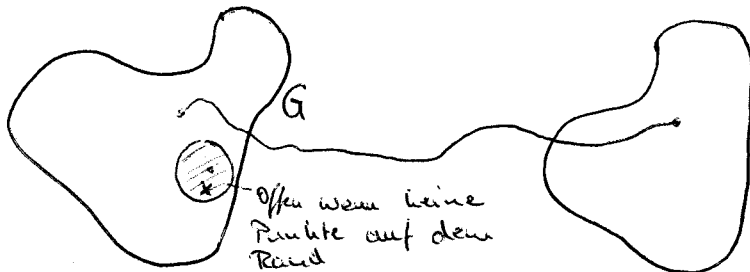


$$f = f(\underline{x}); \quad \underline{x} = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$$

Def. $G \subset \mathbb{R}^n$ heißt Gebiet
 $\Leftrightarrow \begin{cases} G \text{ ist offen} \\ G \text{ zusammenhängend} \end{cases}$

"offen" heißt "jeder Punkt in der Menge ist ein innerer Punkt"



G zusammenhängend: $\Leftrightarrow \forall \underline{x}, \underline{y} \in G \exists \Gamma \subset G$ stetige Kurve $\underbrace{\quad}_{\underline{x}, \underline{y} \in \Gamma}$

$f: G \rightarrow \mathbb{R}; \quad G \subset \mathbb{R}^n$ Gebiet
 diff'bar bei $\underline{x} \in G$

$\Leftrightarrow \exists \underline{v} \in \mathbb{R}^n$:

$$f(\underline{x} + \underline{h}) = f(\underline{x}) + \underline{v} \cdot \underline{h} + r(\underline{x}, \underline{h}); \quad |r(\underline{x}, \underline{h})| = o(\|\underline{h}\|)$$

$$\underline{v} = \nabla f(\underline{x}) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1}(\underline{x}) \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n}(\underline{x}) \end{pmatrix}$$

Vorsicht: Diff'barkeit $\Rightarrow$ partielle Diff'barkeit
 — " — $\nLeftarrow$ — " —

• Eigenschaften des Gradienten:

$f: G \rightarrow \mathbb{R}$ diff'bar

$\gamma: I \rightarrow G$ diff'bare Kurve

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} f(\gamma(t)) = \nabla f(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t)$$

$\underbrace{\quad}_{F(t); \quad F: I \rightarrow \mathbb{R}}$

$$\underbrace{f(\gamma(t+h)) - f(\gamma(t))}_h = \underbrace{\nabla f(\gamma(t)) \cdot (\gamma(t+h) - \gamma(t))}_h + \underbrace{r(\gamma(t+h), \gamma(t))}_h$$

$\downarrow$

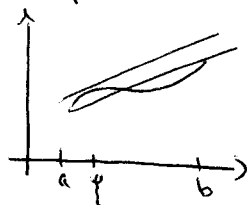
$\frac{d}{dt} f(\gamma(t))$

$\nearrow \gamma'(t)$

$1 - o\left(\left\| \frac{\gamma(t+h) - \gamma(t)}{h} \right\| \right)$
 beschränkt

Mittelwertsatz:

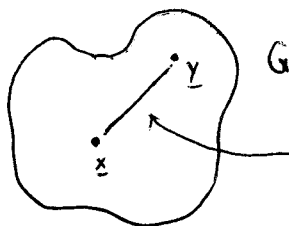
1D: $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, diff'bar auf (a, b)



$$f'(\xi) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

nD:

$f: G \rightarrow \mathbb{R}$ diff'bar



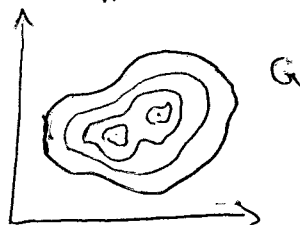
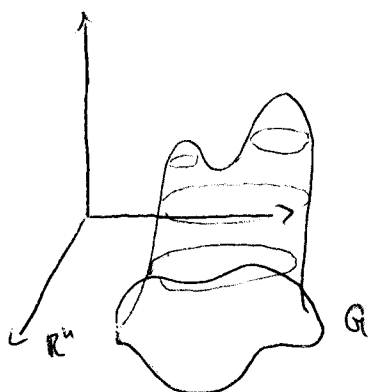
$$\begin{aligned} \gamma(t) &= x + t(y - x) \\ \gamma(0) &= x \\ \gamma(1) &= y \end{aligned}$$

$$F(t) := f(\gamma(t)) \quad \exists \tau \in (0, 1): F'(\tau) = \frac{F(1) - F(0)}{1 - 0}$$

$$F'(\tau) = \nabla f(x + \tau(y - x)) \cdot (y - x) \stackrel{!}{=} f(y) - f(x)$$

