$g(t) = s(t) + \alpha s(-t) = \beta e^{-t} \varepsilon(t) + \alpha \beta e^t \varepsilon(-t)$$

$\downarrow \mathcal{L}$

$$G(p) = \frac{\beta}{p+1} - \frac{\alpha\beta}{p-1} = \frac{\beta(p-1) - \alpha\beta(p+1)}{p^2-1}$$
$$= \frac{p(\beta - \alpha\beta) - (\beta + \alpha\beta)}{p^2-1}$$

zweiseitig!

$$\Rightarrow \begin{cases} 1 = \beta(1-\alpha) \\ 0 = \beta(1+\alpha) \end{cases} \Rightarrow \beta = \frac{1}{1-\alpha} \Rightarrow \underline{\underline{\alpha = -1}}$$
$$\underline{\underline{\beta = \frac{1}{2}}}$$

## Aufgabe 2.5

## Aufgabe 2.6

$$H_1(p) = \frac{\frac{2}{p}}{1 - \frac{2}{p} \cdot (-4)} = \frac{2}{p+8}$$

Falls keine Angabe  
am Knoten  $[\pm]$

$$H_2(p) = \frac{\frac{1}{p}}{1 - \frac{1}{p} \cdot (-2)} = \frac{1}{p+2}$$

dann positive  
Summation (+)!

$$\begin{aligned} \Rightarrow H(p) &= H_1(p) + H_2(p) = \frac{2}{p+8} + \frac{1}{p+2} = \frac{2p+4+p+8}{p^2+10p+16} \\ &= \frac{3p+12}{p^2+10p+16} = \frac{G(p)}{S(p)} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow S(p)[3p+12] = [p^2+10p+16] \cdot G(p)$$

$\updownarrow \mathcal{L}^{-1}$

$$3 \frac{ds(t)}{dt} + 12s(t) = \frac{d^2g(t)}{dt^2} + 10 \frac{dg(t)}{dt} + 16g(t)$$

## Aufgabe 2.7 (Zusatz / Hausaufgabe)

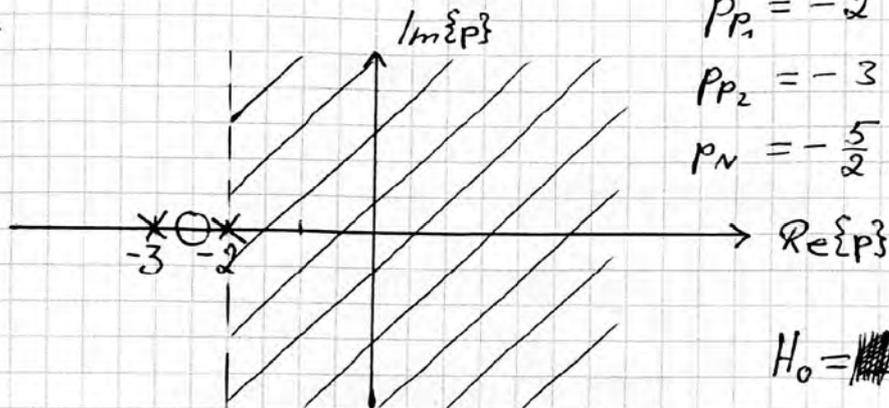
a)  $s(t) = e^{-2t} \varepsilon(t) + e^{-3t} \varepsilon(t) \Rightarrow$  Rechtsseitig

$\updownarrow \mathcal{L}$

$$S(p) = \frac{1}{p+2} + \frac{1}{p+3}$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{\operatorname{Re}\{p\} > -2}}$$

$$= \frac{2p+5}{(p+2)(p+3)}$$



$$p_{p_1} = -2$$

$$p_{p_2} = -3$$

$$p_z = -\frac{5}{2}$$

$$H_0 = 2$$

$$b) s(t) = e^{-4t} \varepsilon(t) + e^{-5t} \sin(5t) \varepsilon(t) \Rightarrow \text{Rechtsseitig}$$

$\updownarrow \mathcal{L}$

$$S(p) = \frac{1}{p+4} + \frac{5}{(p+5)^2 + 25} = \frac{(p+5)^2 + 25 + 5p + 20}{(p+4)((p+5)^2 + 25)}$$

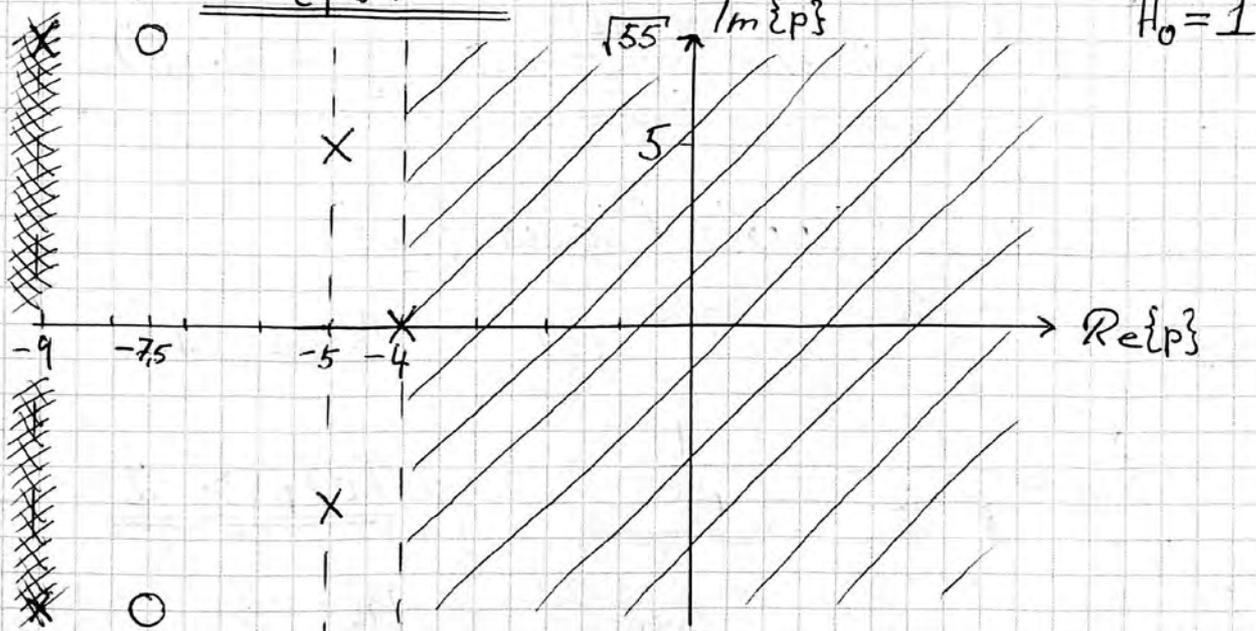
$$= \frac{p^2 + 10p + 25 + 45 + 5p}{(p+4)(p^2 + 10p + 25 + 25)} = \frac{p^2 + 15p + 70}{(p+4)(p^2 + 10p + 50)}$$

$$\Rightarrow p_{N_{1,2}} = -\frac{15}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{15}{2}\right)^2 - 70} = -\frac{15}{2} \pm j \frac{\sqrt{55}}{2} = -\frac{1}{2}(15 \pm j\sqrt{55})$$

$$p_{P_1} = -4$$

$$p_{P_{1,2}} = -5 \pm \sqrt{25 - 50} = -5 \pm j5 = -5(1 \pm j)$$

$$\Rightarrow \underline{\text{Re}\{p\} > -4}$$



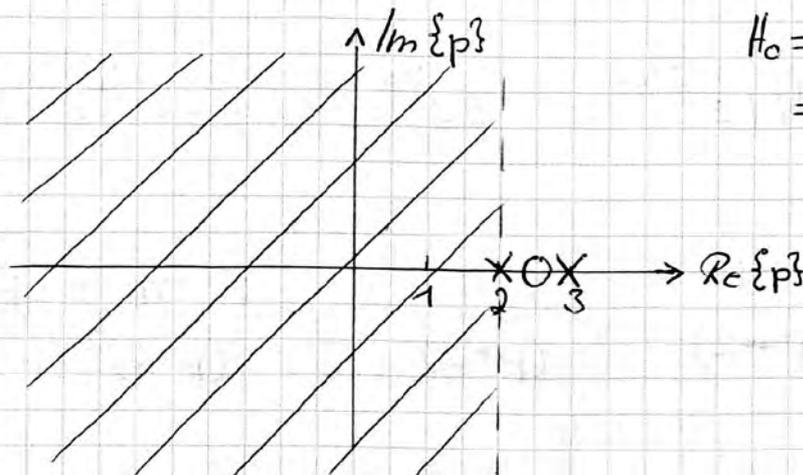
$$c) \quad s(t) = e^{2t} \varepsilon(-t) + e^{3t} \varepsilon(-t) \Rightarrow \text{Linksseitig}$$

$$\begin{array}{c} \updownarrow \mathcal{L} \\ S(p) = -\frac{1}{p-2} - \frac{1}{p-3} = \frac{3-p+2-p}{(p-2)(p-3)} \end{array}$$

$$= \frac{5-2p}{(p-2)(p-3)} = -2 \frac{(p-\frac{5}{2})}{(p-2)(p-3)}$$

Nullstellen:  $p_N = \frac{5}{2} \Rightarrow \underline{\underline{\operatorname{Re}\{p\} < 2}}$

Polstellen:  $p_{P1} = 2 ; p_{P2} = 3$



$$H_0 = \frac{1}{2} = 0.5$$

$$= 0.2$$

$$d) \quad s(t) = t e^{-2|t|} = t e^{2t} \varepsilon(-t) + t e^{-2t} \varepsilon(t) \Rightarrow \text{Zwei-seitig}$$

$$\begin{array}{c} \updownarrow \mathcal{L} \\ S(p) = \frac{1}{(p+2)^2} - \frac{1}{(p-2)^2} = \frac{p^2-4p+4 - (p^2+4p+4)}{(p+2)^2(p-2)^2} \end{array}$$

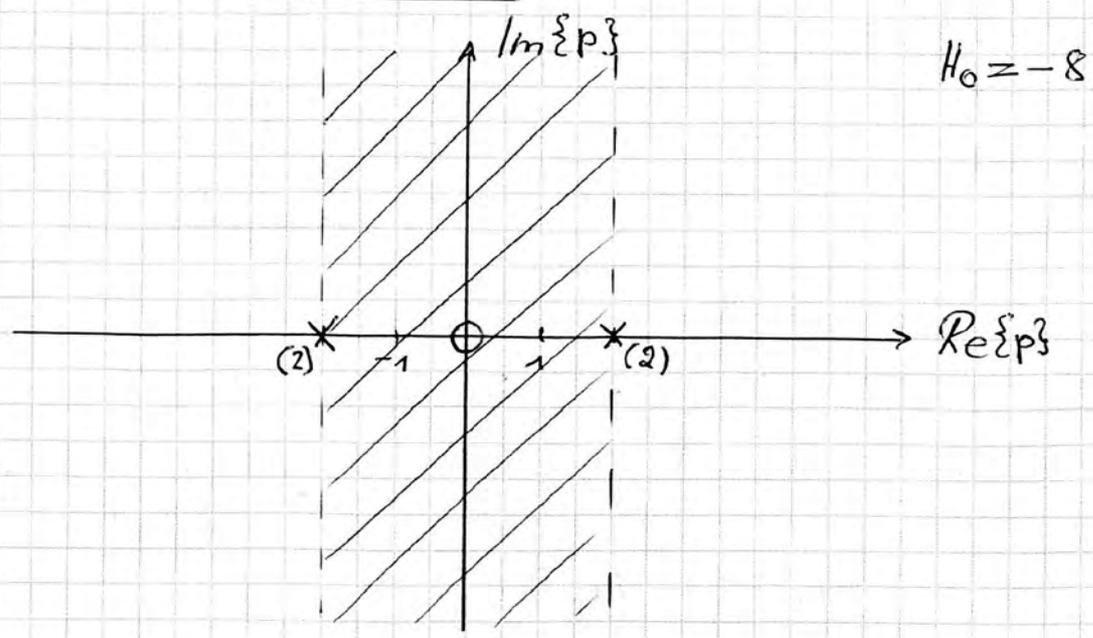
$$= -8 \frac{p}{(p+2)^2(p-2)^2}$$

Nullstellen:  $p_N = 0$

Polstellen:  $p_{P1} = -2$  (doppelt) (~~links~~ rechts-seitig)  
 $p_{P2} = 2$  (doppelt) (links-seitig)

K.B.  
=>

$-2 < \operatorname{Re}\{p\} < 2$



e)  $s(t) = |t| e^{-2|t|} = -t e^{2t} \varepsilon(-t) + t e^{-2t} \varepsilon(t)$

$\updownarrow \mathcal{L}$

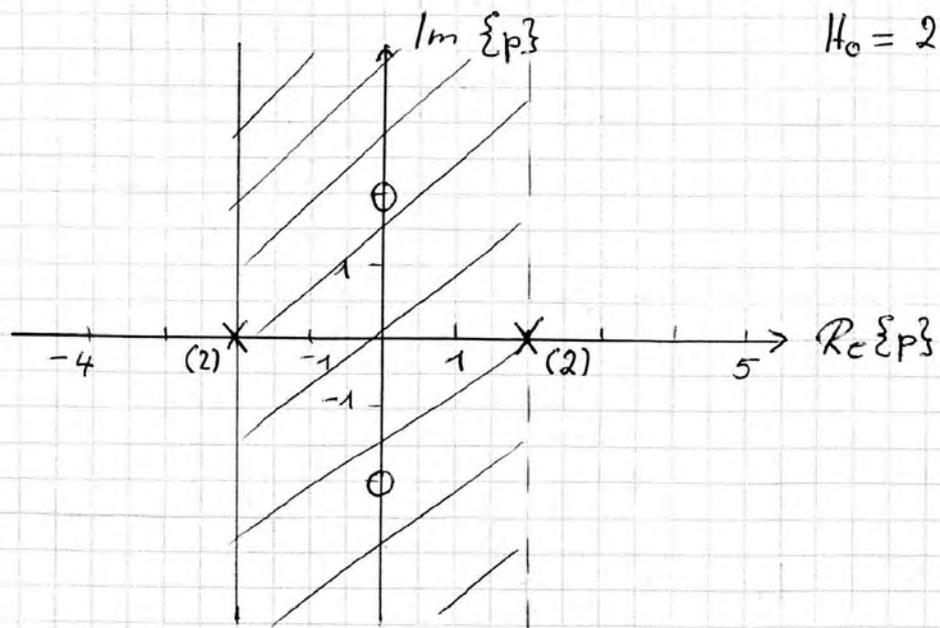
$$S(p) = \frac{1}{(p+2)^2} + \frac{1}{(p-2)^2} = \frac{p^2+4p+4+p^2-4p+4}{(p+2)^2(p-2)^2}$$
$$= \underline{\underline{2 \frac{p^2+4}{(p+2)^2(p-2)^2}}}$$

Nullstellen:  $p_{N1,2} = \pm j \cdot 2$

Polstellen:  $p_{p1} = -2$  (doppelt) (kausal)

$p_{p2} = 2$  (doppelt) (antikausal)

=>  $-2 < \operatorname{Re}\{p\} < 2$



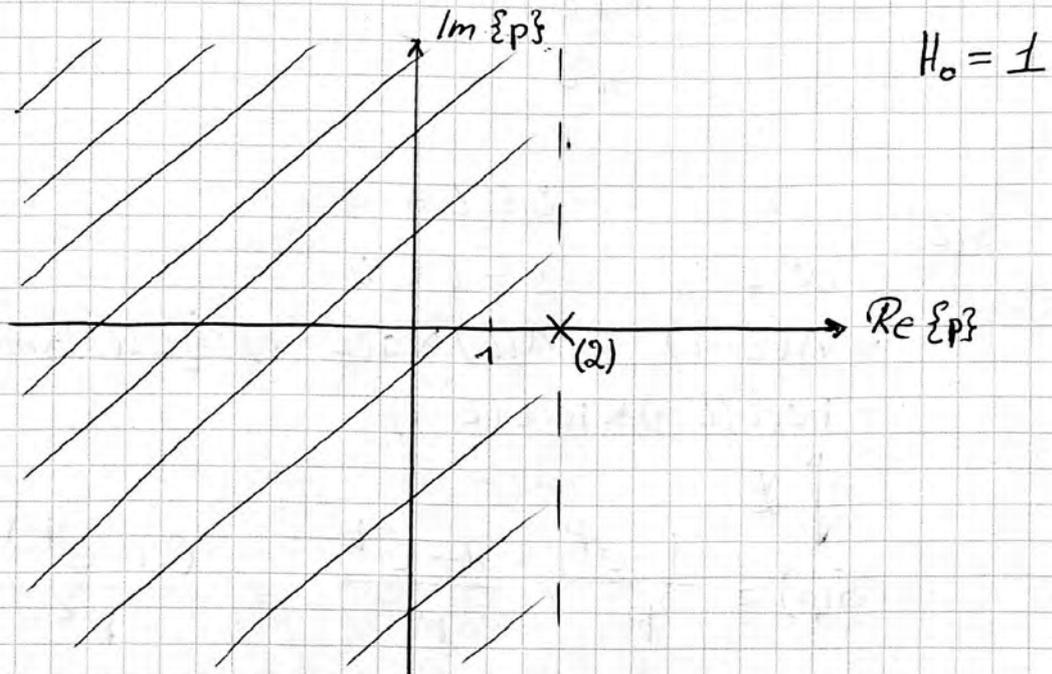
f)

$$s(t) = |t| e^{2t} \varepsilon(-t) = -t e^{2t} \varepsilon(-t) \Rightarrow \text{linksseitig (antihausal)}$$

$\updownarrow \mathcal{L}$

$$\underline{\underline{S(p) = \frac{1}{(p-2)^2}}}$$

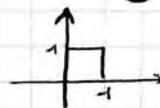
Polstellen:  $p_p = 2$  (doppelt)



kausales, rechtsseitiges, zeitbegrenztes Signal

$$s(t) = \text{rect}\left(t - \frac{1}{2}\right) = \varepsilon(t) - \varepsilon(t-1) \\ = \varepsilon(t) - \varepsilon(t) * \delta(t-1)$$

$$S(p) = \frac{1}{p} - \frac{1}{p} \cdot e^{-p} = \underline{\underline{\frac{1-e^{-p}}{p}}}$$



Zeitverschiebung

Nullstellen:  $p_N = 0$

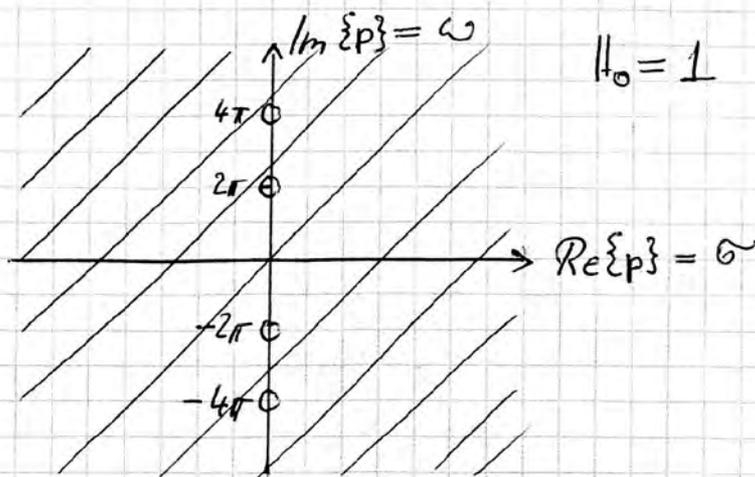
Polstellen:  $p_P = 0$

Heben sich gerade auf!

"⊗" = "

$\Rightarrow$  Konvergenzgebiet ist die gesamte  $p$ -Ebene! (da  $s(t)$  zeitbegrenzt)

Weitere Nullstellen bei  $p_N = jk2\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$



h)  $s(t) = \begin{cases} t & ; 0 \leq t \leq 1 \\ 2-t & ; 1 \leq t \leq 2 \end{cases}$

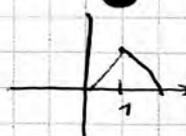
$$= \Lambda(t-1) = \Lambda(t) * \delta(t-1) = [\text{rect}(t) * \text{rect}(t)] * \delta(t-1)$$

$$= \text{rect}(t-1) * \text{rect}(t-1)$$

$\updownarrow \mathcal{L}$

$$S(p) = \frac{1-e^{-p}}{p} \cdot \frac{1-e^{-p}}{p} = \frac{(1-e^{-p})^2}{p^2}$$

$$= \underline{\underline{\frac{1-2e^{-p}+e^{-2p}}{p^2}}}}$$



Merke { Nullstellen:  $p_N = jk2\pi$  ;  $k \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$  doppelt

Polstellen: keine

•  $\text{Re}\{p_N\} = 0$   
 $\text{Im}\{p_N\} = k \cdot 2\pi$   
 $k \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$   
 wg. Aufhebung

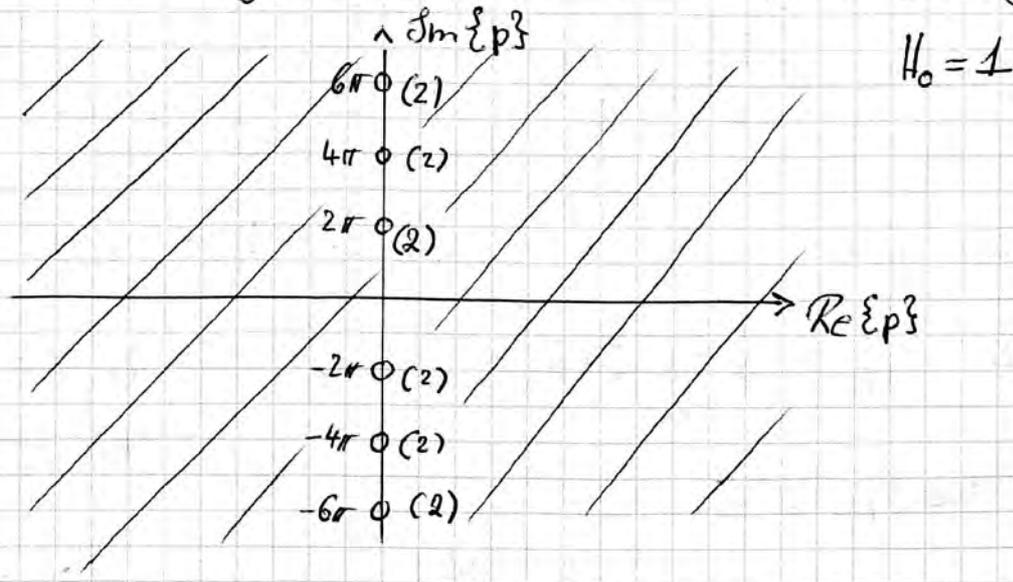
|| Pol und Nullstelle im Ursprung heben sich gerade auf! ▽

Konvergenzbereich:

Ist die gesamte Ebene da Signal ~~zeitlich~~ zeitlich begrenzt. (zeitbegrenzt) ▽ (Zeitdiskret) analog

(Volle Umkehrung) in  $\mathbb{C}$  ( $2\pi$ )

•  $e^{-p} = e^{-\sigma} \cdot e^{-j\omega t}$   
 $= e^{-\sigma} \cdot e^{-j\omega}$



$\delta(3t)$   
 $= \frac{1}{3} \delta(t)$

s)  $s(t) = \delta(t) + \varepsilon(t)$

• Allg.  
 $\delta(\alpha t)$   
 $= \frac{1}{|\alpha|} \delta(t)$

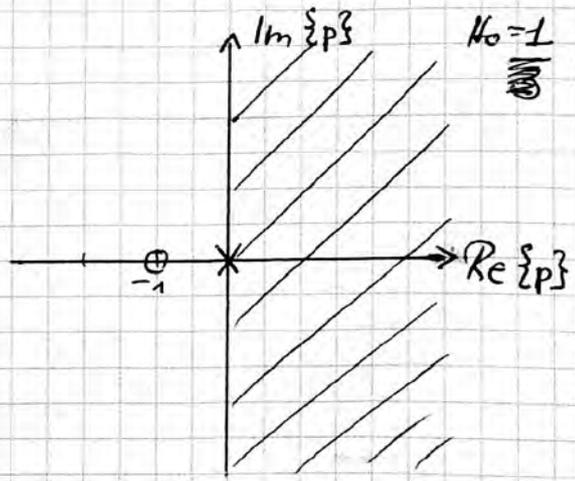
$S(p) = 1 + \frac{1}{p} = \frac{p+1}{p}$

Allg.  
 $\varepsilon(\alpha t)$   
 $= \varepsilon(t)$

Nullstellen:  $p_N = -1$   
 Polstelle:  $p_P = 0$

$\Rightarrow \text{Re}\{p\} > 0$

$\Rightarrow$  rechtsseitig



•  $s(t) = \delta(3t) + \varepsilon(3t) \neq \delta(t) + \varepsilon(t) \Rightarrow \text{Re}\{p\} > 0$   
 $= \frac{1}{3} \delta(t) + \varepsilon(t) \xleftrightarrow{\mathcal{L}} S(p) = \frac{1}{3} \frac{p+3}{p}$   
 $p_N = -3$   
 $p_P = 0$

Merke

## Aufgabe 2.8

$$\frac{d^2 g(t)}{dt^2} - \frac{dg(t)}{dt} - 2g(t) = s(t)$$

a)  $\updownarrow \mathcal{L}$

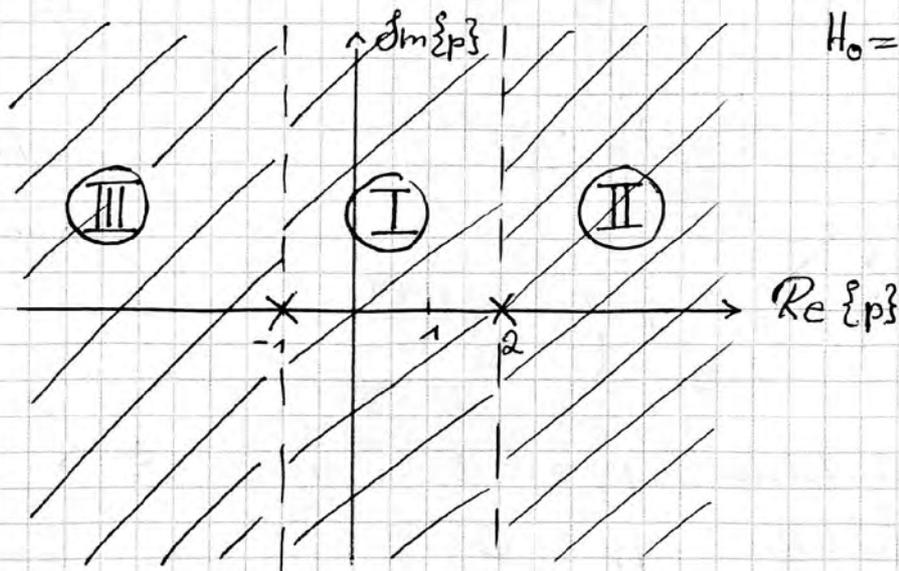
$$p^2 G(p) - pG(p) - 2G(p) = S(p)$$

$$\Rightarrow H(p) = \frac{G(p)}{S(p)} = \frac{1}{p^2 - p - 2} = \frac{1}{\underline{p^2 - p - 2}} = \frac{1}{(p-2)(p+1)}$$
$$= \frac{1/3}{p-2} + \frac{-1/3}{p+1}$$

Nullstellen: keine

Polstellen:  $p_{1,2} = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4} + 2} = \frac{1}{2} \pm \frac{3}{2} \Rightarrow p_1 = 2$   
 $p_2 = -1$

~~Re  $\{p\}$~~



b)

i) stabil  $-1 < \operatorname{Re}\{p\} < 2$  (I)

$$\Rightarrow \underline{\underline{h(t) = -\frac{1}{3}e^{2t}\varepsilon(-t) - \frac{1}{3}e^{-t}\varepsilon(t)}}$$

ii) kausal  $\operatorname{Re}\{p\} > 2$  (II)

$$\Rightarrow \underline{\underline{h(t) = \frac{1}{3}e^{2t}\varepsilon(t) - \frac{1}{3}e^{-t}\varepsilon(t)}}$$

iii) weder stabil noch kausal  $\operatorname{Re}\{p\} < -1$  (III)

$$\Rightarrow \underline{\underline{h(t) = -\frac{1}{3}e^{2t}\varepsilon(-t) + \frac{1}{3}e^{-t}\varepsilon(-t)}}$$

# Fourier-Transformation $\mathcal{F}\{\}$ und Fourier-Reihenentwicklung

05.06.10

Kleingruppe

④

$$S(f) = \mathcal{F}\{s(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-j2\pi f t} dt$$

(aperiodische Signale  $s(t)$ )

Periodische  $s(t)$

$$T = \frac{1}{F}$$

$$S_p(k) = \frac{1}{T} \int_0^T s(t) e^{-j2\pi k F t} dt$$

Häufig Formelsammlung benutzen!

(periodische Signale  $s(t)$ )

$\mathcal{F}\{-1\}$

$$s(t) = s\left(t + \frac{n}{F}\right) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(k) e^{j2\pi k F t}$$

$$S(f) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(k) \delta(f - kF)$$

zum „Herauslesen“  
der  $S_p(k)$  bei  
periodischen Signalen

$F \triangleq$  Grundfrequenz (bzgl.  $s(t)$ )

Allg.

$$s(t) = s_g(t) + s_u(t)$$

(Aufteilung geht immer)



$$S(f) = \operatorname{Re}\{S(f)\} + j \operatorname{Im}\{S(f)\}$$

(Gilt auch für  $S_p(k)$ )

Differentiation:

$$\frac{ds(t)}{dt} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} j2\pi f S(f)$$

## Parseval Theorem:

Leistung

$$L_s = \frac{1}{T} \int_T |s(t)|^2 dt = \sum_{k=-\infty}^{\infty} |S_p(k)|^2$$

Flächentheorem der  $\mathcal{F}\{\}$

Keine  
Stabilitäts-  
betrachtung!

$$A = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) dt = S(f=0) \quad \equiv \int$$

Mittelwert  $\hat{=}$  Gleichanteil der Fourier-Reihenentwicklung

$$S_p(k=0) = \frac{1}{T} \int_0^T s(t) dt = S_p(0)$$

### Aufgabe 3.1 (Zusatz) $T = 8 = \frac{1}{F}$

$$S_p(t) = S_p(0) + 2 \sum_{k=1}^{\infty} \left\{ \operatorname{Re}\{S_p(k)\} \cos(2\pi k F t) - \operatorname{Im}\{S_p(k)\} \cdot \sin(2\pi k F t) \right\}$$

$$= 2 \left[ \underbrace{2 \cos\left(\frac{\pi k t}{4}\right)}_{\text{für } k=1} \Big|_{k=1} - \underbrace{4 \sin\left(\frac{\pi k t}{4}\right)}_{\text{für } k=3} \Big|_{k=3} \right]$$

$$= \underline{\underline{4 \cos\left(\frac{\pi t}{4}\right) - 8 \sin\left(\frac{3\pi t}{4}\right)}}$$

Beachte  
 $s(t) \in \mathbb{R}$   
 $\Rightarrow S_p(k)$  gerade!

### Aufgabe 3.2 (Zusatz)

$$\begin{aligned} S_{p2}(t) &= S_{p1}(1-t) + S_{p1}(t-1) \\ &= S_{p1}(-(t-1)) + S_{p1}(t-1) \end{aligned}$$

$\Rightarrow \underline{f_2 = f_1}$ , denn es liegt keine Zeitdehnung bzw. Zeitstauchung vor

Zeitspiegelung:

$$S_{p2}(k) = S_{p1}(-k) \cdot e^{-j2\pi k f_1 \cdot 1} + S_{p1}(k) e^{-j2\pi k f_1 \cdot 1}$$

$$= \underline{\underline{(S_{p1}(k) + S_{p1}(-k)) \cdot e^{-j2\pi k f_1}}}$$

Formelsammlung

Alternativ:

$$S_{p2}(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(-k) e^{j2\pi k f_1 (t-1)} + \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(k) e^{j2\pi k f_1 (t-1)}$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \underbrace{(S_p(k) + S_p(-k)) e^{-j2\pi k f_1}}_{= S_{p2}(k)} \cdot e^{j2\pi k f_1 t}$$

$$= S_{p2}(k)$$

### Aufgabe 3.3

Achtung bei kompl. Größen

a)  $S_p(t) \in \mathbb{R} \Rightarrow S_p(k)$  „gerade“ ( $S_p(k) = S_p(-k)$ )

$S_p(t)$  ungerade  $\Rightarrow \underline{\text{Re}\{S_p(k)\} = 0}$

b)  $T = 2 = \frac{1}{F}$

$\underline{S_p(0) = 0}$  (Gleichheitsfrier)

c)  $S_p(k) = 0$  für  $|k| > 1$

$\Rightarrow$  es ex. nur  $S_p(-1), S_p(1)$

$\Rightarrow S_p^*(1) = S_p(-1)$

Reihenentwicklung:

$$S_p(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(k) e^{j2\pi k F t}$$

$$= S_p(1) e^{j2\pi F t} + S_p(-1) e^{-j2\pi F t}$$

$$= S_p(1) \left[ \frac{e^{j\pi t} - e^{-j\pi t}}{+e} \right]$$

$$= S_p(1) e^{j2\pi F t} + S_p^*(1) e^{-j2\pi F t}$$

$$= \text{Im}\{S_p(1)\} e^{j2\pi F t} - \text{Im}\{S_p(1)\} e^{-j2\pi F t}$$

$$= \text{Im}\{S_p(1)\} (e^{j2\pi F t} - e^{-j2\pi F t})$$

$$= -2 \text{Im}\{S_p(1)\} \sin(\pi t)$$

d)  $\frac{1}{2} \int_{-1}^1 4 \text{Im}^2\{S_p(1)\} \sin^2(\pi t) dt = 2 \text{Im}^2\{S_p(1)\} \cdot 1 \stackrel{!}{=} 1$

$$\Rightarrow \text{Im}\{S_p(1)\} = \frac{\pm 1}{\sqrt{2}}$$

d) Alternativ.

Parseval-Theorem

$$\frac{1}{2} \int_{-1}^1 s_p^2(t) dt = \sum_{k=-\infty}^{\infty} |S_p(k)|^2 = \underbrace{|S_p(1)|^2 + |S_p(-1)|^2}_{= 2|S_p(1)|^2} = 1$$

$$\Rightarrow |S_p(1)| = |\operatorname{Im}\{S_p(1)\}| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

a,b,c,d

$$\underline{S_{p_{12}}(L) = \pm \sqrt{2} \sin(\pi L)}$$

Es kann keine weiteren Signale geben.