GEOMETRISCHE INTERPRETATION DES GRADIENTEN

Niveaulinien: $f: G \rightarrow \mathbb{R}$ diff'bar

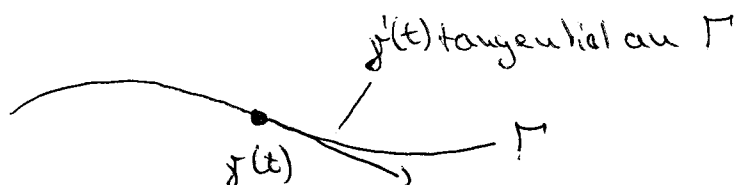


Γ ist Niveaulinie, wenn $f|_{\Gamma} = \text{const.}$

Ist $x \in G$ ein regulärer Punkt d.h. $\nabla f(x) \neq 0$

dann lässt sich die Niveaulinie durch x (lokal) durch eine diff'bare Kurve parametrisiert werden:

$$f(x) = f(\gamma(t)) = \text{const.} \quad \forall t \in (-1, 1); \gamma(0) = x$$



$$\gamma: (-1, 1) \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\frac{d}{dt} \Big|_{t=0} f(\gamma(t)) = \nabla f(\gamma(0)) \cdot \gamma'(0) = \nabla f(x) \cdot \underline{t} \quad \swarrow \text{tangentiell an Niveaulinie}$$

$\Rightarrow \nabla f(x)$ steht senkrecht auf Niveaulinie

HÖHERE ABLEITUNGEN

$f: G \longrightarrow \mathbb{R}$ diff'bar; $G \subset \mathbb{R}^2$

betr.: $\frac{df}{dx}; \frac{df}{dy}: G \longrightarrow \mathbb{R}$ partiell diff'bar

bilde: $\frac{d}{dy} \frac{df}{dx} \stackrel{?}{=} \frac{d}{dx} \frac{df}{dy}$

Allgemein vertauschen höhere partielle Ableitungen nicht. ^{*} ($\neq$)

$$f(x,y) = \frac{xy}{x^2+y^2}$$

$$f(1,0) = 0$$

$$f(x,y) = \frac{xy^3 - x^3y}{x^2+y^2}$$

Satz: $f: G \rightarrow \mathbb{R}$ 2x stetig diff'bar

(d.h. alle partiellen Ableitungen bis zur Ordnung 2 existieren und sind stetig)

dann gilt: $\frac{d^2 f}{dx dy} = \frac{d^2 f}{dy dx}$

* auf deutsch:

Allgemein kann man höhere partielle Ableitungen nicht vertauschen

TAYLOR IN HÖHEREN DIMENSIONEN

1D: $F: I \rightarrow \mathbb{R}$ $(n+1)$ -mal stetig diff'bar; $0 \in I$

$$F(t) = \sum_{k=0}^n \frac{F^{(k)}(0)}{k!} t^k + R_n(t)$$

Lagrange Restglied: $R_n(t) = \frac{F^{(n+1)}(\tau)}{(n+1)!} t^{n+1} \quad \tau \in (0,t)$

Def: $f: G \rightarrow \mathbb{R}$, $G \subset \mathbb{R}^n$ heißt k -mal stetig diff'bar

$\Leftrightarrow$ alle partiellen Abl. der Ordnung k und höher existieren und sind stetig in G .

$G \subset \mathbb{R}^2$, $f: G \rightarrow \mathbb{R}$ $(n+1)$ -mal stetig diff'bar

$$F(t) := f(x + th); \quad g(t) = x + th$$

$$F'(t) = \nabla f(x + th) \cdot h = h_1 \frac{df}{dx_1}(x + th) + h_2 \frac{df}{dx_2}(x + th)$$

$$F''(t) = h_1 \nabla \frac{df}{dx_1}(\dots) \cdot h + h_2 \nabla \frac{df}{dx_2}(\dots) \cdot h$$

$$= h_1^2 \frac{d^2 f}{dx_1^2}(\dots) + 2h_1 h_2 \frac{d^2 f}{dx_1 dx_2}(\dots) + \cancel{h_1 h_2 \frac{d^2 f}{dx_2 dx_1}(\dots)} + h_2^2 \frac{d^2 f}{dx_2^2}(\dots)$$

$$\downarrow F'(t) = (h \cdot \nabla) f(x + th)$$

$$F''(t) = (h \cdot \nabla)^2 f(x + th)$$

$$\vdots$$

$$F^{(k)}(t) = (h \cdot \nabla)^k f(x + th)$$

$$t=1$$

$$F(\lambda) = \sum_{k=0}^n \frac{F^{(k)}(0)}{k!} + R_n(\lambda) = \left[\sum_{k=0}^n \frac{1}{k!} (h \cdot \nabla)^k f(x) + \mathcal{R}_n(x, h) = f(x + h) \right]$$

$$\mathcal{R}_n(x, h) = \frac{1}{(n+1)!} (h \cdot \nabla)^{n+1} f(x + \tau h); \quad \tau \in (0, 1)$$