### Aufgabe 3.4 (Hausaufgabe / Zusatz)

a)

(a)

$$S_p(k) = \frac{1}{T} \int_{-1}^1 s_p(t) e^{-j2\pi k f t} dt$$

$$T = 2 = \frac{1}{F}$$

$$= \frac{1}{2} \int_{-1}^1 t e^{-j2\pi k f t} dt = \frac{1}{2} \left[ \frac{e^{-j2\pi k f t}}{(j2\pi k f)^2} (+j2\pi k f t + 1) \right]_{-1}^1$$

$$= \frac{1}{2(\pi k)^2} \left( \underbrace{e^{-j\pi k}}_{=(-1)^k} (1 + j2\pi k f) - \underbrace{e^{j\pi k}}_{=(-1)^k} (1 - j2\pi k f) \right)$$

$$= \frac{(-1)^k}{2(\pi k)^2} (\sqrt{1 + j2\pi k} - \sqrt{1 - j2\pi k})$$

$$= \underline{\underline{j \frac{(-1)^k}{\pi k} \quad \text{für } k \neq 0}}$$

(nicht  
k > 0)

(denn  
k ∈ ℤ)

$$S_p(0) = \frac{1}{T} \int_{-1}^1 s_p(t) dt = \underline{\underline{0 \quad \text{für } k=0}}$$

$$(b) s_p(t) = (\Lambda(t+1) + \Lambda(t) + \Lambda(t-1)) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-6n) \quad T=6 = \frac{1}{F}$$

$$= \Lambda(t) * [\delta(t+1) + \delta(t) + \delta(t-1)] * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-6n)$$

$$\begin{aligned} \updownarrow \mathfrak{F} \\ S(f) &= \text{sinc}^2(\pi f) \cdot [1 + e^{j2\pi f} + e^{-j2\pi f}] \cdot \frac{1}{6} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(f-kF) \\ &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{1}{6} \cdot \text{sinc}^2(k\pi F) [1 + e^{j2\pi kF} + e^{-j2\pi kF}] \cdot \delta(f - k \frac{1}{6}) \\ &= S_p(k) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow S_p(k) = \frac{\text{sinc}^2(\frac{k\pi}{6}) (1 + e^{j\frac{\pi k}{3}} + e^{-j\frac{\pi k}{3}})}{6}$$

(=  $\frac{6}{\pi^2 k^2} (\sin(\frac{\pi k}{2}) \sin(\frac{\pi k}{6}))$ ) für k ungerade  $T=3 = \frac{1}{F}$

$$(c) s(t) = (\Lambda(t+1) + 2\Lambda(t)) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-3n)$$

$$= \Lambda(t) * (\delta(t+1) + 2\delta(t)) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-3n)$$

$$\updownarrow \mathfrak{F} \\ S(f) = \text{sinc}^2(\pi f) \cdot (e^{j2\pi f} + 2) * \frac{1}{3} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(f-kF)$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{1}{3} \text{sinc}^2(\pi kF) (2 + e^{j2\pi kF}) \delta(f - kF)$$

$$\Rightarrow S_p(k) = \frac{1}{3} \text{sinc}^2(\pi kF) (2 + e^{j2\pi kF}) \quad ; F = \frac{1}{3}$$

$$\left( \frac{1}{T} \frac{1}{(2\pi k f_0)^2} \left[ 2(1 + j4\pi k f_0) e^{-j2\pi k f_0} - (e^{j4\pi k f_0} + 1) \right] \right) \left. \begin{array}{l} \text{evtl.} \\ \text{falsch} \end{array} \right\}$$

(Integrieren)

$$(d) \quad s(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t-2k) - 2 \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t-2k-1) \quad T = \frac{1}{F} = \frac{1}{2}$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t-2k) - 2 \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t-2(k+1))$$

$$S_p(f) = \frac{1}{T} \int_0^2 (\delta(t) - 2\delta(t-1)) e^{-j2\pi k F t} dt$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^2 \delta(t) dt - \frac{2}{2} \int_0^2 \delta(t-1) e^{-j2\pi k \frac{1}{2}} dt$$

$$= \frac{1}{2} - 1 \cdot e^{-j\pi k} \cdot 1 = \frac{1}{2} - (-1)^k = \frac{1 - 2(-1)^k}{2}$$

$$(e) \quad s(t) = \text{rect}(t) * [\delta(t+\frac{3}{2}) - \delta(t-\frac{3}{2})] * \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t-k6)$$

$$T = 6 = \frac{1}{F}$$

$$\updownarrow$$

$$S(f) = \text{sinc}(\pi f) \cdot \underbrace{(e^{j2\pi f \frac{3}{2}} - e^{-j2\pi f \frac{3}{2}})}_{= 2j \sin(3\pi f)} \cdot \frac{1}{6} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(f-kF)$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \underbrace{j \frac{1}{6} \text{sinc}(\pi k F) \cdot 2 \sin(3\pi k F)}_{= S_p(k)} \delta(f-kF)$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{S_p(k) = j \frac{1}{3} \text{sinc}\left(\frac{\pi k}{6}\right) \sin\left(\frac{\pi k}{2}\right)}}$$

$$(f) \quad s(t) = \text{rect}(t) * [2\delta(t-\frac{1}{2}) + \delta(t-\frac{3}{2})] * \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t-3k)$$

$$T = 3 = \frac{1}{F}$$

$$\updownarrow$$

$$S(f) = \text{sinc}(\pi f) \cdot (2e^{-j\pi f} + e^{-j3\pi f}) \cdot \frac{1}{3} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(f-kF)$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \text{sinc}\left(\frac{\pi k}{3}\right) (2e^{-j\pi \frac{k}{3}} + e^{-j\pi k}) \frac{1}{3} \delta\left(f-\frac{k}{3}\right)$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{S_p(k) = \frac{1}{3} \text{sinc}\left(\frac{\pi k}{3}\right) (2e^{-j\frac{\pi k}{3}} + e^{-j\pi k})}} \quad (-1)^k$$

### Aufgabe 3.5 (Zusatz)

$$h(t) = \varepsilon(-t) e^{4t} + \varepsilon(t) e^{-4t}$$

a)  $g(t) = h(t) * s_p(t)$

$$G(f) = \left[ \frac{\delta(f)}{2} + j \frac{1}{2\pi f} \right] * \mathcal{F}\{e^{4t}\} + \mathcal{F}\{\varepsilon(t) e^{-4t}\} \cdot \mathcal{F}\{s_p(t)\}$$

$$= \left[ \frac{1}{4 - j2\pi f} + \frac{1}{4 + j2\pi f} \right] \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(f-k)$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \underbrace{\left( \frac{1}{4 - j2\pi k} + \frac{1}{4 + j2\pi k} \right)}_{= s_p(k)} \delta(f-k)$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{s_p(k) = \frac{1}{4 - j2\pi k} + \frac{1}{4 + j2\pi k}}}$$

b)  $s_p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-2n) - \delta(t-(2n+1)) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-2n) * [\delta(t) - \delta(t-1)]$

$T_{neu} = 2$   
 $= \frac{1}{f}$

$$G(f) = \left[ \frac{1}{4 - j2\pi f} + \frac{1}{4 + j2\pi f} \right] \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta\left(f - \frac{k}{2}\right) \cdot (1 - e^{-j2\pi f})$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \underbrace{(1 - e^{-j2\pi \frac{k}{2}})}_{=(-1)^k} \left( \frac{1}{4 - j2\pi \frac{k}{2}} + \frac{1}{4 + j2\pi \frac{k}{2}} \right) \delta\left(f - \frac{k}{2}\right)$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{s_p(k) = (1 - (-1)^k) \left( \frac{1}{4 - j\pi k} + \frac{1}{4 + j\pi k} \right)}}$$

$$\begin{aligned}
 c) \quad G(f) &= \left( \frac{1}{4-j2\pi f} + \frac{1}{4+j2\pi f} \right) \cdot \frac{1}{2} \operatorname{sinc} \left( \frac{\pi f}{2} \right) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(f-k) \\
 &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{1}{2} \operatorname{sinc} \left( \frac{\pi k}{2} \right) \left( \frac{1}{4-j2\pi k} + \frac{1}{4+j2\pi k} \right) \delta(f-k) \\
 &\Rightarrow \underline{\underline{S_p(k) = \frac{1}{2} \operatorname{sinc} \left( \frac{\pi k}{2} \right) \left( \frac{1}{4-j2\pi k} + \frac{1}{4+j2\pi k} \right)}}
 \end{aligned}$$

### Aufgabe 3.6

$$a) \quad s_p(t-t_0) + s_p(t+t_0)$$

$$\begin{aligned}
 \Rightarrow S_{pa}(k) &= S_p(k) e^{-j2\pi k \frac{t_0}{T}} + S_p(k) e^{j2\pi k \frac{t_0}{T}} \\
 &= \underline{\underline{S_p(k) \cdot 2 \cos(2\pi k \frac{t_0}{T})}}
 \end{aligned}$$

$$b) \quad s_p(t) + s_p(-t)$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{S_{pb}(k) = S_p(k) + S_p(-k)}}$$

$$c) \quad s_p(t) + s_p\left(t - \frac{T}{2}\right)$$

$$\begin{aligned}
 \Rightarrow S_{pc}(k) &= S_p(k) + S_p(k) e^{-j2\pi k \frac{1}{2} \cdot \frac{T}{2}} \\
 &= \underline{\underline{S_p(k) [1 + (-1)^k]}} = (-1)^k
 \end{aligned}$$

$$d) \frac{d^2 s_p(t)}{dt^2}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow S_{pd}(k) &= S_p(k) \left( j 2\pi k \frac{1}{T} \right)^2 \\ &= \underline{\underline{-S_p(k) (2\pi k F)^2}} \end{aligned}$$

$$e) s_p(3t-1) = s_p\left(\frac{t - \frac{1}{3}}{\frac{1}{3}}\right)$$

$$\Rightarrow S_{pe}(k) = S_p(k) \Big|_{F'=3F} \cdot e^{-j 2\pi k F' \cdot \frac{1}{3}}$$

$$= \underline{\underline{S_p(k) \Big|_{F'=3F} e^{-j 2\pi k F}}}$$

Neue  
Grundfrequenz, wg.  
Zeitdehnung! ▼

Alternativ:

$$s_p(3t-1) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} S_p(k) e^{j 2\pi k F (3t-1)}$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \underbrace{S_p(k) e^{-j 2\pi k F}}_{= S_{pe}(k)} \cdot e^{j 2\pi k \cdot \underbrace{3F}_{\uparrow} \cdot t}$$

Neue  
Grundfrequenz! ▼

2 → Aufgabe 3.7 (Zusatz)

$$S_p(N) = S_p(-N) = \frac{1}{2}$$

$$s_x(t) = \cos\left(\frac{2\pi t}{N}\right)$$

$$\boxed{\delta(t-1) = \delta(1+t)}$$

Aufgabe 3.8 (Zusatz)

a)  $s(t) = \delta(t+1) + \delta(t-1)$

$$S(f) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-j2\pi f t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t+1) e^{-j2\pi f t} dt + \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t-1) e^{-j2\pi f t} dt$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t+1) dt \cdot e^{j2\pi f} + \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t-1) e^{-j2\pi f} dt$$

$$= e^{j2\pi f} + e^{-j2\pi f} = \underline{\underline{2 \cos(2\pi f)}}$$

$$\boxed{\varepsilon(-1-t) \neq \varepsilon(1+t)}$$

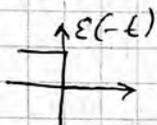
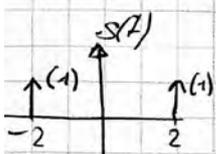
b)  $s(t) = \frac{d}{dt} [\varepsilon(-2-t) + \varepsilon(t-2)] = \frac{d}{dt} (\cancel{\varepsilon(t+2)} + \varepsilon(t-2))$

$$= \delta(t+2) + \delta(t-2)$$

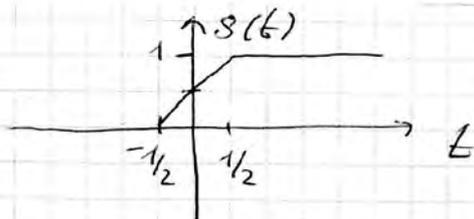
$$S(f) = -\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t+2) e^{-j2\pi f t} dt + \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t-2) e^{-j2\pi f t} dt$$

$$= -e^{+j2\pi f \cdot 2} + e^{-j2\pi f \cdot 2} = \underline{\underline{-2j \sin(4\pi f)}}$$

$$= \underline{\underline{-2j \sin(4\pi f)}}$$



# Aufgabe 3.9

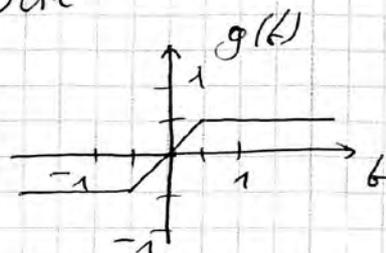


a)  $s(t) = \mathcal{E}(t) * \text{rect}(t)$   
 $= \int_{-\infty}^t \text{rect}(\tau) d\tau$

$\Rightarrow S(f) = \frac{1}{j2\pi f} \cdot \text{si}(\pi f) + \frac{1}{2} \underbrace{\text{si}(0)}_{=1} \mathcal{S}(f)$   
 $= \frac{\text{si}(\pi f)}{j2\pi f} + \frac{\mathcal{S}(f)}{2}$

b)  $s(t) = \mathcal{E}(t) * \text{rect}(t) = \int_{-\infty}^t \text{rect}(\tau) d\tau$

c)  $g(t) = s(t) - \frac{1}{2} = g_a(t) + \underbrace{g_g(t)}_{=0}$



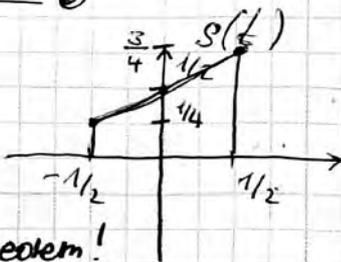
$\Rightarrow G(f) = \frac{\text{si}(\pi f)}{j2\pi f}$

gerade und reell

Imaginär ▼

# Aufgabe 3.10 (Zusatz)

a)  $\frac{ds(t)}{dt} = \frac{1}{4} \delta(t + \frac{1}{2}) - \frac{3}{4} \delta(t - \frac{1}{2}) + \frac{1}{2} \text{rect}(t)$



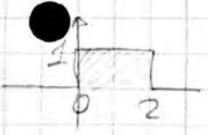
Differentiationstheorem!

$j2\pi f \cdot S(f) = \frac{1}{4} e^{j\pi f} - \frac{3}{4} e^{-j\pi f} + \frac{1}{2} \text{si}(\pi f) \Rightarrow S(f) = \frac{1}{j8\pi f} [\cos(\pi f) + j\sin(\pi f) - 3\cos(\pi f) + 3j\sin(\pi f)]$   
 $\Rightarrow S(f) = \frac{-\cos(\pi f)}{j4\pi f} + \frac{\sin(\pi f)}{2\pi f} + \frac{\text{si}(\pi f)}{j4\pi f} = \frac{\text{si}(\pi f)}{2} + \frac{j}{4\pi f} [\cos(\pi f) - \text{si}(\pi f)] + \frac{1}{j4\pi f} \text{si}(\pi f)$

b)  $\text{Re}\{S(f)\} = \frac{\text{si}(\pi f)}{2} \rightarrow \underline{\underline{S_g(t) = \frac{1}{2} \text{rect}(t)}}$

### Aufgabe 3.11 (Zusatz) ?

$$S(f) = \mathcal{F}\{h(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-j2\pi f t} dt \leftrightarrow s(t) = e^{j2\pi^2 t} + e^{j10\pi t}$$
$$h(t) = \varepsilon(t) - \varepsilon(t-2)$$



? → a)  $s(t)$  ist nicht periodisch, weil  $\pi$  kein Vielfaches ( $\mathbb{N}$ ) von 5 und umgekehrt ist

? →

b)  $s(t) \times h(t) =$

? → c) Nein!

### Aufgabe 3.12 (Zusatz)

a)  $s(t) \in \mathbb{R} \Rightarrow S(f)$  ist gerade  $\Leftrightarrow S(f) = S^*(-f)$

b)  $s(t)$  ist kausal  $\Rightarrow S(f) = \underbrace{\text{Re}\{S(f)\}}_{\neq 0} + j \underbrace{\text{Im}\{S(f)\}}_{\neq 0}$

Inverse  $\mathcal{F}$ -Trafo → c)  $\int_{-\infty}^{\infty} \text{Re}\{S(f)\} e^{j2\pi f t} df = |t| e^{-|t|} = s_g(t)$

$$\Rightarrow s_u(t < 0) = -|t| e^{-|t|} \cdot \varepsilon(-t) = \varepsilon(-t) t e^t$$

? →

# Aufgabe 3.13 (Hausaufgabe / Zusatz)

a)  $s(t) = \varepsilon(t) \cdot [e^{-at} \cos(2\pi f_0 t)] \quad , a > 0$

$\updownarrow \mathcal{F}$

$$S(f) = \frac{1}{a + j2\pi f} * [\delta(f - f_0) + \delta(f + f_0)] \frac{1}{2}$$

$$= \frac{1}{(a + j2\pi(f - f_0)) \cdot 2} + \frac{1}{2(a + j2\pi(f + f_0))}$$

Formelsammlung!

b)  $s(t) = e^{-3|t|} \sin(2t) = e^{3t} \sin(2t) \varepsilon(-t) + e^{-3t} \sin(2t) \varepsilon(t)$   
 $= [e^{-|t|} * \delta(3t)] \sin(2t) = e^{-\frac{|t|}{3}} \cdot \sin 2t$

$\updownarrow \mathcal{F}$

$$S(f) = \frac{1}{3 - j2\pi f} * [\delta(f - \frac{1}{\pi}) - \delta(f + \frac{1}{\pi})] \frac{1}{2j}$$

Zeitdehnung!

$$+ \frac{1}{3 + j2\pi f} * \frac{1}{2j} [\delta(f - \frac{1}{\pi}) - \delta(f + \frac{1}{\pi})] \quad \underline{\text{Merke!}}$$

$$= -\frac{j}{2} \left[ \frac{1}{3 - j2\pi(f - \frac{1}{\pi})} - \frac{1}{3 - j2\pi(f + \frac{1}{\pi})} + \frac{1}{3 + j2\pi(f - \frac{1}{\pi})} - \frac{1}{3 + j2\pi(f + \frac{1}{\pi})} \right]$$

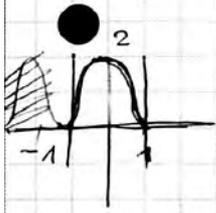
$$= \frac{2}{1 + (\frac{2\pi f}{3})^2} \cdot \frac{1}{3} * \frac{1}{2j} [\delta(f - \frac{1}{\pi}) - \delta(f + \frac{1}{\pi})]$$

$$= \frac{2 \cdot 9 \cdot \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2j}}{9 + (2\pi(f - \frac{1}{\pi}))^2} - \frac{2 \cdot 9 \cdot \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2j}}{9 + (2\pi(f + \frac{1}{\pi}))^2}$$

$$= \frac{3j}{9 + (2\pi f + 2)^2} - \frac{3j}{9 + (2\pi f - 2)^2}$$

$$c) \quad s(t) = (1 + \cos(\pi t)) \cdot \text{rect}\left(\frac{t}{2}\right)$$

$$= \text{rect}\left(\frac{t}{2}\right) + \cos(\pi t) \text{rect}\left(\frac{t}{2}\right)$$



↕  
F

$$S(f) = 2 \text{sinc}(2\pi f) + \left( \delta\left(f - \frac{1}{2}\right) + \delta\left(f + \frac{1}{2}\right) \right) \frac{1}{2} * 2 \text{sinc}(2\pi f)$$

2

$$= \underline{\underline{2 \text{sinc}(2\pi f) + \text{sinc}\left(2\pi\left(f - \frac{1}{2}\right)\right) + \text{sinc}\left(2\pi\left(f + \frac{1}{2}\right)\right)}}$$

$$d) \quad s(t) = \sum_{k=0}^{\infty} b^k \delta(t - kT) \quad , T > 0, |b| < 1$$

↕  
F

$$S(f) = \int_{-\infty}^{\infty} \sum_{k=0}^{\infty} b^k \delta(t - kT) e^{-j2\pi f t} dt$$

$$= \sum_{k=0}^{\infty} b^k \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - kT) e^{-j2\pi f \cdot kT} dt = \sum_{k=0}^{\infty} \left( b e^{-j2\pi f T} \right)^k$$

$< 1$ , da  $|b| < 1$

$$= \sum_{k=0}^{\infty} \underbrace{b^k}_{\leq 1} \cdot \underbrace{e^{-j2\pi k f T}}_{\leq 1}$$

geometrische

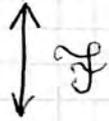
Reihe

(no Formel  
samm lung)

$$= \frac{1}{1 - b e^{-j2\pi f T}} = \frac{1}{1 - b e^{-j2\pi f T}}$$

Unproblematischer  
 sin/cos im  
 Transformierten Bereich  
 zu fassen!

e)  $s(t) = \varepsilon(t) \cdot t e^{-2t} \cdot \sin(4t)$



$$S(f) = \frac{1}{(2 + j2\pi f)^2} * \frac{1}{2j} \left( \delta\left(f - \frac{2}{\pi}\right) - \delta\left(f + \frac{2}{\pi}\right) \right)$$

$$= \frac{1}{2j} \left( \frac{1}{(2 + j2\pi(f - \frac{2}{\pi}))^2} - \frac{1}{(2 + j2\pi(f + \frac{2}{\pi}))^2} \right)$$

f)  $s(t) = \text{SI}(\pi t) \cdot \frac{\sin(2\pi t \frac{1}{2})}{\pi(t-1)} = \text{SI}(\pi t) \cdot 2 \cdot \text{SI}(2\pi(t-1))$

$$= 2 \cdot \text{SI}(\pi t) \cdot \left[ \text{SI}\left(\frac{t}{2}\right) * \delta(t-1) \right] = 2 \text{SI}(\pi t) * \left[ \text{SI}(2\pi t) * \delta(t-1) \right]$$



$$S(f) = 2 \cdot \text{rect}\left(\frac{f}{2 \cdot \frac{1}{2}}\right) * \left[ \frac{1}{2} \text{rect}\left(\frac{f}{2 \cdot 1}\right) \cdot e^{-j2\pi f} \right]$$

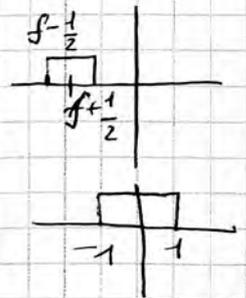
$$= \text{rect}(f) * \left( e^{-j2\pi f} \text{rect}\left(\frac{f}{2}\right) \right)$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-j2\pi \alpha} \text{rect}\left(\frac{\alpha}{2}\right) \text{rect}(f-\alpha) d\alpha$$

$$= \int_{-1}^{f+\frac{1}{2}} e^{-j2\pi \alpha} d\alpha = \left[ \frac{e^{-j2\pi \alpha}}{-j2\pi} \right]_{-1}^{f+\frac{1}{2}}$$

$$= \frac{1}{j2\pi} \left( \underbrace{e^{j2\pi}}_{=1} - \underbrace{e^{-j2\pi(f+\frac{1}{2})}}_{=e^{-j2\pi f} e^{-j\pi}} = -e^{-j2\pi f} \right)$$

$$= \frac{1 + e^{-j2\pi f}}{j2\pi} \quad \text{für } \frac{3}{2} \leq f \leq -\frac{1}{2}$$



$$= \left[ \frac{e^{-j2\pi x}}{-j2\pi} \right]_{f-\frac{1}{2}}^{f+\frac{1}{2}} = \frac{1}{j2\pi} \left[ \frac{e^{-j2\pi(f-\frac{1}{2})} - e^{-j2\pi(f+\frac{1}{2})}}{e^{-j2\pi f} \cdot \underbrace{e^{j\pi}}_{=-1} - e^{-j2\pi f} \cdot \underbrace{e^{-j\pi}}_{=-1}} \right]$$

$$= \frac{-e^{-j2\pi f} + e^{-j2\pi f}}{j2\pi} = -\frac{e^{-j2\pi f} - e^{-j2\pi f}}{j2\pi} = 0$$

$$= \frac{\cancel{\sin(2\pi f)}}{\cancel{j2\pi}} \cdot 0 \quad \text{für} \quad \cancel{0 \leq f \leq 1}$$

$$= 0 \quad \frac{1}{-j2\pi} \left[ \frac{e^{-j2\pi x}}{-j2\pi} \right]_{f-\frac{1}{2}}^1$$

$$= 0 \quad \frac{1}{-j2\pi} \left[ \frac{e^{-j2\pi x}}{-j2\pi} \right]_{f-\frac{1}{2}}^1$$

$$= \frac{1}{j2\pi} \left[ \underbrace{e^{-j2\pi f + j\pi}}_{=-1} - \underbrace{e^{-j2\pi f}}_{=1} \right]$$

$$= \frac{e^{-j2\pi f} \cdot \underbrace{e^{j\pi}}_{=-1} - 1}{j2\pi} = -\frac{1 + e^{-j2\pi f}}{j2\pi}$$

$$= 0 \quad \text{für} \quad f < -\frac{3}{2} \wedge f > \frac{3}{2}$$

$$\text{für} \quad \frac{1}{2} \leq f \leq \frac{3}{2}$$

g)

$$\frac{ds(t)}{dt} = -\delta(t+2) - \delta(t-2) + \text{rect}\left(\frac{t}{2}\right)$$

$$\downarrow$$

$$j2\pi f \cdot S(f) = \frac{-e^{j2\pi f \cdot 2} - e^{-j4\pi f}}{-2 \cos(4\pi f)} + 2 \text{si}(2\pi f)$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{S(f) = \frac{\text{si}(2\pi f) - \cos(4\pi f)}{j\pi f}}}$$

$$h) \quad s(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - (2n+1)) + \sum_{m=-\infty}^{\infty} 2\delta(t - 2m)$$

$$= 2 \sum_{m=-\infty}^{\infty} \delta(t - 2m) + \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - 2n) \times \delta(t - 1)$$

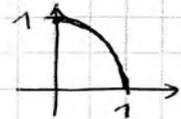
$$S(f) = 2 \cdot \frac{1}{2} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \delta\left(f - \frac{m}{2}\right) + \frac{1}{2} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \delta\left(f - \frac{m}{2}\right) \cdot e^{-j2\pi f}$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left[ \delta\left(f - \frac{k}{2}\right) + \frac{1}{2} \delta\left(f - \frac{k}{2}\right) e^{-j\frac{1}{2}\pi \frac{m}{2}} \right]$$

$= (-1)^m$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left[ \delta\left(f - \frac{k}{2}\right) + \frac{(-1)^m}{2} \delta\left(f - \frac{k}{2}\right) \right]$$

$$i) \quad s(t) = (1 - t^2) \operatorname{rect}\left(t - \frac{1}{2}\right)$$



$$j) \quad s(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{-|t - 2n|}$$

# Zeitdiskrete Signale und Systeme

17.06.10

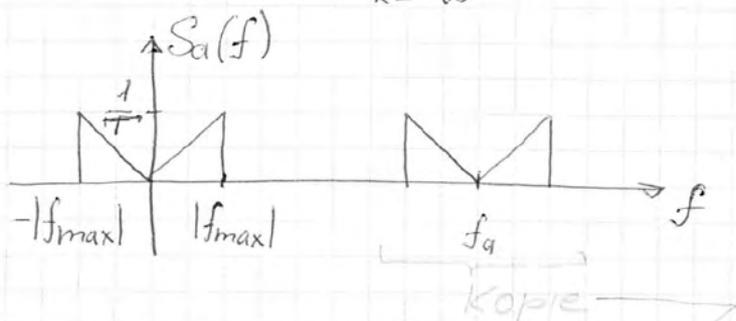
Kleingruppe

## Ablastung

$f_a > 2 \cdot |f_{\max}|$  , damit kein Alias  
auftritt

$$S_a(t) = s(t) \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) \quad ; \quad f_a = \frac{1}{T} = r$$

(Abtastrate)



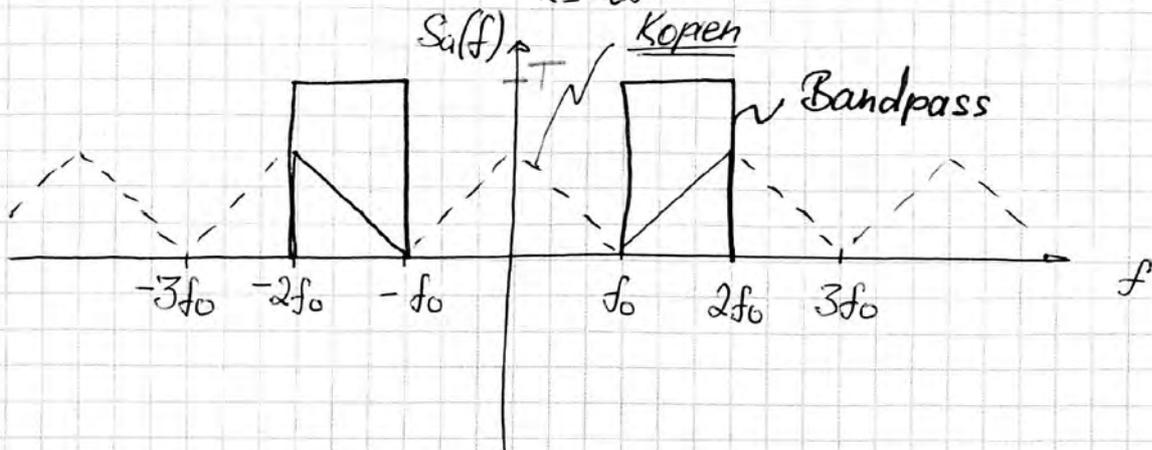
$$S_a(f) = \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} S(f - n \cdot f_a)$$

## Aufgabe 4.1

$$s(t) = 0 \quad \text{für} \quad f_0 < |f| < 2f_0$$

$$S_a(t) = s(t) \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta\left(t - \frac{n}{2f_0}\right) \quad \text{Abtastrate} = \frac{1}{2f_0} \cdot 2f_0$$

$$S_a(f) = S(f) * 2f_0 \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(f - 2kf_0)$$



Fehlerfreie Rückgewinnung möglich durch folgenden  
Bandpass

$$H(f) = \text{rect}\left(\frac{f}{f_0} + 1,5\right) + \text{rect}\left(\frac{f}{f_0} - 1,5\right)$$

von Abtastrate  $T = \frac{1}{2f_0}$

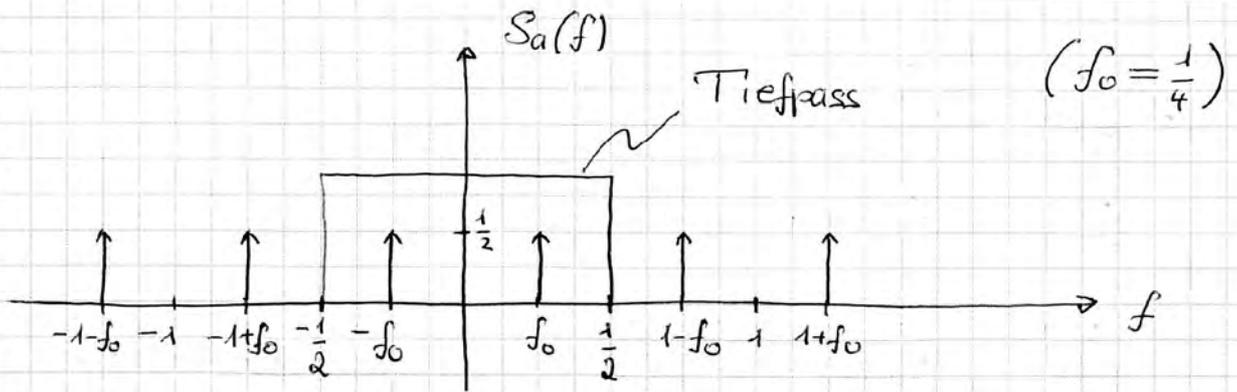
## Aufgabe 4.2

$$s(t) = \cos(2\pi f_0 t)$$

$$S(f) = \frac{1}{2} (\delta(f - f_0) + \delta(f + f_0))$$

$$\Rightarrow S_a(t) = \cos(2\pi f_0 t) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) \quad ; \quad T = \frac{1}{f_a} = 1$$

$$S_a(f) = \frac{1}{2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} (\delta(f - f_0 - n) + \delta(f + f_0 - n))$$



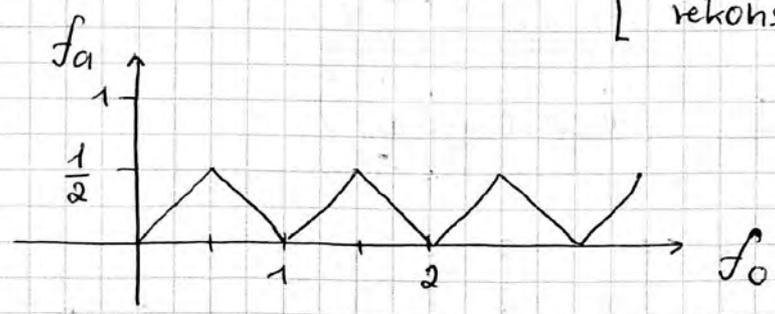
für  $f_0 < \frac{1}{2}$

$$s_{\text{rek}}(t) = s(t)$$

für  $\frac{1}{2} < f_0 < 1$

$$s_{\text{rek}}(t) \neq s(t)$$

benachbarte Dirac-Imp.  
werden fälschlicherweise  
rekonstruiert



02.07.10

### Aufgabe 4.3 (Zusatz)

~~1. Fall~~  ~~$f_1 \cdot f_2 = f_w$~~  ~~ist keine~~

~~2. Fall~~  ~~$f_1 \geq f_2$~~

~~$\Rightarrow w(t)$  ist~~

Vgl. 1.14

$$S_1(f) * S_2(f) = 0 \Leftrightarrow |f| > f_1 + f_2$$

$\Rightarrow$  Signal  $w(t)$  hat Bandbegrenzung auf  
 $f_g = f_1 + f_2$

$$T \leq \frac{1}{2f_g} = \frac{1}{2 \cdot (f_1 + f_2)}$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{T_{\text{max}} = \frac{1}{2(f_1 + f_2)}}}$$

(keine Überlappungen)

## Aufgabe 4.4

$$g(t) = s_1(t) * s_2(t)$$

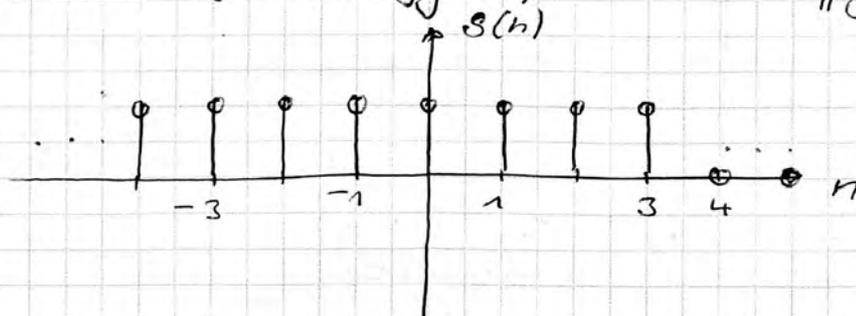
$$G(f) = S_1(f) \cdot S_2(f) \quad \text{ist band begrenzt auf} \\ f_g = 500$$

$$G(f) = 0 \Leftrightarrow |f| \geq 500 = f_g$$

$$\Rightarrow T \leq \frac{1}{2f_g} = \frac{1}{2 \cdot 500} = \frac{1}{1000}$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{T_{\max} = 0,001}}$$

## Aufgabe 4.5 (Hausaufgabe)

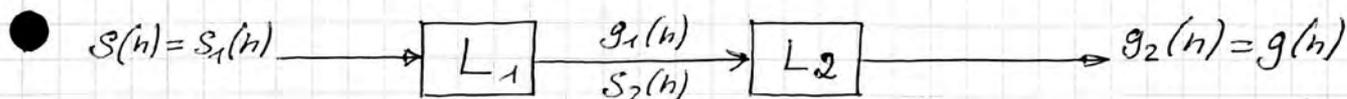


"gespiegeltes &  
verschobenes  
 $\varepsilon(n)$ "

$$\Rightarrow s(n) = \varepsilon(-(n-3)) = \varepsilon(-n+3)$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{M = -1 ; n = -3}}$$

## Aufgabe 4.6 (Hausaufgabe)



a)  $L_1: g_1(n) = 2s_1(n) + 4s_1(n-1)$

$$L_2: g_2(n) = s_2(n-2) + \frac{1}{2}s_2(n-3)$$

$$\Rightarrow h_1(n) = 2\delta(n) + 4\delta(n-1)$$

$$h_2(n) = \delta(n-2) + \frac{1}{2}\delta(n-3)$$

$$\Rightarrow h(n) = h_1(n) * h_2(n) = (2\delta(n) + 4\delta(n-1)) * (\delta(n-2) + \frac{1}{2}\delta(n-3))$$

$$= 2\delta(n-2) + \delta(n-3) + 4\delta(n-3) + 2\delta(n-4)$$

$$= \underline{\underline{2\delta(n-2) + 5\delta(n-3) + 2\delta(n-4)}}$$

b) Nein, da Faltung kommutativ, d.h.

$$h_1(n) * h_2(n) = h_2(n) * h_1(n) = h(n)$$

## Aufgabe 4.7 (Zusatz)

a)  $s(n) = \sin\left(\frac{6\pi}{7}n + 1\right)$

Signal Periodisch  $\Leftrightarrow s(n) = s(n+T) \quad ; T \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$

$$\sin\left(\frac{6\pi}{7}n + 1\right) \stackrel{!}{=} \sin\left(\frac{6\pi}{7}n + \frac{6\pi}{7}T + 1\right)$$

$$\Leftrightarrow \frac{6\pi}{7}T = 2\pi k \quad \Leftrightarrow T = \frac{7k}{3} \stackrel{!}{\in} \mathbb{Z} \setminus \{0\} ; k \in \mathbb{N}$$

$$\Rightarrow k=3 ; T=7$$

$\Rightarrow$  Signal periodisch mit  $T = 7$

b)  $s(n) = \cos\left(\frac{n}{8} - \pi\right)$

$$\cos\left(\frac{n}{8} - \pi\right) \stackrel{!}{=} \cos\left(\frac{n}{8} + \frac{T}{8} - \pi\right)$$

$$\Leftrightarrow \frac{T}{8} = 2\pi \cdot k \quad \Rightarrow \quad T = 16\pi k \quad \Rightarrow k=1; T=16\pi$$

$$T = 16\pi \notin \mathbb{Z} \setminus \{0\}$$

$\Rightarrow$  Signal nicht periodisch

c)  $s(n) = \cos\left(\frac{\pi}{8} n^2\right)$

$$\cos\left(\frac{\pi}{8} n^2\right) \stackrel{!}{=} \cos\left(\frac{\pi}{8} (n^2 + 2nT + T^2)\right)$$

$$\Leftrightarrow 2nT \cdot \frac{\pi}{8} + T^2 \frac{\pi}{8} = 2\pi k$$

$$\Leftrightarrow T^2 + T \cdot 2n - 16k = 0$$

$$\Leftrightarrow T_{1,2} = -n \pm \sqrt{n^2 + 16k} \notin \mathbb{Z} \setminus \{0\} \quad \forall n, k$$

$\Rightarrow$  Signal nicht periodisch

$$m=8; -n+4=k$$



d)  $s(n) = \cos\left(\frac{\pi}{2}n\right) \cdot \cos\left(\frac{\pi}{4}n\right)$

$$\cos\left(\frac{\pi}{2}n\right) \cos\left(\frac{\pi}{4}n\right) \stackrel{!}{=} \cos\left(\frac{\pi}{2}n + \frac{\pi}{2}T\right) \cos\left(\frac{\pi}{4}n + \frac{\pi}{4}T\right)$$

$$\Leftrightarrow \frac{\pi}{2}T = 2\pi k_1 \quad \wedge \quad \frac{\pi}{4}T = 2\pi k_2$$

$$\Leftrightarrow T = 4k_1 \quad \wedge \quad T = 8k_2$$

$$\Rightarrow k_1 = 2 \quad \wedge \quad k_2 = 1$$

$\Rightarrow$  Signal ist periodisch mit  $T = 8$

e)

$$s(n) = 2\cos\left(\frac{\pi}{4}n\right) + \sin\left(\frac{\pi}{8}n\right) - 2\cos\left(\frac{\pi}{2}n + \frac{\pi}{6}\right)$$

$$\stackrel{!}{=} 2\cos\left(\frac{\pi}{4}n + \frac{\pi}{4}T\right) + \sin\left(\frac{\pi}{8}n + \frac{\pi}{8}T\right) - 2\cos\left(\frac{\pi}{2}n + \frac{\pi}{2}T + \frac{\pi}{6}\right)$$

$$\Leftrightarrow \frac{\pi}{4}T = 2\pi k_1 \quad \wedge \quad \frac{\pi}{8}T = 2\pi k_2 \quad \wedge \quad \frac{\pi}{2}T = 2\pi k_3$$

$$\Leftrightarrow T = 8k_1 \quad \wedge \quad T = 16k_2 \quad \wedge \quad T = 4k_3$$

$$\Rightarrow k_1 = 2; k_2 = 1; k_3 = 4; T = 16$$

$\Rightarrow$  Signal ist periodisch mit  $T = 16$ .

### Aufgabe 4.8 (Hausaufgabe)

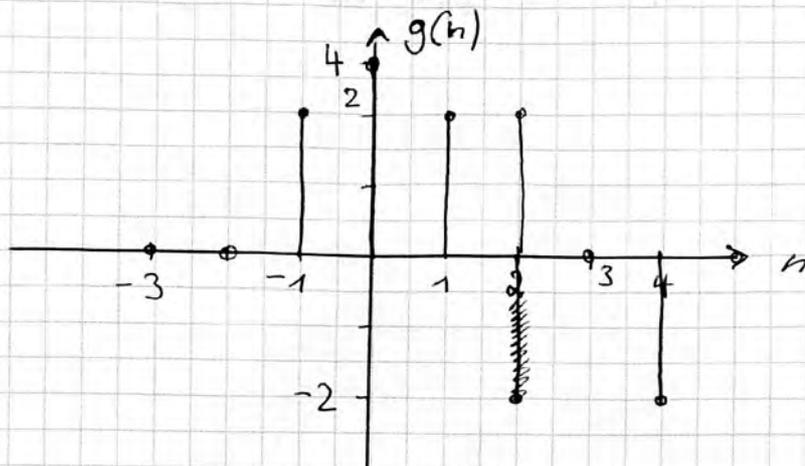
a)

$$g(n) = s(n) * h(n)$$

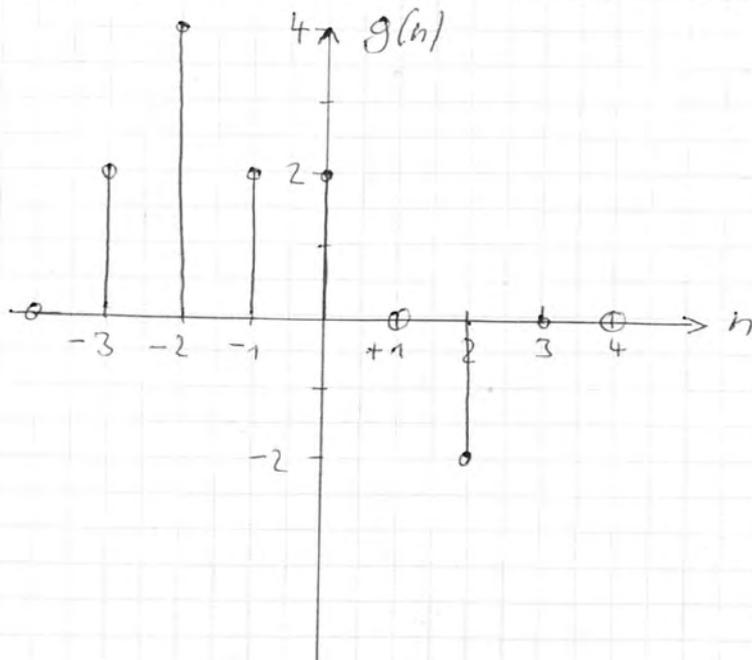
$$= (\delta(n) + 2\delta(n-1) - \delta(n-3)) * (2\delta(n+1) + 2\delta(n-1))$$

$$= 2\delta(n+1) + 2\delta(n-1) + 4\delta(n) + 4\delta(n-2) - 2\delta(n-2) - 2\delta(n-4)$$

$$= \underline{\underline{4\delta(n) + 2\delta(n-1) + 2\delta(n-2) - 2\delta(n-4) + 2\delta(n+1)}}$$



$$\begin{aligned}
 \text{b)} \quad g(n) &= s(n+2) * h(n) = \\
 &= (\delta(n+2) + 2\delta(n+1) - \delta(n-1)) * (2\delta(n+1) + 2\delta(n-1)) \\
 &= 2\delta(n+3) + 2\delta(n+1) + 4\delta(n+2) + 4\delta(n) - 2\delta(n) - 2\delta(n-2) \\
 &= 2\delta(n+3) + 4\delta(n+2) + 2\delta(n+1) + 2\delta(n) - 2\delta(n-2)
 \end{aligned}$$



$$\begin{aligned}
 \text{c)} \quad g(n) &= s(n) * h(n+2) = s(n) * h(n) * \delta(n+2) \\
 &= s(n+2) * h(n) \quad , \text{ da kommutativ} \\
 &\Rightarrow \text{Selbe Skizze wie in b)}
 \end{aligned}$$

## Aufgabe 4.9

$$g(h) = \left(\frac{1}{3}\right)^{-h} \varepsilon(-(h+1)) * \underbrace{\varepsilon(h-1)}_{=\varepsilon(h) * \delta(h-1)}$$

ohne  $\delta(h-1)$  →  $g_1(h) = \left(\frac{1}{3}\right)^{-h} \varepsilon(-(h+1)) * \varepsilon(h)$

(i)  $h \geq -1$

$$g_1(h) = \sum_{m=-\infty}^{-1} \left(\frac{1}{3}\right)^{-m} = \sum_{m=1}^{\infty} \left(\frac{1}{3}\right)^m$$

„Integrator“

da  $\Sigma$  von 1 ab läuft

$$= \frac{1}{1 - \frac{1}{3}} = 1 = \underline{\underline{\frac{1}{2}}}$$

(ii)  $h < -1$

$$g_1(h) = \sum_{m=-\infty}^{\circledast} \left(\frac{1}{3}\right)^{-m} = \sum_{m=-h}^{\infty} \left(\frac{1}{3}\right)^m$$

$$= \sum_{m=0}^{\infty} \left(\frac{1}{3}\right)^m - \sum_{m=0}^{-(h+1)} \left(\frac{1}{3}\right)^m$$

$$= \frac{1}{1 - \frac{1}{3}} - \frac{1 - \left(\frac{1}{3}\right)^{-(h+1)+1}}{1 - \frac{1}{3}}$$

$$= \frac{3}{2} - \frac{3}{2} \left(1 - \left(\frac{1}{3}\right)^{-h}\right)$$

$$= \frac{\left(\frac{1}{3}\right)^{-h}}{\frac{2}{3}} = \frac{3}{2} \cdot 3^h = \underline{\underline{\frac{3^{h+1}}{2}}}$$

LSI-System  $\Rightarrow$

Aufgabe 4.10

lineares verschiebungsinvariantes System

$$h_2(n) = \varepsilon(n) - \varepsilon(n-2) = \delta(n) + \delta(n-1)$$

$$h_2(n) * h_2(n) = (\delta(n) + \delta(n-1) + \delta(n-1) + \delta(n-2))$$

$$= \delta(n) + 2\delta(n-1) + \delta(n-2)$$

Wie ohne Kenntnis von  $s(n)$ ?

## Aufgabe 4.11

Kreditsumme:  $K = 100.000 \text{ €}$  bei  $n = 0$

Zinsen/Monat:  $\frac{0,12}{12} K = 0,01K \hat{=} 1\% \text{ pro Monat (pro } n)$

Rückzahlung:  $E \text{ € ab } n = 1$

$$a) \quad g(n) = K \cdot \delta(n) + 1,01 g(n-1) - E \varepsilon(n-1) \\ \text{für } n \geq 0$$

$n > 0$

$$g(n) = 1,01 g(n-1) - E \quad ; \quad g(0) = K$$

Partikuläre Lösung: [ $\hat{=}$  irgendeine Lösung aus Lösungsgesamtheit]

$$g_p(n) = 100 E$$

Homogene Lösung:

$$g_h(n) = A \cdot 1,01^n$$

$$\Rightarrow g(n) = g_p(n) + g_h(n) = 100 E + A \cdot 1,01^n$$

AWP lösen:

$$\Rightarrow 100 E + A = K \Rightarrow A = K - 100 E$$

$$g(n) = 100 E + (K - 100 E) \cdot 1,01^n$$

(Alternativ Z-Trafo)

b)  $E$  für  $n=360$  Monate

$$g(360) \stackrel{!}{=} 0 = [K - 100E] \cdot 1,01^{360} + 100E$$

$$\Rightarrow E = 1028,60 \text{ €}$$

c)  $360 \cdot 1028,60 \text{ €} = 370\,296 \text{ €}$

$$370\,296 \text{ €} - K = 270\,296 \text{ €}$$

### Aufgabe 4.12 (Zusatz)

a)  $M=7$

$$S_d(k) = \sum_{n=0}^{7-1} s(n) e^{-j \frac{2\pi}{7} n k} = \sum_{n=0}^{6} e^{-j \frac{2\pi}{7} n k}$$

$$= \frac{1 - e^{-j \frac{2\pi}{7} n k \cdot (7+1)}}{1 - e^{-j \frac{2\pi}{7} n k}} = \frac{1 - e^{-j \frac{10\pi}{7} n k}}{1 - e^{-j \frac{2\pi}{7} n k}}$$

$\sin$   
 $\rightarrow$  Ausklammern!

$$= e^{j \frac{4\pi}{7} n k} \frac{\sin}{\sin}$$

(b)  $M=6$

$$S_d(k) = \sum_{n=0}^5 1 \cdot e^{-j \frac{2\pi}{6} n k} = \sum_{n=0}^{M-1} e^{-j \frac{\pi}{3} n k}$$

$$= \frac{1 - e^{-j \frac{\pi}{3} k (6+1)}}{1 - e^{-j \frac{\pi}{3} k}} = \frac{1 - e^{-j \frac{4\pi}{3} k}}{1 - e^{-j \frac{\pi}{3} k}}$$

$$z = \frac{1}{2} + j \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\rightarrow = \frac{\sqrt{3}}{2} \left[ z^k - \left(\frac{1}{z}\right)^k \right] \left( (-1)^k - \frac{1}{z^k} \right)$$

$$(c) M = 6$$

$$S_d(k) = \sum_{n=0}^5 s(n) e^{-j \frac{2\pi}{6} nk}$$

$$S_p(0) = ?$$

$$= e^{-j \frac{2\pi}{3} \cdot 0k} + 2e^{-j \frac{\pi}{3} 1k} - 1e^{-j \frac{\pi}{3} 2k} + 0 - 1e^{-j \frac{\pi}{3} 4k} + 2e^{-j \frac{\pi}{3} 5k}$$

$$= 1 + 2e^{-j \frac{\pi k}{3}} - e^{-j \frac{2\pi k}{3}} - e^{-j \frac{4\pi k}{3}} + 2e^{-j \frac{5\pi k}{3}}$$

c\*)

$$S_p(k) = \sum_{n=0}^3 (1 - \sin(\frac{\pi n}{4})) e^{-j \frac{2\pi}{4} nk}$$

$$= 1 + (1 - \sin(\frac{\pi}{4})) e^{-j \frac{\pi}{2} k} + \underbrace{(1 - \sin(\frac{\pi}{2}))}_{=0} e^{-j \frac{\pi}{2} 2k} + (1 - \sin(\frac{3\pi}{4})) e^{-j \frac{\pi}{2} 3k}$$

$$= 1 + \frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} e^{-j \frac{\pi k}{2}} + \frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} e^{-j \frac{3\pi k}{2}}$$

$$= e^{-j \frac{\pi k}{2}} \left( e^{j \frac{\pi k}{2}} + \frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} + (-1)^k \frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} \right)$$

$$= e^{-j \frac{\pi k}{2}} \left( \frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} (1 + (-1)^k) + e^{j \frac{\pi k}{2}} \right)$$

$$S_p(0) = ?$$

b)

$$S_d(k) = \sum_{n=0}^{11} \left( \sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) \cos\left(\frac{\pi n}{2}\right) \right) e^{-j \frac{2\pi}{12} nk}$$

┌ Periode finden:

$$s(n) \stackrel{!}{=} s(n+T)$$

$$\sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) \cos\left(\frac{\pi n}{2}\right) \stackrel{!}{=} \sin\left(\frac{2\pi n}{3} + \frac{2\pi}{3}T\right) \cos\left(\frac{\pi n}{2} + \frac{\pi}{2}T\right)$$

$$\Leftrightarrow \frac{2\pi}{3}T = 2\pi k_1 \quad \wedge \quad \frac{\pi}{2}T = 2\pi k_2$$

$$\Leftrightarrow T = 3k_1 \quad \wedge \quad T = 4k_2$$

$$\Rightarrow k_1 = 4 \quad \wedge \quad k_2 = 3. \quad \Rightarrow T = 12$$

└

$$\begin{aligned} &= \sum_{n=1}^{11} \sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) \cos\left(\frac{\pi n}{2}\right) e^{-j \frac{\pi nk}{6}} \\ &= \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot 0 \cdot e^{-j \frac{\pi k}{6} \cdot 1} + \frac{-\sqrt{3}}{2} (-1) e^{-j \frac{\pi k}{6} \cdot 2} \\ &\quad + 0 + \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot 1 \cdot e^{-j \frac{\pi k}{6} \cdot 4} + \frac{-\sqrt{3}}{2} (0) e^{-j \frac{\pi k}{6} \cdot 5} \\ &\quad + 0 + \frac{\sqrt{3}}{2} (-1) e^{-j \frac{\pi k}{6} \cdot 7} + \frac{-\sqrt{3}}{2} \cdot 1 e^{-j \frac{\pi k}{6} \cdot 8} \\ &\quad + 0 + \frac{\sqrt{3}}{2} (-1) e^{-j \frac{\pi k}{6} \cdot 10} + \frac{-\sqrt{3}}{2} \cdot 0 e^{-j \frac{\pi k}{6} \cdot 11} \\ &= \frac{\sqrt{3}}{2} \left[ e^{-j \frac{\pi k}{3}} + e^{-j \frac{2\pi k}{3}} - e^{-j \frac{7\pi k}{6}} - e^{-j \frac{4\pi k}{3}} \right. \\ &\quad \left. - e^{-j \frac{5\pi k}{3}} \right] \\ &\stackrel{!}{=} \frac{\sqrt{3}}{2} \left[ z^k - (z^2)^k \right] \left( (-1)^k - 1 \right) \end{aligned}$$

$$d) S_d(k) = \sum_{n=0}^{11} (1 - \sin(\frac{\pi n}{4})) e^{-j \frac{2\pi}{12} nk}$$

$$= 1 + (1 - \frac{1}{\sqrt{2}}) e^{-j \frac{\pi}{6} k \cdot 1} + 0 + (1 - \frac{1}{\sqrt{2}}) e^{-j \frac{\pi}{6} k \cdot 3}$$

$$+ 1 e^{-j \frac{\pi}{6} k \cdot 4} + (1 + \frac{1}{\sqrt{2}}) e^{-j \frac{\pi}{6} k \cdot 5} + 2 e^{-j \frac{\pi}{6} k \cdot 6}$$

$$+ (1 + \frac{1}{\sqrt{2}}) e^{-j \frac{\pi}{6} k \cdot 7} + 1 e^{-j \frac{\pi}{6} k \cdot 8} + (1 - \frac{1}{\sqrt{2}}) e^{-j \frac{\pi}{6} k \cdot 9}$$

$$+ 0 + (1 - \frac{1}{\sqrt{2}}) e^{-j \frac{\pi}{6} k \cdot 11}$$

$$= 1 + \frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} e^{-j \frac{\pi}{6} k} + \frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} e^{-j \frac{\pi}{3} k} + e^{-j \frac{2\pi}{3} k}$$

$$+ \frac{\sqrt{2}+1}{\sqrt{2}} e^{-j \frac{5\pi}{6} k} + 2 e^{-j \pi k} + \frac{\sqrt{2}+1}{\sqrt{2}} e^{-j \frac{7\pi}{6} k}$$

$$+ e^{-j \frac{4\pi}{3} k} + \frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} e^{-j \frac{3\pi}{2} k} + \frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} e^{-j \frac{11\pi}{6} k} \quad (\checkmark)$$

# Aufgabe 4.13 (Zusatz) (Hausaufgabe)

08.07.10

a)  $s(n) = \delta(n+5)$   
 $S(z) = z^5$   
 $\Rightarrow$  5-fache NST im Ursprung

b)  $s(n) = \delta(n-5)$   
 $S(z) = z^{-5}$   
 $\Rightarrow$  5-facher Pol im Ursprung

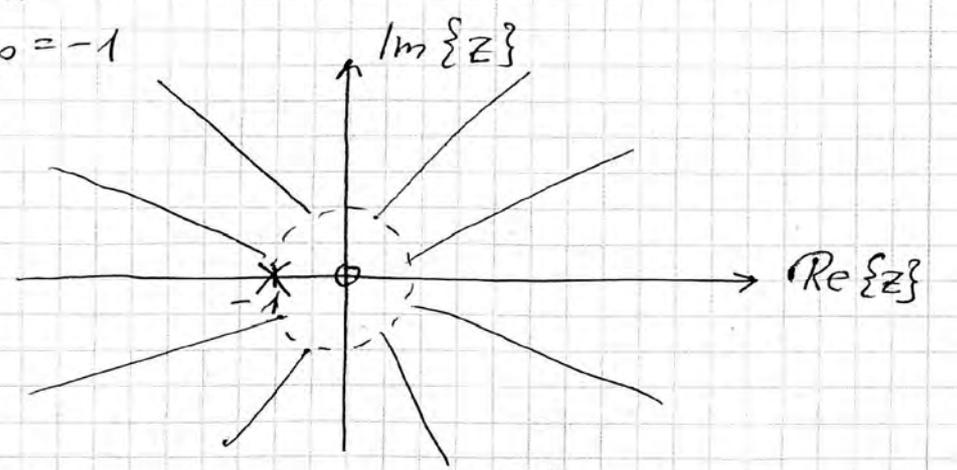
c)  $s(n) = (-1)^n \varepsilon(n)$   
 $S(z) = \frac{1}{1+z^{-1}} = \frac{z}{z+1}$

KB:  $|z| > 0$

ganze z-Ebene außer  $z=0$

wg zeitbegrenztes Signal

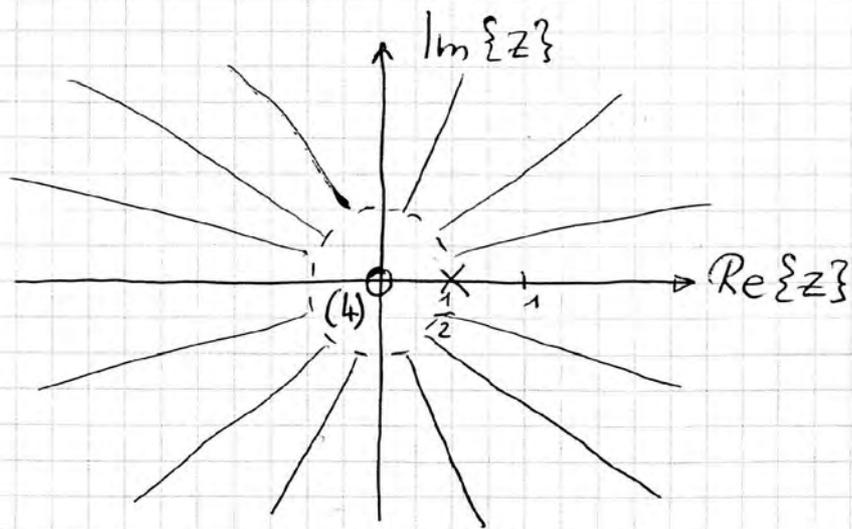
NST:  $z_N = 0$   
 Pol:  $z_P = -1$



KB:  $|z| > 1$  ; da kausales Signal

d)  $s(n) = \left(\frac{1}{2}\right)^{n+1} \varepsilon(n+3) = \delta(n+3) * \left(\varepsilon(n) \left(\frac{1}{2}\right)^{n-2}\right)$   
 $= \delta(n+3) * \left(\varepsilon(n) \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^n\right) \cdot 4$   
 $S(z) = z^3 \cdot 4 \cdot \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} = \frac{8z^4}{2z - 1}$   
 $= 4 \frac{z^4}{z - 1/2}$

NST:  $z_N = 0$  (4-fach) ~~3-fach~~  
 Pol:  $z_P = 1/2$



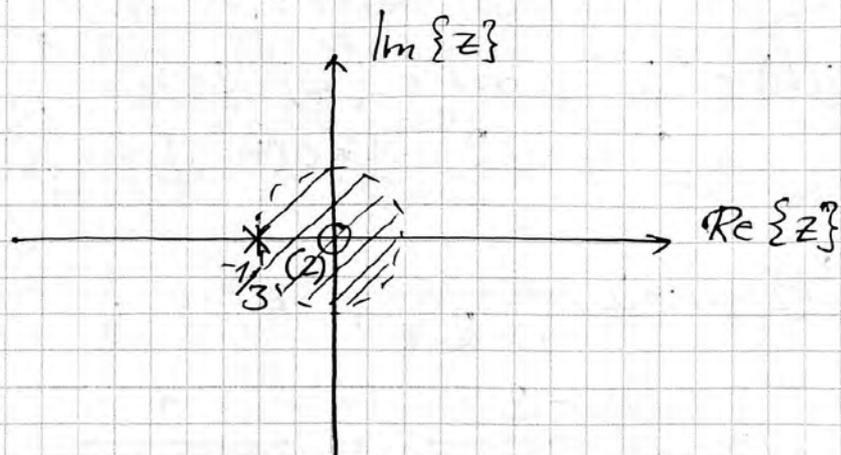
$$KB: |z| > \frac{1}{2} \quad \checkmark$$

$$\begin{aligned}
 e) \quad V_S(h) &= \left(-\frac{1}{3}\right)^n \varepsilon(-n-2) \\
 &= \left[ \varepsilon(-n-1) \left(-\frac{1}{3}\right)^{n-1} \right] * \delta(n+1) \\
 &= 3 \left( -\varepsilon(-n-1) \left(-\frac{1}{3}\right)^n \right) * \delta(n+1)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 S(z) &= 3 \cdot \frac{1}{1 - \left(-\frac{1}{3}\right)z^{-1}} \cdot z^{-1} \\
 &= \frac{3z^2}{3z + 1} = \frac{3z^2}{z + \frac{1}{3}}
 \end{aligned}$$

$$NST: z_N = 0 \quad (\text{doppelt})$$

$$Pole: z_P = -\frac{1}{3}$$



$$KB: |z| < \frac{1}{3} \quad , \text{ da antikausal } \checkmark$$

$$f) \quad s(h) = \left(\frac{1}{4}\right)^n \varepsilon(3-h)$$

$$= \left(\varepsilon(-h-1) \left(\frac{1}{4}\right)^{h+4}\right) * \delta(h-4)$$

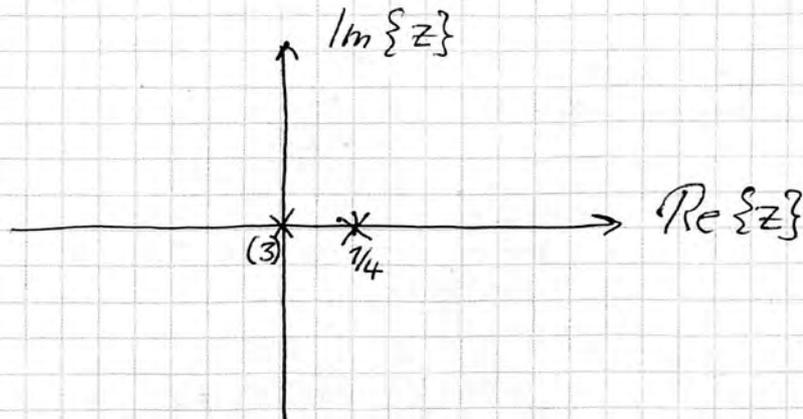
$$S(z) = z^{-4} \cdot \left(-\frac{1}{4^4}\right) \cdot \frac{1}{1 - \left(\frac{1}{4}\right)z^{-1}}$$

$$= -\frac{1}{4^4} \cdot \frac{4z^{-3}}{4z-1} = -\frac{1}{4^4} \frac{z^{-3}}{z - 1/4}$$

$$= \frac{1}{z^3 (1/4 - z) 2^8} = \frac{1}{16} \frac{z^{-4}}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}} \quad \checkmark$$

NST: keine bei  $z = \infty$

Pole:  $z_{P1,2,3} = 0$ ,  $z_{P4} = 1/4$



antikausal  
Teil

$z_p = 2$

g)

$\Rightarrow$  kein Konvergenzgebiet

kausal Teil

$z_p = 1/4$

$$s(h) = 2^h \varepsilon(-h) + \left(\frac{1}{4}\right)^h \varepsilon(h-1)$$

$$= \left[\varepsilon(-h-1) 2^{h+1}\right] * \delta(h-1) + \left[\left(\frac{1}{4}\right)^{h+1} \varepsilon(h)\right] * \delta(h-1)$$

$$S(z) = -2 \frac{1}{1 - 2z^{-1}} \cdot z^{-1} + \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}} \cdot z^{-1}$$

$$= \frac{-2}{z-2} + \frac{1}{4z-1}$$

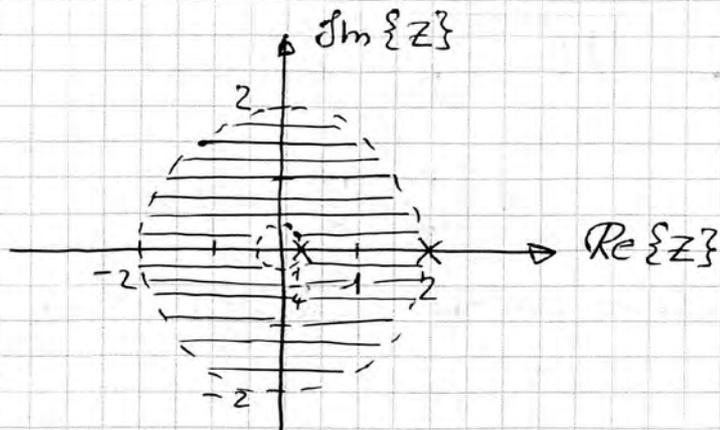
$$S(z) = \frac{\frac{1}{4}}{z - \frac{1}{4}} - \frac{2}{z - 2}$$

$$= \frac{\frac{1}{4}z - \frac{1}{2} - 2z + \frac{1}{2}}{(z - \frac{1}{4})(z - 2)} = \frac{-\frac{7}{4}z}{(z - \frac{1}{4})(z - 2)}$$

NST:  $z_N = 0$

Pole:  $z_{p1} = \frac{1}{4}$  (rechtsseitig)

$z_{p2} = 2$  (linksseitig)



$\Rightarrow$  KB:  $\frac{1}{4} < |z| < 2$  ✓

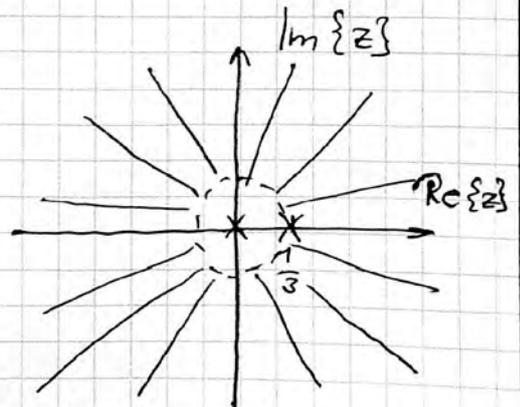
h)  $g(n) = \left(\frac{1}{3}\right)^{n-2} \varepsilon(n-2) = \left[\varepsilon(n) \left(\frac{1}{3}\right)^n\right] * \delta(n-2)$

$$S(z) = z^{-2} \cdot \frac{1}{1 - \left(\frac{1}{3}\right)z^{-1}} = \frac{3}{(z3-1)z}$$

$$= \frac{1}{z(z - \frac{1}{3})}$$

NST: keine ✓

Pole:  $z_{p1} = 0$ ;  $z_{p2} = \frac{1}{3}$



$\Rightarrow$  KB:  $|z| > \frac{1}{3}$  ✓

# Aufgabe 4.14 ✓ (Zusatz/Hausaufgabe)

$$a) \quad S(z) = \frac{1 - z^{-1}}{1 - \frac{1}{4}z^{-2}} \quad , \quad |z| > \frac{1}{2} \\ \text{(rechtsseitig)}$$

$$= \frac{1 - z^{-1}}{\left(1 + \frac{1}{2}z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)}$$

$$= \frac{A}{1 + \frac{1}{2}z^{-1}} + \frac{B}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} = \frac{A - \frac{A}{2}z^{-1} + B + \frac{B}{2}z^{-1}}{\left(1 + \frac{1}{2}z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)}$$

$$= \frac{(A+B) + z^{-1}\left(\frac{B}{2} - \frac{A}{2}\right)}{\left(1 + \frac{1}{2}z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)}$$

$$\Rightarrow A+B=1 \quad \wedge \quad \frac{B}{2} - \frac{A}{2} = -1$$

$$\Leftrightarrow -2 = B - (1-B) = 2B - 1 \Rightarrow B = -\frac{1}{2}$$

$$A = \frac{3}{2}$$

$$S(z) = \frac{\frac{3}{2}}{1 + \frac{1}{2}z^{-1}} + \frac{-\frac{1}{2}}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}}$$

$$s(n) = \frac{3}{2} \cdot \left(-\frac{1}{2}\right)^n \varepsilon(n) - \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2}\right)^n \varepsilon(n) \quad \checkmark$$

HVB.

$$b) \checkmark S(z) = \frac{1 - z^{-1}}{1 - \frac{1}{4} z^{-2}}$$

$$|z| < \frac{1}{2}$$

(linksseitig)

$$a) \frac{\frac{3}{2}}{1 + \frac{1}{2} z^{-1}} - \frac{\frac{1}{2}}{1 - \frac{1}{2} z^{-1}}$$

$$s(h) = -\frac{3}{2} \left(-\frac{1}{2}\right)^h \varepsilon(-h-1) + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2}\right)^h \varepsilon(-h-1) \checkmark$$

$$c) S(z) = \frac{z^{-1} - \frac{1}{2}}{1 - \frac{1}{2} z^{-1}}$$

$$|z| > \frac{1}{2}$$

(rechtsseitig)

$$= \frac{z^{-1}}{1 - \frac{1}{2} z^{-1}} - \frac{\frac{1}{2}}{1 - \frac{1}{2} z^{-1}}$$

$$s(h) = \left[ \left(\frac{1}{2}\right)^h \varepsilon(h) \right] * \delta(h-1) - \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^h \varepsilon(h)$$

$$= \frac{\left(\frac{1}{2}\right)^{h-1} \varepsilon(h-1) - \left(\frac{1}{2}\right)^{h+1} \varepsilon(h)}{\quad} \quad (\checkmark) \text{ Minus fehlt}$$

$$d) \checkmark S(z) = \frac{z^{-1} - 1/2}{1 - \frac{1}{2} z^{-1}}$$

$$|z| < \frac{1}{2}$$

(linksseitig)

$$= \frac{z^{-1}}{1 - \frac{1}{2} z^{-1}} - \frac{1/2}{1 - \frac{1}{2} z^{-1}}$$

$$s(h) = \delta(h-1) * \left[ -\left(\frac{1}{2}\right)^h \varepsilon(-h-1) \right] + \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^h \varepsilon(-h-1)$$

$$= -\left(\frac{1}{2}\right)^{h-1} \varepsilon(-h) + \left(\frac{1}{2}\right)^{h+1} \varepsilon(-h-1) \checkmark$$

$$e) \quad S(z) = \frac{z^{-1} - \frac{1}{2}}{\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)^2} \quad ; |z| > \frac{1}{2} \text{ (rechtsseitig)}$$

$$= 2 \frac{\frac{1}{2}z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)^2} - \frac{\frac{1}{2}z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)^2} \cdot z$$

$$s(n) = 2 \cdot n \left(\frac{1}{2}\right)^n \varepsilon(n) - \left[ n \left(\frac{1}{2}\right)^n \varepsilon(n) \right] * \delta(n+1)$$

$$= \underline{\underline{2n \left(\frac{1}{2}\right)^n \varepsilon(n) - (n+1) \left(\frac{1}{2}\right)^{n+1} \varepsilon(n+1)}} \quad \checkmark$$

$$f) \quad S(z) = \frac{z^{-1} - \frac{1}{2}}{\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)^2} \quad ; |z| < \frac{1}{2} \text{ (linksseitig)}$$

$$= 2 \frac{\frac{1}{2}z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)^2} - \frac{\frac{1}{2}z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)^2} \cdot z$$

$$s(n) = -2 \cdot n \left(\frac{1}{2}\right)^n \varepsilon(-n-1) + \left[ n \left(\frac{1}{2}\right)^n \varepsilon(-n-1) \right] * \delta(n+1)$$

$$= \underline{\underline{-2n \left(\frac{1}{2}\right)^n \varepsilon(-n-1) + (n+1) \left(\frac{1}{2}\right)^{n+1} \varepsilon(-n-2)}} \quad \textcircled{P}$$

(v)

## Aufgabe 4.15

a)  $s(n) \in \mathbb{R} \Rightarrow$  Pole und NST paarweise komplex konjugiert

b) 2 Pole

c)  $z_{N1,2} = 0 \Rightarrow X(z) = A \cdot \frac{z^2}{(z-p_1)(z-p_2)}$

d)  $z_{p_1} = \frac{1}{2} e^{j\frac{\pi}{3}} \Rightarrow z_{p_2} = \frac{1}{2} e^{-j\frac{\pi}{3}}$

e)  $X(1) = A \cdot \frac{1}{(1 - \frac{1}{2} e^{j\frac{\pi}{3}})(1 - \frac{1}{2} e^{-j\frac{\pi}{3}})} = \frac{8}{3}$

$$z_{p_1} \stackrel{\text{Tab}}{=} \frac{1}{2} e^{j\frac{\pi}{3}} \stackrel{\text{Tab}}{=} \frac{1}{2} \left( \frac{1}{2} + j \frac{\sqrt{3}}{2} \right)$$

$$z_{p_2} = \frac{1}{2} e^{-j\frac{\pi}{3}} \stackrel{\text{Tab}}{=} \frac{1}{2} \left( \frac{1}{2} - j \frac{\sqrt{3}}{2} \right)$$

$$\Rightarrow \left( 1 - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} - j \frac{\sqrt{3}}{4} \right) \left( 1 - \frac{1}{4} + j \frac{\sqrt{3}}{4} \right)$$

$$= 1 - \frac{1}{4} + j \frac{\sqrt{3}}{4} - \frac{1}{4} + \frac{1}{16} - j \frac{\sqrt{3}}{16} - j \frac{\sqrt{3}}{4} + j \frac{\sqrt{3}}{16} + \frac{3}{16}$$

$$= 1 - \frac{1}{2} + \frac{4}{16} = \frac{1}{2} + \frac{1}{4} = \frac{3}{4}$$

$$\Rightarrow A = \frac{8}{3} \cdot \frac{3}{4} = 2$$

$$\Rightarrow X(z) = \frac{2}{(1 - \frac{1}{2} e^{j\pi/3})(1 - \frac{1}{2} e^{-j\pi/3})}$$

KB:  $|z| > \frac{1}{2}$  ; da rechtsseitig

$$|z_p| = \frac{1}{2}$$

# Aufgabe 4.17

(1)

$$H_1(z) = \frac{1}{(1 - z^{-1} + \frac{1}{4}z^{-2})(1 - \frac{2}{3}z^{-1} + \frac{1}{9}z^{-2})} = \frac{G(z)}{S(z)}$$

a)

$$S(z) = G(z) \left[ 1 - \frac{2}{3}z^{-1} + \frac{1}{9}z^{-2} - z^{-1} + \frac{2}{3}z^{-2} - \frac{1}{9}z^{-3} + \frac{1}{4}z^{-2} - \frac{2}{12}z^{-3} + \frac{1}{36}z^{-4} \right]$$

$$= G(z) \left[ 1 - \frac{5}{3}z^{-1} + \left( \frac{1}{4} + \frac{2}{9} \right) z^{-2} - \frac{5}{18}z^{-3} + \frac{1}{36}z^{-4} \right]$$

$$= \frac{5+28}{36} z^{-2} + \frac{37}{36} z^{-3}$$

keine  
DGL

$$\Rightarrow s(h) = g(h) - \frac{5}{3}g(h-1) + \frac{37}{36}g(h-2) - \frac{5}{18}g(h-3) + \frac{1}{36}g(h-4)$$

$$g(h) = s(h) + \frac{5}{3}g(h-1) - \frac{37}{36}g(h-2) + \frac{5}{18}g(h-3) - \frac{1}{36}g(h-4)$$

( $\hat{=}$  Differenzgleichung)

b)

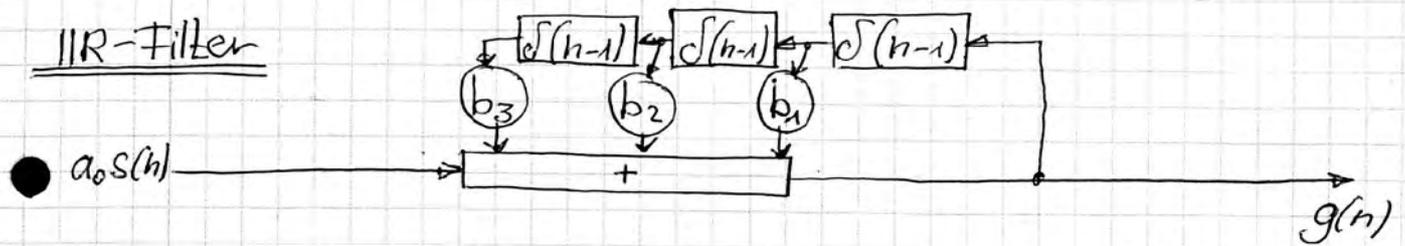
$$H_1(z) = \frac{\sum_{q=0}^Q a_q z^{-q}}{1 - \sum_{p=1}^P b_p z^{-p}}$$

$\left. \begin{array}{l} \text{(g(h) = s(h))} \\ \end{array} \right\} \Rightarrow \underline{\underline{\text{FIR}}}$   
 $\left. \begin{array}{l} \end{array} \right\} \Rightarrow \underline{\underline{\text{IIR}}}$

$\Rightarrow$  **FIR**:  $a_0 = 1$ ;  $a_q = 0$  für  $q \neq 1$

**IIR**:  $b_1 = \frac{5}{3}$ ;  $b_2 = -\frac{37}{36}$ ;  $b_3 = \frac{5}{18}$ ;  $b_4 = -\frac{1}{36}$

$$g(h) = \sum_{q=0}^Q a_q s(h-q) + \sum_{p=1}^P b_p g(h-p)$$



c) Hintereinander-Schaltung möglich falls:

$$H_1(z) = H_{11}(z) \cdot H_{12}(z)$$

$$\left. \begin{array}{l} H_{11}(z) \Rightarrow b_1 = 1; b_2 = -\frac{1}{4} \quad ; a_0 = 1 \\ H_{12}(z) \Rightarrow b_1 = \frac{2}{3}; b_2 = -\frac{1}{9} \quad ; a_0 = 1 \end{array} \right\} \triangleq p=2$$

d) 4-IIR-Filter

$$\begin{aligned} H_1(z) &= \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} \cdot \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} \cdot \frac{1}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}} \cdot \frac{1}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}} \\ &= H_{13}^2(z) \cdot H_{14}^2(z) \end{aligned}$$

$$H_{13}(z) \Rightarrow b_1 = \frac{1}{2} \quad ; \quad a_0 = 1 \quad ; \quad p=1$$

$$H_{14}(z) \Rightarrow b_1 = \frac{1}{3} \quad ; \quad a_0 = 1 \quad ; \quad p=1$$

$$(2) \quad H_2(z) = \frac{1}{(1 - z^{-1} + \frac{1}{2}z^{-2})(1 - \frac{1}{2}z^{-1} + z^{-2})} = \frac{G(z)}{S(z)}$$

a)

$$S(z) = G(z) \left[ 1 - \frac{1}{2}z^{-1} + z^{-2} - z^{-1} + \frac{1}{2}z^{-2} - z^{-3} + \frac{1}{2}z^{-2} - \frac{1}{4}z^{-3} + \frac{1}{2}z^{-4} \right]$$

$$= G(z) \left[ 1 - \frac{3}{2}z^{-1} + 2z^{-2} - \frac{5}{4}z^{-3} + \frac{1}{2}z^{-4} \right]$$

$$\Rightarrow \underline{g(n) = s(n) + \frac{3}{2}g(n-1) - 2g(n-2) + \frac{5}{4}g(n-3) - \frac{1}{2}g(n-4)}$$

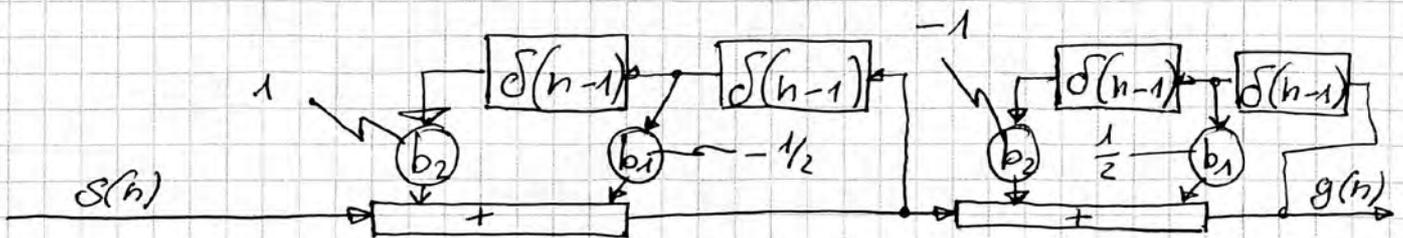
b) FIR:  $a_0 = 1$

IIR:  $b_1 = \frac{3}{2}; b_2 = -2; b_3 = +\frac{5}{4}; b_4 = -\frac{1}{2}$

c)

$$H_{21}(z) \Rightarrow b_1 = 1; b_2 = -\frac{1}{2} \quad p=2$$

$$H_{22}(z) \Rightarrow b_1 = \frac{1}{2}; b_2 = -1$$



$$d) \quad H_2(z) = \frac{1}{1 - \frac{1-j}{2}z^{-1}} \cdot \frac{1}{1 - \frac{1+j}{2}z^{-1}} \cdot \frac{1}{1 - \frac{1+j\sqrt{15}}{4}z^{-1}} \cdot \frac{1}{1 - \frac{1-j\sqrt{15}}{4}z^{-1}}$$

$\Rightarrow$  komplexe Koeffizienten

$\Rightarrow$  hintereinanderschaltung von 4 IIR-Filtern nicht möglich

## Aufgabe 4.18 (Zusatz)

$H_1$  kausal realisierbar ✓

$H_2$  nicht kausal ✓

$H_3$  kausal realisierbar ✓

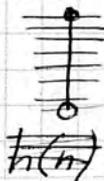
$H_4$  nicht kausal realisierbar ✓

falls Nennpotenz  $>$  Zählerpotenz  $\Rightarrow$  realisierbar

## Aufgabe 4.19 (Zusatz) ✓

$$\left. \begin{array}{l} z_p = a < 1 \\ z_N = \frac{1}{a} > 1 \end{array} \right\} \Rightarrow H(z) = K \cdot \frac{z - \frac{1}{a}}{z - a}$$

$$H(z) = K \cdot \frac{1}{1 - a\bar{z}^{-1}} - K \cdot \frac{\frac{1}{a}\bar{z}^{-1}}{1 - a\bar{z}^{-1}}$$



$$H(z = e^{j2\pi f}) = K \cdot \frac{e^{j2\pi f} - \frac{1}{a}}{e^{j2\pi f} - a} = \frac{K}{a} \frac{ae^{j2\pi f} - 1}{e^{j2\pi f} - a}$$

$$|H(f)| = \left| \frac{K}{a} \right| \frac{\sqrt{(a \cdot \cos(2\pi f) - 1)^2 + \sin^2(2\pi f)a^2}}{\sqrt{(\cos(2\pi f) - a)^2 + \sin^2(2\pi f)}}$$

$$= \left| \frac{K}{a} \right| \cdot \sqrt{\frac{a^2 \cos^2(2\pi f) - 2a \cos(2\pi f) + 1 + \sin^2(2\pi f)a^2}{\cos^2(2\pi f) - 2a \cos(2\pi f) + a^2 + \sin^2(2\pi f)}}$$

$$= \left| \frac{K}{a} \right| \cdot \frac{\sqrt{1 + a^2 - 2a \cos(2\pi f)}}{\sqrt{1 + a^2 - 2a \cos(2\pi f)}} = \left| \frac{K}{a} \right| = \text{const} \quad \checkmark \quad \square$$

# Aufgabe 5.1

"Echo"

15.07.10

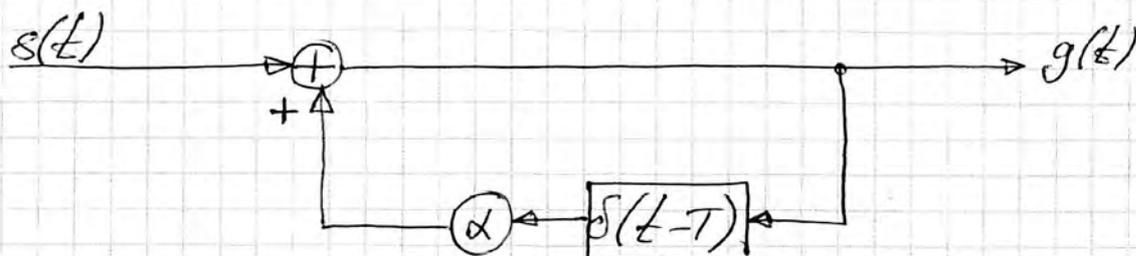
Kleingruppe

$$g(t) = s(t) + \alpha g(t-T)$$

$$; 0 < \alpha < 1$$

6

a)



Vgl.  
zabdiskreten  
Fall

Impulsantwort:  $s(t) := \delta(t) \Rightarrow$  Gesucht  $g(t)$ ?

$$\Rightarrow g(t) = h(t) = \delta(t) + \alpha \delta(t-T) + \alpha^2 \delta(t-2T) + \alpha^3 \delta(t-3T) + \dots$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{h(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \alpha^n \delta(t-nT)}}$$

$$b) \int_{-\infty}^{\infty} |h(t)| dt = \begin{cases} \frac{1}{1-\alpha} & ; \text{für } |\alpha| < 1 \\ \infty & ; \text{für } |\alpha| \geq 1 \end{cases}$$

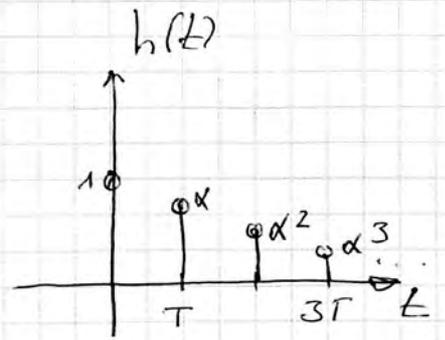
$$c) g(t) * h'(t) = s(t)$$

"Wie Impulsantwort finden?"

$\Rightarrow$  "Kein Patentrezept! ❗" (intelligentes Sehen)

Es muss gelten:

$$h(t) * h'(t) = \delta(t)$$



$$\Rightarrow \underline{\underline{h'(t) = \delta(t) - \alpha \cdot \delta(t-T)}}$$

### Aufgabe 5.2

$$f_g = 50$$

$$\text{Zu } s(t): \quad T = \frac{1}{6}, \quad f_0 = \frac{1}{T} = 6$$

$$k \cdot f_0 > f_g \quad ; \quad k > \frac{f_g}{f_0} = 8, \bar{3}$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{S_p(k) = 0 \text{ für } k > 8}}$$

### Aufgabe 5.3

$$H(f) = \frac{\sin^2(6\pi f) \cos(2\pi f)}{(2\pi f)^2}$$

$$= 9 \cdot \overset{2}{\sin}(6\pi f) \cos(2\pi f)$$

$$\xrightarrow{h(t)} = 9 \cdot \frac{1}{6} \text{rect}\left(\frac{t}{6}\right) * \left[ \delta(t+1) + \delta(t-1) \right] \frac{1}{2}$$

$$= \frac{3}{4} \left[ \text{rect}\left(\frac{t+1}{6}\right) + \text{rect}\left(\frac{t-1}{6}\right) \right]$$

$$H(f) = 9 \operatorname{sinc}^2(6\pi f) \cos(2\pi f)$$

$$h(t) = 9 \cdot \frac{1}{6} \wedge\left(\frac{t}{6}\right) * \frac{1}{2} [\delta(t-1) + \delta(t+1)]$$

$$= \underline{\underline{\frac{3}{4} \left[ \wedge\left(\frac{t-1}{6}\right) + \wedge\left(\frac{t+1}{6}\right) \right]}}$$

### Aufgabe 5.4

$$H(f) = \frac{1}{3 + j2\pi f}$$

Es gilt:

$$S(f) \cdot H(f) = G(f)$$

$$g(t) = e^{-3t} \varepsilon(t) - e^{-4t} \varepsilon(t)$$

$$G(f) = \frac{1}{3 + j2\pi f} - \frac{1}{4 + j2\pi f}$$

$$S(f) = \frac{G(f)}{H(f)} = 1 - \frac{3 + j2\pi f}{4 + j2\pi f}$$

$$= \frac{4 + j2\pi f - 3 - j2\pi f}{4 + j2\pi f} = \frac{1}{4 + j2\pi f}$$

LTI-System, kausal

$$\underline{\underline{s(t) = \varepsilon(t) e^{-4t}}}$$

## Aufgabe 5.5

$$h(t) = \frac{\sin(4(t-1))}{t-1} = 4 \operatorname{sinc}(4(t-1))$$

$$H(f) = 4 \cdot \frac{\pi}{2} \frac{1}{2} \operatorname{rect}\left(\frac{f}{2 \cdot \frac{2}{\pi}}\right) \cdot e^{-j2\pi f} \quad : f_g = \frac{2}{\pi}$$
$$= \pi \operatorname{rect}\left(\frac{\pi f}{4}\right) e^{-j2\pi f}$$

a)  $s_1(t) = \cos\left(6t + \frac{\pi}{2}\right) = -\sin(6t)$

$$S_1(f) = -\frac{1}{2j} \left[ \delta\left(f - \frac{3}{\pi}\right) - \delta\left(f + \frac{3}{\pi}\right) \right]$$

$\Rightarrow f_0 = \frac{3}{\pi}$  liegt außerhalb des Filters ( $\frac{3}{\pi} > f_g$ )

$$\Rightarrow \underline{\underline{g(t) = 0}}$$

b)  $s_2(t) = \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^k \sin(3kt) \Rightarrow f_0 = \frac{3k}{2\pi}$

$\Rightarrow$  Nur  $k=1$  bleibt übrig, Frequenzanteile von  $k \neq 1$  werden abgeschnitten

$$\Rightarrow s_2'(t) = \frac{1}{2} \sin(3t)$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{g(t) = \frac{\pi}{2} \sin(3(t-1))}}$$

$$c) \quad s_3(t) = \frac{\sin(4(t+1))}{t+1} = 4 \operatorname{si}(4(t+1))$$

$$= 4 \operatorname{si}(4t) * \delta(t+1)$$

$$S_3(f) = 4 \cdot \frac{\pi}{2} \cdot \frac{1}{2} \operatorname{rect}\left(\frac{f}{2 \cdot \frac{2}{2\pi}}\right) \cdot e^{j2\pi f}$$

$$= \frac{4\pi}{4} \operatorname{rect}\left(\frac{f\pi}{4}\right) e^{j2\pi f} = \pi \operatorname{rect}\left(\frac{f\pi}{4}\right) e^{j2\pi f}$$

$$G(f) = S_3(f) \cdot H(f) = \pi \operatorname{rect}\left(\frac{f\pi}{4}\right) e^{j2\pi f} \cdot \pi \operatorname{rect}\left(\frac{\pi f}{4}\right) e^{-j2\pi f}$$

$$= \pi^2 \operatorname{rect}\left(\frac{f\pi}{4}\right) = \pi^2 \operatorname{rect}\left(\frac{f}{\frac{4}{\pi}}\right)$$

$$g(t) = \pi^2 \frac{2}{\pi} \operatorname{si}\left(\frac{2\pi t \frac{2}{\pi}}{\pi}\right) \cdot \frac{2}{\pi} \cdot 2 = \pi^2 \cdot 2 \cdot \frac{2}{\pi} \operatorname{si}\left(2\pi \frac{2}{\pi} t\right)$$

$$= \underline{\underline{4\pi \operatorname{si}(4t)}}$$

$$d) \quad s_4(t) = \left(\frac{\sin(2t)}{\pi t}\right)^2 = \frac{\sin^2(2t)}{4t^2} \cdot 4 \frac{1}{\pi^2}$$

$$= \operatorname{si}^2(2t) \cdot \frac{4}{\pi^2} = \frac{2}{\pi} \operatorname{si}(2t) \cdot \frac{2}{\pi} \operatorname{si}(2t)$$

$$S_4(f) = \frac{2}{\pi} \operatorname{rect}\left(\frac{f}{2 \cdot \frac{1}{\pi}}\right) * \operatorname{rect}\left(\frac{f}{2 \cdot \frac{1}{\pi}}\right)$$

$$= \left(\frac{2}{\pi}\right)^{+1} \wedge\left(\frac{t}{\frac{2}{\pi}}\right) = \left(\frac{\pi}{2}\right)^{-1} \wedge\left(\frac{\pi t}{2}\right)$$

$$G_4(f) = \left(\frac{\pi}{2}\right)^{-1} \wedge\left(\frac{\pi t}{2}\right) \cdot \pi \operatorname{rect}\left(\frac{\pi f}{4}\right) e^{-j2\pi f}$$

$$= 2 \frac{1}{2} \wedge\left(\frac{\pi t}{2}\right) e^{-j2\pi f} = e^{-j2\pi f} \left[ \operatorname{rect}\left(\frac{\pi t}{2}\right) * \operatorname{rect}\left(\frac{\pi t}{2}\right) \right]$$

$$g_4(t) = \frac{2}{\pi} \frac{2}{\pi} \cdot \operatorname{si}^2\left(2\pi \frac{1}{\pi} t\right) \cdot \left(2 \cdot \frac{1}{\pi}\right)^2 * \delta(t-1)$$

$$g_4(t) = \frac{4}{\pi} \operatorname{si}^2(2(t-1))$$

$$= \frac{4}{\pi} \operatorname{si}^2(2(t-1)) = s_4(t-1) \cdot \frac{1}{\pi}$$

### Aufgabe 6.1

a)  $E_s = \int_{-\infty}^{\infty} |s(t)|^2 dt$   $\because s(t) = s_1(t) + s_2(t)$

$$|s_1(t) + s_2(t)|^2 = s_1^2(t) + s_2^2(t) + \underbrace{s_1(t)s_2^*(t)}_{\hat{=} \psi_{12}(t)} + \underbrace{s_2^*(t)s_1(t)}_{\hat{=} \psi_{21}(t)}$$

$$= |s_1(t)|^2 + |s_2(t)|^2 + 2 \operatorname{Re} \{ \psi_{12}(t) \}$$

$$E_{\text{ges}} = \int_{-\infty}^{\infty} |s_1(t)|^2 dt + \int_{-\infty}^{\infty} |s_2(t)|^2 dt + 2 \operatorname{Re} \{ \psi_{12}(t) \}$$

$$= \underline{E_1 + E_2 + 2 \operatorname{Re} \{ \psi_{12}(t) \}}$$

} Merke!

b)

$$P = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T |s(t)|^2 dt$$

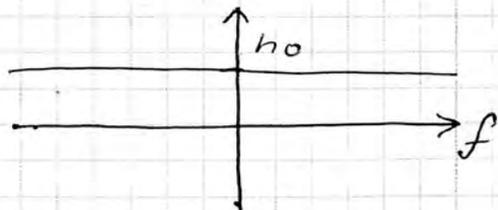
$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T |s_1(t) + s_2(t)|^2 dt$$

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T |s_1(t)|^2 dt + \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T |s_2(t)|^2 dt$$

$$+ 2 \operatorname{Re} \{ \psi_{12}(t) \}$$

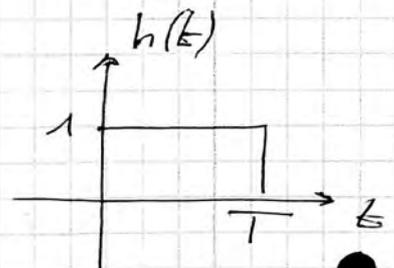
## Aufgabe 6.2

„Weißes Rauschen“  $\stackrel{\wedge}{=}$



$$g(t) = \left. s(t) * h(t) \right|_{t=T}$$
$$= \int_0^T s(\tau) d\tau$$

$$h(t) = \text{rect} \left( \frac{t}{T} - \frac{1}{2} \right)$$



Leistung Allgemein:

$$L = \mathcal{E} \{ s^2(t) \} = \varphi_{ss}(0)$$

Autokorrelationsfunktion an der Stelle 0

$$L_s = \mathcal{E} \{ g^2(t) \} = \varphi_{gg}(0) = \left[ \varphi_{ss}(\tau) * \varphi_{hh}^E(\tau) \right] \Big|_{\tau=0}$$

$$= \left[ (N_0 \delta(\tau)) * (h^*(-\tau) * h(\tau)) \right] \Big|_{\tau=0}$$

$$= \left[ (N_0 \delta(\tau)) * \underbrace{h(-\tau) * h(\tau)}_{= T \wedge \left( \frac{\tau}{T} \right)} \right] \Big|_{\tau=0}$$

$$= \underline{\underline{N_0 \cdot T}}$$

( $\hat{=}$  Augenblicksleistung am Ausgang)

### Aufgabe 6.3

$$\begin{aligned} \text{a)} \quad \int_{-\infty}^{\infty} p_S(x) dx & \stackrel{!}{=} 1 = \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} a \cdot (2x) dx \\ & = a \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} 1 - 2|x| dx = 2a \int_0^{\frac{1}{2}} 1 - 2x dx = 2a \left[ x - x^2 \right]_0^{\frac{1}{2}} \\ & = 2a \cdot \left( \frac{1}{2} - \frac{1}{4} \right) = \frac{a}{2} \quad \Rightarrow \quad \underline{\underline{a=2}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{b)} \quad P_S(x) & = \int_{-\infty}^x p_S(\tau) d\tau = 0 \quad \text{für } x < -\frac{1}{2} \\ & = 2 \int_{-\frac{1}{2}}^x 1 - 2|\tau| d\tau = 2 \left[ \tau + \tau^2 \right]_{-\frac{1}{2}}^x \\ & = 2 \left( x + x^2 - \left( -\frac{1}{2} + \frac{1}{4} \right) \right) = 2 \left( x^2 + x + \frac{1}{4} \right) \\ & \quad \text{für } -\frac{1}{2} \leq x < 0 \\ & = \frac{1}{2} + 2 \int_0^x 1 - 2\tau d\tau = \frac{1}{2} + 2 \left[ \tau - \tau^2 \right]_0^x \\ & = \frac{1}{2} + 2x - 2x^2 \quad \text{für } 0 \leq x < \frac{1}{2} \\ & = 1 \quad \text{für } x > \frac{1}{2} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow P_S(x) = \begin{cases} 0 & ; x < -\frac{1}{2} \\ 2(x^2 + x + \frac{1}{4}) & ; -\frac{1}{2} \leq x < 0 \\ \frac{1}{2} + 2x - 2x^2 & ; 0 \leq x < \frac{1}{2} \\ 1 & ; x \geq \frac{1}{2} \end{cases}$$

c) Mittelwert ( $\hat{=}$  Erwartungswert)

$$E\{s(t)\} = m_s = \int_{-\infty}^{\infty} x p_S(x) dx$$

$$= \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} x \cdot 2(1 - 2|x|) dx = 2 \int_{-\frac{1}{2}}^0 x + 2x^2 dx + 2 \int_0^{\frac{1}{2}} x - 2x^2 dx$$

$$= 2 \left[ \frac{x^2}{2} + \frac{2x^3}{3} \right]_{-\frac{1}{2}}^0 + 2 \left[ \frac{x^2}{2} - \frac{2x^3}{3} \right]_0^{\frac{1}{2}}$$

$$= -2 \left( \frac{1}{8} - \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{8} \right) + 2 \left( \frac{1}{8} - \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{8} \right) = 0$$

War bei Verteilung zu erwarten!

Quadratischen Mittelwert ( $\hat{=}$  Varianz)  $\hat{=} L_S - m_s^2$

$$E\{s^2(t)\} = L_S = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 p_S(x) dx = \sigma^2$$

$$= 2 \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} x^2 - x^2 \cdot 2|x| dx = 2 \int_{-\frac{1}{2}}^0 x^2 + 2x^3 dx + 2 \int_0^{\frac{1}{2}} x^2 - 2x^3 dx$$

$$\begin{aligned}
&= 2 \left[ \frac{x^3}{3} + \frac{2x^4}{4} \right]_{-\frac{1}{2}}^0 + 2 \left[ \frac{x^3}{3} - \frac{2x^4}{4} \right]_0^{\frac{1}{2}} \\
&= -2 \left( -\frac{1}{8 \cdot 3} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{16} \right) + 2 \left( \frac{1}{3 \cdot 8} - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{16} \right) \\
&= \frac{1}{12} - \frac{1}{16} + \frac{1}{12} - \frac{1}{16} = \frac{1}{6} - \frac{1}{8} = \frac{4-3}{24} \\
&= \underline{\underline{\frac{1}{24}}}
\end{aligned}$$

Streuung ( $\hat{=}$  Standardabweichung)

$$\underline{\underline{\sigma = \sqrt{\sigma^2} = \frac{1}{\sqrt{24}}}}$$

d) Gesucht:

$$P(0 < s(t_1) \leq 0,3)$$

$$= P(s(t_1) \leq 0,3) - P(s(t_1) \leq 0)$$

$$= P_s(0,3) - P_s(0) = \frac{1}{2} + 2 \cdot 0,3 - 2 \cdot 0,3^2 - \frac{1}{2}$$

$$= 0,3(2 - 2 \cdot 0,3) = 0,3 \cdot (2 - 0,6)$$

$$= 0,3 \cdot 1,4 = \underline{\underline{0,42 \hat{=} 42\%}}$$